

ABDILLAH Bouh
Matricule : 1940646
ELE6701A : Projet

Partie 1 :

a) On envoie $\vec{s} = \begin{bmatrix} s(0) \\ s(1) \\ \vdots \\ s(3) \end{bmatrix}$

avec $s(i) = \pm 1$

On observe $\vec{y} = \begin{bmatrix} y(0) \\ y(1) \\ \vdots \\ y(3) \end{bmatrix}$

$$\stackrel{\pm 1}{s(i)} \xrightarrow{n(i)} y(i)$$

$n(i) \sim N(0, \sigma_n^2)$

Puis nous utilisons un détecteur ML :

$$y(i) \rightarrow \boxed{\text{Détecteur ML}} \rightarrow \hat{s}(i)$$

Nous transmettons 10 symboles ± 1 ,

on a donc $M = 2^{10}$ possibilités

$\Rightarrow M$ hypothèses H_i avec $i = 1, \dots, M$

$k=10$ observations $\vec{y} = \begin{bmatrix} y(0) \\ \vdots \\ y(9) \end{bmatrix}$

$$\vec{y} = \vec{s}_i + \vec{n}, \quad i = 0, \dots, M-1$$

s_i est le signal associé à l'hypothèse H_i

On a R_i régions de décisions ($i = 0, \dots, M-1$)

La caractéristique de décision devient de choisir

$$H_j \text{ si } : \|\vec{y} - \vec{s}_j\|^2 < \|y - s_l\|^2 \quad \forall l \neq j \quad (1)$$

Pour chaque paire d'hypothèse H_j et H_l avec $j \neq l$ dans les 2¹⁰ hypothèses possibles.

Trouvons la relation équivalente de (1).

$$\vec{y} = \vec{s}_i + \vec{n}$$

Pour chaque paire $\{H_j; H_l\}$ on a :

$$s_i = x_i (\vec{s}_j - \vec{s}_l) + \frac{1}{2} (\vec{s}_j + \vec{s}_l)$$

$$x_i = \begin{cases} 1/2 & \text{si } H_j \\ -1/2 & \text{si } H_l \end{cases}$$

$$\Rightarrow \vec{y} = \vec{y} - \frac{1}{2} (\vec{s}_j + \vec{s}_l) = x_i (\vec{s}_j - \vec{s}_l) + \vec{n}$$

Soit \vec{v} le vecteur directeur tel que :

$$\vec{v} = \frac{\vec{s}_j - \vec{s}_l}{\|\vec{s}_j - \vec{s}_l\|}$$

Nous avons $N = 10$ observations, on pose

$$\Omega = [\vec{v} \ \vec{\sigma}_1 \ \vec{\sigma}_2 \dots \vec{\sigma}_9]$$

Tel que $\vec{\sigma}_i^* \vec{v} = 0$ et $\vec{\sigma}_i^* \vec{\sigma}_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i=j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

$\Omega \Omega^* = \mathbb{I} \Rightarrow \Omega$ est orthonormée

$$\Omega \vec{y} = \begin{bmatrix} \vec{v}^* \\ \vec{\sigma}_1^* \\ \vec{\sigma}_2^* \\ \vdots \\ \vec{\sigma}_9^* \end{bmatrix} (\vec{x}_i (\vec{s}_j - \vec{s}_l) + \vec{n})$$

$$= \begin{bmatrix} x_i \|\vec{s}_j - \vec{s}_l\| \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \vec{\theta}^* \xrightarrow{n}$$

loxi

$$\vec{\theta}^* \sim \mathcal{N}(\vec{\theta}, N_0 I)$$

$$\text{avec } N_0 = \sigma_n^{-2}$$

On pose ainsi

$$\tilde{y} = \operatorname{Re} \left\{ \frac{(\vec{s}_j - \vec{s}_l)^*}{\|\vec{s}_j - \vec{s}_l\|} \left(\vec{y} - \frac{1}{2} (\vec{s}_j + \vec{s}_l) \right) \right\}$$

$$= x_i \|\vec{s}_j - \vec{s}_l\| + \vec{n}$$

statistique suffisante

$$\text{avec } \vec{n} \sim \mathcal{N}(0, \frac{N_0}{2})$$

On décide alors

$$\tilde{y} \stackrel{H_j}{\geq} 0$$

$\stackrel{H_l}{<} 0$

$$\Rightarrow \tilde{y} = \operatorname{Re} \left\{ \frac{1}{\|\vec{s}_j - \vec{s}_l\|} \left(\vec{s}_j^* \vec{y} - \vec{s}_l^* \vec{y} - \frac{1}{2} \left(\vec{s}_j^* \vec{s}_j + \vec{s}_j^* \vec{s}_l - \cancel{\vec{s}_l^* \vec{s}_j} + \cancel{\vec{s}_l^* \vec{s}_l} \right) \right) \right\} \stackrel{H_j}{\geq} 0$$

