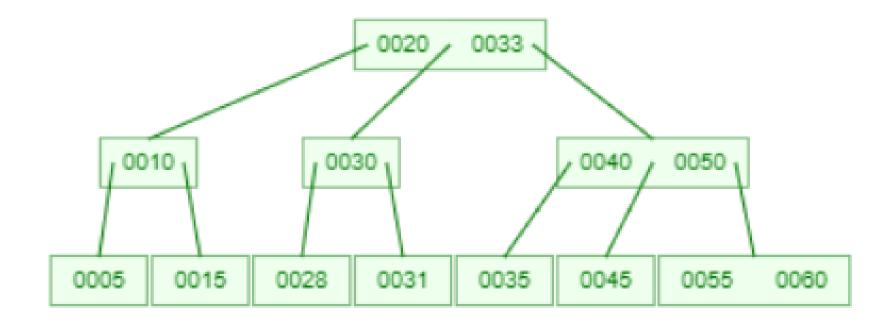
Лекция 6

Динамические структуры данных: В-дерево, хеш-таблицы.

В-дерево

В-дерево (читается как Би-дерево) — это особый тип сбалансированного дерева поиска, в котором каждый узел может содержать более одного ключа и иметь более двух дочерних элементов. Из-за этого свойства В-дерево называют *сильноветвящимся*.

Pecypc: B-Tree Visualization (usfca.edu)



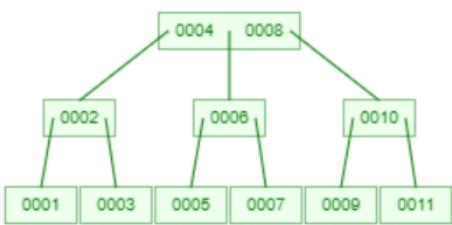
В-дерево

Двоичное дерево поиска, АВЛ-дерево, красно-черное дерево и т. д. могут хранить только один ключ в одном узле. Если нужно хранить больше, высота деревьев резко начинает расти, из-за этого время доступа сильно увеличивается.

С В-деревом все не так. Оно позволяет хранить много ключей в одном узле и при этом может ссылаться на несколько дочерних узлов. Это значительно уменьшает высоту дерева и, соответственно, обеспечивает более быстрый доступ к данным.

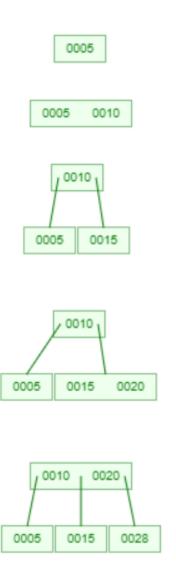
Свойства В-дерева

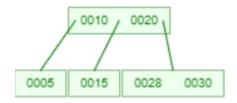
- 1) Ключи в каждом узле х упорядочены по неубыванию.
- 2) В каждом узле есть логическое значение x.leaf. Оно истинно, если x лист.
- 3) Есть фактор t, который называется *минимальной степенью* В-дерева. Каждый узел, кроме корневого, должен иметь, как минимум t 1, и не более 2t 1 ключей. Обозначается n[x] количество ключей в узле x.
- 4) Все листья находятся на одном уровне, т. е. обладают одинаковой глубиной, равной высоте дерева.
- 5) Корень имеет не менее 2 дочерних элементов и содержит не менее 1 ключа.

