

组合优化理论

第4章 动态规划法

主讲教师：陈安龙

第4章 动态规划法

1.动态规划的基本原理

2.动态规划求最短路径

3.动态规划的应用

一、问题的提出

动态规划是**解决多阶段决策过程**最优化问题的一种方法。由美国数学家贝尔曼（**Bellman**）等人在20世纪50年代提出。他们针对**多阶段决策问题**的特点，提出了解决这类问题的“**最优化原理**”，并成功地解决了生产管理、工程技术等方面的许多实际问题。

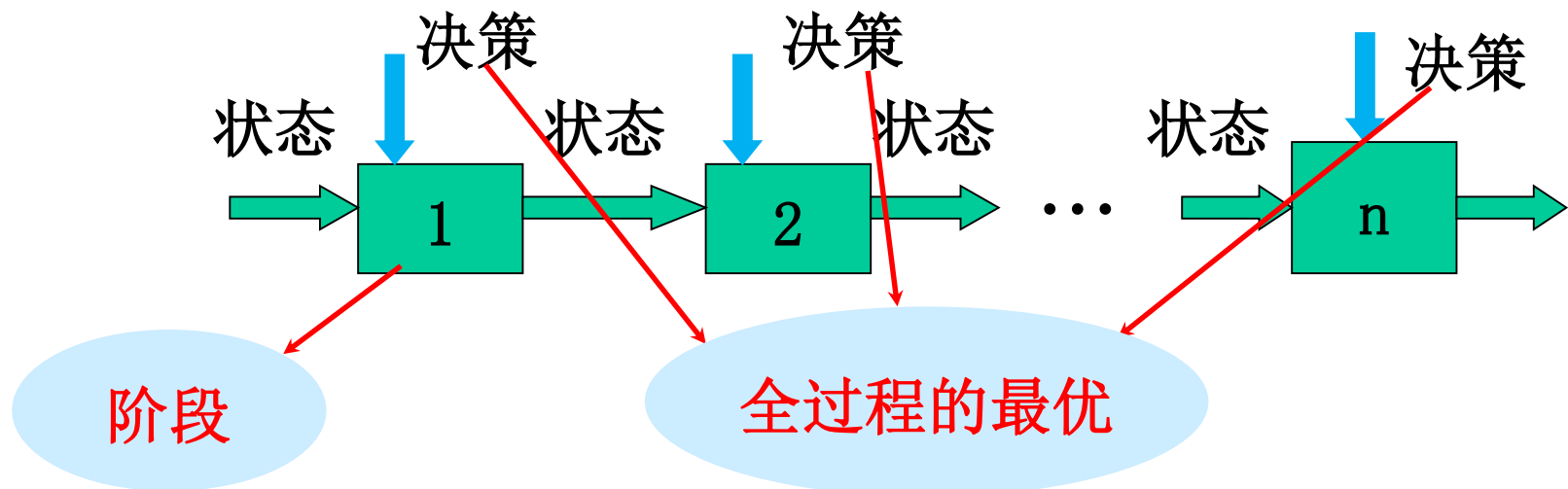
动态规划是现代企业管理中的一种重要决策方法，可用于**最优路径问题、资源分配问题、生产计划和库存问题、投资问题、装载问题、作业排程问题及生产过程的最优控制等**。

多阶段动态决策问题：

在多阶段决策过程中, 系统的动态过程可以按照**时间进程**分为**状态**相互联系而又相互**区别**的各个**阶段**; 每个阶段都要进行**决策**, 目的是使整个过程的决策达到最优效果。

