

Вычислительный практикум

*Летят два крокодила.
Один красный, другой направо.*

Татьяна Олеговна Евдокимова
t.evdokimova@spbu.ru

Санкт-Петербургский государственный университет

14 февраля 2025

Формальности

- Курс заканчивается зачетом; зачет ставится на основании сданных заданий.
- Для сдачи задания нужно:
 - показать работу программы, пояснить её и теорию, ответить на возникшие вопросы;
 - если довели дело до комиссии: отчеты по каждому заданию на корпоративную почту мне и председателю комиссии не позднее, чем за сутки до даты комиссии; на самой комиссии — показывать задачи и пояснять отчет.
- Реализовывать алгоритмы можно на чем угодно.
- Литература: много и разная.

Примерное содержание курса

Часть I: 8 из 9

Числа обусловленности и округление
Точные методы решения СЛАУ
Итерационные методы решения СЛАУ
Все с.ч.
Частичная задача с.ч.
Краевая задача для ОДУ 2-го порядка
(сетки)
Краевая задача для ОДУ 2-го порядка
(проекционные методы)
Уравнение теплопроводности (сетки)
Эллиптическое уравнение (сетки)

Часть II: 1 ∨ 2 из 2

Безусловная оптимизация
Условная оптимизация

Часть III
Метод Монте-Карло
МКЭ
Выпуклая оболочка/кластеризация/?

Комментарии к содержанию

- Задачи оцениваются в баллах (обычно — 10 за задачу, но могут быть бонусы)
- Условия для зачета в баллах:

	если сдано к 7 мая	если сдано до зачета	если сдача начата на зачете	если сдача начата после зачета
120		A	D	E
110		B	E	
100	A	C		
90	B			
Обязательно	Часть I: 8 из 9 Часть II: 1 из 2	Часть I: 8 из 9 Часть II вся	Часть I: 8 из 9 Часть II вся	Часть I: 8 из 9 Часть II вся

При сдаче задачи:

- Постановка задачи, к которой применяется метод.
- Теорминимум (краткое описание методов, включающее также оценки точности и минимальное обоснование корректности).
- Описание численного эксперимента (какие данные есть, что хочется получить, как проверить результат, что будет считаться успешным результатом).
- Результаты численного эксперимента (описание тестов, полученные результаты в наглядной форме — графики, таблицы).
- Анализ результатов (причины отклонений, если они есть, экспериментальная точность метода на основе тестов, оценка применимости метода).

Требования к коду:

- читабельный (выполнен в едином стиле, с некоторыми комментариями, особенно в вводимых данных);
- без использования сложных конструкций тематически близких к задаче, которые ещё не были реализованы самостоятельно в предыдущих заданиях (например стандартное вычисление определителя в методе Гаусса решения СЛАУ);
- оригинальность.

Требования к тестам:

- Количество — 3–5 штук минимум (не клонов, а с содержательными отличиями).
- Уникальные наборы тестов для каждого обучающегося.
- Не только тривиальные тесты.

Организационные детали

- Можно теорию изучать самостоятельно; на удобной скорости.
- Презентации с теоретическим материалом и постановками задач будут распространяться.
- На занятиях теоретический материал будет поясняться.
Возможно, про несколько заданий за раз.

Влияние ошибок округления на решение СЛАУ. Числа обусловленности

Литература к заданию 1

- ❶ Н.Н.Калиткин, Л.Ф.Юхно, Л.В.Кузьмина, Количественный критерий обусловленности систем линейных алгебраических уравнений // Матем. моделирование, 2011, том 23, номер 2, 3–26.
- ❷ Д.К.Фаддеев, В.Н.Фаддеева, Вычислительные методы линейной алгебры.
- ❸ А.Н.Пакулина, Практикум по методам вычислений, часть 1.

Влияние ошибок округления на решение СЛАУ. Числа обусловленности

Есть СЛАУ вида $Ax = b$.