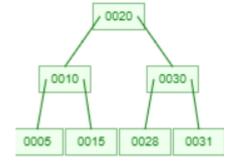


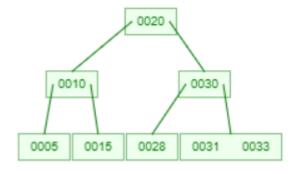
Свойства В-дерева

Построение В-дерева



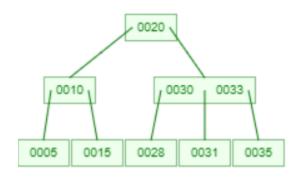


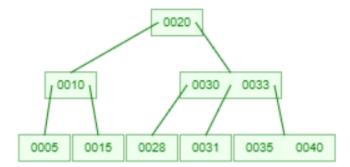


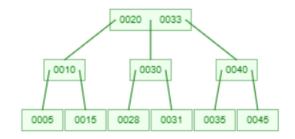


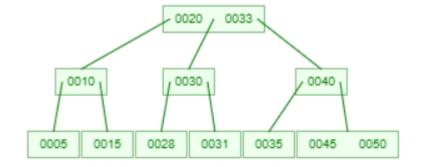
Свойства В-дерева

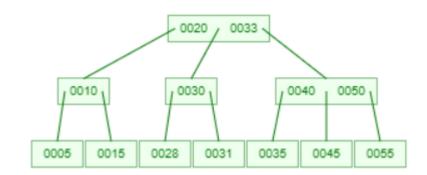
Построение В-дерева

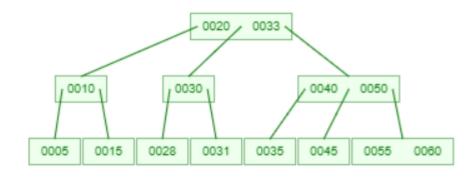












Поиск элемента в В-дереве

Поиск ключа k в B-дереве работает так же, как и в двоичном дереве поиска.

- 1) Сравниваем k с первым ключом узла, начиная с корня.
- Если k = первый ключ узла, то возвращаем узел и индекс.
- 2) Если k.leaf = true, возвращаем NULL. Элемент не найден.
- 3) Если k < первый ключ корня, рекурсивно ищем левый дочерний элемент этого ключа.
- 4) Если в текущем узле более одного ключа и k > первый ключ, сравниваем k со следующим ключом в узле.

Если k < следующий ключ, ищем левый дочерний элемент этого ключа (k находится между первым и вторым ключами).

Иначе ищем правый дочерний элемент ключа.

5) Повторяем шаги с 1 по 4, пока не дойдем до листа.

Поиск элемента в В-дереве

Рассмотрим на примере, найти ключ k=45 в дереве:

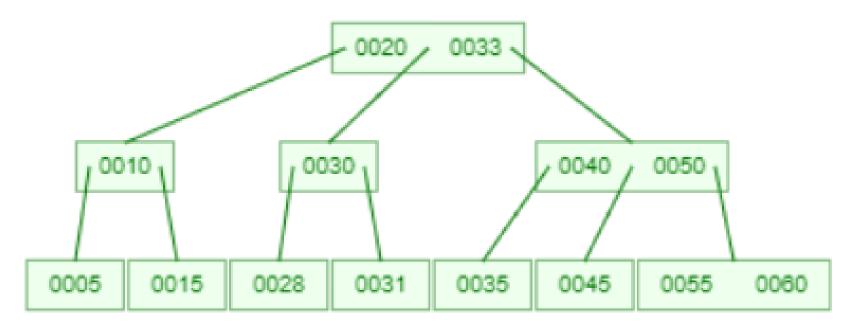
1 шаг: k нет в корне → сравниваем k с ключом корня

2 шаг: $k > 20 \rightarrow$ сравниваем k со вторым ключом узла $k > 33 \rightarrow$ идем вправо

3 шаг: сравниваем k с первым ключом узла: $k > 40 \rightarrow$ сравниваем k со вторым ключом узла

4 шаг: $k < 50 \rightarrow k$ лежит между 40 и 50. Ищем в левом потомке элемента (50).

