Álgebra Superior: Una perspectiva típica

Nicky García Fierros

10 de febrero de 2024

${\rm \acute{I}ndice}$

1.		oducci ¡Teorí		2		
2.	Par	Parte I: Un poco de lógica				
3.		oducci Lógica		2		
4.	Ded	ucción	natural	4		
				4		
	4.2.			4		
		4.2.1.		5		
		4.2.2.	0	6		
		4.2.3.	9	7		
		4.2.4.		9		
		4.2.5.	Reglas de $\forall y \exists \dots \dots$			
	4.3.	-	ción natural en acción			
		4.3.1.	Ejemplos con \wedge			
		4.3.2.	Ejemplos con $\vee \dots $	0		
		4.3.3.	Ejemplos con ¬	4		
		4.3.4.	Ejemplos con \perp y \top			
		4.3.5.	Ejemplos con \forall			
		4.3.6.	Ejemplos con \exists			
	4.4.		v · I	4		
5.	Par	te 2: F	ormalización de matemáticas en Agda 3-	4		
	5.1.		ucción	4		
	5.2.		de tipos dependientes	5		
		5.2.1.	Juicios, contextos y derivaciones	5		
		5.2.2.	Familias de tipos			
		5.2.3.	Clases de reglas de inferencia			
		5.2.4.	Universos de tipos			
		5.2.5.	Tipos primitivos			

5.3.	Tipos inductivos	38
5.4.	Tipos de identidad	38
	5.4.1. Aritmética modular	38
	5.4.2. Equivalencia	38
	5.4.3. Equivalencias entre tipos	38
5.5.	El teorema fundamental de los tipos de identidad	38
5.6.	Proposiciones, conjuntos y niveles superiores de truncamiento 3	38
5.7.	Extensionalidad de funciones	38
5.8.	Truncamientos proposicionales	38
	5.8.1. Lógica en teoría de tipos	38
5.9.	Factorización de imágenes	38
5.10.	Tipos finitos	38
5.11.	El axioma de univalencia	38
5 12	Cocientes de conjuntos	8

1. Introducción

1.1. ¿Teoría de tipos? ¿Y la teoría de conjuntos?

2. Parte I: Un poco de lógica

3. Introducción

3.1. Lógica como herramienta de razonamiento

Seguramente el o la lectora ya habrá escuchado sobre cómo las matemáticas son "correctas" o inclusive se ha usado un adjetivo más fuerte como "verdaderas" y quizás también el o la lectora habrá escuchado que todo problema en matemáticas tiene solución. Estas últimas afirmaciones son opiniones muy controversiales en tanto que existen resultados que ponen en duda su veracidad.

En teoría de conjuntos existen resultados y problemas que rompen lo que llamaríamos sentido común: uno de ellos es el famoso teorema de Banach-Tarski que, dicho en términos coloquiales, te permite duplicar una esfera a partir de otra; otro problema, que es un directo contraejemplo a las afirmaciones hechas al principio del párrafo, es la hipótesis del continuo.

La hipótesis del continuo afirma que no existe un conjunto cuya cardinalidad está estrictamente entre los números enteros y los números reales (para fines del ejemplo basta pensar en cardinalidad como otra palabra para referirse a tamaño o cantidad de elementos). Está demostrado que esta última afirmación es independiente de los axiomas estándar de la teoría de conjuntos, y resulta que por motivos históricos muy razonables toda la matemática está fundamentada sobre esta axiomática estándar, por lo que en resumen, jexiste un problema en matemáticas que no es resoluble!.

Más que asustar al lector o a la lectora sobre su camino en matemáticas, el autor espera que estos ejemplos sirvan de motivación para seguir estudiando

Incluir un dibujo de la paradoja de Banach-Tarski matemáticas y también como motivación para que el o la lectora se anime a explorar a las teorías donde surgen tan interesantes resultados.

Una vez dicho lo anterior, es claro también que debe de existir cierto grado de verdad en las matemáticas. Después de todo, existen las computadoras, las cuales son máquinas que hacen operaciones matemáticas con el propósito de resolver problemas muy reales (o ver videos de gatos en internet); existen los cohetes espaciales los cuales pueden viajar al espacio gracias a los procesos matemáticos detrás de su diseño e implementación, y muchas otras cosas cuyo funcionamiento depende fuertemente de las matemáticas.

La forma en que razonamos en matemáticas está muy cercana a la forma en que se razonan en otras disciplinas como la medicina, el derecho, la ingeniería, la física, la economía, la sociología, la filosofía y demás; pues hay una presuposición de una aceptación de los principios básicos de la lógica, es decir, hay un cierto estándar de lo que es racional. En las disciplinas mencionadas anteriormente se espera que aquellos quienes la practican puedan diferenciar entre un argumento racional con base en principios básicos o evidencia, y especulación y afirmaciones que de ninguna forma se siguen de la evidencia o los principios básicos.

Toda forma de investigación y razonamiento adecuado depende de la lógica tanto para descubrir cosas nuevas como para percatarse de que se ha cometido un error y es necesario corregir algo.

Por ejemplo, supóngase que se tiene un amigo en quien se confía mucho y suponemos que de contarle algún secreto éste no se lo revelaría a nadie. En virtud de lo anterior, decidimos confiarle un secreto muy vergonzoso: el día de ayer mojamos la cama soñando que estábamos jugando en la orilla del mar. Sin embargo, a lo largo del día descubrimos que ¡dicho amigo ha contado el secreto a varios de nuestros conocidos y conocidas!. Obviamente estamos que morimos de vergüenza y, aprendiendo nuestra lección notamos que hemos cometido un error en nuestra creencia: es falso que podemos confiar secretos en nuestro (ex)amigo.

El autor cree que con el ejemplo anterior se hace evidente que la lógica no solo tiene aplicaciones centrales en las ciencias, sociales o no, sino que también en la vida diaria.

Surge de forma muy natural el cuestionarse ¿cómo es que exactamente una afirmación se sigue correctamente de otra?, o su contrapuesta: ¿exactamente cuándo ocurre que una proposición no se sigue de otra?; otra muy natural es ¿cuáles y por qué son las leyes de la lógica?. Estas preguntas son las que uno se hace cuando estudia lógica.

Curiosamente, al estudiar lógica uno hace uso de la misma lógica para estudiarla, pues se requiere tener una forma de razonar que nos permita llegar a cosas que consideramos verdaderas. Regresando a matemáticas, la lógica ha tenido un papel tan importante que se estudia a la lógica mediante técnicas propias de la matemática haciendo de la misma lógica una rama más de las matemáticas coloquialmente denominada como lógica matemática, la cual es una sub-rama de otra área de las matemáticas denominada fundamentos de las matemáticas, de la cual forman parte la teoría de conjuntos y la teoría homotópica de tipos.

En las matemáticas estándar, aquella que se suele enseñar en las facultades, se hace uso de un "sabor" muy particular de la lógica, denominada lógica de

primer orden y de la cual hablaremos a lo largo de esta sección, desarrollándola poco a poco, pero no necesariamente de forma minuciosa como se haría en un curso de lógica matemática. El motivo detrás de desarrollarla paso por paso es que el entendimiento de la lógica es primordial para estudiar matemáticas y para hacer matemáticas.

4. Deducción natural

4.1. Introducción

Como se mencionó en secciones anteriores, trabajar directamente con un sistema axiomático tipo Hilbert es complicado y poco intuitivo. Como alternativa al sistema axiomático presentado en las secciones anteriores está el sistema de deducción natural planteado originalmente por Gentzen, matemático alemán que trabajó en la Universidad de Göttingen en el siglo XIX y quien contribuyó significativamente a la lógica matemática. A diferencia del sistema axiomático de Hilbert, en deducción natural se asumen más reglas de inferencia, que capturan de forma más cercana la manera en que uno razona como matemático para obtener conclusiones. Como quizás el nombre lo indica, el sistema de deducción natural se basa fuertemente en el teorema de la deducción: para probar algo de la forma $A \supset B$ basta suponer A verdadera y derivar B.

Además de que el sistema de deducción natural nos brindará herramientas y estategias más intuitivas para demostrar enunciados, este constituye un lenguaje para hablar sobre tipos, los cuales tomarán protagonismo en las siguientes partes de este libro.

4.2. Reglas y deducciones

Primero, acordemos de forma precisa lo que entendemos por una deducción en este sistema.

Definición 4.1. Una deducción de una fórmula A es un árbol de fórmulas tal que en toda fórmula que no es un supuesto es la conclusión de una aplicación de una de las reglas de inferencia. Los supuestos en la deducción que no son descargados por cualquier regla en ella son *supuestos abiertos* de la deducción. Si cada deducción es descargada, esto es que no haya deducciones abiertas del todo, entonces diremos que la deducción es una *demostración* de A, y que A es un *teorema*. [1].

Para aclarar un poco sobre a qué nos referimos por descarga, recuerde que cuando suponemos cierto algún supuesto, nuestras conclusiones siempre deben ser ciertas sujetas a que se satisfacen dichos supuestos. Al descargar los supuestos estamos haciendo nota de que hemos utilizado un supuesto y nuestra conclusión depende de dicho supuesto. Esto se verá claro en los ejemplos de la sección ??. Cada paso en una deducción entonces debe ser justificada por una regla de inferencia.

La idea es introducir a partir de esta parte un poco de Agda

Ver la forma de usar Agda para demostrar cosas usando lógica de predicados

Considerar mover la parte de calculo lambda no tipado antes de esta sección

Para motivar mejor las abstracciones sobre hipótesis y como las pensamos como funciones.

4.2.1. Reglas de \supset

Un patrón común en la demostración de un enunciado de la forma $A \supset B$ es suponer A y derivar B. En el sistema de deducción natural, este patrón se codifica mediante la siguiente regla:

Definición 4.2 (Regla de introducción del operador condicional \supset).

$$\begin{array}{c}
h_1: A \\
\vdots \\
h_k: B \\
\hline
f: A \supset B
\end{array} \supset_I$$

Esta regla se llama regla de introducción porque nos dice cómo podemos introducir o formar una expresión que involucra el símbolo en cuestión, en este caso el símbolo D. Observe que esta regla codifica el teorema de deducción natural.

El hecho de que las letras mayúsculas estén acompañadas de letras minúsculas a su izquierda y estas están separadas por dos puntos (":") significa que son hipótesis o derivaciones; por ejemplo, $f:A\supset B$ se puede pensar como un testigo de la veracidad de $A \supset B$, y de forma análoga $h_1: A, \ldots, h_k: B$ se pueden pensar como evidencia de A, \ldots, B .

Veremos más adelante que esta notación es muy útil para referirnos a nuestras hipótesis en el árbol de derivación y descargarlas cuando sea necesario.

Como último comentario sobre la regla de introducción de ⊃, note usted que dado P podemos concluir P de la siguiente manera:

$$\frac{h_1:P}{\lambda h_1:h_1:P\supset P}\supset_I$$

 $\frac{h_1:P}{\lambda h_1:h_1:P\supset P}\supset_I$ En otras palabras, cualquier proposición P se implica a si misma.

Por otro lado, es frecuente que si tenemos una expresión de la forma $A \supset B$, querramos obtener B por separado. Para esto, tenemos la siguiente regla deeliminación para el conectivo ⊃:

Definición 4.3 (Regla de eliminación del operador condicional ⊃).

$$\frac{f:A\supset B \qquad h:A}{f\;h:B}\supset_E$$

En general, una regla de eliminación nos ayuda a eliminar o descomponer una expresión complicada en sus partes. Observe que la regla de eliminación es la misma que modus ponens (??).

