

$$\boxed{26} (a) \quad I = \dot{q} = \frac{d}{dt} (n \cdot V \cdot q_0) = n \cdot q_0 \cdot A \cdot \dot{z} \quad V = A \cdot z$$

$$V_0 = \frac{d}{dt} z = \dot{z}$$

$$I = n q_0 A \dot{z} \Rightarrow \dot{z} = \frac{I}{n q_0 A} = \frac{I}{n q_0 \Delta x \Delta y} = v_0$$

$$(b) \quad I_{\text{eff}} = q \cdot E \cdot \Delta y$$

$$F_L = q (v_0 \times B) = q \cdot v_0 \cdot B \quad \text{da } v_0 \perp B$$

$$F_L = F_{el} = q \cdot E = q \cdot \frac{U_H}{d} = q \cdot \frac{U_H}{\Delta y}$$

$$U_H = v_0 \cdot B \cdot \Delta y = \frac{I \cdot B \cdot \Delta y}{n q_0 \Delta x \Delta y} \quad n \approx 140 \cdot 10^3 \frac{\text{mol}}{\text{m}^3}$$

$$(c) \quad \frac{F}{z} = \frac{q v B}{z} = \frac{q \cdot B \cdot \dot{z}}{z}$$

$$1,488 \cdot 10^{-5} \text{ V}$$

Durch E-Feld werden die e^- auf einer fester Bahn im Metall gehalten. Durch das B-Feld wird diese Bahn abgelenkt und damit das Metall.

$$F_v = n \cdot V \cdot q_0 \cdot v_0 \cdot B = n \cdot \Delta x \Delta y \Delta z \cdot q_0 \cdot \frac{I \cdot B}{n \cdot q_0 \Delta x \Delta y}$$

$$\frac{F_v}{\Delta z} = I \cdot B$$

27

$$(a) \quad F_z = m v^2 \cdot \frac{1}{r}$$

$$\text{da } q \cdot E = q \cdot v \cdot B_1 \Rightarrow v = \frac{E}{B_1}$$

$$F_L = q \cdot v \cdot B_2 = m v^2 \cdot \frac{1}{r}$$

$$\frac{q}{m} = v \cdot \frac{1}{B_2} \cdot \frac{1}{r} = \frac{E}{B_1 \cdot B_2} \cdot \frac{1}{r}$$

(b) \leadsto Filtergleichung:

Nicht nur nach Geschw. selektiert, auch eff. Ladung.

$$(b) \quad B_1 = \frac{E}{v} = \frac{50 \frac{\text{V}}{\text{m}} \cdot \frac{\text{s}}{\text{m}}}{5 \cdot 10^{13} \frac{1}{\text{m}}} = 10^{-3} \text{ T}$$

$$q = \frac{1,602 \cdot 10^{-19} \text{ C}}{20 \cdot 10^{-26} \text{ kg}} = 8 \cdot 10^{-5} \frac{\text{C}}{\text{kg}}$$

$$r = \frac{E}{B_1 B_2} \left(\frac{q}{m} \right)^{-1} = \frac{50 \frac{\text{V}}{\text{m}} \cdot \frac{\text{kg}}{10^{-3} \cdot 0,01 \text{ T} \cdot \text{m}}}{1,602 \cdot 10^{-19} \cdot 8 \cdot 10^{-5}} = 3,9 \cdot 10^{-25} \text{ m}$$

$$\begin{aligned} {}^{20}\text{He}^+ : r &\approx 1.04 \text{ nm} \\ {}^{21}\text{He}^+ : r &\approx 1.09 \text{ nm} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{Area} = 0.1 \text{ cm} \\ \leq 1 \text{ mm} \end{array} \right\} \text{Diagram showing a cylinder with radius } r \text{ and length } L$$

$$(2) \quad d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi r^3} (d\vec{\ell} \times \vec{r})$$

$$(a) \quad d\vec{\ell} = d \begin{pmatrix} r \cos \phi \\ r \sin \phi \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} dr \cos \phi - r \sin \phi d\phi \\ dr \sin \phi + r \cos \phi d\phi \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -r \sin \phi d\phi \\ r \cos \phi d\phi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$d\vec{\ell} = d \begin{pmatrix} R \cos \phi \\ R \sin \phi \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -R \sin \phi \\ R \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix} d\phi$$

$$\vec{r}_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{pmatrix} \quad \vec{r} = \begin{pmatrix} -R \sin \phi \\ R \cos \phi \\ z \end{pmatrix}$$

$$d\vec{\ell} \times \vec{r} = \begin{pmatrix} R \cos \phi d\phi z \\ -R \sin \phi d\phi z \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R z \cos \phi \\ -R z \sin \phi \\ 0 \end{pmatrix} d\phi$$

$$\begin{aligned} d\vec{\ell} \times \vec{r} &= \frac{R z \cos \phi}{R^2 \cos^2 \phi} \frac{R z \sin \phi}{R^2 \sin^2 \phi} \begin{pmatrix} R z \cos \phi \\ R z \sin \phi \\ R^2 \sin^2 \phi + R^2 \cos^2 \phi \end{pmatrix} d\phi \\ &= \begin{pmatrix} R z \cos \phi \\ R z \sin \phi \\ R^2 \end{pmatrix} d\phi \end{aligned}$$