Нашли 45.



```
// Программа поиска ключа в В-дереве на С ()
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define MAX 3
#define MIN 2
struct BTreeNode { // val - ключи
    int val[MAX + 1], count; //count - кол-во активных ключей
    struct BTreeNode *link[MAX + 1]; // указатель на потомков
};
struct BTreeNode *root;
// Создаем узел
struct BTreeNode *createNode(int val, struct BTreeNode *child)
struct BTreeNode *newNode;
newNode = (struct BTreeNode *)malloc(sizeof(struct BTreeNode));
    newNode->val[1] = val;
    newNode->count = 1;
    newNode->link[0] = root;
    newNode->link[1] = child;
    return newNode;
```

```
// Вставка узла
void insertNode(int val, int pos, struct BTreeNode *node,
                struct BTreeNode *child) {
    int j = node->count;
    while (j > pos) {
           node-val[j + 1] = node-val[j];
           node->link[j + 1] = node->link[j];
           j--;
    }
    node-val[j + 1] = val;
    node->link[j + 1] = child;
    node->count++;
```

```
// Разбиение узла
void splitNode(int val, int *pval, int pos,
                 struct BTreeNode *node, struct BTreeNode *child,
                 struct BTreeNode **newNode) {
     int median, j;
     if (pos > MIN) median = MIN + 1;
                     median = MIN;
     else
   *newNode = (struct BTreeNode *)malloc(sizeof(struct BTreeNode));
     j = median + 1;
     while (j <= MAX) {
             (*newNode) ->val[j - median] = node->val[j];
             (*newNode) ->link[j - median] = node->link[j];
             j++; }
     node->count = median;
      (*newNode) ->count = MAX - median;
     if (pos <= MIN) {
             insertNode(val, pos, node, child);
      } else {
             insertNode(val, pos - median, *newNode, child);
     *pval = node->val[node->count];
      (*newNode) ->link[0] = node->link[node->count];
     node->count--;
```

```
// Устанавливаем значение
int setValue(int val, int *pval,
             struct BTreeNode *node, struct BTreeNode **child) {
     int pos;
     if (!node) { *pval = val; *child = NULL; return 1;}
     if (val < node->val[1]) \{ pos = 0;
     } else {
            for (pos = node->count;
                     (val < node->val[pos] && pos > 1); pos--);
            if (val == node->val[pos]) {
                   printf("Повторения недопустимы\n"); return 0;
     }
     if (setValue(val, pval, node->link[pos], child)) {
            if (node->count < MAX) {</pre>
                   insertNode(*pval, pos, node, *child);
            } else {
               splitNode(*pval, pval, pos, node, *child, child);
               return 1;
     return 0;
```

```
// Вставка значения
void insert(int val) {
    int flag, i;
    struct BTreeNode *child;
    flag = setValue(val, &i, root, &child);
    if (flag)
           root = createNode(i, child);
}
// Обход узлов
void traversal(struct BTreeNode *myNode) {
    int i;
    if (myNode) {
           for (i = 0; i < myNode -> count; i++) {
                  traversal(myNode->link[i]);
                  printf("%d ", myNode->val[i + 1]);
           traversal(myNode->link[i]);
```

```
// Поиск узла
  void search(int val, int *pos, struct BTreeNode *myNode) {
       if (!myNode) { // если узел не содержит информацию
               return; // возврат
       if (val < myNode->val[1]) {
               *pos = 0; // выбор самого левого поддерева
                              // последовательный поиск val среди ключей
       } else {
               for (*pos = myNode->count;
                        (val < myNode->val[*pos] && *pos > 1);
               (*pos) --);
               if (val == myNode->val[*pos]) {
                      printf("%d is found", val);
                      return; // сообщ. об успехе и выход
// если дошли сюда – выбран узел для поиска на следующем уровне (удаляемся от корня)
       search(val, pos, myNode->link[*pos]); // рекурсивный поиск в
                                                  // выбранном узле
       return;
```

```
int main() {
   int val, ch;
   insert(5); insert(10);
    insert(15); insert(20);
   insert(28); insert(30);
    insert(31); insert(33);
    insert(35); insert(40);
    insert(45); insert(50);
    insert(55); insert(60);
    traversal(root);
   printf("\n");
   search(45, &ch, root);
```

```
5 10 15 20 28 30 31 33 35 40 45 50 55 60
45 is found
```

Применение В-деревьев

Применяются:

- в базах данных и файловых системах;
- для хранения блоков данных (вторичные носители);
- для многоуровневой индексации.

При работе с информацией решается задача поиска наличия информации по ключевому значению. Использование прямого поиска путем сравнения всех имеющихся данных с образцом (ключом) — самый затратный способ. Для ускорения процесса поиска данные можно преобразовать: сделать «отпечаток» - преобразовать большой объем информации в маленький.

Хеш-функция понижает размер входных данных: из большого количества данных делает маленький отпечаток.

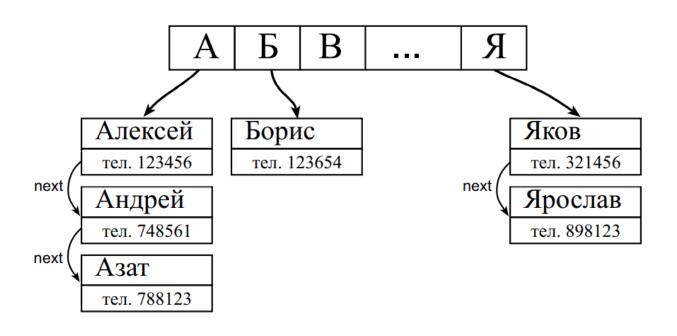
Рассмотрим на примерах.

Пример 1.

Для бумажной записной телефонной книжки:

ключ — это имя

соответствующее ключу значение (данные) — номер телефона хеш-функция — это первая буква фамилии.