La notación f h en principio es pura notación: bien uno puede escribir b: Bo pedro: B, sin embargo resulta muy útil escribirla

para leerse como

Aplicamos la hipótesis h a f.

Hacer mención de que se pueden repetir hipótesis sin problema

Hacer la nota sobre la notación ≡

4.2.2. Reglas de \wedge

Así como tenemos una regla de introducción y eliminación para el operador condicional, también tenemos una regla de introducción y eliminación para el operador \wedge :

Definición 4.4 (Regla de introducción para el operador ∧).

$$\frac{a:A \qquad b:B}{p:A \wedge B} \wedge_I$$

Cuando realizamos nuestro análisis semántico sobre \land , hicimos notar que si $A \land B$ es verdadero esto es porque A y B son ambos verdaderos. De esta forma, tiene sentido que de $A \land B$ se puedan derivar A y B por separado.

Definición 4.5 (Reglas de eliminación para el operador \wedge).

$$\frac{p:A \wedge B}{\pi_1 \ p:A} \wedge_E \qquad \qquad \frac{p:A \wedge B}{\pi_2 \ p:B} \wedge_E$$

A diferencia de el operador ⊃, en el caso de ∧ tenemos dos reglas de eliminación. Observe que una regla nos permite derivar la proposición a la izquierda de la conjunción (o la primera proposición), mientras que la otra regla de eliminación nos permite obtener la segunda proposición.

Usualmente, π_1 y π_2 se entienden como la primera y segunda proyección de una evidencia de una conjunción, de modo que se pueden leer los símbolos

$$\pi_1 p: A \wedge B \qquad \pi_2 p: A \wedge B$$

como la primera y segunda proyección de $p:A \wedge B$. De nuevo, no es estrictamente necesario escribir los símbolos π_1 p o π_2 p. La ventaja de escribir estos símbolos es que son relativamente estándar en la literatura matemática, y que además recuerdan cómo fue la deducción de la proposición. Esto se verá mejor en el siguiente ejemplo:

Observación 1. Nótese que la regla de introducción de \wedge nos permite deducir

$$\frac{p:A \wedge B \qquad c:C}{p_2:(A \wedge B) \wedge C} \wedge_I$$

Podemos derivar B de $p_2:(A \wedge B) \wedge C$ como a continuación:

$$\frac{p_2: (A \land B) \land C}{\frac{\pi_1 \ p_2: A \land B}{\pi_2 \ (\pi_1 \ p_2): B} \land_E} \land_E$$

y leer la notación

$$\pi_2 (\pi_1 p_2) : B$$

como

"la segunda proyección de la primera proyección de p₂".

Observe que π_2 $(\pi_1 \ p_2)$ sintetiza el árbol de derivación si lo leemos de derecha a izquierda.

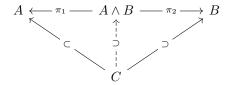
Observación 2. Observe que de las reglas de introducción y eliminación se puede deducir lo siguiente:

$$c: C \qquad f: C \supset A \qquad g: C \supset B$$
$$h: A \land B$$

En efecto,

$$\frac{c:C \qquad f:C\supset A}{f\ c:A} \qquad \frac{c:C \qquad g:C\supset B}{g\ c:B} \land_I$$

En virtud de lo anterior se tiene una forma alternativa de enunciar la regla de introducción de \wedge . De esta manera, podemos representar las reglas de introducción y eliminación de \wedge de forma gráfica mediante el siguiente diagrama:



La lectura del diagrama anterior es muy directa:

"Si C implica A, C implica B y sabemos que C ocurre, entonces **existe** una forma de implicar $A \wedge B$ desde C".

4.2.3. Reglas de \lor

Recordemos que, de nuestro análisis semántico, para que una expresión de la forma $A \vee B$ sea verdadera, basta que A o B sean verdaderas. Una forma de pensar esta observación es que debe bastar que A o B sean verdaderas para poder formar una expresión de la forma $A \vee B$.

Definición 4.6 (Regla de introducción para el operador \vee).

$$\frac{\alpha:A}{\operatorname{inl}:A\vee B}\vee_I \qquad \qquad \frac{\beta:B}{\operatorname{inr}:A\vee B}\vee_I$$

De nuevo, las etiquetas inl e inr son opcionales, aunque serán estándar en el resto de este texto, además de que son estándar en mucha literatura. Como quizás se haya dado cuenta, la l en inl hace referencia a left (izquierda en Inglés), y la r en inr hace referencia a right (derecha en Inglés).

Supongamos que de A se sigue C o de B se sigue C. Es lógico entonces esperar que independientemente de que ocurra A o B (énfasis en el "o") se seguirá C, pues cualquiera de las dos ocurrencias permiten concluir C. De esta forma, es sensato esperar que de $A \vee B$ se pueda concluir C, pues $A \vee B$ nos dice que alguno de los dos enunciados que conforman a $A \vee B$ ocurre. Este razonamiento por casos es el que codifica la regla de eliminación de \vee .

Definición 4.7 (Regla de eliminación de ∨).

$$\frac{h: A \vee B \qquad f: A \supset C \qquad g: B \supset C}{ind(f, g) \ h: C} \vee_E$$

Observación 3. Observe que lo anterior es equivalente al siguiente árbol de derivación:

Preguntarle a la profesora Lourdes si tiene alguna sugerencia para el nombre de este término.

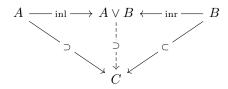
$$\begin{array}{ccc} \alpha: A & \beta: B \\ \vdots & \vdots \\ h: A \vee B & caso_{\alpha}: C & caso_{\beta}: C \\ \hline & caso_{\alpha \vee \beta}: C & \end{array} \vee_{E}$$

En efecto, recuerde que por la regla de introducción de ⊃ se tiene que

$$\begin{array}{ccc} \alpha:A & \beta:B \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \frac{caso_{\alpha}:C}{f:A\supset C}\supset_{I} & \frac{caso_{\beta}:C}{g:B\supset C}\supset_{I} \end{array}$$

La regla de eliminación de \vee codfica un proceso de análisis de casos: si tenemos prueba de que de A se sigue C, y de que B implica C, entonces indepenientemente de si ocurre que $h:A\vee B$ ha sido formado a partir de una prueba $\alpha:A$ o una prueba $\beta:B$, sabemos que **en cualquier caso** podemos concluir una prueba de C. Esto último significa que tenemos en cualquier caso una prueba de C a partir de h sin importar si tomamos el camino $f:A\supset C$ o $g:B\supset C$ para generar dicha prueba.

Observación 4. Otra forma de entender a \wedge es mediante el siguiente diagrama:



El cual se puede leer de la siguiente forma:

"Si A implica C, y B implica C, entonces **existe** una forma de implicar C desde $A \vee B$.".

4.2.4. Falsedad, negación, y verdad

Así como un sistema axiomático tipo Hilbert nos permite hablar sobre negación y falsedad, también podemos hablar sobre negación y falsedad en deducción natural. En nuestro análisis semántico de la implicación observamos que $\bot \supset A$ siempre es vedadero para cualquier A. Adoptamos este mismo principio, llamado **principio de explosión** (tradicionalmente conocido como ex falso quodlibet) en nuestras reglas de inferencia en deducción natural, de modo que

$$\frac{\perp}{x:A} \perp$$

¿Cómo podemos introducir una fórmula de la forma $\neg A$? Si de suponer A cierta llegamos a una contradicción (\bot) , entonces es porque cometimos un error al suponer A cierta, es decir, no ocurre A $(\neg A)$. En virtud de lo anterior, suena sensato definir $\neg A$ como $A \supset \bot$. Obsérvese que de $\supset_I y \supset_E$ se tienen las siguientes deducciones:

$$\begin{array}{c} \alpha:A\\ \vdots\\ \vdots\\ \overline{s:A\supset\bot}\supset_I \end{array}\supset_E$$

pero por definición $\neg A$ es $A \supset \bot$, por lo que tenemos de forma "gratuita" las reglas de introducción y eliminación de \neg .

$$\begin{array}{c} \alpha:A\\ \vdots\\ \vdots\\ \overline{s:\neg A} \\ \neg_I \end{array} \qquad \begin{array}{c} f:\neg A \qquad x:A\\ \bot \end{array} \\ \neg_E \end{array}$$

Observación 5. Observe que \bot no viene acompañado de alguna letra a la izquierda. Esto es porque no tiene sentido que exista evidencia de algo falso en nuestro sistema.

Observación 6. Así como \supset_I descarga supuestos, también \neg_I .

Ya que hemos hablado sobre negación y falsedad, consideremos ahora lo que entenderemos por "verdad". De nuestro análisis semántico de la lógica, notamos que

$$1 \vee x$$

siempre es verdadero para cualquier valor de verdad de x. En virtud de que nos gustaría conservar esta idea, introducimos un nuevo objeto que la codifique:

Hacer una nota de que esta forma de definir a la negación no implica la forma 'clásica' de tratarla

Presentar un ejemplo que demuestre esto y dirigir al lector a la literatura que profundiza

$$\overline{\star:\top}$$
 \top_I

Si uno ve fijamente la regla anterior y deja pasar el tiempo suficiente, se dará cuenta que la regla anterior nos dice que, sin importar tus hipótesis siempre puedes concluir que hay evidencia para la verdad.

¿Cuál podría ser entonces su regla de eliminación? Para esto, en virtud de que nuestro sistema está hecho de tal modo que sólo podemos deducir cosas verdaderas, entonces debe ser que de la verdad se deduce algo verdadero.

Agregar los simbolos a la izq de

$$\frac{\top \supset A}{A} \top_E$$

Otra cosa que podemos rescatar de nuestra regla de introducción para \top , es que en virtud de que bajo cualquier contexto se sigue, en particular para cualquier proposición P se tendrá una implicación \top .

$$\frac{h_1:P}{\star:\top}\top_I$$

$$\lambda h_1:\star:P\supset\top$$

De momento no hablaremos mucho sobre \top , pero es importante tenerlo en cuenta pues subsecuentemente jugará un papel más relevante en nuestro estudio. Por lo mientras, veamos que en efecto

$$(\top \lor A) \supset \top$$

Demostración. Supongamos $\top \lor A$ y veamos que podemos obtener \top a partir de este supuesto. Por análisis de casos, si \top entonces como \top se obtiene desde cualquier contexto, tendremos \top .

$$\frac{h_2:\top}{\lambda h_2:\star:\top\supset\top}\supset_I$$

Ahora, si suponemos A, entonces como de cualquier contexto podemos concluir \top tendremos que al haber supuesto A concluimos \top como queríamos.

$$\frac{h_3:A}{\star:\top}\top_I$$

$$\frac{\lambda h_3:\star:A\supset\top}{\lambda h_3:\star:A\supset\top}\supset_I$$

Así, como en cualquier caso tenemos \top , por la regla de eliminación de \vee tendremos que de $\top \vee A$ se sigue \top .

$$\underbrace{\frac{h_2:\top}{\star:\top}\top_I}_{h_1:\top\vee A} \xrightarrow{\frac{h_3:A}{\star:\top}\top_I}_{\lambda h_2.\star:\top\supset\top}\supset_I \underbrace{\frac{h_3:A}{\star:\top}\top_I}_{\lambda h_3.\star:A\supset\top}\supset_I$$

De nuevo, aplicando la regla de introducción de la implicación, podemos obtener lo que queríamos demostrar:

$$(\top \lor A) \supset \top$$

Finalmente, el árbol de derivación resultante es el siguiente:

$$\frac{h_2: \top}{\lambda h_1: \top \vee A} \frac{\frac{h_2: \top}{\star : \top} \top_I}{\lambda h_2 \cdot \star : \top \supset \top} \supset_I \frac{\frac{h_3: A}{\star : \top} \top_I}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{\frac{h_3: A}{\star : \top} \top_I}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{\frac{h_3: A}{\star : \top} \top_I}{\lambda h_4 \cdot \operatorname{ind}_{\vee}(\lambda h_2 \cdot \star , \lambda h_3 \cdot \star) h_4: (\top \vee A) \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \supset_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \longrightarrow_I \frac{h_3: A}{\lambda h_3 \cdot \star : A \supset \top} \longrightarrow_I \frac{h_3: A}$$

No se preocupe si no entendió la prueba tras la primera lectura. Nos encargaremos de hacer muchos ejemplos en toda la sección 4.3. Seguramente que, tras leer y trabajar dicha sección, si vuelve a leer esta demostración le entenderá mucho mejor.