$$\int d\vec{B} = \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi (R^2 + z^2)^{3/2}} \int d\phi \begin{pmatrix} R z \cos \phi \\ R z \sin \phi \\ R^2 \end{pmatrix} = \frac{\mu_0 I}{2\pi (R^2 + z^2)^{3/2}} R^2 \vec{e}_z$$

$$(b) \quad z \mapsto \left(z_0 - \frac{d}{2} \right)$$

$$z \mapsto \left(z_0 + \frac{d}{2} \right)$$

$$B(z_0) = B\left(z_0 - \frac{d}{2}\right) + B\left(z_0 + \frac{d}{2}\right)$$

$$(c) \quad B = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \left(\frac{R^2}{\left(\left(z_0 - \frac{d}{2} \right)^2 + R^2 \right)^{3/2}} + \frac{R^2}{\left(\left(z_0 + \frac{d}{2} \right)^2 + R^2 \right)^{3/2}} \right)$$

Maxima 5.13.0 <http://maxima.sourceforge.net>
Using Lisp GNU Common Lisp (GCL) GCL 2.6.8 (aka GCL)
Distributed under the GNU Public License. See the file COPYING.
Dedicated to the memory of William Schelter.
This is a development version of Maxima. The function bug_report()
provides bug reporting information.

Wir untersuchen das B-Feld; durch Superposition ergibt sich für $B(z)$:

(%i1) $B(z) := 1/2 * \mu * I * R^{**2} * ((z - d/2)^{**2} + R^{**2})^{*(-3/2)} + ((z+d/2)^{**2} + R^{**2})^{*(-3/2)} ;$

(%o1) $B(z) := \frac{1}{2} \mu I R^2 \left(\left(\left(z - \frac{d}{2} \right)^2 + R^2 \right)^{-\frac{3}{2}} + \left(\left(z + \frac{d}{2} \right)^2 + R^2 \right)^{-\frac{3}{2}} \right)$

(%i2) diff(B(z), z, 1)

(%o2)
$$\frac{\mu I R^2 \left(-\frac{3 \left(z + \frac{d}{2} \right)}{\left(R^2 + \left(z + \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{5}{2}}} - \frac{3 \left(z - \frac{d}{2} \right)}{\left(R^2 + \left(z - \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{5}{2}}} \right)}{2}$$

(%i3) diff(B(z), z, 2)

(%o3)
$$\frac{\mu I R^2 \left(-\frac{3}{\left(R^2 + \left(z + \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{5}{2}}} + \frac{15 \left(z + \frac{d}{2} \right)^2}{\left(R^2 + \left(z + \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{7}{2}}} - \frac{3}{\left(R^2 + \left(z - \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{5}{2}}} + \frac{15 \left(z - \frac{d}{2} \right)^2}{\left(R^2 + \left(z - \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{7}{2}}} \right)}{2}$$

(%i4) diff(B(z), z, 3)

(%o4)
$$\frac{\mu I R^2 \left(\frac{45 \left(z + \frac{d}{2} \right)}{\left(R^2 + \left(z + \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{7}{2}}} - \frac{105 \left(z + \frac{d}{2} \right)^3}{\left(R^2 + \left(z + \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{9}{2}}} + \frac{45 \left(z - \frac{d}{2} \right)}{\left(R^2 + \left(z - \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{7}{2}}} - \frac{105 \left(z - \frac{d}{2} \right)^3}{\left(R^2 + \left(z - \frac{d}{2} \right)^2 \right)^{\frac{9}{2}}} \right)}{2}$$

(%i5) taylor(B(z), z, 0, 3)

(%o5) $\frac{8 \sqrt{4 R^2 + d^2} \mu I R^2}{16 R^4 + 8 d^2 R^2 + d^4} - \frac{\left(192 \sqrt{4 R^2 + d^2} \mu I R^4 - 192 \sqrt{4 R^2 + d^2} d^2 \mu I R^2 \right) z^2}{256 R^8 + 256 d^2 R^6 + 96 d^4 R^4 + 16 d^6 R^2 + d^8} + \dots$

Nun untersuchen wir die Funktion mit Helmholtz-Bedingungen:

(%i11) B(z), d : R;

(%o11)
$$\frac{\mu I R^2 \left(\frac{1}{\left(R^2 + \left(\frac{R}{2} + z \right)^2 \right)^{\frac{3}{2}}} + \frac{1}{\left(R^2 + \left(z - \frac{R}{2} \right)^2 \right)^{\frac{3}{2}}} \right)}{2}$$

(%i13) d : R

(%o13) R

(%i14) B(z)

$$(\%o14) \frac{\mu I R^2 \left(\frac{1}{\left(R^2 + \left(\frac{R}{2} + z \right)^2 \right)^{\frac{3}{2}}} + \frac{1}{\left(R^2 + \left(z - \frac{R}{2} \right)^2 \right)^{\frac{3}{2}}} \right)}{2}$$

(%i15) `taylor(B(z), z, 0, 4)`

$$(\%o18) \frac{8\sqrt{5}\mu I}{25R} - \frac{1152\sqrt{5}\mu I z^4}{3125R^5} + \dots$$

Es ergibt sich noch in dritter Näherung eine Konstante!