Пример 2.

Поиск товара в магазине по артикулу (целочисленное значение) ключ — это артикул соответствующее ключу значение (данные) — сведения о товаре хеш-функция — это остаток деления артикула на константу.

Пример 3.

Поиск дублей в банке фотографий ключ — это фотография как набор пикселов соответствующее ключу значение (данные) — признак наличия хеш-функция — гистограмма яркости.

Хеш-таблица — это структура данных, в которой все элементы хранятся в виде пары ключ-значение, где:

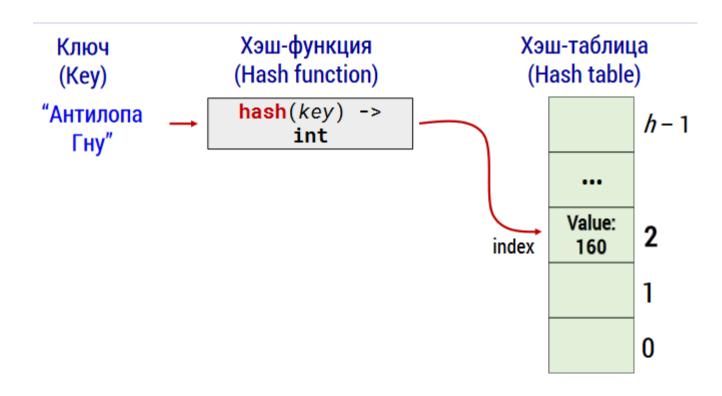
ключ — уникальное число, которое используется для индексации значений;

значение — данные, которые с этим ключом связаны.



- доступ к элементам осуществляется по ключу (**key**)
- ключи могут быть строками, числами, указателями, и т.д.
- хеш-таблицы позволяют в среднем за время O(1) выполнять добавление, поиск и удаление элементов

- хеш-функция отображает (преобразует) ключ (**key**) в номер элемента (**index**) массива (в целое число от **0** до **h 1**);
- время вычисления хеш-функции зависит от длины ключа и не зависит от количества элементов в массиве;
 - ячейки массива называются buckets, slots;



- на практике, обычно известна информация о диапазоне значений ключей;
- на основе этого выбирается размер **h** хеш-таблицы и выбирается хеш-функция;
- коэффициент h заполнения хеш-таблицы (load factor, fill factor) это отношение числа п хранимых элементов в хэш-таблице к размеру h массива (среднее число элементов на одну ячейку)

h-1

0

Value:

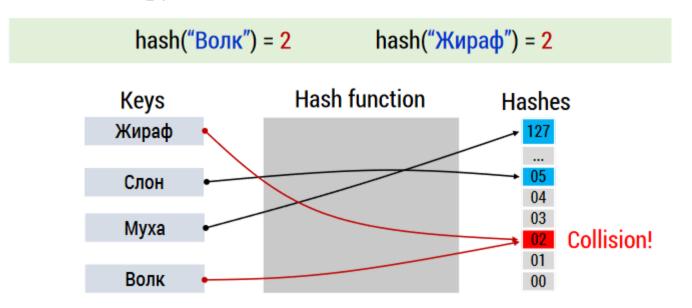
$$\alpha = n/h$$
 Пример: $h = 128$, в хеш-таблицу добавили 50 элементов, тогда $\alpha = 50 / 128 = 0.39$

- от этого коэффициента зависит среднее время выполнения операций добавления, поиска и удаления элементов;
- значение, возвращаемое хеш-функцией, называется **хеш-кодом** (hash code), контрольной суммой (hash sum) или **хешем** (hash).

Колиззия

Ситуация, когда для различных ключей получается одно и то же хеш-значение, называется коллизией.

Такие события не так уж и редки - например, при вставке в хештаблицу размером 365 ячеек всего лишь 23 элементов вероятность коллизии уже превысит 50% (если каждый элемент может равновероятно попасть в любую ячейку). Поэтому механизм разрешения коллизий — важная составляющая любой хештаблицы. Существуют хеш-функции без коллизий — совершенные хеш-функции (perfect hash function).