Borrar esto

4.2.5. Reglas de \forall y \exists

Las reglas para el cuantificador universal (\forall) sean las siguientes:

Definición 4.8 (Regla de introducción de \forall).

Daremos por entendido que x es una variable arbitraria. La regla de introducción del cuantificador \forall es:

$$\frac{a(x):A(x)}{\lambda x.a(x):\forall xA(x)}\,\forall_I$$

Recuerde que los símbolos a la izquierda de las fórmulas simplemente son notación, aunque ciertamente la elección de los símbolos no es arbitraria. Se recomienda seguirla pues esta notación será recurrente a lo largo de todo este texto.

Definición 4.9 (Regla de eliminación de \forall).

$$f(x)^{[x \to t]} : A(x)^{[x \to t]}$$

$$\vdots$$

$$c : C$$

$$c : C$$

$$\forall x A(x)$$

$$c : C$$

El supuesto en la regla de introducción de \forall_I lo podemos leer como

(una propuesta de) Interpretación para \forall_I

Si a(x) es una prueba de A(x) con x arbitraria, entonces en general a será una prueba de que A(x) es verdad para toda x.

Dorrar esto

Pensar si dejar la definición como la tenía originalmente. mientras que una posible interpretación para la regla de eliminación de \forall es

(una propuesta de) Interpretación para \forall_E

"si $f: \forall x A(x)$ es una prueba de A(x) para x arbitraria, y si al sustituir cualquier instancia de x por un valor concreto t en nuestra prueba de A(x) y en A(x) misma entonces podemos producir una prueba c: C de C, entonces para cualquier valor arbitrario que tome x podemos deducir una prueba c: C de C desde f(x): A(x)".

Observe que en el caso particular de $C = A(x)^{[x \to t]}$ la regla de eliminación de \forall se reduce a la regla de inferencia QR1.

$$\frac{f: \forall x A(x)}{f(x)^{[x \to t]}: A(x)^{[x \to t]}}$$

Para abreviar la notación escribiremos simplemente f(t) para $f(x)^{[x \to t]}$ y análogamente A(t) para $A(x)^{[x \to t]}$ a menos que exista posibilidad de ambigüedades.

La regla de introducción \forall_I tiene la siguiente restricción:

Restricción sobre \forall_I

La sustitución de x por y en A(x) debe ser correcta, esto es, al sustituir x por y en A(x) se tiene que y no es libre en cualquier otro supuesto del que dependa $A(x)^{[x\to y]}$ y tampoco ocurre libre en el consecuente $\forall x A(x)$. [2]

Esta restricción sobre \forall_I garantiza que nuestra idea de "generalización de abstracción para cualquier otro valor arbitrario sobre A(x)" se mantenga. Por mencionar un ejemplo, al **sustituir** el símbolo x por t en la expresión

$$f(x) = x + t$$

si queremos conservar "el sentido" o "la idea" de "sumar el símbolo t al parámetro", deberíamos escribir

$$f(t) = t + s,$$

de modo que x fue sustituido en la expresión original por t y t por s en la expresión original; de esta forma conservando la "intención" o "significado" original de la expresión. Por otro lado, si hacemos la sustitución sin este cuidado, llegaremos a

$$f(t) = 2t$$
.

En muchos contextos dentro de matemáticas queremos conservar el sentido de las expresiones al cambiar de símbolos o notaciones; uno muy particular, que es el que nos encontramos estudiando, es el de la lógica matemática.

Las reglas para el cuantificador existencial (\exists) sean las siguientes:

Definición 4.10 (Regla de introducción de \exists).

$$\frac{m:A(x)^{[x\to a]}}{\langle a,m\rangle:\exists xA(x)}\,\exists_I$$

donde a es un término cerrado, esto es, que no tenga variables libres.

Definición 4.11 (Regla de eliminación de \exists).

$$s^{[x \to t]} : A(x)^{[x \to t]}$$

$$\vdots$$

$$c : C$$

$$c : C$$

$$\exists x A(x) \qquad c : C$$

Esta última regla es de apariencia complicada, pero de interpretación sencilla:

(una propuesta de) Interpretación para \exists_{E} –

 $e: \exists x A(x)$

es una prueba de que existe alguien que hace a A verdadero tras sustituir x por ese alguien, y observamos que

$$s^{[x\to t]}:A(x)^{[x\to t]}$$

es una prueba de que al sustituir x por t en A(x) uno obtiene una prueba c:C, entonces podemos concluir C verdadera con prueba c.

También, ya que estamos en eso, presentamos una propuesta a interpretación para la regla de \exists_I :

(una propuesta de) Interpretación para \exists_I

Si al sustituir x por a en el predicado A(x) obtenemos una prueba m de su veracidad, entonces tenemos un testigo a y una prueba m de la veracidad de que existe un x tal que A(x).

Observación 7. Es importante señalar que no necesariamente ocurre que en \exists_I la prueba m:A(x) depende de la variable. Considere por ejemplo el predicado

Existe un hombre tal que el cielo es azul

Como último comentario, la consideración que hay que tener con la sustitución es la misma que la impuesta para \forall : la sustitución no debe alterar el significado de la fórmula sobre la cual se hace el reemplazo de símbolos.

4.3. Deducción natural en acción

4.3.1. Ejemplos con \wedge

Ejemplo 4.1. Deduzca $S \wedge Q$ desde $Q \wedge S$

Esta subsección se visitará más adelante pero con el enfoque de tipos.

Hacer mención de que se pueden consultar ejemplos en la literatura shalala

Una estrategia, no sólo común en deducción natural sino que también al momento de demostrar cualquier cosa en otras áreas de las matemáticas, es partir de lo que queremos concluir y ver qué condiciones necesitan satisfacerse para llegar a lo que queremos; de esta forma, vamos construyendo la demostración "de abajo hacia arriba".

1. Partimos de lo que queremos concluir, y como desconocemos en un principio de qué se sigue la conclusión, ponemos de forma temporal un signo de interrogación:

$$\frac{?}{\langle s,q\rangle:S\wedge Q}$$

2. Notamos que la única forma que sabemos para concluir algo de la forma $S \wedge Q$ es mediante la regla de introducción de \wedge . Por lo tanto, nuestro árbol de derivación tiene que verse hasta cierto punto de la forma:

$$\frac{?}{\langle s,q \rangle : S \wedge Q} \wedge_I$$

de nuevo, claramente de la forma de la regla de introducción de \land debe ser que los signos de interrogación sean sustituidos por S y Q en ese orden (de izquierda a derecha):

$$\frac{\frac{?}{s:S} \quad \frac{?}{q:Q}}{\langle s,q\rangle:S\wedge Q} \wedge_I$$

Es importante no olvidar que S y Q deben ser sustituidos en ese orden, y también que tanto S como Q deben venir de algún lado pues en principio no sabemos si son verdaderos hasta el momento, a diferencia de $Q \wedge S$ que sí es una fórmula que podemos dar por verdadera.

3. Esta última observación nos lleva a la siguiente pregunta: ¿cómo podemos obtener S y Q? Recordando que $Q \land S$ es un supuesto dado por el enunciado mismo de lo que nos piden derivar, podemos usar la regla de eliminación de \land para obtener S y Q:

$$\frac{\langle q, s \rangle : Q \wedge S}{s : S} \wedge_E \frac{\langle q, s \rangle : Q \wedge S}{q : Q} \wedge_I \wedge_E} \wedge_E$$

$$\frac{\langle q, s \rangle : S \wedge Q}{\langle s, q \rangle : S \wedge Q} \wedge_I$$

Este último árbol de derivación es el deseado.

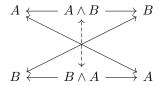
En tanto que este resultado es en particular bastante útil, resumiremos esta misma construcción en una regla de inferencia:

Definición 4.12.

$$\frac{x: B \wedge A}{\wedge - \text{conm } x: A \wedge B} \wedge \text{-conm}$$

Observe que la regla \land -conm es el caso particular del ejemplo anterior en el que S:=A y Q:=B.

Ese proceso de "dar vuelta" o "torcer" una expresión que pareciera tener cierto orden usualmente se puede encontrar en la literatura como *twist*. Observe que la construcción que tenemos se ve reflejada en un diagrama con flechas de la siguiente manera:



Donde las flechas con ambas cabezas representan \iff .

Ejemplo 4.2. Muestre que de suponer $(A \wedge B) \wedge C$ uno puede inferir $A \wedge (C \wedge B)$.

Así como en el ejemplo anterior partimos de lo que queríamos concluir para construir el árbol de derivación, podemos comenzar por las hipótesis dadas e ir construyendo ahora de "arriba hacia abajo" el árbol deseado.

Sabemos por hipótesis que $(A \wedge B) \wedge C$ es verdadero y nuestra meta es construir un árbol de derivación que concluya en $A \wedge (C \wedge B)$.

¿Cómo podemos proceder para lograr nuestro objetivo? Un primer paso es empezar por reflexionar qué clase de información nos brinda nuestra hipótesis.

Notemos que de nuestra hipótesis podemos obtener $(A \wedge B)$ y C mediante aplicaciones de la regla de eliminación \wedge_E .

$$\frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\pi_1 \ h: A \wedge B} \wedge_E \qquad \frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\pi_2 \ h: C} \wedge_E$$

Más aún, de $(A \wedge B)$ podemos obtener A y B mediante aplicaciones de la regla de eliminación \wedge_E .

$$\frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\frac{\pi_1 \ h: A \wedge B}{\pi_1(\pi_1 \ h): A} \wedge_E} \wedge_E \frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\frac{\pi_1 \ h: A \wedge B}{\pi_2(\pi_1 \ h): B} \wedge_E}$$

Recordando que queremos un árbol de derivación que concluya en $A \wedge (C \wedge B)$, observamos que esa fórmula está compuesta por A y $(C \wedge B)$, y por el análisis que hemos hecho hasta el momento sobre nuestra hipótesis, ¡deberíamos tener ya todos los ingredientes para formar el árbol deseado!

