Reverse-Mode 自動微分を理解する

Hiromi ISHII

2023-03-15

Tsukuba Computer Mathematics Seminar 2023

Forward-Mode と Reverse-Mode 自動微分

自動微分とは?

- ◆ 自動微分:与えられた関数の値とその微分係数を、合成関数の微分公式(連鎖律)を使って効率的・厳密に計算する方法
- ◆ 関連するが異なる計算方法:
 - ▶ 記号微分:数式を記号的な構文木で表現し、微分法則に従い記号的に処理.
 - 厳密だが項数が組合せ爆発して非効率になりがち.
 - ightharpoonup 数値微分:極限 $\lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x+\Delta x)-f(x)}{\Delta x}$ の Δx を微小数で置き換えて近似.
 - あくまで近似. Δt をどう近似するかで振る舞いが変わってくる.

連鎖律

◆皆さんお馴染の基本公式

$$\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}^k \xrightarrow{g} \mathbb{R}^m$$
$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\boldsymbol{x}} (g \circ f) = \frac{\mathrm{d}g}{\mathrm{d}f} \frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}\boldsymbol{x}}$$

$$\mathbb{R}^0 \xrightarrow{\boldsymbol{u}_0} \mathbb{R}^n \xrightarrow{\boldsymbol{u}_1} \mathbb{R}^k \xrightarrow{\boldsymbol{u}_2} \mathbb{R}^m$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_2}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_0} = \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_1}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_0} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_2}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_1}$$

Forward-Mode と Reverse-Mode 自動微分

連鎖律

◆皆さんお馴染の基本公式

$$\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}^k \xrightarrow{g} \mathbb{R}^m$$
$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\boldsymbol{x}} (g \circ f) = \frac{\mathrm{d}g}{\mathrm{d}f} \frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}\boldsymbol{x}}$$

$$\mathbb{R}^0 \xrightarrow{\boldsymbol{u}_0} \mathbb{R}^n \xrightarrow{\boldsymbol{u}_1} \mathbb{R}^k \xrightarrow{\boldsymbol{u}_2} \mathbb{R}^m$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_2}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_0} = \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_1}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_0} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_2}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_1}$$

Forward-Mode と Reverse-Mode 自動微分

連鎖律 (多変数)

$$\mathbb{R}^{0} \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{0}} \mathbb{R}^{n_{0}} \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{1}} \cdots \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{N-1}} \mathbb{R}^{n_{N-1}} \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{N}} \mathbb{R}^{n_{N}}$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{0}} = \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{1}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{0}} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{2}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{1}} \cdots \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N-1}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N-2}} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N-1}}$$

連鎖律 (多変数)

$$\mathbb{R}^{0} \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{0}} \mathbb{R}^{n_{0}} \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{1}} \cdots \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{N-1}} \mathbb{R}^{n_{N-1}} \xrightarrow{\boldsymbol{u}_{N}} \mathbb{R}^{n_{N}}$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{0}} = \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{0}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{0}} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{1}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{0}} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{2}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{1}} \cdots \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N-1}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N-2}} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N-1}} \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N}}{\mathrm{d}\boldsymbol{u}_{N}}$$

Reverse-Mode 自動微分いろいる