МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ АЭРОКОСМИЧЕСКОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ» Кафедра 43

КУРСОВАЯ РАБОТА ЗАЩИЩЕНА С ОЦЕНКОЙ РУКОВОДИТЕЛЬ <u>ст.преп</u>		М.Д.Полян
ПОЯСНИТЕЛЬНА? К КУРСОВОЙ		
Создание виртуально	ого устройства	
по дисциплине: ОПЕРАЦИОННЫ В	Е СИСТЕМЫ И ОБОЛОЧК	И
РАБОТУ ВЫПОЛНИЛ СТУДЕНТ ГР. <u>4336</u>		К.С.Бутузов

Санкт-Петербург, 2016 г.

1 Цель работы

Знакомство с устройством ядра ОС Linux. Получение опыта разработки драйвера устройства.

2 Индивидуальное задание

Создание виртуального устройства. Реализовать драйвер для создания RAM-диска.

Проверка правильности функционирования драйвера включает в себя создание RAM-диска, его форматирование в одну из популярных файловых систем, копирование файлов на диск и с диска, удаление RAMдиска.

3 Сравнение с аналогами

Как известно, RAM-диск – это программная технология, позволяющая хранить данные в быстродействующей оперативной памяти как на блочном устройстве. Обычно является составной частью операционной системы. В ряде случаев – это программа стороннего производителя.

Основные достоинства — высокая скорость чтения (измеряется гига-байтами в секунду), высокие показатели IOPS (операций ввода-вывода в секунду) — некоторые образцы оперативной памяти типа DDR3 позволяют достигать более 1 млн IOPS (у дисковых накопителей — 20—300 IOPS, NAND SSD — десятки—сотни тысяч IOPS), отсутствие дополнительных задержек при произвольном доступе, неограниченный ресурс перезаписи (в отличие от флеш-памяти). Среди недостатков — относительно малые ёмкости модулей оперативной памяти, потеря содержимого при отключении питания, высокая стоимость за гигабайт.

Linux реализует следующие виды RAM-дисков:

- -специализированный архив в формате сріо для размещения модулей для начальной загрузки (initrd);
- -файловая система, размещающаяся в памяти tmpfs (используется чаще всего для хранения временных данных, сохранение которых не актуально между перезагрузками и к которым нужен быстрый доступ);
 - -модуль brd, позволяющий создавать блочные устройства (вида /dev/ram0);
- -модуль zram, позволяющий создавать блочные устройства вида $/{\rm dev/zram0}$, хранящий данные в памяти в сжатом виде.

В задании требуется написать драйвер для создания RAM-диска, а также после его создания произвести с ним простейшие операции – его форматирование в одну из популярных файловых систем, копирование файлов на диск и с диска, удаление RAM-диска. Поэтому наиболее адекватным вариантов в нашем случае будет написать модуль brd.

Создание RAM-диска – достаточно стандартная и популярная операция, поэтому вариантов реализации в принципе немного, а отличаются они, как правило, размерами RAM-диска и секторов.

4 Техническая документация

4.1 Сборка модуля

Сначала необходимо собрать модуль ядра. Для этого написан Makefile. Сборку можно выполнить командой make. На некоторых устройствах нужно подробно прописывать путь, например: make-C/lib/modules/3.16.0-4-686-pae/build SUBDIRS=/home/konstant19961996/RAM-disk. Иногда нужно указать путь к исходникам ядра и к папке, где содержатся файлы

4.2 Загрузка модуля в ядро

Модуль загружается в ядро командой insmod dor.ko (где dor.ko - название модуля)

4.3 Посмотреть структуру диска

Проще всего посмотреть структуру диска при помощи команды lsblk

4.4 Отформатировать раздел

Отформатировать раздел можно с помощью команды mkfs.vfat /dev/rb1

4.5 Смонтировать раздел

Смонтировать отформатированный раздел можно командой mount -t vfat /dev/rb1 /mnt/

4.6 Записать файл в раздел

Записать файл в раздел можно при помощи команды ср. При этом стоит смотреть на размер файла, который вы хотите записать

4.7 Размонтировать раздел

Размонтировать раздел можно при помощи команды umount /mnt

4.8 Выгрузить модуль

Выгрузка модуля осуществляется командой rmmod

5 Выводы

В ходе выполнения курсовой работы был написан драйвер для создания виртуального устройства, который позволяет ускорить работу с памятью в необходимых случаях. Для этого была изучена организация памяти в ОС Linux, поскольку данный драйвер – блочного устройства. Был изучен процесс написания модулей ядра под Linux, загрузка их в ядро, а также последующая работа с ними.

