

§ 2. Пусть Фиг. представляет положения Солнца  $S$ , Земли  $T$  и Луны  $L$ , и пусть  $\Theta$  есть центр тяжести Земли и Луны. Делаем следующие обозначения:

### Обозначения

Масса	Солнца	.....	$S$
»	Земли	.....	$T$
»	Луны	.....	$L$

Таблица 1: Обозначения

Расстояние:

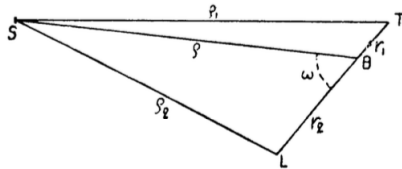
$$S\Theta = \rho; ST = \rho_1; SL = \rho_2; TL = r$$

тогда будет:

$$\begin{aligned} T\Theta = r_1 &= \frac{L}{T+L} \cdot r \\ L\Theta = r_2 &= \frac{T}{T+L} r \end{aligned} \quad (1)$$

Составим теперь выражения ускорений, которые эти тела сообщают друг другу.

Солнце  $S$  сообщает ускорения:



Фиг. 1: Небесные тела

$$\begin{aligned} \text{Земле: } f \cdot \frac{S}{\rho_1^2} &\text{ по направлению } TS \\ \text{Луне: } f \cdot \frac{S}{\rho_2^2} &\gg \gg LS \end{aligned}$$

вследствие чего точка  $\Theta$  имеет ускорения:

$$\begin{aligned} \frac{T}{T+L} \cdot f \cdot \frac{S}{\rho_1^2} &\text{ по направлению, параллельному } TS \\ \frac{T}{T+L} \cdot f \cdot \frac{S}{\rho_2^2} &\gg \gg LS \end{aligned}$$

Ускорения Солнца, происходящие от притяжения Земли и Луны, соответственно, суть:

$$\begin{array}{ll} f \cdot \frac{T}{\rho_1^2} \text{ по направлению} & ST \\ f \cdot \frac{T}{\rho_2^2} \gg & SL \end{array}$$

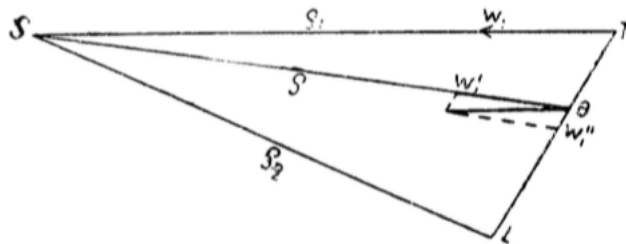
поэтому ускорения точки  $\Theta$  относительно точки  $S$  будут:

$$\omega_1 = f \cdot \frac{(S + T + L)}{T + L} \cdot \frac{T}{\rho_1^2} \quad \text{по направлению параллельно } TS$$

$$\omega_2 = f \cdot \frac{S + T + L}{T + L} \cdot \frac{L}{\rho_2^2} \quad \gg \gg \gg LS$$

Разлагая эти ускорения, соответственно, по направлениям  $\Theta S$  и  $\Theta L$ , получим, как легко видеть из подобия показанных на Фиг. 2 и 3 треугольников:

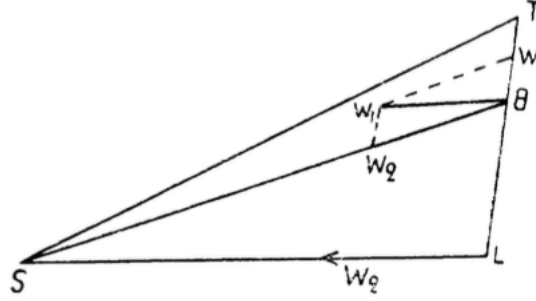
$$\begin{array}{ll} \omega_1' = \omega_1 \cdot \frac{\rho}{\rho_1} \text{ по направлению} & \Theta S \\ \omega_1'' = \omega_1 \cdot \frac{r_1}{\rho_1} \gg & \Theta L \\ \omega_2' = \omega_2 \cdot \frac{\rho}{\rho_2} \gg & \Theta S \\ \omega_2'' = \omega_2 \cdot \frac{r_1}{\rho_2} \gg & L\Theta \end{array}$$