$$\Rightarrow \tilde{y} = \operatorname{Re} \left\{ \quad \right\}$$

$$\text{Posons } \varepsilon_i = \vec{u}_i^* \vec{u}_i = \|\vec{u}_i\|^2$$

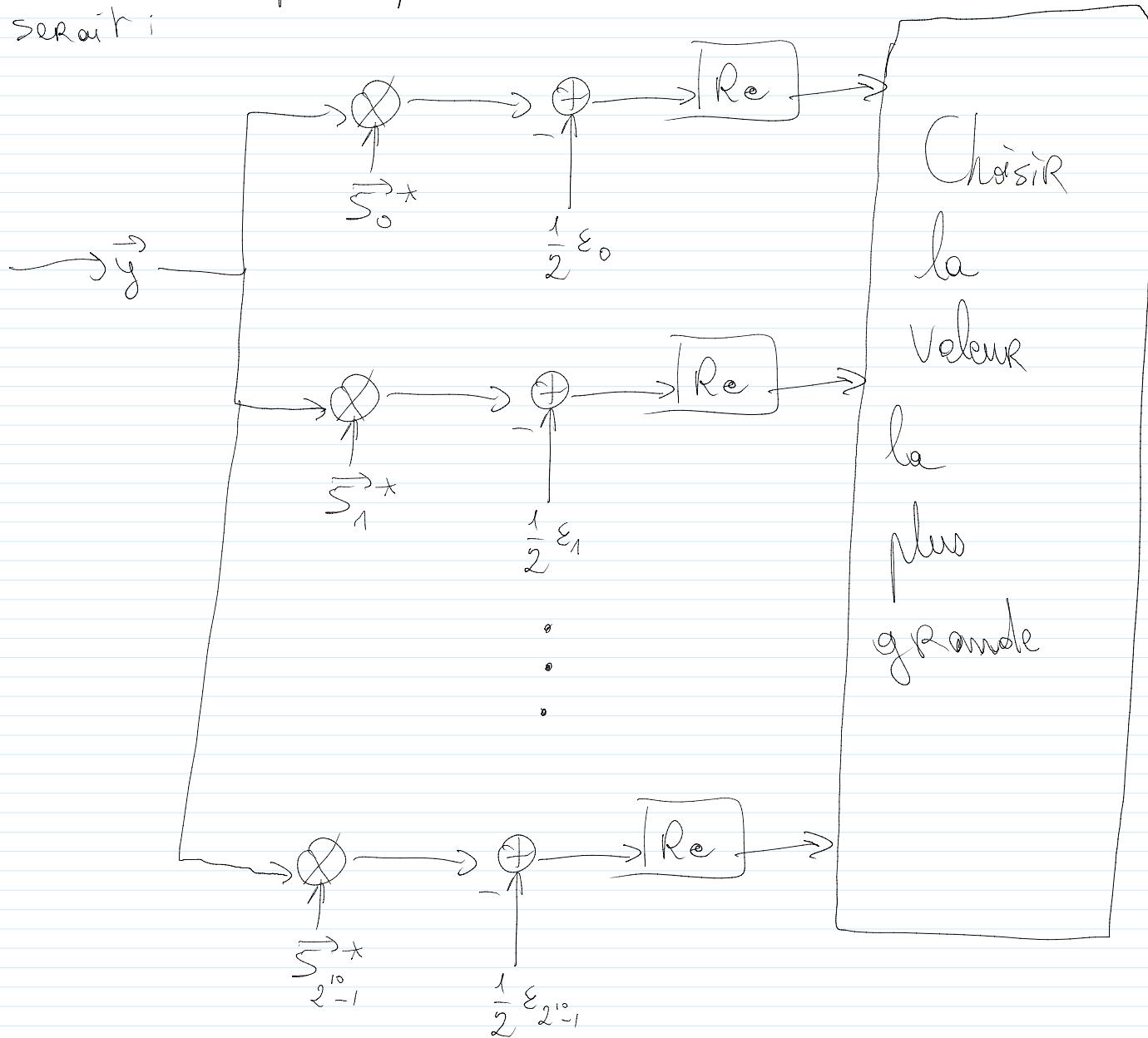
$\sim H_i$

$$\text{Posons } \varepsilon_i = \vec{u}_i^* \vec{u}_i = \|\vec{u}_i\|^2$$

$$\Rightarrow \tilde{y} = \operatorname{Re} \left\{ \frac{1}{\|\vec{s}_j - \vec{s}_l\|} \left(\vec{s}_j^* \vec{y} - \vec{s}_l^* \vec{y} - \frac{1}{2} \varepsilon_j - \frac{1}{2} \varepsilon_l \right) \right\}_{\substack{H_f \\ H_L}} \geq 0$$

calculer toute les paires d'hypothèses
serait trop coûteux.

