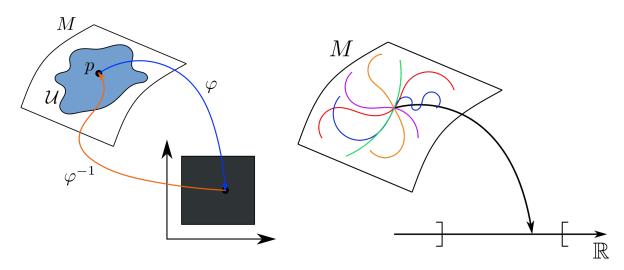
Wykłady z Analizy III

Jakub Korsak 4 października 2019

1 Wykład (04.10.2019)

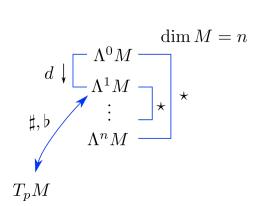
1.1 Przypomnienie



Rysunek 1: Przypomnienie

Niech $\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_k \in \Lambda^1(M), v_1, v_2, \ldots, v_k \in T_pM$, to wtedy

$$\langle \alpha_1 \wedge \alpha_2 \wedge \dots \alpha_k, v_1, v_2, \dots, v_k \rangle = \begin{vmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1(v_1) & \dots & \alpha_k \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_1(v_k) & \dots & \alpha_k(v_k) \end{bmatrix} \end{vmatrix}.$$



Rysunek 2: Przypomnienie c.d.

$$\langle v|w\rangle = [v]^T [g_{ij}] \left[w\right].$$

$$A = A^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + \dots + A^n \frac{\partial}{\partial x^n}.$$

$$A^{\sharp} = A^1 g_{11} dx^1 + \dots + A^n g_{nn} dx^n,$$

(gdy g_{ij} - diagonalna)

 $A^i g_{ij} dx^j$.

1.2 Jest sytuacja taka

Niech $A \in T_pM$, $A = A^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + \ldots + A^k \frac{\partial}{\partial x^k}$, $B = T_pM$, $B = B^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + \ldots + \frac{\partial}{\partial x^k}$. Jaka jest interpretacja geometryczna wielkości

 $\langle A^{\sharp}, B \rangle$, $(g_{ij}$ - diagonalna).

 $A^{\sharp} = A^{1}g_{11}dx^{1} + \ldots + A^{k}g_{kk}dx^{k}.$

$$\langle A^{\sharp}, B \rangle = \left\langle A^{1} g_{11} dx^{1} + \dots + A^{k} g_{kk} dx^{k}, B^{1} \frac{\partial}{\partial x^{1}} + \dots + B^{k} \frac{\partial}{\partial x^{k}} \right\rangle =$$

$$= g_{11} A^{1} B^{1} + \dots + g_{kk} A^{k} B^{k} = A \cdot B.$$

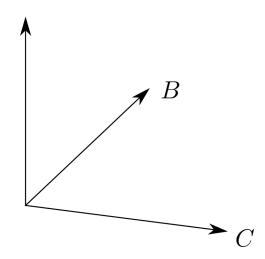
Czyli gdyby ||B|| = 1, to $\langle A^{\sharp}, B \rangle$ byłoby długością rzutu A na kierunek B. Niech dim M = 3, $\Lambda^2 M \ni A$,

$$A = A^{1}dx^{2} \wedge dx^{3} + A^{2}dx^{3} \wedge dx^{1} + A^{3}dx^{1} \wedge dx^{2}.$$

$$B = B^{1}\frac{\partial}{\partial x^{1}} + B^{2}\frac{\partial}{\partial x^{2}} + B^{3}\frac{\partial}{\partial x^{3}}, \quad C = C^{1}\frac{\partial}{\partial x^{1}} + \dots + C^{3}\frac{\partial}{\partial x^{3}} \in T_{p}M.$$