6 Приложение

6.1 Файл part.h

```
#ifndef PART H
   #define PART H
   #include linux/types.h>
   extern void copy mbr to br(u8 *disk);
6.2
     Файл part.c
```

```
#include linux/string.h>
  #include "part.h"
  #define ARRAY SIZE(a) (sizeof(a) / sizeof(*a))
  \#define SECTOR SIZE 512
  #define MBR SIZE SECTOR SIZE
  #define MBR DISK SIGNATURE OFFSET 440
  #define MBR_DISK_SIGNATURE_SIZE 4
  #define PARTITION TABLE OFFSET 446
  \#define PARTITION_ENTRY_SIZE 16
  #define PARTITION TABLE SIZE 64
  #define MBR_SIGNATURE_OFFSET 510
  #define MBR SIGNATURE SIZE 2
  #define MBR SIGNATURE 0xAA55
  \#define BR_SIZE SECTOR_SIZE
  #define BR SIGNATURE OFFSET 510
  #define BR SIGNATURE SIZE 2
  #define BR SIGNATURE 0xAA55
  typedef struct
  { unsigned char boottype;
  unsigned char starthead;
  unsigned char startsec:6;
  unsigned char startcyl hi:2;
  unsigned char startcyl;
  unsigned char parttype;
  unsigned char endhead;
  unsigned char endsec:6;
  unsigned char endcyl hi:2;
  unsigned char endcyl;
  unsigned int abssecstart;
  unsigned int secpart;
```

```
} PartEntry;
typedef PartEntry PartTable[4];
static PartTable def_part_table =
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x2,
startcyl: 0x00,
parttype: 0x83,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x09,
abssecstart: 0x00000001,
secpart: 0x0000013F
},
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x1,
startcyl: 0x0A,
parttype: 0x05,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x13,
abssecstart: 0x00000140,
secpart: 0x00000140
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x1,
startcyl: 0x14,
parttype: 0x83,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x1F,
abssecstart: 0x00000280,
secpart: 0x00000180
},
```

```
}
};
static unsigned int def_log_part_br_cyl[] = \{0x0A, 0x0E, 0x12\};
static const PartTable def_log_part_table[] =
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x2,
startcyl: 0x0A,
parttype: 0x83,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x0D,
abssecstart: 0x00000001,
secpart:\,0x0000007F
},
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x1,
startcyl: 0x0E,
parttype: 0x05,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x11,
abssecstart: 0x00000080,
secpart: 0x00000080
},
},
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x2,
startcyl: 0x0E,
parttype: 0x83,
endhead: 0x00,
```

```
endsec: 0x20,
endcyl: 0x11,
abssecstart: 0x00000001,
secpart: 0x0000007F
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x1,
startcyl: 0x12,
parttype: 0x05,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x13,
abssecstart: 0x00000100,
secpart: 0x00000040
},
boottype: 0x00,
starthead: 0x00,
startsec: 0x2,
startcyl: 0x12,
parttype: 0x83,
endhead: 0x00,
endsec: 0x20,
endcyl: 0x13,
abssecstart: 0 \times 000000001,
secpart: 0x0000003F
};
static void copymbr(u8 *disk)
memset(disk, 0x0, MBR_SIZE);
*(unsigned\ long\ *)(disk + MBR\_DISK\_SIGNATURE\_OFFSET) = 0x36E5756D;
memcpy (disk + PARTITION\_TABLE\_OFFSET, def\_part\_table, PARTITION\_TABLE\_SIZED and table, PARTITION\_SIZED and table, PARTITION
*(unsigned short *)(disk + MBR\_SIGNATURE\_OFFSET) = MBR\_SIGNATURE;
```

```
static void copybr(u8 *disk, int start cylinder, const PartTable *part table)
   disk += (start cylinder * 32 * SECTOR SIZE);
   memset(disk, 0x0, BR_SIZE);
   memcpy(disk + PARTITION_TABLE_OFFSET, part_table, PARTITION_TABLE_SIZE);
   *(unsigned short *)(disk + BR SIGNATURE OFFSET) = BR SIGNATURE;
   void copy_mbr_ti_br(u8 *disk)
   { int i;
   copymbr(disk);
   for (i = 0; i < ARRAY\_SIZE(def\_log\_part\_table); i++)
   copybr(disk, def_log_part_br_cyl[i], def_log_part_table[i]);
   }
6.3
     Файл ramdevice.h
#ifndef RAMDEVICE H
   #define RAMDEVICE H
   \# define \ RB\_SECTOR\_SIZE \ 512
   extern int ramdevice initial(void);
   extern void ramdevice clean(void);
   extern void ramdevice write(sector t sector off, u8 *buffer, unsigned
```