Une manière plus simple de procéder
serait :



$$\text{avec } \{\vec{s}_0, \vec{s}_1, \dots, \vec{s}_{2^{10}-1}\}$$

étant l'ensemble des vecteurs hypothèses possibles.

b) Borne union B_u

$$M = 2^{10}$$

$$B_u = \sum_{i=0}^{2^{10}-1} \pi_i \sum_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^{2^{10}-1} Q\left(\frac{\|\vec{s}_j - \vec{s}_i\|}{2\sqrt{N_0}}\right)$$

Borne distance minimale $B_{d_{\min}}$

$$B_{d_{\min}} = (2^{10} - 1) \max_{\substack{i,j=0, \dots, 2^{10}-1 \\ i \neq j}} Q\left(\frac{\|\vec{s}_j - \vec{s}_i\|}{2\sqrt{N_0}}\right)$$

c)

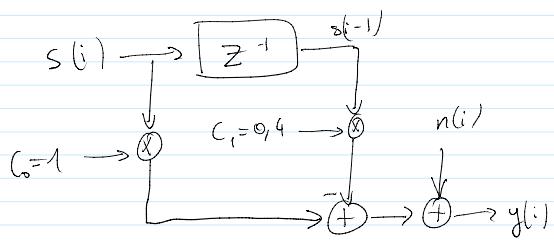
Partie II:

a) on a pour $D = 0, 1, 2$:

$$\hat{s}(i-D) = \alpha_0 s(i) + \alpha_1 s(i-1) + \alpha_2 s(i-2)$$

trouver $\{\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2\}$ pour $D = 0$
 $D = 1$
 $D = 2$

Nous avons le casel suivant:



$$\text{tel que } y(i) = s(i) - 0.4 s(i-1)$$

$$\text{on a: } \vec{C} = \begin{bmatrix} C_0 \\ C_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -0.4 \end{bmatrix}$$

$$\vec{y} = \begin{bmatrix} y(i) \\ y(i-1) \\ y(i-2) \end{bmatrix}$$

Données:

$$R_s = \tilde{\sigma}_x^2 \mathbb{I} \quad R_n = N \mathbb{I} = \tilde{\sigma}_n^2 \mathbb{I} \quad \bar{n} = 0$$

$$\bar{s} = 0 \quad R_{ns} = 0$$

$$\begin{bmatrix} y(i) \\ y(i-1) \\ y(i-2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_0 & C_1 & 0 & 0 \\ 0 & C_0 & C_1 & 0 \\ 0 & 0 & C_0 & C_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} s(i) \\ s(i-1) \\ s(i-2) \\ s(i-3) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} n(i) \\ n(i-1) \\ n(i-2) \end{bmatrix}$$

ainsi:

$$\vec{y} = H \vec{s} + \vec{n}$$

avec $H = \begin{bmatrix} 1 & -0.4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -0.4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -0.4 \end{bmatrix}$

$$\hat{s}(i-\Delta) = \omega \vec{y}$$

$$\text{ou } \vec{w} \vec{y} = R_{s(i-\Delta)} \vec{y}$$

$$R_y = E(\vec{y} \vec{y}^*) = E[(H\vec{s} + \vec{n})(H\vec{s} + \vec{n})^*]$$

$$\Rightarrow R_y = \sigma_s^2 H H^* + \sigma_n^2 I$$

$$\begin{aligned} R_{S(i-\Delta)} \vec{y} &= E[s(i-\Delta) \vec{y}^*] \\ &= E[s(i-\Delta)(H\vec{s} + \vec{n})^*] \\ &= E[s(i-\Delta) \vec{s}^*] H^* \\ &= [E[s(i-\Delta) s(i)^*] \dots E[s(i-\Delta) s(i-3)^*]] H^* \end{aligned}$$

Les entrées sont indépendantes

$$\Rightarrow = \left[0 \dots \sigma_s^{-2} \dots 0 \right] H^*$$

$$\text{Soit } \vec{e}_\Delta = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\Delta}$$

$$\Rightarrow R_{S(i-\Delta)} \vec{y} = \sigma_s^2 \vec{e}_\Delta^* H^*$$

$$\Rightarrow S(i-\Delta) = R_{S(i-\Delta)} \vec{y} R_y^{-1} \vec{y}$$

$$= \sigma_s^2 \vec{e}_\Delta^* H^* \underbrace{\left(\sigma_s^2 H H^* + \sigma_n^2 I \right)^{-1}}_W \vec{y}$$

$$\vec{w} = [w_0 \ w_1 \ w_2] = [\alpha_0 \ \alpha_1 \ \alpha_2]$$

$$\text{MMSE} = R_s - K_o R_y K_o^*$$
$$= \tilde{\sigma}_s^2 - \vec{w}^* R_y \vec{w}^*$$
$$= \tilde{\sigma}_s^2 \left(1 - \tilde{\sigma}_s^2 \vec{e}_o^* H^* R_y^{-1} H \vec{e}_o \right)$$