В точных методах — теоретически точное решение. Но:

- округление;
- исчезновение значащих цифр в результате вычитания близких друг другу величин;

плюс

- может быть неточность исходных данных ($A \rightarrow \tilde{A}$, $b \rightarrow \tilde{b}$).

В итоге — приближенное решение.

- Вопрос об оценке качества приближения.
- Вопрос об оценке корректности оценки.

Примеры «плохих» задач

Пример 1. Пусть $A = \begin{pmatrix} 1 & 0,99 \\ 0,99 & 0,98 \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} 1,99 \\ 1,97 \end{pmatrix}$. Тогда решение $x = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

А если взять $\tilde{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$, то решением будет $\tilde{x} = \begin{pmatrix} 200 \\ -200 \end{pmatrix}$.

Пример 2: матрица Гальберта $H = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \dots \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \frac{1}{4} & \dots \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{4} & \frac{1}{5} & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$

Качественные критерии = числа обусловленности

Спектральный критерий обусловленности. За число обусловленности матрицы принимается величина $\text{cond}_s = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|$ и $\text{cond}_s > 10^4$ — признак плохой обусловленности.

Пример неадекватной работы критерия: диагональная матрица.

Качественные критерии = числа обусловленности

Объемный критерий (критерий Ортеги) (\approx отношение объема параллелепипеда, построенного на строках матрицы как на ребрах, к объему прямоугольного параллелепипеда с теми же ребрами):

$$\text{cond}_V = \frac{\prod_{n=1}^N \sqrt{\sum_{m=1}^N a_{nm}^2}}{|\det A|}$$

Пример неадекватной работы: трехдиагональная матрица с $a_{nn} = 2$, $a_{n,n\pm 1} = -1$. ($\text{cond}_V = 5 \times 6^{N/2-1} / (N+1)$ при $N \geq 2$)

Качественные критерии = числа обусловленности

Угловой критерий (\approx величина, обратная синусу наименьшего из углов, образованных $(N - 1)$ -мерными гранями на ребрах a_m , $m \neq n$, и оставшимся ребром a_n)

$$\text{cond}_a = \max_n (|a_n| \cdot |c_n|),$$

a_n — n -я строка матрицы A ,

c_m — m -й вектор-столбец матрицы $C = A^{-1}$.

Формулировка задания 1

Для СЛАУ с некоторой матрицей A :

- вычислить числа обусловленности;
- поварьировав матрицу и/или правую часть, вычислить $|x - \tilde{x}|$;
- посмотреть, есть ли зависимость между величинами чисел обусловленности и погрешностью решения.

Для тестов можно брать:

- матрицы Гильберта разного порядка;
- случайные;
- системы из методички А.Н.Пакулиной, часть 1;
- какие-нибудь хорошие матрицы (например, трехдиагональные с диагональным преобладанием).

Находить решение СЛАУ можно встроенными функциями.

LU-разложение

$A = LU$, L — нижняя треугольная с 1 на диагонали, U — верхняя треугольная. Получается при прямом ходе метода Гаусса без выбора главного элемента.

На первом шаге метода Гаусса система приводится к виду $A^{(1)}x = b^{(1)}$. Обозначим

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -\mu_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ -\mu_{31} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ -\mu_{n1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}, \mu_{i1} = a_{i1}/a_{11}$$

тогда $A^{(1)} = M_1 A$, $b^{(1)} = M_1 b$.

На втором шаге метода Гаусса получается система $A^{(2)}x = b^{(2)}$, где $A^{(2)} = M_2 A^{(1)}$, $b^{(2)} = M_2 b^{(1)}$,

$$M_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -\mu_{32} & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & -\mu_{n2} & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}, \mu_{i2} = a_{i2}^{(1)} / a_{22}^{(1)}.$$

И т.д. В итоге, $A^{(n-1)} = M_{n-1} \dots M_2 M_1 A$, $b^{(n-1)} = M_{n-1} \dots M_2 M_1 b$. Следовательно, $A = M_1^{-1} M_2^{-1} \dots M_{n-1}^{-1} A^{(n-1)}$. При этом

$$M_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \mu_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \mu_{31} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mu_{n1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}, M_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \mu_{32} & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \mu_{n2} & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}, \dots$$

Обозначим $U = A^{(n-1)}$, $L = M_1^{-1} M_2^{-1} \dots M_{n-1}^{-1}$.