(%i19)

[29] Experimentalphysik

(b) (Fortsetzung)

In den beiden oberen Vektoreinträgen steckt $\sin\varphi$ oder $\cos\varphi$. Da φ von 0 bis 2π integriert wird, fallen diese Terme weg.

Wir betrachten also den dritten Eintrag des Vektors. Das komplette Integral ist:

```
(%i1) f(r,theta) := 0.5*r**2*sin(theta)*rho*(r**2 - r**2*(cos(theta))**2) * omega
```

```
(%o1) f(r,ϑ):=0.5 r^2 sin(ϑ) ρ (r^2 - r^2 cos(ϑ)^2) ω
```

Dabei gehört der Teil vor ρ zum Jacobian.

```
(%i3) integrate(integrate(integrate(f(r,theta),theta,0,%pi),r,0,R),phi,0,2*pi);
```

```
(%o3) 0.2666666666666667 π ω ρ R^5
```

das sind $\frac{4}{15}\pi\omega\rho R^5$.

Setzt man nun ρ ein, erhält man:

```
(%i4) rho : e / (4.0/3.0*pi*R**3)
```

```
(%o4) 0.75 e / (π R^3)
```

```
(%i5) %o3, rho : e/(4.0/3.0*pi*R**3)
```

```
(%o6) 0.2 e ω R^2
```

```
(%i7)
```

D.h. wir haben ein Magnetisches Moment, welches nur in der z -Komponenten einen Wert verschieden von 0 aufweist; der in (%o6).

(c)

Das Borsche Magnetron wäre demnach $\mu_B = \pm 0.4e\omega R^2 = \pm \frac{e}{m_e} S_z$.

(29)

$$\underline{r} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \sin \vartheta \\ r \sin \varphi \sin \vartheta \\ r \cos \vartheta \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} r \in [0, R] \\ \varphi \in [0, 2\pi] \\ \vartheta \in [0, \pi] \end{array}$$

$$(a) \quad \underline{j} = \rho(\underline{\omega} \times \underline{r}) = \rho \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \omega_z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \\ r_3 \end{pmatrix} = \rho \cdot \begin{pmatrix} -\omega_z r_2 \\ \omega_z r_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(b) \quad \underline{m} = \frac{1}{2} \int (\underline{r} \times \underline{j}) dV = \frac{1}{2} \int_0^R dr \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi d\vartheta \cdot \cancel{\sin \vartheta} r^2 \sin \vartheta \cdot (\underline{r} \times \underline{j})$$

$$\underline{r} \times \underline{j} = \underline{r} \times (\underline{\omega} \times \underline{r}) \stackrel{\text{BAC CAB}}{=} \rho (\underline{\omega} \langle \underline{r} | \underline{r} \rangle - \underline{r} \langle \underline{r} | \underline{\omega} \rangle)$$

$$= \rho \cdot \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \omega_z r^2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} r_1 r_3 \omega_z \\ r_2 r_3 \omega_z \\ r_3 r_3 \omega_z \end{pmatrix} \right)$$

$$= \rho \cdot \begin{pmatrix} -r_1 r_3 \omega_z \\ -r_2 r_3 \omega_z \\ (r^2 - r_3^2) \omega_z \end{pmatrix} = \rho \cdot \begin{pmatrix} -r^2 \cos \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ -r^2 \sin \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ r^2 \cos^2 \vartheta - r^2 \cos^2 \vartheta \end{pmatrix} \omega_z$$

Beim $\int_0^{2\pi} d\varphi$ verschwinden die ersten beiden Zeilen, weil $\int_0^{2\pi} \cos \varphi d\varphi = 0$.

→ siehe Aufgabe 2

$$\underline{m}_z = \frac{1}{2} \int_0^R dr \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi d\vartheta r^2 \sin \vartheta \cdot \rho \cdot (r^2 - r^2 \cos^2 \vartheta) \omega_z$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^R dr \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi d\vartheta r^2 \sin \vartheta \cdot \rho \cdot (r^2 - r^2 \cos^2 \vartheta) \omega_z$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^R dr \cdot 2\pi \cdot \omega_z \rho \cdot r^2 \left(\frac{r^3 + 2r^2 + r}{2} - \frac{r^3 - 2r^2 \cos \vartheta}{2} \right)$$

$$= \int_0^R dr r^4 (2\omega_z \rho) \pi$$

$$= \frac{1}{5} R^5 \pi 2\omega_z \rho = \frac{1}{5} \cdot 2 \cdot \frac{R^5 \pi \omega_z}{4} \cdot \frac{3}{4} \cdot \frac{e^-}{\pi R^3} = \frac{6}{20} R^2 e^- \omega_z$$

$$\underline{m} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0,3 R^2 e^- \omega_z \end{pmatrix} e^-$$