En efecto, obsérvese que podemos obtener $(C \land B)$ a partir de C y B mediante la regla de introducción \land_I .

$$\frac{\pi_2 \ h : C \qquad \pi_2(\pi_1 \ h) : B}{\langle \pi_2 \ h, \pi_2(\pi_1 \ h) \rangle : C \wedge B} \wedge_I$$

y podemos formar $A \wedge (C \wedge B)$ utilizando la regla de introducción \wedge_I .

$$\frac{\pi_1(\pi_1 \ h) : A \qquad \langle \pi_2 \ h, \pi_2(\pi_1 \ h) \rangle : C \wedge B}{\langle \ \pi_1(\pi_1 \ h), \ \langle \pi_2 \ h, \pi_2(\pi_1 \ h) \rangle \ \rangle : A \wedge (C \wedge B)} \wedge_I$$

De esta forma, juntando todas las piezas en un solo árbol obtenemos la siguiente derivación.

$$\frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\frac{\pi_1 \ h: A \wedge B}{\pi_1 \ (\pi_1 \ h): A} \wedge_E} \wedge_E \frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\frac{\pi_2 \ h: C}{\pi_2 \ h: C}} \wedge_E \frac{\frac{h: (A \wedge B) \wedge C}{\pi_1 \ h: A \wedge B} \wedge_E}{\frac{\pi_2 \ (\pi_1 \ h): B}{\pi_2 \ (\pi_1 \ h) \rangle: C \wedge B} \wedge_E}{\langle \pi_1 (\pi_1 \ h), \ \langle \pi_2 \ h, \pi_2 (\pi_1 \ h) \rangle \rangle: A \wedge (C \wedge B)} \wedge_I$$

Ejemplo 4.3. Demuestre que $(A \supset B) \supset [(A \land C) \supset (B \land C)]$.

A primer vistazo podemos apreciar que la fórmula a concluir es relativamente complicada. Una estrategia general a seguir para este tipo de situaciones es dividir el problema en partes más sencillas.

En virtud de la forma de la fórmula a deducir, sabemos que debemos utilizar la regla de introducción de \supset . La regla de introducción antes mencionada nos pide suponer que $A \supset B$ y deducir $(A \land C) \supset (B \land C)$.

$$h_1: A \supset B$$

$$\vdots$$

$$?: (A \land C) \supset (B \land C)$$

$$\overline{\lambda \ h_1 \ . \ ?: (A \supset B) \supset [(A \land C) \supset (B \land C)]} \supset_I$$

Notemos que, para deducir $(A \wedge C) \supset (B \wedge C)$, la única forma que tenemos de hacer esto es de nuevo mediante la regla de introducción de \supset .

$$h_2: A \wedge C$$

$$\vdots$$

$$?: B \wedge C$$

$$\lambda h_2 \cdot ?: (A \wedge C) \supset (B \wedge C)$$

Notemos que de $h_2: A \wedge B$ podemos obtener un testigo de A por \wedge_E , y por \supset_E podemos utilizar el testigo antes adquirido para obtener B. Además, de h_2 podemos obtener evidencia de C, y así contamos con todos los ingredientes para formar un testigo de $B \wedge C$ como queríamos. Lo anterior luce en un árbol de derivación como a continuación:

$$\frac{h_1:A\supset B \qquad \frac{h_2:A\land C}{\pi_1\ h_2:A} \land_E}{\frac{h_1(\pi_1\ h_2):B}{\langle h_1(\pi_1\ h_2)\ ,\ \pi_2\ h_2\rangle:B\land C} \land_E} \qquad \frac{h_2:A\land C}{\pi_2\ h_2:C} \land_E$$

Así, regresando a nuestro problema original más complicado, utilizando la solución al subproblema más sencillo que acabamos de resolver obtenemos el siguiente árbol de derivación.

$$\frac{h_1:A\supset B \qquad h_2:A\land C}{\langle h_1(\pi_1\ h_2)\ ,\ \pi_2\ h_2\rangle:B\land C} \\ \frac{\lambda h_2\ .\ \langle h_1(\pi_1\ h_2)\ ,\ \pi_2\ h_2\rangle:(A\land C)\supset (B\land C)}{\lambda h_1\ .\ (\lambda h_2\ .\ \langle h_1(\pi_1\ h_2)\ ,\ \pi_2\ h_2\rangle):(A\supset B)\supset ((A\land C)\supset (B\land C))} \supset_I$$

Esto concluye la prueba.

Observe como en el testigo de $(A \supset B) \supset ((A \land C) \supset (B \land C))$,

$$\lambda h_1 \cdot (\lambda h_2 \cdot \langle h_1(\pi_1 \ h_2) \ , \ \pi_2 \ h_2 \rangle) : (A \supset B) \supset ((A \land C) \supset (B \land C))$$

estamos descargando las hipótesis al utilizar la regla de introducción de \supset , y esto se ve reflejado en los terminos que acompañan a las lambda.

Ejemplo 4.4. Demuestre que
$$[(A \supset B) \land (B \supset C)] \supset (A \supset C)$$
.

Notemos que la estructura general de la proposición que hay que probar es

$$(P \wedge Q) \supset S$$

por lo tanto, para nuestra prueba hay que comenzar suponiendo $P \wedge Q$ y probar que a partir de ese supuesto se sigue S. Recuerde que esto es en virtud de la regla de introducción de \supset .

Supongamos entonces $(A \supset B) \land (B \supset C)$. Necesitamos demostrar que $(A \supset C)$ para poder concluir lo que queremos. De nuestra hipótesis podemos obtener de forma individual $A \supset C$ y $B \supset C$.

$$\frac{h_1: (A\supset B) \land (B\supset C)}{\pi_1 \ h_1: A\supset B} \qquad \frac{h_1: (A\supset B) \land (B\supset C)}{\pi_2 \ h_1: B\supset C}$$

Nuestra meta actual es obtener algún testigo de $A \supset C$, pero ¿cómo podemos obtener prueba de A para concluir lo que queremos?

Como tenemos que probar una implicación, la regla de introducción de \supset nos pide mostrar que de suponer el antecedente podemos concluir el consecuente. Por lo tanto, suponemos el antecedente y buscamos construir con ese supuesto el consecuente. Como ya tenemos $h_2:A$ un testigo de A, podemos entonces concluir B con la información que obtuvimos de nuestro primer supuesto.

$$\frac{h_1: (A\supset B) \land (B\supset C)}{\frac{\pi_1 \ h_1: A\supset B}{(\pi_1 \ h_1) \ h_2: B}} \xrightarrow{h_2: A} \supset_E$$

Ya con un testigo de B, podemos obtener un testigo de C a partir de la información obtenida de nuestro primer supuesto.

$$\frac{h_1 : (A \supset B) \land (B \supset C)}{\frac{\pi_1 \ h_1 : A \supset B}{(\pi_1 \ h_1) \ h_2 : B}} \quad \frac{h_2 : A}{\supset_E} \quad \frac{h_1 : (A \supset B) \land (B \supset C)}{\pi_2 \ h_1 : B \supset C} \supset_E$$

$$\frac{(\pi_1 \ h_1) \ h_2 : B}{(\pi_2 \ h_1) \ ((\pi_1 \ h_1) \ h_2) : C}$$

A este punto de la demostración podemos preguntarnos si ya podemos concluir lo que queremos, y la respuesta es que sí. Notemos que h_2 : A sigue siendo un supuesto abierto, de modo que debemos descargarlo. Al descargarlo, obtendremos evidencia de $A \supset C$ y tendremos $h_1: (A \supset B) \land (B \supset C)$ pendiente por descargar. Así, descargando todos nuestros supuestos obtenemos un testigo de

$$((A\supset B)\land (B\supset C))\supset (A\supset C)$$

lo que queríamos. Así, nuestra derivación de $(A\supset B)\land (B\supset C)\supset (A\supset C)$ es la siguiente:

Check the proof in Ag-

$$\begin{array}{c|c} h_1: (A \supset B) \land (B \supset C) \\ \hline \hline \frac{\pi_1 \ h_1: A \supset B}{(\pi_1 h_1) \ h_2: B} & h_2: A \\ \hline \frac{(\pi_1 h_1) \ h_2: B}{(\pi_2 \ h_1) \ ((\pi_1 \ h_1) \ h_2): C} \\ \hline \hline \frac{(\pi_2 \ h_1) \ ((\pi_1 \ h_1) \ h_2): C}{\lambda h_2 \ . \ (\pi_2 \ h_1) \ ((\pi_1 \ h_1) \ h_2): A \supset C} \\ \hline \hline \lambda h_1 \ . \ (\lambda h_2 \ . \ (\pi_2 \ h_1) \ ((\pi_1 \ h_1) \ h_2)): ((A \supset B) \land (B \supset C)) \supset (A \supset C) \\ \hline \end{array}$$

esto concluye la prueba.

Ejemplo 4.5. Demuestre que si $((A \supset C) \land (B \supset C)) \supset ((A \land B) \supset C)$.

Demostración.

Notemos que la estructura general de la proposición a demostrar es la siguiente:

$$(P \land Q) \supset (R \supset S)$$

Así, en virtud de que la única forma que tenemos para formar una derivación de algo de la forma $X \supset Y$ es mediante \supset_I , suponemos $(P \land Q)$ para derivar $(R \supset S)$; en este caso, esto significa en particular para nuestro problema suponer $(A \supset C) \land (B \supset C)$ y derivar $(A \land B) \supset C$.

$$h_1: (A\supset C)\land (B\supset C)$$

Bajo un razonamiento totalmente análogo, para derivar entonces $(A \wedge B) \supset C$ debemos suponer $(A \wedge B)$ y buscar derivar C.

$$h_2:(A\wedge B)$$

De nuestro primer supuesto, podemos obtener $(A \supset C)$ y $(B \supset C)$ por \wedge_E .

$$\frac{h_1: (A\supset C) \land (B\supset C)}{\pi_1 \ h_1: (A\supset C) \qquad \pi_2 \ h_2: (B\supset C)}$$

Además, notemos que de $(A \wedge B)$ podemos concluir A y B.

$$\frac{h_2: (A \wedge B)}{\pi_1 \ h_2: A \qquad \pi_2 \ h_2: B}$$

En virtud de nuestros primeros supuestos, mediante \supset_E podemos concluir por lo anterior C.

$$\begin{array}{ccc} h_1 : (A \supset C) \land (B \supset C) & h_2 : (A \land B) \\ \hline & \pi_1 \ h_1 : (A \supset C) & \pi_1 \ h_2 : A \\ \hline & (\pi_1 \ h_1) \ (\pi_1 \ h_2) : C \end{array}$$

Así, de suponer $(A \wedge B)$ hemos logrado derivar C. Por lo tanto, podemos concluir $(A \wedge B) \supset B$ por la regla \supset_I y, además por la misma regla podemos concluir $((A \supset C) \wedge (B \supset C)) \supset ((A \wedge B) \supset C)$ como queríamos.

Ejemplo 4.6. Demuestre que
$$(A \supset B) \supset ((A \supset C) \supset (A \supset (B \land C)))$$
.