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \mu_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \mu_{31} & \mu_{32} & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mu_{n1} & \mu_{n2} & \mu_{n3} & \dots & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \dots & a_{2n}^{(1)} \\ 0 & 0 & a_{33}^{(2)} & \dots & a_{3n}^{(2)} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{nn}^{(n-1)} \end{pmatrix}.$$

Теорема. Если все главные миноры матрицы A отличны от нуля, то существуют единственные нижняя треугольная матрица L с 1 на диагонали и верхняя треугольная матрица U такие, что $A = LU$.

Метод квадратного корня/метод Холецкого

A — симметричная положительно определенная. Приводим к виду $A = LL^T$, L — нижняя треугольная, $l_{ii} > 0$. Вычисляем элементы матрицы LL^T , приравниваем к элементам A , решаем систему, получаем:

$$l_{11} = \sqrt{a_{11}},$$

$$l_{i1} = a_{i1}/l_{11}, \quad i = 2, 3, \dots, n$$

$$l_{22} = \sqrt{a_{22} - l_{21}^2},$$

$$l_{i2} = (a_{i2} - l_{i1}l_{21})/l_{22}, \quad i = 3, 4, \dots, n$$

...

$$l_{kk} = \sqrt{a_{kk} - l_{k1}^2 - l_{k2}^2 - \dots - l_{k,k-1}^2},$$

$$l_{ik} = (a_{ik} - l_{i1}l_{k1} - l_{i2}l_{k2} - \dots - l_{i,k-1}l_{k,k-1})/l_{kk}, \quad i = k+1, \dots, n,$$

...

$$l_{nn} = \sqrt{a_{nn} - l_{n1}^2 - l_{n2}^2 - \dots - l_{n,n-1}^2}.$$

Оценки количества операций

LU -разложение — $\frac{2}{3}n^3 + O(n^2)$.

Метод Холецкого — $n^3/3 + O(n^2)$.

Рассмотренные методы — последовательность некоторых элементарных преобразований матрицы, которые задаются некоторой матрицей P , так что применение преобразование = умножению слева на P .

При таком процессе может увеличиваться число обусловленности.

Хочется преобразовывать так, чтобы cond не росло.

⇒ использовать унитарные (в вещественном случае — ортогональные, т.е. $P^T = P^{-1}$) матрицы преобразований P .

В таком случае будем получать разложение $A = QR$, где

$Q = P_1^{-1}P_2^{-1} \dots P_m^{-1}$ — ортогональная, R — верхняя треугольная.

Метод вращений

Элементарное (плоское) вращение задается матрицей ($i < j$)

$$T_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & & & \\ & \ddots & & & & & & & \\ & & 1 & & & & & & \\ & & & \cos \varphi & & & & & \\ & & & & 1 & & & & \\ & & & & & \ddots & & & \\ & & & & & & 1 & & \\ & & \sin \varphi & & & & & \cos \varphi & \\ & & & & & & & & 1 \\ & & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

T_{ij} — ортогональная матрица; изменяет только i -ю и j -ю координаты векторов.

Пусть $z = (z_1, \dots, z_n)^T$ — вектор. Тогда, если

$$\cos \varphi = \frac{z_i}{\sqrt{z_i^2 + z_j^2}}, \quad \sin \varphi = -\frac{z_j}{\sqrt{z_i^2 + z_j^2}},$$

то

$$T_{ij}z = (z_1, \dots, z_{i-1}, \sqrt{z_i^2 + z_j^2}, z_{i+1}, \dots, z_{j-1}, 0, z_{j+1}, \dots, z_n)^T = \|z\|\tilde{z}.$$

Т.е. последовательность поворотов $T_{12}, T_{13}, \dots, T_{1n}$ приведет вектор к виду $\tilde{z} = (\|z\|, 0, \dots, 0)^T$.

