

56. Sympozjon "Modelowanie w Mechanice" 25 lutego – 1 marca 2017r., Ustroń

## Poniedziałek 27.02.2017

## Sekcja C

## Posiedzenie Sekcji Mechatroniki Komitetu Budowy Maszyn PAN

$14^{\underline{00}} - 14^{\underline{10}}$	<b>Paweł Herbin , Mirosław Pajor:</b> Sensor momentu napędowego interaktywnego skanera ruchu ramienia operatora
$14^{10} - 14^{20}$	
	bezzałogowego robota ratowniczego
$14^{20} - 14^{30}$	Przemysław Sperzyński, Jarosław Szrek, Artur Muraszkowski: Badania symulacyjne
	robota mobilnego kroczącego po schodach
$14^{\frac{30}{}} - 14^{\frac{40}{}}$	Mateusz Saków, Arkadiusz Parus, Karol Miądlicki: Filtr LS i jego implementacja w
	sterowniku systemu master-slave z siłowym sprzężeniem zwrotnym
14 <sup><u>40</u> - 14<sup><u>50</u></sup></sup>	Andrzej Mitura, Jarosław Latalski, Jerzy Warmiński: Efektywne tłumienie drgań
	belek kompozytowych wirnika trójłopatowego za pomocą sterowania w układzie
	zamkniętym z wykorzystaniem sygnału prędkości
$14^{\frac{50}{}} - 15^{\frac{10}{}}$	Dyskusja
$15^{\frac{10}{}} - 15^{\frac{30}{}}$	Przerwa
30 45	
$15\frac{30}{45} - 15\frac{45}{30}$	Wręczenie aktów nominacji
$15^{\frac{45}{}} - 16^{\frac{30}{}}$	Debata nad programem pracy <b>Sekcji Mechatroniki</b>

Przewodniczący Sekcji Mechatroniki KBM PAN

Dr hab. inż. prof. nadzw. Mirosław Pajor