Фиг. 2: Расчет ускорений

получим для ускорений точки  $\Theta$  слагающие:

$$\begin{aligned} W_1 = \omega_1' + \omega_2' &= f \cdot \frac{S + T + L}{T + L} \cdot \left[ T \cdot \frac{\rho}{\rho_1^3} + L \cdot \frac{\rho}{\rho_2^3} \right] && \text{по } \Theta S \\ W_2 = \omega_1'' - \omega_2'' &= f \cdot \frac{S + T + L}{T + L} \cdot \left[ T \cdot \frac{\rho}{\rho_1^3} - L \cdot \frac{\rho}{\rho_2^3} \right] && \text{по } \Theta L \end{aligned}$$



Фиг. 3: Результат

Заменяв  $r_1$  и  $r_2$  выражениями (1), имеем:

$$W_1 = f \cdot \frac{S + T + L}{T + L} \cdot \rho \cdot \left[ \frac{T}{\rho_1^3} + \frac{L}{\rho_2^3} \right] \text{ по направлению } \Theta S$$

$$W_2 = f \cdot \frac{S + T + L}{T + L} \cdot T \cdot L \cdot r \cdot \left[ \frac{1}{\rho_1^3} - \frac{1}{\rho_2^3} \right] \text{ по направлению } \Theta L$$

Но

$$\rho_1^2 = \rho^2 + 2\rho \cdot \frac{L}{T + L} \cdot r \cos \omega + \left( \frac{L}{T + L} \cdot r \right)^2$$

$$\rho_2^2 = \rho^2 - 2\rho \cdot \frac{T}{T + L} r \cos \omega + \left( \frac{L}{T + L} r \right)^2$$

следовательно:

$$\frac{1}{\rho_1^3} = \frac{1}{\rho^3} \left[ 1 + 3 \frac{L}{T + L} \cos \omega + \left( \frac{L}{T + L} r \right)^2 \left( -\frac{3}{2} + \frac{15}{2} \cos^2 \omega \right) + \dots \right]$$

$$\frac{1}{\rho_2^3} = \frac{1}{\rho^3} \left[ 1 + 3 \frac{T}{T + L} \cos \omega + \left( \frac{L}{T + L} r \right)^2 \left( -\frac{3}{2} + \frac{15}{2} \cos^2 \omega \right) + \dots \right]$$

Подставляя эти выражения, имеем:

$$W_1 = f \cdot \frac{S + T + L}{\rho^2} \left[ 1 + \frac{T \cdot L}{(T + L)^2} \cdot \frac{r^2}{\rho^2} \left( -\frac{3}{2} + \frac{15}{2} \cos^2 \omega \right) + \dots \right]$$

$$W_2 = f \cdot \frac{S + T + L}{\rho^2} \left[ -3 \cdot \frac{T \cdot L}{(T + L)^2} \cdot \frac{r^2}{\rho^2} \cos \omega + \dots \right]$$

Но отношения

$$\frac{L}{T + L} \approx \frac{1}{80}; \frac{r}{\rho} \approx \frac{1}{400}; \left(\frac{r}{\rho}\right)^2 \approx \frac{1}{160000}$$

поэтому будет

$$\frac{T \cdot L}{(T + L)^2} \cdot \frac{r^2}{\rho^2} \approx \frac{1}{12800000}$$

и члены, содержащие этот множитель, могут быть отброшены, так что будет:

$$W_1 = f \cdot \frac{S + T + L}{\rho^2} \text{ по направлению } \Theta S$$

$$W_2 = 0 \text{ по направлению } \Theta L$$

Отсюда следует, что точка  $\Theta$  движется вокруг Солнца по эллиптической орбите по законам Кеплера.

Рассмотрим теперь ускорение Луны по отношению к Земле, для чего к ускорениям, сообщаемым Луне Солнцем и Землею, надо присовокупить ускорение, равное и противоположное ускорению земли, происходящему от действия Солнца и Луны. Поступив подобно предыдущему, получим:

$$f \cdot \frac{T + L}{r^2} + f \cdot S \left[ \frac{r_2}{\rho_2^3} + \frac{r_1}{\rho_1^3} \right] \text{ по направлению } L\Theta$$

$$f \cdot S \cdot \rho \cdot \left[ \frac{1}{\rho_1^3} - \frac{1}{\rho_2^3} \right] \text{ параллельно } \Theta S$$

положим:

$$T + L = \mu; S = M$$

## Список иллюстраций

1	Небесные тела . . . . .	1
2	Расчет ускорений . . . . .	2
3	Результат . . . . .	3

## Список таблиц

1	Обозначения . . . . .	1
---	-----------------------	---