extern void ramdevice read(sector t sector off, u8 *buffer, unsigned

6.4 Файл ramdevice.c

int sectors);

int sectors);
#endif

```
#include "ramdevice.h"
#include "part.h"
#define RB_DEVICE_SIZE 1024
static u8 *dev_data;
int ramdevice_initial(void)
```

```
dev_data = vmalloc(RB_DEVICE_SIZE * RB_SECTOR_SIZE);
   if (dev data == NULL)
   return -ENOMEM; copy_mbr_to_br(dev_data);
   return RB DEVICE SIZE;
   void ramdevice_clean(void)
   vfree(dev data);
   void ramdevice write(sector t sector off, u8 *buffer, unsigned int sectors)
   memcpy(dev_data + sector_off * RB_SECTOR_SIZE, buffer, sectors
* RB_SECTOR_SIZE);
   }
   void ramdevice_read(sector_t sector_off, u8 *buffer, unsigned int sectors)
   memcpy(buffer, dev_data + sector_off * RB_SECTOR_SIZE, sectors
* RB_SECTOR_SIZE);
   }
6.5
     Файл ramblock.c
#include linux/module.h>
```

```
#include linux/kernel.h>
#include linux/version.h>
#include linux/fs.h>
#include linux/types.h>
#include linux/spinlock.h>
#include linux/genhd.h>
#include linux/blkdev.h>
#include linux/hdreg.h>
#include linux/errno.h>
#include "ramdevice.h"
#define RB FIRST MINOR 0
#define RB MINOR CNT 16
static u int rb major = 0;
static struct rbdevice
unsigned int size;
```

```
spinlock t lock;
struct request queue *rb queue;
struct gendisk *rb disk;
} rb_dev;
static int rbopen(struct block device *bdev, fmode t mode)
unsigned unit = iminor(bdev->bd inode);
printk(KERN INFO "rb: Device is opened");
printk(KERN INFO "rb: Inode number is %d unit);
if (unit > RB MINOR CNT)
return -ENODEV;
return 0;
}
#if (LINUX VERSION CODE < KERNEL VERSION(3,10,0))
static int rbclose(struct gendisk *disk, fmode t mode)
printk(KERN_INFO "rb: Device is closed");
return 0;
}
#else
static void rbclose(struct gendisk *disk, fmode_t mode)
printk(KERN INFO "rb: Device is closed");
#endif
static intrbgetgeo(struct block device *bdev, struct hd geometry *geo)
geo->heads = 1;
geo->cylinders = 32;
geo->sectors = 32;
geo->start = 0;
return 0;
static int rbtransfer(struct request *req)
int dir = rq_data_dir(req);
sector\_t start\_sector = blk\_rq\_pos(req);
unsigned int sector_cnt = blk_rq_sectors(req);
#if (LINUX VERSION CODE < KERNEL VERSION(3,14,0))
#define BV PAGE(bv) ((bv)->bv page)
```

```
#define BV OFFSET(bv) ((bv)->bv offset)
   #define BV LEN(bv) ((bv)->bv len)
   struct bio vec *bv;
   #else
   #define BV PAGE(bv) ((bv).bv page)
   #define BV OFFSET(bv) ((bv).bv offset)
   #define BV_LEN(bv) ((bv).bv_len)
   struct bio vec by;
   #endif
   struct req iterator iter;
   sector t sector offset;
   unsigned int sectors;
   u8 *buffer;
   int ret = 0;
   sector offset = 0;
   rq_for_each_segment(bv, req, iter)
   buffer = page \ address(BV \ PAGE(bv)) + BV \ OFFSET(bv);
   if (BV_LEN(bv) % RB_SECTOR_SIZE != 0)
   printk(KERN_ERR "rb: Should never happen: "
   "bio size (%d) is not a multiple of RB SECTOR SIZE (%d)."
   "This may lead to data truncation.
   BV LEN(bv), RB SECTOR SIZE);
   ret = -EIO;
   }