Notemos que la estructura general de la proposición a probar es la siguiente:

$$P \supset (Q \supset R)$$

Procedemos entonces de forma análoga a como lo hicimos en el ejemplo anterior. Supongamos que $(A\supset B)$ y veamos que $((A\supset C)\supset (A\supset (B\land C)))$. Para esto, supongamos entonces que $(A\supset C)$ y veamos que $(A\supset (B\land C))$, pero para esto supongamos también A. Como A, entonces por \supset_E tenemos B y C. Por lo tanto, de \land_I tenemos $B\land C$. Dado que supusimos A, entonces $A\sup(B\land C)$ y, como para lo anterior supusimos $(A\supset C)$, entonces tenemos $(A\supset C)\supset (A\supset (B\land C))$, y finalmente en virtud de que al principio supusimos $(A\supset B)$ para concluir lo anterior, tenemos que

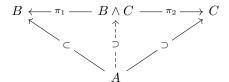
$$(A\supset B)\supset ((A\supset C)\supset (A\supset (B\land C)))$$

como queríamos demostrar. La derivación formal de lo anterior es entonces

$$\supset_{E} \frac{h_{1}:A\supset B \quad h_{3}:A}{\underbrace{\begin{array}{c} h_{1} h_{3}:B \\ \hline (h_{1} h_{3}):B \\ \hline (h_{1} h_{3}):B \\ \hline (h_{1} h_{3}):B \land C \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{2} h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{2} h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{2} h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{2} h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{2} h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : A \supset (B \land C) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (A \supset B) \supset ((A \supset C) \supset (A \supset (B \land C))) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \rightarrow (h_{1} h_{3}) \\ \hline (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \land h_{3} : (h_{1} h_{3}):A \rightarrow (h_{1} h$$

Esto concluye la prueba.

Observación 8. Observe que la proposición anterior codifica lo que se mencionaba en la observación 2 al presentar las reglas de introducción y eliminación de \wedge de forma diagramática:



4.3.2. Ejemplos con \lor

Ejemplo 4.7. Demuestre

$$((A \supset C) \land (B \supset C)) \supset ((A \lor B) \supset C)$$

Demostración.

Supongamos que $((A \supset C) \land (B \supset C))$ para ver que $((A \lor B) \supset C)$. Por \land_E tenemos $(A \supset C)$ y $(B \supset C)$. En virtud de que queremos probar una implicación, supongamos que $(A \lor B)$.

Por la regla de eliminación de \vee , en virtud de que $A \supset C$ y $B \supset C$ tenemos entonces que C. Como lo anterior vino de suponer $A \vee B$, entonces $(A \vee B) \supset C$; luego, a su vez lo anterior es consecuencia de haber supuesto $(A \supset C) \wedge (B \supset C)$, por lo que entonces

$$((A \supset C) \land (B \supset C)) \supset ((A \lor B) \supset C)$$

como queríamos demostrar. La prueba anterior se ve reflejada en el siguiente árbol de derivación:

$$\frac{h_1: (A \supset C) \land (B \supset C)}{\pi_1 \ h_1: (A \supset C)} \frac{h_1: (A \supset C) \land (B \supset C)}{\pi_2 \ h_1: (B \supset C)} h_2: (A \lor B)}{\inf_{\vee}(\pi_1 \ h_1 \ , \ \pi_2 \ h_1) \ h_2: C} \lor_E$$

$$\frac{\operatorname{ind}_{\vee}(\pi_1 \ h_1 \ , \ \pi_2 \ h_1) \ h_2: (A \lor B) \supset C}{\lambda h_2 \ . \ \operatorname{ind}_{\vee}(\pi_1 \ h_1 \ , \ \pi_2 \ h_1) \ h_2: (A \lor B) \supset C}$$

$$\lambda h_1 \ . \ (\lambda h_2 \ . \ \operatorname{ind}_{\vee}(\pi_1 \ h_1 \ , \ \pi_2 \ h_1) \ h_2): ((A \supset C) \land (B \supset C)) \supset ((A \lor B) \supset C)$$

Esto concluye la prueba.

Ejemplo 4.8. Demuestre

$$([A \lor B] \land [A \supset C] \land [B \supset C]) \supset C$$

Demostración.

Notemos que si hicimos el ejercicio ?? podemos simplemente invocar el resultado, aplicar adecuadamente $\land - conm$ y obtener una prueba. Sin embargo, haremos la demostración partiendo de solamente las reglas y las derivaciones que hemos demostrado juntos.

Supongamos que ($[A \vee B] \wedge [A \supset C] \wedge [B \supset C]$). Entonces $A \vee B, A \supset C$ y $B \supset C$. Directamente por la regla de eliminación de \vee tenemos entonces que C. Así, por la regla de introducción de \supset podemos concluir que

$$([A \lor B] \land [A \supset C] \land [B \supset C]) \supset C$$

como se quería. La siguiente derivación testifica la correctud de nuestra demostración:

$$\frac{h_1: ([A \vee B] \wedge [A \supset C] \wedge [B \supset C])}{\pi_1 \ h_1: A \vee B \ \pi_2 \ h_1: A \supset C \ \pi_3 \ h_1: B \supset C} \vee_E \\ \frac{\operatorname{ind}_{\vee}(\pi_2 \ h_1, \pi_3 \ h_1) \ (\pi_1 \ h_1): C}{\lambda h_1: \operatorname{ind}_{\vee}(\pi_2 \ h_1, \pi_3 \ h_1) \ (\pi_1 \ h_1): ([A \vee B] \wedge [A \supset C] \wedge [B \supset C]) \supset C}$$

Ejemplo 4.9. Demuestre

$$(P \lor (Q \lor R)) \supset ((P \lor Q) \lor R)$$

Demostración.

Supongamos que $P \vee (Q \vee R)$ para concluir $(P \vee Q) \vee R$. Procedemos por análisis de casos:

 \blacksquare Caso P:

Si P, entonces por \vee_I tenemos $(P \vee Q)$, y de nuevo por \vee_I tenemos $(P \vee Q) \vee R$.

$$\frac{\frac{h_2:P}{\text{inl }h_2:P\vee Q}\vee_I}{\text{inl }(\text{inl }h_2):(P\vee Q)\vee R}\vee_I}{\frac{\lambda h_2:\text{ inl }(\text{inl }h_2):P\supset((P\vee Q)\vee R)}{}}{f\equiv\lambda h_2:\text{ inl }(\text{inl }h_2):P\supset((P\vee Q)\vee R)}$$

Nota: En la última linea del árbol de derivación se muestra

$$f \equiv \lambda h_2$$
 . inl (inl h_2): $P \supset ((P \lor Q) \lor R)$

Esto significa que estamos definiendo f tal que es sintácticamente equivalente a la expresión a la derecha de \equiv . Estas definiciones sólo son una conveniencia didáctica agregada que no forman parte de la teoría ni el lenguaje formal. Por lo tanto, cada que veamos el símbolo f dentro de este contexto, sabremos que lo podemos intercambiar sin consecuencia alguna por λh_2 . inl (inl h_2). Sin embargo nos atendremos a una regla: sólo podremos dar nombre o definir algo una vez que lo hayamos construído o demostrado.

■ Caso $Q \vee R$:

Si $Q \vee R$, entonces tenemos dos subcasos:

• Subcaso Q:

Si Q, entonces por \vee_I tenemos $(P \vee Q)$, y de nuevo por \vee_I tenemos $(P \vee Q) \vee R$.

$$\frac{\frac{h_4:Q}{\operatorname{inr}\ h_4:P\vee Q}\vee_I}{\operatorname{inl}\ (\operatorname{inr}\ h_4):(P\vee Q)\vee R}\vee_I}{g\equiv \lambda h_4\ .\ \operatorname{inl}\ (\operatorname{inr}\ h_4):Q\supset(P\vee Q)\vee R)}$$

• Subcaso R:

Si R, entonces por \vee_I tenemos $(P \vee Q) \vee R$.

$$\frac{h_5: R}{\text{inr } h_5: (P \vee Q) \vee R} \vee_I$$

$$s \equiv \lambda h_5 \text{ inr } h_5: R \supset ((P \vee Q) \vee R)$$

Así, como en cualquier caso tenemos $(P \vee Q) \vee R$ entonces podemos concluir por \vee_E que $(P \vee Q) \vee R$. Además, como lo anterior fue consecuencia de haber supuesto $(P \vee Q) \vee R$, entonces por \supset_I tenemos que $(P \vee (Q \vee R)) \supset ((P \vee Q) \vee R)$ como se quería.

$$\frac{h_3:Q\vee R \qquad g:Q\supset ((P\vee Q)\vee R)) \qquad s:R\supset ((P\vee Q)\vee R)}{\operatorname{ind}_{\vee}(g,s)\ h_3:(P\vee Q)\vee R}\vee_E$$

$$\frac{\lambda h_3\ .\ \operatorname{ind}_{\vee}(g,s)\ h_3:(Q\vee R)\supset ((P\vee Q)\vee R)}{m\equiv \lambda h_3\ .\ \operatorname{ind}_{\vee}(g,s)\ h_3:(Q\vee R)\supset ((P\vee Q)\vee R)}$$

$$\frac{h_1:P\vee (Q\vee R)\qquad f:P\supset ((P\vee Q)\vee R)\qquad m:(Q\vee R)\supset ((P\vee Q)\vee R)}{\operatorname{ind}_\vee(f,m)\ h_1:((P\vee Q)\vee R)}\vee_E \frac{\operatorname{ind}_\vee(f,m)\ h_1:((P\vee Q)\vee R)}{\lambda h_1\ .\ \operatorname{ind}_\vee(f,m)\ h_1:(P\vee (Q\vee R))\supset ((P\vee Q)\vee R)}$$

Ejemplo 4.10. Demuestre que

$$(A \vee (B \wedge Q)) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))$$

Demostración.

Supongamos $(A \lor (B \land Q))$ para demostrar $((A \lor B) \land (A \lor Q))$. Procedemos por análisis de casos:

lacktriangle Caso A

Si A, entonces por \vee_I tenemos $(A \vee B)$ y también $(A \vee Q)$ y así en particular podemos concluir $(A \vee B) \wedge (A \vee Q)$. Como supusimos A, entonces por \supset_I tenemos que $A \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))$.

$$\frac{h_2:A}{\operatorname{inl} h_2:A\vee B} \quad \frac{h_2:A}{\operatorname{inr} h_2:A\vee Q}$$

$$\frac{\langle \operatorname{inl} h_2 \ , \ \operatorname{inr} h_2 \rangle : (A\vee B)\wedge (A\vee Q)}{\langle \operatorname{inl} h_2 \ , \ \operatorname{inr} h_2 \rangle : A\supset ((A\vee B)\wedge (A\vee Q))}$$

$$f\equiv \lambda h_2 \ . \ \langle \operatorname{inl} h_2 \ , \ \operatorname{inr} h_2 \rangle : A\supset ((A\vee B)\wedge (A\vee Q))$$

■ Caso $B \wedge Q$

Si $B \wedge Q$, entonces $B \vee Q$ por \wedge_E . Luego, dado B obtenemos $(A \vee B) \vee Q$ por Q tenemos $(A \vee Q)$; de esta forma mediante \wedge_I tenemos $(A \vee B) \wedge (A \vee Q)$. Así, como partimos de $B \wedge Q \vee Q$ demostramos $(A \vee B) \wedge (A \vee Q)$ entonces por \supset_I podemos concluir $(B \wedge Q) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))$.

