

Ferromagnet

Michael Kopp

Ferromagnet I

Wir betrachten einen Ferromagnet mit der Zustandsgleichung (vgl. Abb. 1(a))

$$F(T, M) = \begin{cases} C (M - A) (M - B) & M \geq A \\ C \frac{(A-B)(M^2-A^2)}{2A} & M < A \end{cases} \quad (1)$$

wobei $A = A(T)$, $B = B(T)$ und $C = C(T)$ mit $0 < A < B$ und $C > 0$ ist.¹

Das Magnetfeld ist

$$H = \frac{\partial F}{\partial M} = \begin{cases} C (M - B) + C (M - A) & \\ C \frac{(A-B)M}{A} & \end{cases} \quad (2)$$

und damit²

$$M = \begin{cases} \frac{H+(B+A)C}{2C} & H \leq C(A-B) \\ \frac{(A-B)CM}{A} & H > C(A-B) \end{cases}, \quad (3)$$

womit man die Legendretransformation $F(T, M) \rightarrow H(T, H)$ durchführen kann. Dazu zuerst

$$F(T, H) = \begin{cases} C \left(\frac{H+(B+A)C}{2C} - A \right) \left(\frac{H+(B+A)C}{2C} - B \right) \\ - \frac{A H^2 + (-A B^2 + 2 A^2 B - A^3) C^2}{(2 B - 2 A) C} \end{cases}. \quad (4)$$

Man erhält

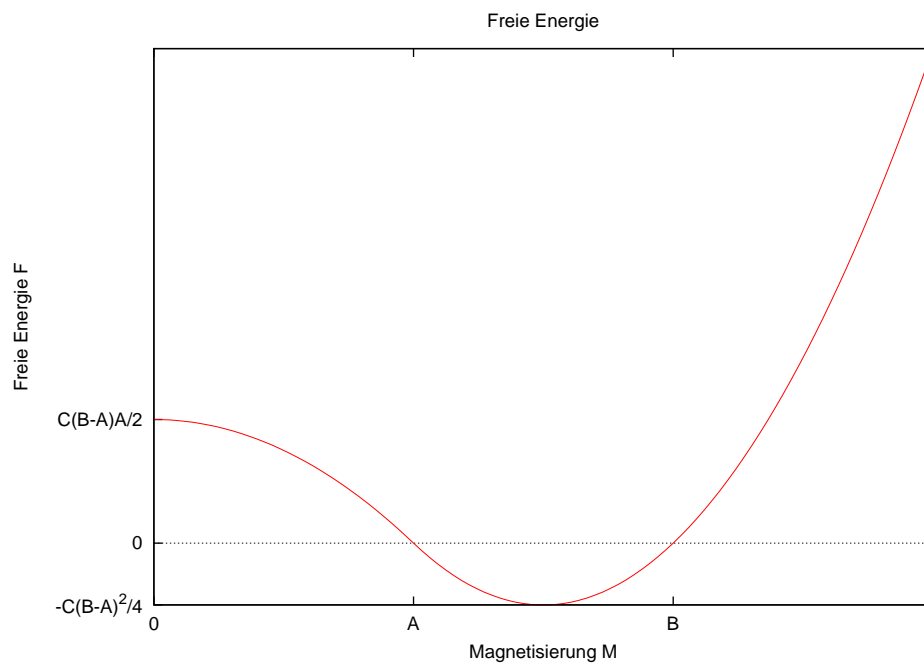
$$G(T, H) = \begin{cases} - \frac{H^2 + (2 B + 2 A) C H + (B^2 - 2 A B + A^2) C^2}{4 C} \\ \frac{A H^2 + (A B^2 - 2 A^2 B + A^3) C^2}{(2 B - 2 A) C} \end{cases}; \quad (5)$$

vgl. Abb. 1(b).