   sectors = BV LEN(bv) / RB SECTOR SIZE;
   printk(KERN DEBUG "rb: Start Sector: %llu, Sector Offset: %llu; Buffer:
%p; Length: %u sectors
   (unsigned long long)(start sector), (unsigned long long)(sector offset),
buffer, sectors);
   if (dir == WRITE)
   ramdevice_write(start_sector + sector_offset, buffer, sectors);
   }
   else
   ramdevice read(start sector + sector offset, buffer, sectors);
   sector offset += sectors;
```

```
if (sector\_offset != sector\_cnt)
printk(KERN_ERR "rb: bio info doesn't match with the request info");
ret = -EIO;
}
return ret;
static void rbrequest(struct request_queue *q)
struct request *req;
int ret;
while ((req = blk\_fetch\_request(q)) != NULL)
\#if 0
if (!blk_fs_request(req))
printk(KERN_NOTICE "rb: Skip non-fs request");
__blk_end_request_all(req, 0);
continue;
}
\# \mathrm{endif}
ret = rb\_transfer(req);
__blk_end_request_all(req, ret);
static struct block_device_operations rb_fops =
.owner = THIS\_MODULE,
.open = rb open,
.release = rb\_close,
.getgeo = rb\_getgeo,
static int __init rbinit(void)
int ret;
if ((ret = ramdevice init()) < 0)
return ret;
```

```
rb dev.size = ret;
   rb_major = register_blkdev(rb_major, "rb");
   if (rb major \leq 0)
   printk(KERN ERR "rb: Unable to get Major Number");
   ramdevice cleanup();
   return -EBUSY;
   }
   spin lock init(rb dev.lock);
   rb dev.rb queue = blk init queue(rb request, rb dev.lock);
   if (rb dev.rb queue == NULL)
   printk(KERN ERR "rb: blk init queue failure");
   unregister blkdev(rb major, "rb");
   ramdevice cleanup();
   return -ENOMEM;
   rb dev.rb disk = alloc disk(RB MINOR CNT); if (!rb dev.rb disk)
   printk(KERN ERR "rb: alloc disk failure");
   blk_cleanup_queue(rb_dev.rb_queue);
   unregister blkdev(rb major, "rb");
   ramdevice cleanup();
   return -ENOMEM;
   rb dev.rb disk->major = rb_major;
   rb dev.rb disk->first minor = RB FIRST MINOR;
   rb dev.rb disk->fops = rb fops;
   rb_dev.rb_disk->private_data = rb_dev;
   rb dev.rb disk->queue = rb dev.rb queue;
   sprintf(rb_dev.rb_disk->disk_name, "rb");
   set capacity(rb dev.rb disk, rb dev.size);
   add_disk(rb_dev.rb_disk);
   printk(KERN_INFO "rb: Ram Block driver initialised (%d sectors; %d
bytes) rb dev.size, rb dev.size * RB SECTOR SIZE);
   return 0;
   static void exit rbcleanup(void)
   del gendisk(rb dev.rb disk);
```

```
put disk(rb dev.rb disk);
   blk_cleanup_queue(rb_dev.rb_queue);
   unregister blkdev(rb major, "rb");
   ramdevice_cleanup();
  module init(rb init);
   module_exit(rb_cleanup);
   MODULE_LICENSE("GPL");
   MODULE AUTHOR("Konstantin Butuzov < bks1906@gmail.com>");
   MODULE DESCRIPTION("Ram Block Driver");
   MODULE_ALIAS_BLOCKDEV_MAJOR(rb_major);
6.6 Makefile
ifeq ($(KERNELRELEASE),)
  KERNEL\_SOURCE := /lib/modules/\$(shell uname -r)/build
   PWD := \$(shell pwd)
   module:
   $(MAKE) -C $(KERNEL_SOURCE) SUBDIRS=$(PWD) modules
```

\$(MAKE) -C \$(KERNEL SOURCE) SUBDIRS=\$(PWD) clean

else

endif

obj-m := dor.o

dor-y := ramblock.o ramdevice.o part.o