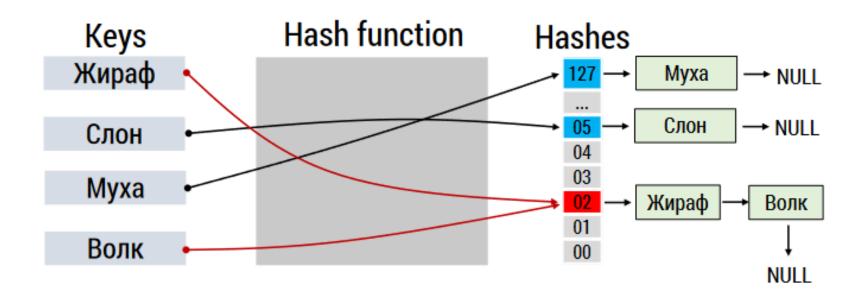


Разрешение коллизий (Collision resolution)

1) Метод цепочек (Chaining) – закрытая адресация

Элементы с одинаковым значением хеш-функции объединяются в связный список. Указатель на список хранится в соответствующей ячейке хеш-таблицы:

- при коллизии элемент добавляется в начало списка;
- поиск и удаление элемента требуют просмотра всего списка.



Разрешение коллизий (Collision resolution)

2) Открытая адресация (Open addressing)

В каждой ячейке хеш-таблицы хранится не указатель на связный список, а один элемент (ключ, значение). Если ячейка с индексом hash (key) занята, то осуществляется поиск свободной ячейки в следующих позициях таблицы

Линейное хэширование (linear probing) — проверяются позиции:

hash(key) + 1, hash(key) + 2, ..., (hash(key) + i) mod h, ...

Если свободных ячеек нет, то таблица заполнена Пример:

- hash (D) = 3, но ячейка с индексом 3 занята
- Просматриваем ячейки: 4 занята, 5 свободна

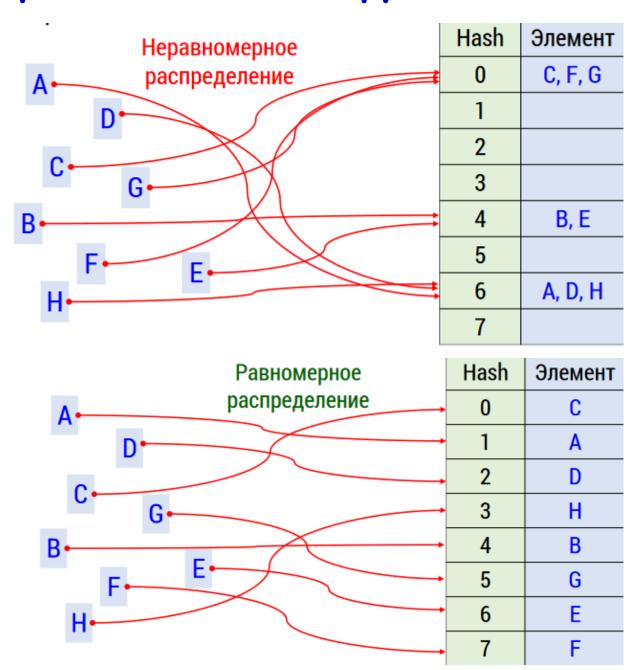
Hash	Элемент
0	В
1	
2	
3	Α
4	С
5	D
6	
7	

Требования к хеш-функциям

- Быстрое вычисление хеш-кода по значению ключа
- Сложность вычисления хеш-кода не должна зависеть от количества n элементов в хеш-таблиц
- Детерминированность для заданного значения ключа хешфункция всегда должна возвращать одно и то же значение
- Равномерность (uniform distribution) хеш-функция должна равномерно заполнять индексы массива возвращаемыми номерами
- Желательно, чтобы все хеш-коды формировались с одинаковой равномерной распределенной вероятностью

Требования к хеш-функциям

Пример:



Эффективность хеш-таблиц

Операция	Вычислительная сложность в среднем случае	Вычислительная сложность в худшем случае
Add(key, value)	0(1)	0(1)
Lookup(key)	O(1 + n/h)	O(n)
Delete(key)	O(1 + n/h)	O(n)
Min()	O(n + h)	O(n + h)
Max()	O(n + h)	O(n + h)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
struct set {
    int key;
    int data;
};
struct set *array;
int capacity = 10;
int size = 0;
// ----- хеш-функция----
int hashFunction(int key) {
    return (key % capacity);
// -- выделение памяти и заполнение нулми-
void init array() {
   array = (struct set *)malloc(capacity * sizeof(struct set));
    for (int i = 0; i < capacity; i++) {
           array[i].key = 0;
           array[i].data = 0;
```

