Z poprzedniego wykładu:

$$f(x_{0} + h) = f(x_{0}) + \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial f}{\partial x^{i}}(x_{0})h^{i} + \frac{1}{2!} \sum_{\substack{i=1\\j=1}}^{n} \frac{\partial^{2} f}{\partial x^{i} \partial x^{j}}(x_{0})h^{i}h^{j} + \dots + \frac{1}{p!} \sum_{\substack{i_{1}=1\\j=1}}^{n} \frac{\partial^{p} f}{\partial x^{i_{1}} \dots \partial x^{i_{p}+1}}(x_{0})h^{i_{1}} \dots h^{i_{p}} + R_{p+1}(x_{0}, h),$$

$$\vdots$$

$$i_{p}=1$$

gdzie reszta wygląda tak:

$$R_{p+1}(h) = \frac{1}{(p+1)!} \sum_{\substack{i_1=1\\ \dots\\ i_{p+1}=1}}^{n} \frac{\partial^{p+1} f}{\partial x^{i_1} \dots \partial x^{i_p+1}} (x_0 + \theta h) h^{i_1} \dots h^{i_{p+1}}.$$

Obserwacja 1. (bardzo ważna zależność!)

$$\lim_{h \to 0} \frac{R_{p+1}(x_0, h)}{||h||^p} \to 0.$$

Przykład 1. 
$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$$
,  $f(x,y) = x^2y^3$ ,  $f'(x,y) = \begin{bmatrix} 2xy^3, 3x^2y^2 \end{bmatrix}$ .   
  $Je\dot{z}eli\ h = \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$ , to  $wtedy$ 

$$\sum_{\substack{i=1\\j=1}}^{2} \frac{\partial^2 f}{\partial x^i \partial x^j} h^i h^j = \frac{\partial^2 f}{\partial x^1 \partial x^1} h^1 h^1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x^1 \partial x^2} h^1 h^2 + \frac{\partial^2 f}{\partial x^2 \partial x^1} h^2 h^1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x^2 \partial x^2} h^2 h^2 =$$

$$= \left[ h_1, h_1 \right] \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

To czy ta macierz jest uśmiechnięta etc. (dodatnio/ujemnie określona) na algebrze.

## 0.1 Minima i maksima

**Przypomnienie:** Niech  $f: \mathcal{O} \to \mathbb{R}, \mathcal{O} \subset \mathbb{R}^n, \mathcal{O}$  - otwarty,  $x_0 \in \mathcal{O}$  Mówimy, że f ma w  $x_0$  minimum lokalne, jeżeli:

$$\exists \underset{X \in K(x_0, \eta) \subset \mathcal{O}}{\forall f(x) > f(x_0), \underbrace{(f(x) < f(x_0))}_{\text{albo maksimum}}.$$

Albo inaczej:

$$\underset{n>0}{\exists} \quad \forall \quad ||h|| < \eta, \quad x_0 + h \in \mathcal{O}, h \neq 0, \text{ to wtedy } f(x_0 + h) > f(x_0).$$

"../img/"fig\_12.png

Rysunek 1: istnieje otoczenie, dla którego  $f(x) > f(x_0)$  (nie musi być styczne!)

**Stwierdzenie 1.** jeżeli  $f: \mathcal{O} \to \mathbb{R}, \mathcal{O}$  - otwarty,  $x_0 \in \mathcal{O}, f$  - posiada w  $x_0$  minimum lub maksimum lokalne, to

$$\frac{\partial f}{\partial x^i}(x_0) = 0, i = 1, \dots, n$$

działa tylko w prawo, bo możliwe są punkty przegięcia (siodła)

**Uwaga:** jeżeli  $f:U\to\mathbb{R}$  i U - domknięta, to należy zbadać zachowanie funkcji osobno na int(U) oraz na  $U-\{int(U)\}$ 

Dowód. Niech  $g_h(t) = f(x_0 + th)$  i  $g: [0, \epsilon] \to \mathbb{R}$ .

Zauważmy, że jeżeli f ma minimum lub maksimum w  $x_0$ , to znaczy, że  $g_h(t)$  ma minimum lub maksimum w t=0, czyli

$$\left. \frac{\partial}{\partial t} g_h(t) \right|_{t=0} = 0,$$

czyli dla  $x_0 = (x_0^1, x_0^2, \dots, x_0^n), \quad h = (h^1, h^2, \dots, h^n)$ 

$$\frac{d}{dt}g_{h}(t)\Big|_{t=0} = \frac{d}{dt}f(x_{0}^{1} + th^{1}, \dots, x_{0}^{n} + th^{n})\Big|_{t=0} = 
= \frac{\partial f}{\partial x^{1}}(x_{0} + th^{1})h^{1} + \frac{\partial f}{\partial x^{2}}(x_{0} + th^{2})h^{2} + \dots + \frac{\partial f}{\partial x^{n}}(x_{0} + th^{n})\Big|_{t=0} = 
= \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial f}{\partial x^{i}}(x_{0})h^{i} = 0 \quad |\forall : ||h|| < \eta,$$

to znaczy:

$$\frac{\partial f}{\partial x^i}(x_0) = 0, \quad i = 1, \dots, n.$$

Uwaga: jest to warunek konieczny, a nie dostateczny!