$$\frac{h_3: B \wedge Q}{\operatorname{inr} \pi_1 \ h_3: B} \qquad \frac{h_3: B \wedge Q}{\operatorname{inr} \pi_1 \ h_3: A \vee B} \qquad \frac{h_3: B \wedge Q}{\operatorname{inr} \pi_1 \ h_3: Q}$$

$$\overline{\langle \operatorname{inr} \pi_1 \ p \ , \ \operatorname{inr} \pi_1 \ h_3 \rangle : (A \vee B) \wedge (A \vee Q)}$$

$$\lambda \ h_3 \ . \ \langle \operatorname{inr} \pi_1 \ p \ , \ \operatorname{inr} \pi_1 \ h_3 \rangle : (B \wedge Q) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))$$

$$g \equiv \lambda \ h_3 \ . \ \langle \operatorname{inr} \pi_1 \ p \ , \ \operatorname{inr} \pi_1 \ h_3 \rangle : (B \wedge Q) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))$$

De esta forma, como en cualquier caso tenemos que $((A \lor B) \land (A \lor Q))$ entonces por \lor_E podemos concluir $((A \lor B) \land (A \lor Q))$.

$$\frac{h_1: (A \vee (B \wedge Q)) \qquad f: A \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q)) \qquad g: (B \wedge Q) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))}{\operatorname{ind}_{\vee}(f, h) \ h_1: (A \vee B) \wedge (A \vee Q)}$$

Finalmente, como lo anterior es consecuencia de haber supuesto desde un principio que $A \vee (B \wedge Q)$, entonces por \supset_I podemos concluir $(A \vee (B \wedge Q)) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))$, lo que queríamos demostrar.

$$\frac{h_1: (A \vee (B \wedge Q)) \qquad f: A \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q)) \qquad g: (B \wedge Q) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))}{\operatorname{ind}_{\vee}(f, h) \ h_1: (A \vee B) \wedge (A \vee Q)}{\lambda h_1: \operatorname{ind}_{\vee}(f, g) \ h_1: (A \vee (B \wedge Q)) \supset ((A \vee B) \wedge (A \vee Q))}$$

4.3.3. Ejemplos con \neg

Trabajar con la negación es un poco truculento. La recomendación del autor para aprovechar esta sección; donde me di la libertad de hacer muchos ejemplos y explicarlos de forma que la cantidad de detalles va disminuyendo gradualmente; es que intente hacer las demostraciones por cuenta propia, valiéndose de lo que se tocó en secciones anteriores. Si encuentra mucha dificultad, intente empezar con la derivación en árbol y luego escrita en prosa, o comience haciendo un bosquejo de la demostración en prosa y con ella dibuje el árbol de derivación para corraborar que su argumento está bien. Si nota que aún se atora, no desespere pues es normal cuando uno apenas comienza a trabajar con un objeto matemático nuevo. La recomendación en ese caso es que lea las pruebas hasta que sienta que puede avanzar en la demostración por cuenta propia.

Ejemplo 4.11. Demuestre que

$$\neg (A \land \neg A)$$

A esta proposición se le suele llamar ley de no contradicción.

Demostración.

Por la regla de introducción de \neg , para probar $\neg(A \land \neg A)$ debemos suponer $(A \land \neg A)$ y deducir \bot . Así, supongamos $(A \land \neg A)$.

Si $(A \wedge \neg A)$, entonces por \wedge_E podemos concluir $A \vee \neg A$.

$$\frac{h_1: A \land \neg A}{\pi_1 \ h_1: A} \frac{\pi_2 \ h_1: \neg A}{\pi_2 \ h_1: \neg A}$$

Como $\neg A,$ por \supset_E tenemos que en virtud de A y $A \supset \bot A$ podemos deducir $\bot.$

$$\frac{h_1: A \land \neg A}{\pi_1 \ h_1: A \qquad \pi_2 \ h_1: \neg A} \neg_E$$

Como concluimos \bot a partir de suponer $(A \land \neg A)$, entonces por \supset_I tenemos $(A \land \neg A) \supset \bot$ como queríamos.

$$\frac{h_1: A \land \neg A}{\pi_1 \ h_1: A} \qquad \frac{h_1: A \land \neg A}{\pi_2 \ h_1: \neg A} \neg_E$$

$$\frac{\bot}{\neg h_1: \neg (A \land \neg A)}$$

Ejemplo 4.12. Demuestre que

$$(A \supset B) \supset \neg (A \land \neg B)$$

Esta proposición es muy útil, pues permite expresar la implicación en términos de la conjunción y negación. Además, el converso también es cierto y le tocará a usted demostrarlo en el juego ??, de modo que en verdad $\neg(A \land \neg B)$ es equivalente a $A \supset B$.

Demostración.

Como debemos demostrar una implicación, primero suponemos el antecedente para derivar el consecuente y, así poder concluir con \supset_I la implicación. Supongamos $(A \supset B)$.

$$h_1:A\supset B$$

Como queremos demostrar $\neg (A \land \neg B)$, por la regla de introducción de \neg debemos entonces suponer $A \land \neg B$ y derivar \bot . Así, supongamos entonces $A \land \neg B$.

$$h_1: A \supset B$$
 $h_2: A \land \neg B$

Por \wedge_E obtenemos A y $\neg B$. Observese que si tuvieramos B entonces con $\neg B$ podriamos concluir de \bot por \neg_E .

$$h_1:A\supset B$$

$$\frac{h_2:A\wedge\neg B}{\pi_1\ h_2:A} \qquad \frac{h_2:A\wedge\neg B}{\pi_2\ h_2:\neg B}$$

Recordando que tenemos como hipótesis $A\supset B$, y además contamos con A, entonces por \supset_E podemos derivar B.

$$\frac{h_1 : A \supset B}{h_1 \ (\pi_1 \ h_2) : B} \frac{\frac{h_2 : A \land \neg B}{\pi_1 \ h_2 : A}}{\pi_2 \ h_2 : \neg B}$$

Así como B y $\neg B$, por $\neg E$ obtenemos entonces \bot .

Como concluimos \bot de suponer $A \land \neg B$, entonces por \neg_I tenemos $\neg(A \land \neg B)$ y, más aún como lo anterior lo concluimos de suponer $A \supset B$, entonces podemos concluir por \supset_I

$$(A \supset B) \supset \neg (A \land \neg B)$$

lo que queríamos demostrar.

$$\begin{array}{c|c} \underline{h_1:A \supset B} & \underline{h_2:A \land \neg B} \\ \hline h_1 & (\pi_1 \ h_2):B & \underline{h_2:A \land \neg B} \\ \hline \underline{h_1 \ (\pi_1 \ h_2):B} & \underline{\mu_2:A \land \neg B} \\ \hline \underline{h_2:A \land \neg B} \\ \hline \lambda h_2 \cdot (\pi_2 \ h_2) \ (h_1 \ (\pi_1 \ h_2)): \neg (A \land \neg B) \\ \hline \lambda h_1 \cdot \lambda h_2 \cdot (\pi_2 \ h_2) \ (h_1 \ (\pi_1 \ h_2)): (A \supset B) \supset \neg (A \land \neg B) \\ \hline \end{array}$$

Ejemplo 4.13. Demuestre que

$$\neg (A \lor B) \supset (\neg A \land \neg B)$$

Esta proposición es muy útil, porque nos permite expresar la negación de una disjunción como una conjunción. Le daremos un uso en el ejemplo 4.17.

Demostración.

Supongamos $\neg (A \lor B)$.

$$h_1: \neg(A \vee B)$$

Para demostrar $\neg A \land \neg B$ debemos ver que $\neg A$ y $\neg B$ se sigue de nuestra hipótesis, y para demostar $\neg A$ y $\neg B$ debemos suponer A y deducir \bot , y análogamente para B.

$$\begin{array}{ccc}
h_2: A & h_3: B \\
\vdots & \vdots \\
\underline{-1} & \underline{-1} \\
?: \neg A & ?: \neg B
\end{array}$$

Supongamos entonces A. Si A, entonces $A \vee B$ pero por hipótesis $\neg (A \vee B)$. Por \neg_E entonces podemos concluir \bot . Por lo tanto, $\neg A$. Bajo un razonamiento totalmente análogo obtenemos $\neg B$.

$$\frac{h_1 : \neg (A \lor B) \qquad \frac{h_2 : A}{\operatorname{inl} h_2 : A \lor B}}{\frac{\bot}{h_1 \ (\operatorname{inl} h_2) : \neg A}} \neg_E$$

$$f \equiv h_1 \ (\operatorname{inl} h_2) : \neg A$$

Así, por \neg_I tenemos $\neg A \land \neg B$. Como concluimos lo anterior de suponer $\neg (A \lor B)$ entonces por \supset_I tenemos

$$\neg (A \lor B) \supset (\neg A \land \neg B)$$

como queríamos demostrar.

$$\frac{h_1: \neg(A \lor B)}{\underbrace{\frac{h_2: A}{\operatorname{inl} h_2: A \lor B}}} \neg_E \qquad \underbrace{\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \lor B}} \neg_E \qquad \underbrace{\frac{h_1: \neg(A \lor B)}{\frac{\bot}{\operatorname{inr} h_3: A \lor B}}} \neg_E \qquad \underbrace{\frac{\bot}{h_1 \ (\operatorname{inr} h_3): \neg B}} \neg_E \qquad \underbrace{\frac{\bot}{h_1 \ (\operatorname{inr} h_3): \neg B}} \neg_E \qquad \underbrace{\frac{\bot}{h_1 \ (\operatorname{inr} h_3): \neg B}} \neg_E \qquad \underbrace{\frac{\langle f, g \rangle: \neg A \land \neg B}{\lambda h_1 \ . \ \langle f, g \rangle: \neg (A \lor B) \supset (\neg A \land \neg B)}}$$

Ejemplo 4.14. Demuestre que

$$(\neg A \land \neg B) \supset \neg (A \lor B)$$

Observe que esta proposición es el converso de la anterior. En general, las proposiciones o resultados que nos permiten expresar algunas cosas de otra forma, y que además nos permiten regresar a la forma original sin requisito alguno más que una forma de hacerlo o evidencia de que se puede hacer, son resultados sumamente útiles e importantes, y hablaremos de ellos en secciones siguientes.

Demostración.

Supongamos que $\neg A \land \neg B$ para demostrar $\neg (A \lor B)$; para esto último basta suponer $(A \lor B)$ y llegar a \bot . Supongamos que $A \lor B$.

$$h_1: \neg A \land \neg B$$
 $h_2: A \lor B$

$$\vdots$$

$$?: \neg (A \lor B)$$

Notemos que por $\neg A \land \neg B$ tenemos $\neg A$ y $\neg B$.

$$\begin{array}{c} h_1: \neg A \wedge \neg B \\ \hline \pi_1 \ h_1: \neg A \end{array} \qquad \begin{array}{c} h_1: \neg A \wedge \neg B \\ \hline \pi_2 \ h_1: \neg B \end{array}$$

Procedemos por análisis de casos sobre $A \vee B$. Si A, como tenemos $\neg A$ entonces concluimos \bot ; y análogamente para B.

$$\begin{array}{c|c}
\underline{h_1 : \neg A \land \neg B} \\
\underline{\pi_1 \ h_1 : \neg A} \\
\bot
\end{array}
\qquad
\begin{array}{c|c}
\underline{h_1 : \neg A \land \neg B} \\
\underline{\pi_2 \ h_1 : \neg B}
\end{array}
\qquad
\begin{array}{c|c}
\underline{h_4 : B}$$

Así, en cualquier caso de $(A \vee B)$ se tiene una forma de deducir \bot , por lo que entonces $\neg (A \vee B)$.

Como esto último lo concluimos de haber supuesto desde un inicio $\neg A \land \neg B$, entonces $(\neg A \land \neg B) \supset \neg (A \lor B)$.