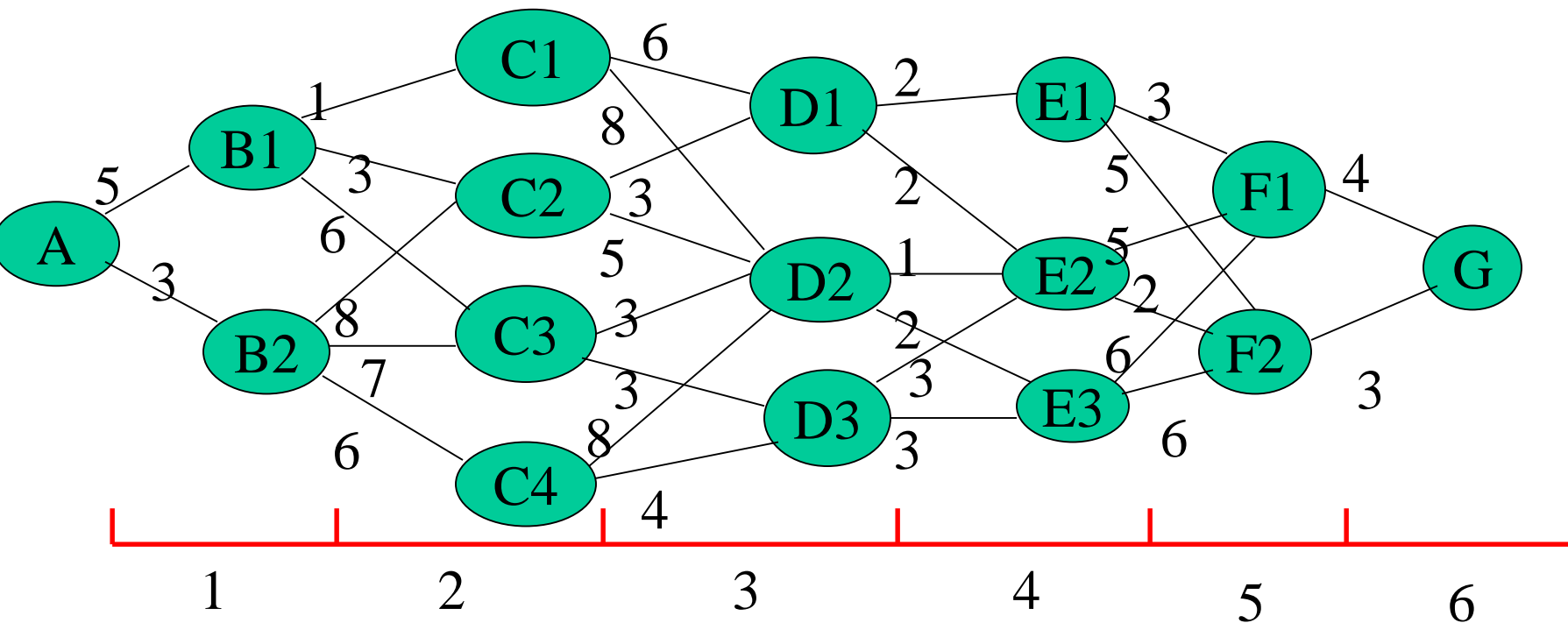
系统所处的**状态和时刻**是进行决策的重要因素。

找到**不同时刻**的最优决策以及**整个过程**的最优策略。



二、动态规划的基本思想

(一)、基本概念



1、阶段、阶段变量

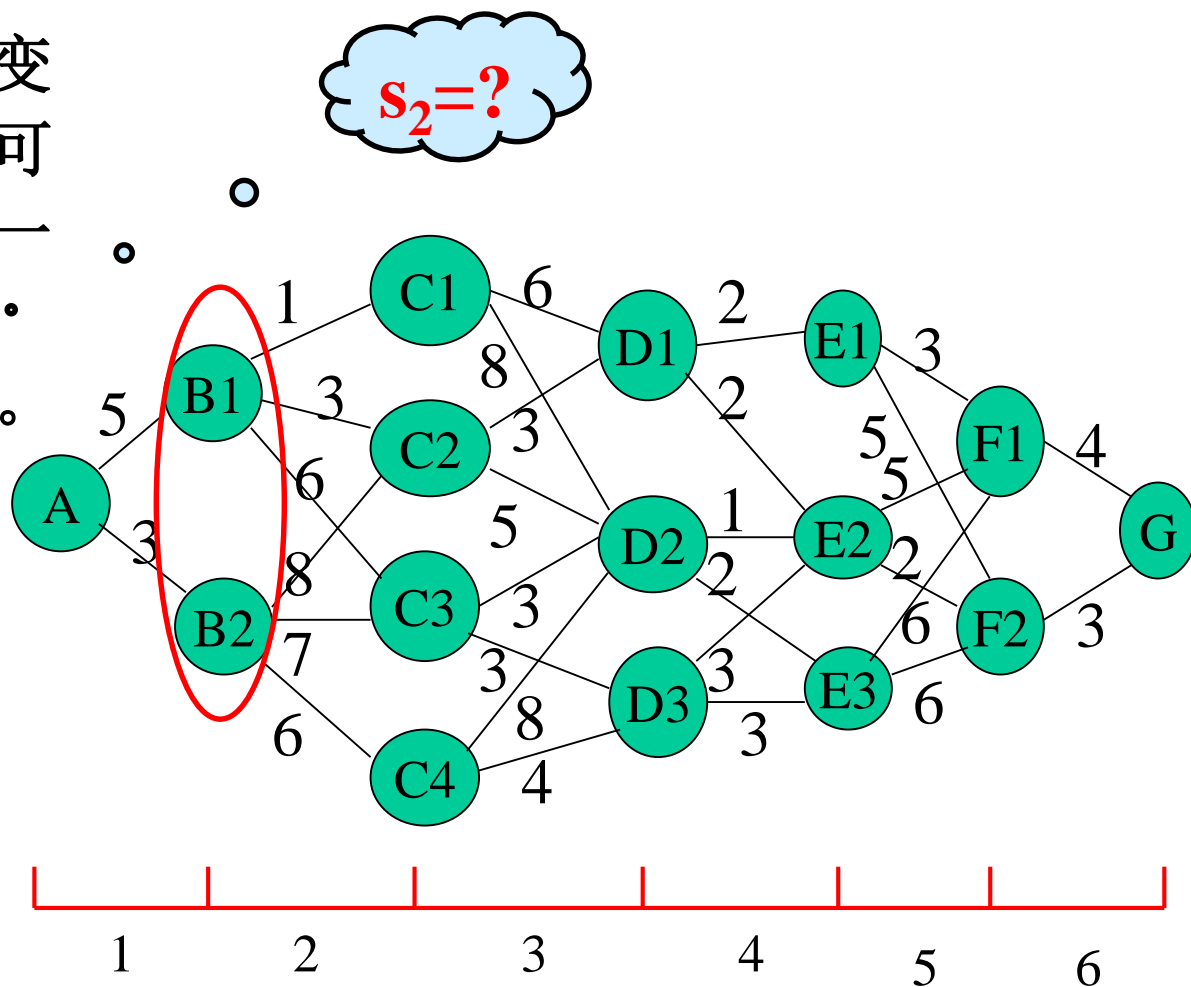
把所给问题的过程，适当（按时间和空间）地分为若干个相互联系的阶段；描述阶段的变量称为阶段变量，常用 k 表示。