```
//---- добавление нового значения по ключу
void insert(int key, int data) {
    int index = hashFunction(key);
    if (array[index].data == 0) {
           array[index].key = key;
           array[index].data = data;
           size++;
          printf("\n Ключ (%d) вставлен \n", key);
    } else if (array[index].key == key) {
           array[index].data = data;
    } else {
          printf("\n Возникла коллизия \n");
```

```
// ---- вывод на экран ----
 void display() {
     int i;
     for (i = 0; i < capacity; i++) {
            if (array[i].data == 0) {
                  printf("\n array[%d]: / ", i);
            } else {
                  printf("\n Ключ: %d array[%d]: %d \t",
array[i].key, i, array[i].data);
 //---- печать заполненых полей -----
 int size of hashtable() {
     return size;
```

```
int main() {
    int choice, key, data, n;
    int c = 0;
    init array();
    do {
          printf("1.Вставить элемент в хэш-таблицу"
                  "\n2.Удалить элемент из хэш-таблицы"
                  "\n3.Узнать размер хэш-таблицы"
                  "\n4.Вывести хэш-таблицу"
                  "\n\n Пожалуйста, выберите нужный вариант: ");
           scanf("%d", &choice);
           switch (choice) {
                  case 1:
                        printf("Введите ключ -:\t");
                         scanf("%d", &key);
                         printf("Введите данные-:\t");
                         scanf("%d", &data);
                         insert(key, data);
                        break:
```

```
case 2:
                          printf ("Введите ключ, который хотите
удалить-:");
                          scanf("%d", &key);
                          remove element(key);
                          break:
                   case 3:
                          n = size of hashtable();
                          printf("Pasмep хеш-таблицы-:%d\n", n);
                          break;
                   case 4:
                          display();
                          break:
                   default:
                          printf("Неверно введены данные\n");
            printf("\nПродолжить? (Нажмите 1, если да): ");
            scanf("%d", &c);
     \} while (c == 1);
```

```
1.Вставить элемент в хэш-таблицу
2.Удалить элемент из хэш-таблицы
3.Узнать размер хэш-таблицы
4.Вывести хэш-таблицу
 Пожалуйста, выберите нужный вариант: 4
 array[0]: /
 array[1]: /
 Ключ: 2 array[2]: 222
 Ключ: 23 array[3]: 23
 array[4]: /
 Ключ: 45 array[5]: 45
 array[6]: /
 array[7]: /
 array[8]: /
 array[9]: /
Продолжить? (Нажмите 1, если да): 1
1.Вставить элемент в хэш-таблицу
2.Удалить элемент из хэш-таблицы
3.Узнать размер хэш-таблицы
4.Вывести хэш-таблицу
 Пожалуйста, выберите нужный вариант: 1
Введите ключ -: 10
Введите данные-:
                        10
 Ключ (10) вставлен
```

```
1.Вставить элемент в хэш-таблицу
2.Удалить элемент из хэш-таблицы
3.Узнать размер хэш-таблицы
4.Вывести хэш-таблицу
 Пожалуйста, выберите нужный вариант: 4
 Ключ: 10 array[0]: 10
 array[1]: /
 Ключ: 2 array[2]: 222
 Ключ: 23 array[3]: 23
 array[4]: /
 Ключ: 45 array[5]: 45
 array[6]: /
 array[7]: /
 Ключ: 88 array[8]: 888
 array[9]: /
Продолжить? (Нажмите 1, если да):
1.Вставить элемент в хэш-таблицу
2.Удалить элемент из хэш-таблицы
3.Узнать размер хэш-таблицы
4.Вывести хэш-таблицу
```

```
2.Удалить элемент из хэш-таблицы 3.Узнать размер хэш-таблицы 4.Вывести хэш-таблицу Пожалуйста, выберите нужный вариант: 1 Введите ключ -: 15 Введите данные-: 555
```

Применение хэш-таблицы

Применяются:

- когда необходима постоянная скорость поиска и вставки;
- в криптографических приложениях;
- когда необходима индексация данных.

Сравнение хэш-таблицы и бинарного дерева

Эффективность реализации словаря хэш-таблицей (метод цепочек) и бинарным деревом поиска (ключ – это строка из т символов):

Операция	Hash table (unordered map)	Binary search tree (ordered map)
Add(key, value)	O(m)	O(mlogn)
Lookup(key)	O(m + mn/h)	O(mlogn)
Delete(key)	O(m + mn/h)	O(mlogn)
Min()	O(m(n + h))	O(logn)
Max()	O(m(n + h))	O(logn)