$$\begin{split} \langle A,B,C \rangle &= A^1 \left\langle dx^2 \wedge dx^3, B,C \right\rangle + A^2 \left\langle dx^3 \wedge dx^1, B,C \right\rangle + A^3 \left\langle dx^1 \wedge dx^2, B,C \right\rangle = \\ &= A^1 \begin{bmatrix} \left\langle dx^2, B \right\rangle & \left\langle dx^3, B \right\rangle \\ \left\langle dx^2, C \right\rangle & \left\langle dx^3, C \right\rangle \end{bmatrix} + A^2 \begin{bmatrix} \left\langle dx^3, B \right\rangle & \left\langle dx^1, B \right\rangle \\ \left\langle dx^3, C \right\rangle & \left\langle dx^1, C \right\rangle \end{bmatrix} + A^3 \begin{bmatrix} \left\langle dx^1, B \right\rangle & \left\langle dx^2, B \right\rangle \\ \left\langle dx^1, C \right\rangle & \left\langle dx^2, C \right\rangle \end{bmatrix} = \\ &= A^1 \begin{bmatrix} B^2 & B^3 \\ C^2 & C^3 \end{bmatrix} + A^2 \begin{bmatrix} B^3 & B^1 \\ C^3 & C^1 \end{bmatrix} + A^3 \begin{bmatrix} B^1 & B^2 \\ C^1 & C^2 \end{bmatrix} = \\ &= A^1 \left(B^2 C^3 - B^3 C^2 \right) + A^2 \left(B^3 C^1 - B^1 C^3 \right) + A^3 \left(B^1 C^2 - B^2 C^1 \right) = \\ &= "A^1 (B \times C)_1 + A^2 (B \times C)_2 + A^3 (B \times C)_3 " = "A \cdot (B \times C) \\ &= \begin{bmatrix} A^1 & A^2 & A^3 \\ B^1 & B^2 & B^3 \\ C^1 & C^2 & C^3 \end{bmatrix} \right]. \end{split}$$

(rys 3)



Rysunek 3: Się okazuje, że wychodzi z tego coś jak iloczyn wektorowy

1.3 Problem

 $\dim M = 3$, mamy

$$\Lambda^{1}M \ni F = F^{1}dx^{1} + F^{2}dx^{2} + F^{3}dx^{3}$$

oraz krzywą $S \le \mathbb{R}^3$ (np. spiralę) (rys 4). Chcemy znaleźć pracę związaną z przemieszczeniem z punktu A do B.

1. sparametryzujmy kształ
t $S,\,{\rm np}.$

$$S = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, y = \sin(t), t \in [0, 4\pi] \right\}.$$

$$z = t$$

2. możemy na spirali wygenerować pole wektorów stycznych. Jeżeli
$$p = \begin{bmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \\ t \end{bmatrix}_{t=t}$$
, to

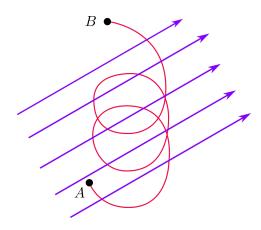
$$T_p M = \left\langle \begin{bmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle \Big|_{t=t_0}.$$

(rys 5)

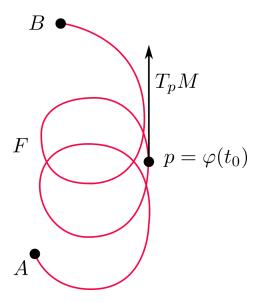
3. Niech $T_pM\ni v=-\sin(t)\frac{\partial}{\partial x}+\cos(t)\frac{\partial}{\partial y}+\frac{\partial}{\partial z}$. (rys 6) Możemy policzyć np.

$$\int \langle F, v \rangle = \int_0^{4\pi} \left\langle F, -\sin(t) \frac{\partial}{\partial x} + \cos(t) \frac{\partial}{\partial y} + \frac{\partial}{\partial z} \right\rangle dt =$$