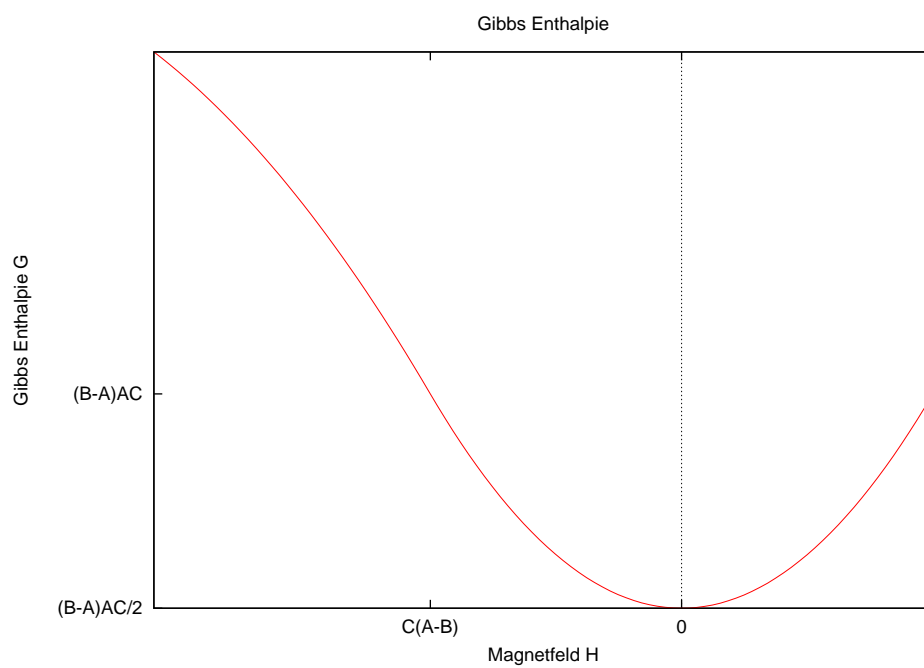
Zur Kontrolle kann man nun G an dem „Übergangspunkt“ $H = C(A - B)$ berechnen und erhält übereinstimmend $(B - A) A C$

¹Ich betrachte nur den Fall $M > 0$; das System ist jedoch Symmetrisch – $F(T, M) = F(T, -M)$ – der Minusfall ist analog.

²Ab hier ist die Fallunterscheidung bezogen auf H wie in Gl. (3).



(a) Freie Energie



(b) Gibbs'sche Enthalpie

Abbildung 1: Ferromagnet I: (1) und (5)

Ferromagnet II

Gegeben ist die Zustandsgleichung

$$F(T, M) = \begin{cases} C (M - A) (M - B) & M \geq \frac{A+B}{2} \\ -C \frac{(A-B)^2}{4} & M < \frac{A+B}{2} \end{cases} . \quad (6)$$

Offenbar ist diese Funktion stetig (vgl. Abb. 2(b)) diff'bar, aber leider nicht für die Legendre-Transformation geeignet: Bei der Legendre-Transformation muss man $H = H(M) = \partial F / \partial M$ invertieren nach $M = M(H)$, was nur möglich ist, wenn H *monoton* ist. Dies ist hier offenbar nicht gegeben, weil für $M < \frac{A+B}{2}$ konstant $H = 0$ gilt.

Hier müssen wir also die verallgemeinerte Legendre-Transformation

$$G(T, H) = \min_M (F(T, M) - H \cdot M) . \quad (7)$$

verwenden.³ Für das Minimum muss notwendigerweise

$$\frac{\partial}{\partial M} (F(T, M) - H \cdot M) = 0 \quad (8)$$

sein. Das macht natürlich nur für den Fall $M \geq \frac{A+B}{2}$ Sinn; dann folgt

$$M = M(H) = \frac{H + (B + A) C}{2 C} = \frac{H}{2 C} + \frac{A + B}{2} \quad \text{für } H \geq 0 \quad (9)$$