Ш

## Twierdzenie 1. Niech

$$f: \mathcal{O} \to \mathbb{R},$$
 $\mathcal{O} \subset \mathbb{R}^n,$ 
 $x_0 \in \mathcal{O}, \quad \mathcal{O} \text{ - otwarty},$ 
 $f \in C^{2p}(\mathcal{O}).$ 

 $f'(x_0) = 0, f''(x_0) = 0, \dots, f^{(2p-1)}(x_0) = 0.$ 

oraz spełniony jest warunek

$$\exists_{c>0} \exists_{\eta>0} \forall_{h\in K(x_0,\eta)} : \sum_{i_1=1}^n \frac{\partial^{(2p)} f}{\partial x^{i_1} \dots \partial x^{i_{2p}}} (x_0) h^{i_1} \dots h^{i_{2p}} \geqslant c||h||^{2p} (\leqslant c||h||^{2p})$$

$$\vdots$$

to wtedy f ma w  $x_0$  minimum (maksimum) lokalne.

*Dowód.* (wersja uproszczona dla minimum i dla f klasy  $C^{2p+1}(\mathcal{O})$ ). Jeżeli f spełnia założenie z twierdzenia, to wtedy

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \underbrace{\frac{1}{(2p)!} \sum_{i_1 = 1 \dots i_{2p} = 1}^{2p} \frac{\partial^{(2p)} f(x_0)}{\partial x^{i_1} \dots x^{i_{(2p)}}} h^{i_1} \dots h^{i_{(2p)}} + r_{2p+1}(x_0 + h)}_{(1)}$$

Wiemy też, że

y też , że
$$\exists \qquad \exists \qquad (1)(*)) \geqslant c||h||^{2p} \ .$$
 Chodzi o to, żeby reszta

Chcemy pokazać, że

$$\exists \quad \forall r_{2p+1}(x,h) \leqslant \frac{c}{2} ||h||^{2p}.$$

Czyli chcemy zbadać wielkość:

$$\frac{1}{(2p+1)!} \sum_{\substack{i_1=1\dots i_{2p+1}=1\\0\leq \theta\leq 1}}^n \frac{\partial^{(2p+1)} f(x_0+\theta h)}{\partial x^{i_1}\dots \partial x^{i_{(2p+1)}}} h^{i_1}\dots h^{i_{(2p+1)}} = |\text{tu potrzebne założenie, że } f\in C^{2p-1}$$

Zauważmy, że  $\lim_{h\to 0} \frac{r_{2p+1}(x_0,h)}{||h||^{2p}} \to 0$ , ale zatem

$$\forall_{M>0} \ \exists \ \forall_{||h||<\eta} \frac{r_{2p+1}(x_0+h)}{||h||^{2p}} < M,$$

czyli

$$\left| \frac{r_{2p+1}(x_0, h)}{||h||^{2p}} \right| < M.$$

$$\forall \exists_{M} \exists_{\eta} |\forall_{\|h\| \le \eta} \left| r_{2p+1}(x_0, h) \right| < M |h|^{2p}$$

czyli jak przyjmiemy  $M = \frac{c}{2}$  to dostajemy

$$\exists \forall f(x_0 + h) - f(x_0) \ge \frac{c}{2} ||h||^{2p}$$

**Uwaga:** dlaczego warunek  $(-|-) > c||h||^{2p}$ , a nie po prostu (-|-) > 0?

Przykład 2.

$$f(x,y) = x^2 + y^4$$
,  $\frac{\partial f}{\partial x} = 2x$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = 4y^3$ .  
 $f'() = 0 \iff (x,y) = (0,0)$ 

Badamy:  $f(0+h) - f(0) = \begin{bmatrix} h_1, h_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2y^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_1, h_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = 2h_1^2$  Czyli  $f(0+h) - f(0) \star 2h_1^2$  - minimum? maksimum? - zależy w którą stronę.  $h = \begin{bmatrix} h_1 \\ 0 \end{bmatrix}$  - minimum,  $h = \begin{bmatrix} 0 \\ h_2 \end{bmatrix}$  - równo, coś takiego - punkt siodłowy. Widzimy zatem, że nie jest spełniony warunek

$$\label{eq:local_equation} \begin{array}{l} \exists \left[h_1,h_2\right] \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} \geqslant c \left\|h\right\|^2,$$

bo dla

$$h = \begin{bmatrix} 0 \\ h_2 \end{bmatrix} \quad 0 \not\geqslant c \left\| \begin{bmatrix} 0 \\ h_2 \end{bmatrix} \right\|$$

## 0.2 Kilka fajnych zastosowań

$$\frac{mv^2}{2} = \begin{bmatrix} v \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{m}{2} & & \\ & \frac{m}{2} & \\ & & \ddots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \end{bmatrix}$$

$$\frac{I\omega^2}{2} = \begin{bmatrix} \omega \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{I}{2} & & \\ & \frac{I}{2} & \\ & & \ddots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \omega \end{bmatrix}$$