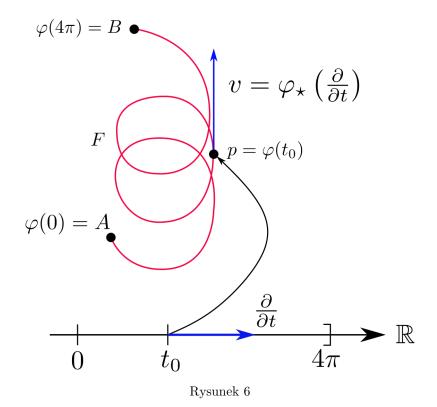
$$= \int_0^{4\pi} \left\langle F, \varphi_\star \left(\frac{\partial}{\partial t} \right) \right\rangle dt = \int_0^{4\pi} \left\langle \varphi^\star F, \frac{\partial}{\partial t} \right\rangle dt.$$



Rysunek 4: Mrówka (albo koralik) na spirali + jakieś pole wektorowe (grawitacyjne albo mocny wiatrak)



Rysunek 5: można jakoś to sparametryzować przez φ



Definicja 1. Niech M - rozmaitość, L - krzywa na M, $w \in \Lambda^1 M$, $\varphi : [a,b] \to M$ - parametryzacja krzywej L, czyli $L = \{ \varphi(t), t \in [a,b] \}.$

Całką z jednoformy po krzywej nazywamy wielkość (rys 7)

$$\int_{a}^{b} \left\langle \varphi^{\star} \omega, \frac{\partial}{\partial t} \right\rangle dt.$$



Rysunek 7: Cała sztuka polega na takim kolekcjonowaniu wektorków stycznych

Przykład 1. niech (rys 8)

$$C_1 = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2, \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t - 1 \\ 2t - 1 \end{bmatrix}, 1 \leqslant t \leqslant 2 \right\}$$

i

$$\omega = ydx = \left(y\frac{\partial}{\partial x}\right)^{\sharp}.$$

Wtedy mamy
$$\varphi(t) = \begin{bmatrix} t-1\\2t-1 \end{bmatrix}$$
, $\varphi^*\omega = \begin{vmatrix} x=t-1\\dx=dt \end{vmatrix} = (2t-1)dt$

$$\left\langle \varphi^{\star}\omega, \frac{\partial}{\partial t} \right\rangle = \left\langle (2t - 1)dt, \frac{\partial}{\partial t} \right\rangle = 2t - 1$$

$$\int_{C_1} \omega = \int_1^2 \left\langle \varphi^{\star}\omega, \frac{\partial}{\partial t} \right\rangle dt = \int_1^2 (2t - 1)dt = \left[t^2 - t \right]_1^2 = 2$$

•

$$C_2 = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2, \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 - u \\ 5 - 2u \end{bmatrix}, 1 \leqslant u \leqslant 2 \right\}, \varphi_1(u) = \begin{bmatrix} 2 - u \\ 5 - 2u \end{bmatrix}.$$

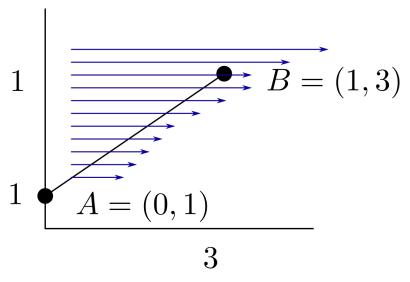
$$\int_{C_2} \omega = \int_1^2 \left\langle \varphi_1^{\star} \omega, \frac{\partial}{\partial u} \right\rangle du,$$

 $ale \begin{array}{l} x=2-u \\ dx=-u \end{array} i \ mamy$

Ostatecznie

$$\varphi^*\omega = (5 - 2u)(-du) = (2u - 5)du.$$

$$\int_{C_2} \omega = \int_1^2 (2u - 5) du = \left[u^2 - 5u \right]_1^2 = -6 + 4 = -2.$$



Rysunek 8