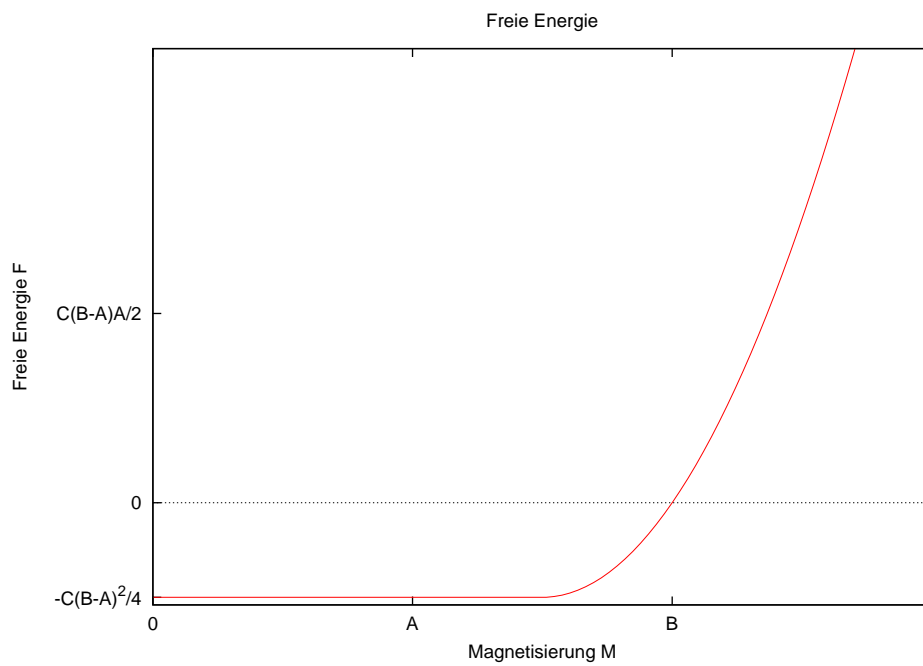
und entsprechend bekommt man für $H < 0$ dass $M = 0$ sein soll – damit wächst die zu minimierende Funktion in (8) am wenigsten an.

Setzt man so diese $M = M(H)$ ein, erhält man

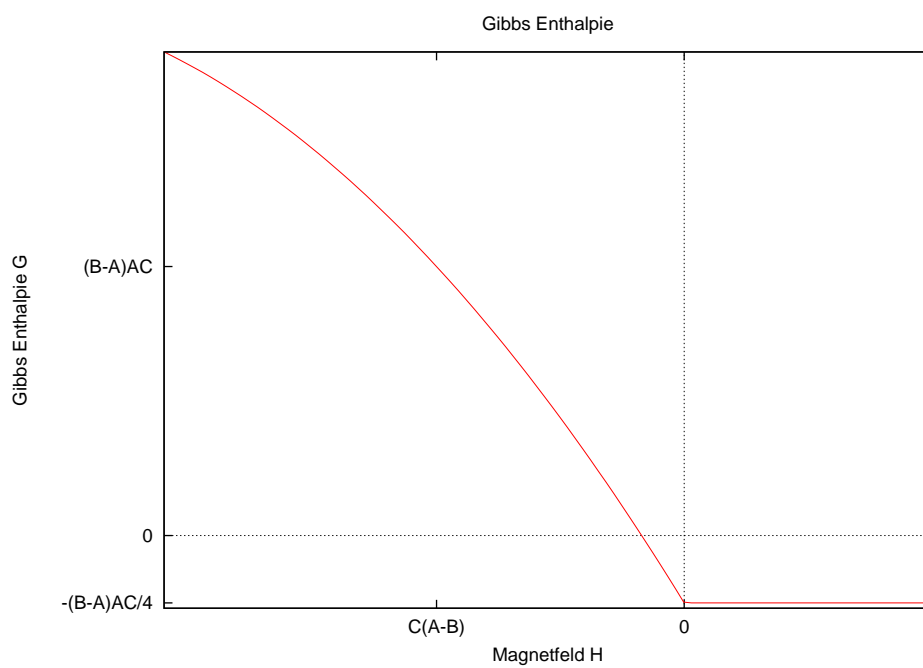
$$G(T, H) = \begin{cases} -\frac{H^2 + (2B + 2A)CH}{4C} - \frac{(A-B)^2 C}{4} & H \geq 0 \\ -\frac{(A-B)^2 C}{4} & H < 0 \end{cases} ; \quad (10)$$

vgl. dazu Abb. 2(b).

³ M ist hier rechts eine Variable, keine Funktion. Erst durch die Minimierung wird aus dem M ein $M = M(H)$.



(a) Freie Energie



(b) Gibbs'sche Enthalpie

Abbildung 2: Ferromagnet II: (6) und (10)