Применение же такой последовательности поворотов к матрице — к виду, где в 1-м столбце только 1-й элемент не равен 0. В итоге:

$$\Rightarrow Q = \underbrace{T_{12}^{-1} T_{13}^{-1} \dots T_{1n}^{-1}} \cdot \underbrace{T_{23}^{-1} T_{24}^{-1} \dots T_{2n}^{-1}} \cdot \dots \cdot \underbrace{T_{n-2,n-1}^{-1} T_{n-2,n}^{-1}} \cdot \underbrace{T_{n-1,n}^{-1}}.$$

Количество операций при решении линейной системы методом вращений: $2n^3 + O(n^2)$.

Теорема. Всякая невырожденная матрица A может быть представлена в виде $A = QR$, где Q — ортогональная, а R — верхняя треугольная с положительными элементами на главной диагонали. Это разложение единственно.

Метод отражений

Преобразование = отражение относительно гиперплоскости, проходящей через начало координат и задаваемой вектором нормали w .

Матрица отражения: $U = U(w) = E - 2ww^H$.

Самосопряженная. Унитарная.

Если e : $\|e\| = 1 \Rightarrow \forall y \exists w : \|w\| = 1 \text{ \& } U(w)y = \|y\|e$.

Положим $w = \pm \frac{y - \|y\|e}{\|y - \|y\|e\|}$.

Алгоритм метода отражений для системы $Ax = b$

Обозначим $a_1 = (a_{11}, \dots, a_{n1})^T$. Существует $w^{(1)} = \pm \frac{a_1 - \|a_1\|e_1}{\|a_1 - \|a_1\|e_1\|}$

такой, что $U(w^{(1)})a_1 = \|a_1\|e_1$. Умножаем систему слева на

$$U(w^{(1)}) = E - 2w^{(1)} \cdot (w^{(1)})^H,$$

получаем: $A^{(1)}x = b^{(1)}$,

$$A^{(1)} = U(w^{(1)})A = \begin{pmatrix} \|a_1\| & a_{12}^{(1)} & \dots & a_{1n}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & \dots & a_{2n}^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_{n2}^{(1)} & \dots & a_{nn}^{(1)} \end{pmatrix}, \quad b^{(1)} = U(w^{(1)})b.$$

Далее работаем с подматрицей $(a_{ij}^{(1)})_{i,j=2,\dots,n}$

На промежуточном шаге домножаем слева преобразованную матрицу системы и правую часть на матрицу $U_i = \begin{pmatrix} E_{i-1} & 0 \\ 0 & U(w^{(i)}) \end{pmatrix}$, $U(w^{(i)})$ — матрица отражения размера $(n - i + 1) \times (n - i + 1)$.

И как в методе вращений приходим к виду $A = QR$.

Количество операций для решения системы равно $\frac{4}{3}n^3 + O(n^2)$.

Задание 2

Реализовать два метода решения СЛАУ: «LU» и «QR».

- Проверить ответ.
- Для матрицы A и матриц получившегося разложения вычислить числа обусловленности (см. задание 1); сравнить.
- Протестировать на разных матрицах: хорошо обусловленных, [очень] плохо обусловленных.

Литература к заданию 2

Упорядочены по уменьшению полезности, с моей точки зрения.

К.Ю.Богачев, Практикум на ЭВМ. Методы решения линейных систем и нахождения собственных значений. (LU и QR разложения)

Н.Н.Калиткин, Е.А.Альшина, Численные методы. Книга 1. (про QR разложения)

И.С.Березин, Н.П.Жидков, Методы вычислений, том 2. (про метод квадратного корня)