Ejemplo 4.15. Demuestre que

$$\neg(A\supset B)\supset A$$

Demostración.

Como debemos demostrar una implicación, primero suponemos el antecedente para derivar el consecuente y, así poder concluir con \supset_I la implicación. Supongamos $\neg(A \supset B)$. Notemos que es una negación

Ejemplo 4.16. Demuestre que

$$\neg (A \lor B) \supset (\neg A \land \neg B)$$

Demostración.

Supongamos que $\neg (A \lor B)$ y veamos que $(\neg A \land \neg B)$. Para ello, en virtud de la regla de introducción de \land , debemos derivar entonces $\neg A$ y $\neg B$ y, para esto último, por \neg_I debemos suponer A y derivar \bot y suponer B y derivar \bot .

$$h_1 : \neg(A \lor B)$$

Si A, entonces $A \vee B$. Como $\neg (A \vee B)$, entonces por \neg_E tenemos \bot y por \neg_I tenemos $\neg A$. Análogamente, si B, entonces $A \vee B$ y como $\neg (A \vee B)$, se tiene \bot y así por \neg_I concluimos $\neg B$.

$$\frac{h_2: A}{\inf h_2: A \vee B} \qquad h_1: \neg (A \vee B) \\ \frac{\bot}{h_1 (\inf h_2): \neg A} \neg_I$$

$$\lambda h_1 \cdot h_1 (\inf h_2): \neg (A \vee B) \supset \neg A$$

$$\frac{h_3: B}{\inf h_3: A \vee B} \qquad h_1: \neg (A \vee B) \\ \frac{\bot}{h_1 (\inf h_3): \neg B} \neg_I$$

$$\lambda h_1 \cdot h_1 (\inf h_3): \neg (A \vee B) \supset \neg B$$

Luego, notese que tenemos

$$\neg (A \lor B) \supset \neg A \qquad \neg (A \lor B) \supset \neg B$$

y por lo tanto

$$(\neg(A \lor B) \supset \neg A) \land (\neg(A \lor B) \supset \neg B)$$

Entonces por el juego ?? podemos concluir que

$$\neg (A \lor B) \supset (\neg A \land \neg B)$$

como queríamos.

$$\frac{h_2: A}{\frac{\operatorname{inl} h_2: A \vee B}{h_1: \neg(A \vee B)}} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} \qquad h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: A \vee B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: A \vee B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: A \vee B}{\operatorname{inr} h_3: A \vee B} h_1: \neg(A \vee B) \qquad \neg_E$$

$$\frac{h_3: A \vee B}$$

Ejemplo 4.17. Demuestre que

$$\neg\neg(A \lor \neg A)$$

Observe que la proposición nos dice que la negación de la negación del principio del tercer excluido es válido en lógica intuicionista, sin embargo esto no significa que $A \vee \neg A$ es verdad en general.

Demostración.

Como queremos probar la negación de una proposición, por la regla \neg_I debemos suponer $\neg(A \lor \neg A)$ y llegar a \bot para demostrar lo que queremos. Entonces supongamos $\neg(A \lor \neg A)$.

$$h_1: \neg(A \vee \neg A)$$

Notemos que para poder eliminar la negación de la proposición, debemos proveer de A o de $\neg A$, para lo cual no tenemos forma. Nos gustaría mucho tener alguna forma de reexpresar lo que tenemos en una manera más útil para nuestros fines. Haciendo memoria que en el ejemplo 4.13 demostramos una proposición que nos permite reexpresar la negación de una disyunción, expresamos $\neg (A \lor \neg A)$ como $\neg A \land \neg \neg A$.

$$\frac{h_1 : \neg (A \vee \neg A)}{h'_1 : \neg A \wedge \neg \neg A}$$
 Ejemplo 4.13

Notemos además que la proposición obtenida es de la forma

$$P \wedge \neg P$$

con $P \equiv \neg A,$ y por el principio de no contradicción (ejemplo 4.11) tenemos automáticamente que

$$\neg(\neg A \land \neg \neg A)$$

$$\frac{h_1 : \neg (A \vee \neg A)}{h'_1 : (\neg A) \wedge \neg (\neg A)} \xrightarrow{\text{Ejemplo } 4.13} \frac{\bot}{\neg h_1 : \neg \neg (A \vee \neg A)} \xrightarrow{\neg I}$$

Esto concluye la demostración.

A continuación podrá encontrar algunos juegos que le ayudarán a entender mejor cómo trabajar con la negación.

4.3.4. Ejemplos con \perp y \top

Después de haber trabajado con la negación, trabajar con \bot es más familiar. Se deja como un reto al lector o lectora verificar que las pruebas presentadas a continuación están bien mediante el árbol de derivación, o en su caso, escribir una prueba en prosa dada un árbol de derivación.

Ejemplo 4.18. Demuestre que

$$\perp \supset A$$

Demostración.

Se sigue de inmediato por el principio de explosión.

Ejemplo 4.19. Demuestre que

$$\neg A \supset (A \supset \bot)$$

Demostración.

Supongamos $\neg A$ para demostrar $A \supset \bot$. Como queremos demostrar $A \supset \bot$, basta suponer A y concluir \bot . Por \neg_E , de $\neg A$ y A obtenemos \bot . Así, por la regla de introducción de \supset tenemos $A \supset \bot$. Como lo anterior fue consecuencia de haber supuseto $\neg A$, entonces $\neg A \supset (A \supset \bot)$.

Ejemplo 4.20. Demuestre que

$$(A\supset\bot)\supset\neg A$$

Demostración.

$$\frac{h_1:A\supset\bot \qquad h_2:A}{\bot \\ \lambda h_2 \cdot h_1 h_2:\neg A}$$
$$\lambda h_1 \cdot \lambda h_2 \cdot h_1 h_2:(A\supset\bot)\supset\neg A$$

Ejemplo 4.21. Demuestre que

$$\neg\bot\supset \top$$

Demostración. Como \top se sigue de cualquier contexto en una prueba, entonces en particular lo podemos usar en el contexto donde $\neg \bot$ es una hipótesis. Por lo tanto, por \supset_I tenemos $\neg \bot \supset \top$ como queríamos.

$$\frac{h_1:\neg\bot}{\star:\top}\top_I$$

$$\lambda h_1.\star:\neg\bot\supset\top$$

Ejemplo 4.22. Demuestre que

$$\neg T \supset \bot$$

4.3.5. Ejemplos con \forall

Ejemplo 4.23. Demuestre que $\forall x (A \land B(x)) \supset (A \land \forall x B(x))$.

De mostraci'on.

Supongamos que $\forall x (A \land B(x))$ para demostrar $(A \land \forall x B(x))$.

$$h_1: \forall x(A \wedge B(x))$$

Para concluir $(A \wedge \forall x B(x))$ primero debemos demostrar A y luego $\forall x B(x)$.

$$h_1: \forall x (A \land B(x))$$

$$\vdots$$

$$?: A \qquad ?: \forall x B(x)$$

$$?: A \land \forall x B(x)$$

$$\lambda h_1 . ?: \forall x (A \land B(x)) \supset A \land \forall x B(x)$$

Para obtener A, notemos que por \forall_E podemos dar t tal que $A \land B(t)$ y, de \land_E concluir el A que buscamos.

$$\frac{h_1: \forall x (A \land B(x))}{h_1(t): A \land B(t)} \forall_E \quad \begin{array}{c} h_1: \forall x (A \land B(x)) \\ \vdots \\ \hline \pi_1 h_1(t): A & ?: \forall x B(x) \\ \hline ?: A \land \forall x B(x) \\ \hline \lambda h_1: ?: \forall x (A \land B(x)) \supset A \land \forall x B(x) \end{array}$$

Por otro lado, dado s arbitrario tal que $A \wedge B(s)$ podemos obtener B(s). Como s fue arbitrario, entonces $\forall x B(x)$ como queríamos.

$$\frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{h_1(t): A \land B(t)}}{\frac{h_1(t): A \land B(t)}{\pi_1 h_1(t): A}} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{h_1(s): A \land B(s)}}{\frac{\pi_1 h_1(s): B(s)}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): \forall x B(x)}} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): \forall x B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): \forall x B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land \forall x B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): A \land B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x): A \land B(x)} \forall_E \frac{\frac{h_1: \forall x(A \land B(x))}{\pi_1 h_1(s): B(s)}}{\lambda x \cdot \pi_1 h_1(x): A \land B(x): A \land B($$

Ejemplo 4.24. Demuestre que

$$(\forall x P(x) \supset Q(x)) \supset ((\forall x P(x)) \supset (\forall x Q(x)))$$

Demostración

Supongamos que $\forall x P(x) \supset Q(x)$ para ver que $(\forall x P(x)) \supset (\forall x Q(x))$. Para esto, basta suponer $\forall x P(x)$ y ver que $\forall x Q(x)$.

$$h_1: \forall x P(x) \supset Q(x) \qquad h_2: \forall x P(x)$$

Sea entonces s arbitrario pero fijo. Como por hipótesis tenemos que

$$h_1: \forall x P(x) \supset Q(x),$$

entonces en particular para s tendremos que $P(s) \supset Q(s)$ por \forall_E .

$$\frac{h_1: \forall x P(x) \supset Q(x)}{h_1(s): P(x) \supset Q(s)} \, \forall_E$$

Además, como también tenemos por hipótesis que $\forall x P(x)$, entonces en particular para s tendremos P(s) por \forall_E . Así, por \supset_E podemos concluir Q(s). Como s fue arbitraria pero fija, entonces por \forall_I tenemos que $\forall x Q(x)$.

$$\frac{h_1: \forall x P(x) \supset Q(x)}{h_1(s): P(s) \supset Q(s)} \forall_E \quad \frac{h_2: \forall x P(x)}{h_2(s): P(s)} \forall_E \\ \frac{h_1(s) \ h_2(s): Q(s)}{\lambda x \ . \ h_1(x) \ h_2(x): \forall x Q(x)} \forall_I$$

Por lo tanto, $(\forall x P(x)) \supset (\forall x Q(x))$ y como lo anterior fue deducido a partir de haber supuesto $\forall x P(x) \supset Q(x)$, entonces

$$(\forall x P(x) \supset Q(x)) \supset ((\forall x P(x)) \supset (\forall x Q(x)))$$

como queríamos demostrar.

$$\frac{h_1: \forall x P(x) \supset Q(x)}{h_1(s): P(s) \supset Q(s)} \,\forall_E \quad \frac{h_2: \forall x P(x)}{h_2(s): P(s)} \,\forall_E$$

$$\frac{h_1(s) \, h_2(s): Q(s)}{\lambda x \cdot h_1(x) \, h_2(x): \forall x Q(x)} \,\forall_I$$

$$\frac{\lambda h_2 \cdot \lambda x \cdot h_1(x) \, h_2(x): \forall x P(x) \supset \forall x Q(x)}{\lambda h_1 \cdot \lambda h_2 \cdot \lambda x \cdot h_1(x) \, h_2(x): (\forall x P(x) \supset Q(x)) \supset ((\forall x P(x)) \supset (\forall x Q(x)))}$$

Ejemplo 4.25. Demuestre que

$$(\forall x A(x) \land B(x)) \supset ((\forall x A(x)) \land (\forall x B(x)))$$

Ejemplo 4.26. Demuestre que

$$(\forall x B(x) \lor C(x)) \supset ((\forall x B(x)) \lor (\forall x C(x)))$$

Ejemplo 4.27. Demuestre que

$$(\forall x B(x) \lor C) \supset ((\forall x . B(x)) \lor C)$$

Ejemplo 4.28. Demuestre que

$$((\forall x.B(x)) \lor (\forall x.C(x))) \supset (\forall xB(x) \lor C(x))$$

4.3.6. Ejemplos con \exists

Ejemplo 4.29. Demuestre que

$$\exists x \exists y P(x,y) \supset \exists y \exists x P(y,x)$$

Ver cual de las 3 anteriores no se pueden pro-

4.4. Deducción natural para la lógica clásica

Hasta el momento nuestro sistema de deducción natural codifica la lógica intuicionista, sin embargo al intentar demostrar fórmulas como

$$\neg(x \land y) \supset (\neg x \lor \neg y)$$
$$\neg \neg x \supset x$$
$$x \lor \neg x$$

uno encontrará obstáculos. La veracidad de estas fórmulas dependen de axiomas adicionales sobre la lógica intuicionista; por lo tanto al agregar estos axiomas adicionales la lógica resultante deja de ser intuicionista y se convierte en lógica clásica.

