**회 의 록**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 팀명 | 1조 | 차수 | 12 차 |
| 일 시 | 2019 년 4 월 19 일 금요일 15시 00분 – 17시 00분 ( 2시간 ) | | |
| 장 소 | 국민대학교 7호관 610호 | | |
| 참석자 | 김용태 유영준 송성유 송영은 성종욱 | | |
| 불참자 |  | | |
| 안 건 | 보고서 작성 내용 검토 및 회의 | | |
| 회의내용 | 회의 주제 : 구동체 수정내용, 알고리즘과 영상처리 수정 내용에 대한 검토 및 회의  1. 구동체 수정 내용  1) 자동차의 카메라 높이 조절에 대해 검토  - 카메라는 프레임을 달아 높이 조절하기로 결정  2) 카메라 시야각 조절  - 시야가 더 넓어지게 조절  2. 알고리즘 수정  1) 노드에 층계정보 필요성에 대한 검토  - GPS로는 층계정보가 잡히지 않으므로 필요함  - 실내 뿐 아니라 실외도 높이가 다 다르므로 층계정보 가짐  2) DB 스키마에 층계정보와 실내외 구분 항목을 추가  3. 영상처리 수정  1) 영상처리 과정에서 warp가 먼저 수행되면 카메라 반경 벗어난 부분의 선분을 인식  -> warp 이전에 canny edge 알고리즘 사용  2) 선분 추정 위치 방법 논의  -> 적분 사용하여 실험 결정 | | |
| 결과물 | 구동체에 카메라 위치 변경  서버에 DB스키마 변경  영상처리 알고리즘 수정 | | |