## 전산통계

Chapter 3.3 표본평균법

## 표본평균법 (sample mean method)

- 모수 추정에 있어 불편성과 최소 분산을 갖는 추정량을 선호
- Hit or Miss 방법보다 분산이 작으며, 기댓값 개념을 이용하는 방법
- $I = \int_a^b g(x) dx$ ,  $\int_a^b \frac{g(x)}{f(x)} f(x) dx = E\left[\frac{g(x)}{f(x)}\right]$ , f(x)는 [a,b]에서 정의된 확률변수 X의 확률 밀도함수
- 적당한 f(x)를 선택하고, f(x)를 따르는 N개의 표본을 생성하여  $\frac{g(x)}{f(x)}$ 을 계산하고 이들의 평균을 구하여 I의 추정값으로 사용한다. 즉,  $\hat{I} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \frac{g(x_i)}{f(x_i)}$

## 표준균일분포를 이용한 알고리즘

- 1단계 : 반복 단계  $i = 1, 2, \dots, N$ 
  - 난수  $u_i$ 를 생성
  - $x_i = a + u_i(b a)$ 를 계산
  - $g(x_i)$ 를 계산
- 2단계 : 종료 단계  $\hat{I} = (b-a) \times \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} g(x_i)$

- $X \sim U(a, b)$ 이므로, I = (b a)E[g(X)]
- $\hat{I} = (b-a) \times \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} g(x_i), x_i = U(a,b)$ 에서 생성된 표본
- Î은 I의 불편추정량

$$-E[\hat{I}] = (b-a)\frac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}E[g(X_i)] = (b-a)\frac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}\int_{a}^{b}\frac{g(x_i)}{b-a}dx_i = I$$

• 
$$Var(\hat{I}) = \frac{(b-a)^2}{N^2} \sum_{i=1}^{N} Var[g(X_i)] = \frac{(b-a)^2}{N} Var[g(X_1)] = \frac{(b-a)^2}{N} \left[ \int_a^b \frac{g(x)^2}{b-a} dx - \frac{I^2}{(b-a)^2} \right] = \frac{1}{N} \left[ (b-a) \int_a^b g(x)^2 dx - I^2 \right]$$

• Hit or Miss 추정량보다 표본평균법의 추정량의 분산이 작다.

• Ex)  $\int_0^1 4\sqrt{1-x^2} \, dx$ 

## 주표본기법 (importance sampling)

- 표본평균법의 일반화된 형태
- $I = \int_a^b g(x) dx$ ,  $\int_a^b \frac{g(x)}{f(x)} f(x) dx = E\left[\frac{g(x)}{f(x)}\right]$ , f(x)는 [a,b]에서 정의된 확률변수 X의 확률밀도함수
- 적당한 f(x)를 선택하고, f(x)를 따르는 N개의 표본을 생성하여  $\frac{g(x)}{f(x)}$ 을 계산하고 이들의 평균을 구하여 I의 추정값으로 사용한다. 즉,  $\hat{I} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \frac{g(x_i)}{f(x_i)}$

- 1단계: 반복 단계  $i = 1, 2, \dots, N$ 
  - 난수  $u_i$ 를 생성
  - $x_i = a + u_i(b a)$ 를 계산
  - $\frac{g(x_i)}{f(x_i)}$ 를 계산
- 2단계 : 종료 단계  $\hat{I} = \hat{I} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \frac{g(x_i)}{f(x_i)}$

• *Î*은 *I*의 불편추정량

$$-E[\hat{I}] = I$$

• 
$$Var(\hat{I}) = \frac{1}{N} \left[ \int_a^b \frac{g(x)^2}{f(x)} dx - I^2 \right]$$

- $Var(\hat{I})$ 을 가능한 작아지도록 f(x)를 선택한다. f(x)를 주요함수 (importance function)라고 한다.
- 코쉬-슈바르츠 (Cauchy-Schwarz) 부등식

$$- \left[ \int_a^b |g(x)| dx \right]^2 = \left[ \int_a^b \frac{|g(x)|}{\sqrt{f(x)}} \sqrt{f(x)} dx \right]^2 \le \int_a^b \frac{g(x)^2}{f(x)} dx \int_a^b f(x) dx = \int_a^b \frac{g(x)^2}{f(x)} dx$$

- 분산의 최소값 = 
$$\frac{1}{N} \left[ \left\{ \int_a^b |g(x)| dx \right\}^2 - I^2 \right],$$
 여기서  $f(x) = \frac{|g(x)|}{\int_a^b |g(x)| dx}$ 

•  $f(x) \propto |g(x)|$ 인 형태이므로 |g(x)|에 비례하는 확률밀도함수를 선택하면 분산이 작아질 것으로 예상

• Ex) 
$$\int_0^1 \sqrt{1-x^2} \, dx$$

- 
$$g(x) = \sqrt{1 - x^2} = g(0) + g'(0)x + \frac{1}{2}g''(0)x^2 + \dots = 1 - \frac{1}{2}x^2 + \dots$$

$$- f(x) = \frac{6}{5}(1 - \frac{1}{2}x^2)$$