

〇〇年度 卒業論文

〇〇〇〇〇〇の〇〇〇〇〇〇における
〇〇〇〇〇〇の研究

神戸大学工学部情報智能工学科

神戸 太郎

指導教員 〇〇〇〇教授

2007年2月26日

〇〇〇〇〇〇〇の〇〇〇〇〇〇〇における
〇〇〇〇〇〇〇の研究

神戸 太郎

要旨

ここに要旨を書く

目次

1	緒言	1
2	〇〇	1
3	〇〇	2
	3.1 section の例	2
	3.1.1 subsection の例	2
4	〇〇	3
5	〇〇	4
6	〇〇	5
	謝辞	6
	参考文献	7

第 1 章 緒 言

文 章 1

文 章 2

文 章 3

第2章 ○○

第 3 章 ○ ○

3.1 section の 例

section

3.1.1 subsection の 例

subsection

ココに文章を入力

第4章 ○○

ここに文章を入力

第5章 ○○

ここに文章を入力

第6章 ○○

ここに文章を入力

謝 辞

ここに感謝を入力

以下テンプレ

本研究を進めるにあたり, 様々な御指導, 御助言を下さいました神戸大学工学部情報知能工学科〇〇教授, 〇〇准教授ならびに, 〇〇助手, そして, 〇〇氏に心より感謝致します。特に, 直接指導していただいた〇〇, 〇〇に感謝致します。理解が遅い私に対して丁寧にかつ, 熱心に御指導して頂き, 数多くの助言を頂いたことに重ねて感謝致します。そして, 指導していただいた諸先輩方, 同輩諸氏に感謝いたします。

参考文献

- 1) H. ゴールドスタイン, “古典力学(上)”, 吉岡書店, pp.188-193, 214-217, 278-295(1983)
- 2) 木田隆, “スペースクラフトの制御”, コロナ社, pp.56-102(1999)
- 3) 岡市, 浦久保, 玉置, 前川, 多田, “ジャイロ駆動型球体ロボットにおける動特性解析”, 第49回システム制御情報学会研究発表講演会論文集, pp.635-636, 2005
- 4) H. Schaub and J. L. Junkins, *Analytical Mechanics of Space Systems(AIAA Education Series)*, American Institute of Aeronautics and Astronautics, pp.95-101, 2003