El axioma adicional que consideramos en esta sección es uno atribuido a Prawitz [1] y se puede considerar como una generalización a la regla de \perp que dimos en secciones anteriores.



Esta regla adicional codifica un principio de prueba por contradicción: Si de suponer que la premisa A es falsa se llega al absurdo \bot , entonces es porque cometimos un error al suponer A como falsa; en virtud de que **(en lógica clásica)** un enunciado es exclusivamente verdadero o falso, entonces debe ser que A es verdadero.

En el razonamiento anterior, es importante hacer énfasis en que su potencial validez depende fuertemente de suponer que un enunciado es o no es; como habíamos comentado antes, esta suposición es lo que distingue a la lógica intuicionista de la lógica clásica.

5. Parte 2: Formalización de matemáticas en Agda

5.1. Introducción

La teoría homotópica de tipos es un área de estudio de las matemáticas relativamente nueva. Esta área de estudio contempla herramientas de la teoría de los lenguajes de programación, el álgebra, la teoría de categorías, la lógica matemática y la topología. El poder expresivo del lenguaje formal empleado por la teoría de tipos homotópica así como su fundamento teórico es tan expresivo y general que permite ofrecer una teoría alternativa a la teoría de conjuntos para

Meterle más paja a esto fundamentar las matemáticas. Dentro de las ventajas que brinda emplear este lenguaje está la posibilidad de emplear computadoras para verificar la correctud de demostraciones matemáticas.

Es importante notar que al ser ésta una teoría constructiva desde su concepción, técnicas propias que dependen de axiomas o teoremas no constructivos como lo son la ley del tercer excluido, o el teorema de elección generalizado, no se encuentran disponibles en todos los contextos a diferencia de las "matemáticas clásicas".

En esta segunda parte del trabajo se explorarán de forma breve y concisa temas de la teoría homotópica de tipos con el objetivo de proponer y dar una base teórica para una formalización del temario de álgebra superior.

5.2. Teoría de tipos dependientes

5.2.1. Juicios, contextos y derivaciones

En la teoría de tipos se emplea un lenguaje formal que está basado en la deducción natural pues es un sistema en el que se cuenta con reglas de inferencia que se pueden combinar para formar derivaciones. Las derivaciones nos importan porque son el principal mecanismo para producir *términos* de un tipo determinado.

Como es de esperarse del título que carga la teoría de tipos, un **tipo** es un objeto primitivo de la teoría de tipos de la misma fórma que un conjunto es un objeto primitivo de la teoría de conjuntos. Como podrá usted, lector o lectora, darse una idea desde el párrafo anterior, los tipos pueden tener (o no) términos. Como se mencionó antes, un término es el resultado de la aplicación de reglas de inferencia y, como el autor no desea arruinar el placentero proceso de entender a un nuevo objeto matemático, conforme avancemos en este trabajo floreceran distintas formas útiles de pensar a los tipos y sus términos.

Entenderemos por una derivación a una sucesión de aplicaciones de reglas de inferencia.

Comenzamos por definir precisamente qué es un juicio en este lenguaje.

Definición 5.1 (Juicios). Un juicio es alguna expresión de la forma:

- 1. $\Gamma \vdash A$ type (Desde Γ se deduce que A es un tipo)
- 2. $\Gamma \vdash a : A$ type (Desde Γ se deduce que a es un término de tipo A)
- 3. $\Gamma \vdash A \equiv B$ type (Desde Γ se deduce que A es un tipo juiciosamente equivalente al tipo B)
- 4. $\Gamma \vdash a \equiv b : A$ (Desde Γ se deduce que los términos a y b de tipo A son juiciosamente equivalentes)

donde Γ es una lista finita de declaraciones de variables tales que para cada $1 \le k \le n$ se puede derivar el juicio

$$x_1: A_1, x_2: A_2(x_1), \dots, x_k: A_k(x_1, x_2, \dots, x_{k-1}) \vdash A_{k+1}(x_1, x_2, \dots, x_{k-1}, x_k)$$
 type

y recibe el nombre de **contexto**; y lo que se encuentra a la derecha del símbolo \vdash (léase "desde $_$ se deduce $_$ ") recibe el nombre de **tésis de juicio**.

Los contextos, de forma análoga a su rol en el cálculo de secuentes, denotan los supuestos que se están considerando para obtener la tésis de juicio. En tanto que los elementos potencialmente pueden ser suposiciones que carecen de fundamento previamente derivado se les suelen llamar variables. Los juicios los pensamos como hechos, a diferencia de las proposiciones; las cuales potencialmente son verdaderas o falsas. Alternativamente llamaremos **elementos** a los términos de un tipo dado, de modo que un juicio a:A se puede leer como a es un elemento de tipo A.

Observación 9. Observe que nuestra definición de contexto permite la existencia de un contexto vacío pues por un argumento de vacuidad se verifica la satisfacibilidad de la propiedad de un contexto.

Observación 10. Obsérvese que la condición impuesta sobre un contexto se puede verificar de forma recursiva o inductiva:

- El caso base es mostrar que $x_1:A_1$ se deduce desde el contexto vacío. Para afirmar que $x_1:A_1$ es un juicio válido se debe haber deducido (o supuesto) que A_1 es un tipo en el contexto vacío.
- La clausula inductiva es codificada por la propiedad que define a un contexto.

Para verificar de forma recursiva que una lista de declaraciones de la forma

$$x_1:A_1,x_2:A_2(x_1),\ldots,x_k:A_k(x_1,x_2,\ldots,x_{k-1})\vdash x_{k+1}:A_{k+1}(x_1,\ldots,x_{k-1},x_k)$$
 type es un contexto basta probar que una lista de declaraciones de la forma

$$x_1: A_1, x_2: A_2(x_1), \dots, x_k: A_{k-2}(x_1, x_2, \dots, x_{k-2}) \vdash x_k: A_k(x_1, \dots, x_{k-1})$$
 type v así de forma sucesiva hasta dar con el caso base.

5.2.2. Familias de tipos

Una idea universal bastante útil es la de un "agrupamiento de agrupamientos"; ejemplos clásicos de este patrón de pensamiento son las familias de conjuntos; en teoría de conjuntos; y los enunciados; en lógica de primer órden. En la teoría de tipos dependientes de Per Martin-Löf contamos con un marco de trabajo que engloba esta idea, la cual es la de una familia de tipos.

Definición 5.2 (Familia de tipos). Si A es un tipo en un contexto Γ , una familia de tipos B(x) es un tipo en el contexto Γ , x: A (o también diremos que B(x) es un tipo indizado sobre A en el contexto Γ) y escribimos formalmente este hecho como

$$\Gamma, x : A \vdash B(x)$$
 type

y en su forma de regla de inferencia podemos **introducirla** como

$$\frac{\Gamma \vdash x : A \qquad \varnothing \vdash A \text{ type}}{B(x) \text{ type}}$$

Por comodidad se suele omitir el contexto vacío y solamente se escribe la tésis de juicio, de modo que escribimos:

$$\frac{\Gamma \vdash x : A \qquad A \text{ type}}{B(x) \text{ type}}$$

o si damos por obvio que A tiene que ser un tipo para que el juicio $\Gamma \vdash x : A$ sea válido podemos solamente convenir escribir

$$\frac{\Gamma \vdash x : A}{B(x) \text{ type}}$$

Por conveniencia y claridad, a partir de este punto emplearemos las convenciones de escritura que nos permiten obviar cosas a menos de que sea necesario para esclarecer.

Observación 11. Resulta bastante útil pensar a una familia de tipos como un tipo que varía según los términos de otro tipo. Es decir, si abusamos de notación, podemos pensar a una familia de tipos como una función

$$\operatorname{Term}(A) \to \operatorname{Types}$$

 $x : A \mapsto B(x) \text{ type}$

Un un futuro no muy lejano se exhibirá cómo expresar este hecho de manera formal dentro del lenguaje de la teoría de tipos dependiente.

Como es de esperarse que de una colecciones de colecciones podamos tomar $una\ parte$, análogamente de una familia de tipos podemos considerar lo que llamaremos una **sección**.

Definición 5.3 (Sección de una familia de tipos). Si B es una familia de tipos sobre A en el contexto Γ , diremos que una **sección** de B es un término b(x): B(x) en un contexto Γ , x: A. En símbolos:

$$\Gamma, x : A \vdash b(x) : B(x)$$

La regla de introducción asociada entonces es:

$$\frac{\Gamma \vdash x : A \qquad \Gamma, x : A \vdash B(x) \text{ type}}{\Gamma \vdash b(x) : B(x)}$$

Y podemos entenderla como: Si podemos deducir del contexto Γ que x es un término de tipo A y que B es una familia de tipos sobre A, entonces podemos deducir desde Γ que b(x): B(x) es una sección de B.

Observación 12. Nótese que tanto el término como el tipo dependen del término x:A, de modo que abusando de la notación podemos pensar a este proceso como una función

$$\operatorname{Term}(\mathbf{A}) \times (\operatorname{Term}(\mathbf{A}) \to \operatorname{Types}) \to \operatorname{Term}(B(x))$$

$$\langle x: A \ , \ x: A \mapsto B(x) \ \operatorname{type} \rangle \mapsto b(x) : B(x)$$

- 5.2.3. Clases de reglas de inferencia
- 5.2.4. Universos de tipos
- 5.2.5. Tipos primitivos
- 5.3. Tipos inductivos
- 5.4. Tipos de identidad
- 5.4.1. Aritmética modular
- 5.4.2. Equivalencia
- 5.4.3. Equivalencias entre tipos
- 5.5. El teorema fundamental de los tipos de identidad
- 5.6. Proposiciones, conjuntos y niveles superiores de truncamiento
- 5.7. Extensionalidad de funciones
- 5.8. Truncamientos proposicionales
- 5.8.1. Lógica en teoría de tipos
- 5.9. Factorización de imágenes
- 5.10. Tipos finitos
- 5.11. El axioma de univalencia
- 5.12. Cocientes de conjuntos

This catalog of 23 entries was generated by calibre on Wednesday, 21. December $2022\ 14:21$

Referencias

- [1] Paolo Mancosu and Richard Zach. An Introduction to Proof Theory: Normalization, Cut-Elimination, and Consistency Proofs, volume 1. Oxford University Press, Oct 2021.
- [2] Jan Von Plato Sara Negri. Structural proof theory, May 2010. Cambridge University Press.