2、状态、状态变量

每个阶段开始所处的自然状态或客观条件，描述过程的状况，通常一个阶段有若干个状态。

描述过程状态的变量称为状态变量，它可用一个数、一组数或一向量来描述，常用 s_k 表示第 k 阶段的状态。

状态允许集合，状态变量的取值允许集合或范围。



3、决策、决策变量

某一阶段、某个状态，可以做出不同的决定（选择），决定下一阶段的状态，这种决定称为决策。

在最优控制中也称为控制。

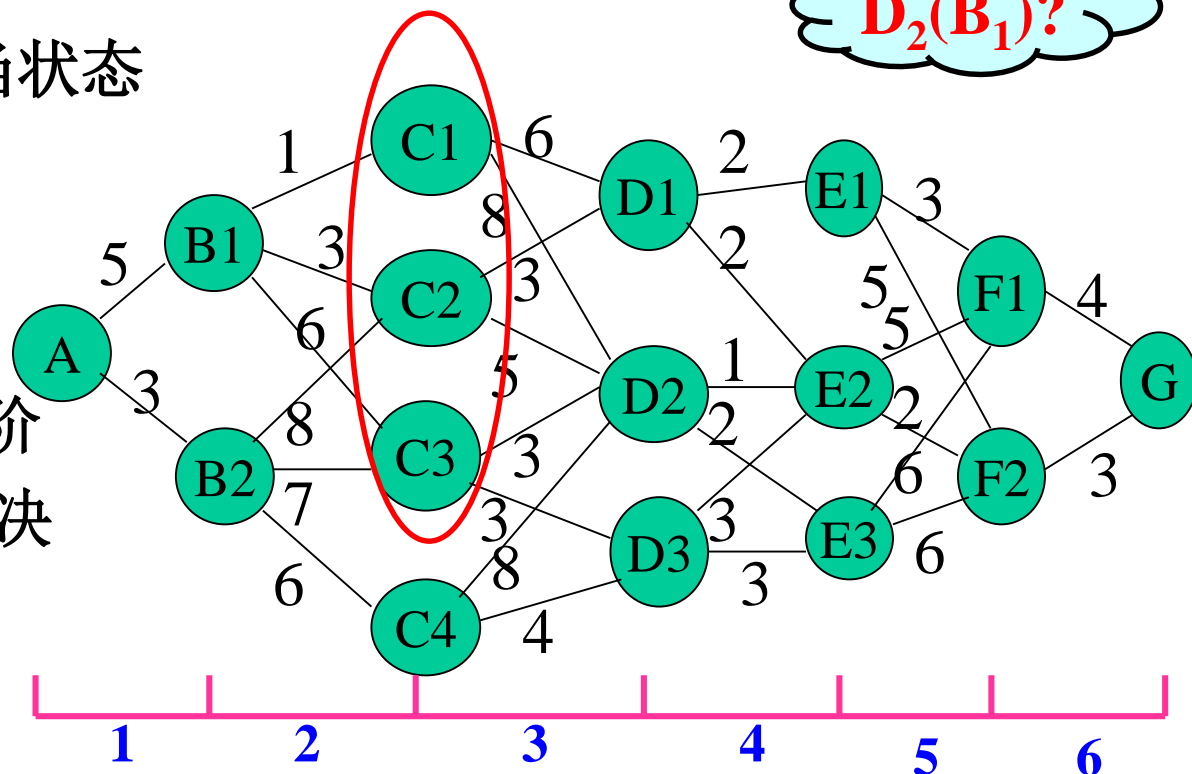
决策变量，描述决策的变量。

$$\mathbf{u}_k(s_k) \in \mathbf{D}_k(s_k)$$

$\mathbf{u}_k(s_k)$ ，表示第 k 阶段当状态为 s_k 时的决策变量。

允许决策集合，

常用 $\mathbf{D}_k(s_k)$ 表示第 k 阶段从状态 s_k 出发的允许决策集合。



4、多阶段决策过程

在每个阶段进行决策 → 控制过程的发展；
其发展是通过一系列的状态转移来实现的；

$$s_1=A, u_1=B_1, \\ s_2=?$$

系统当前的状
态和决策

系统过去的历
史状态和决策

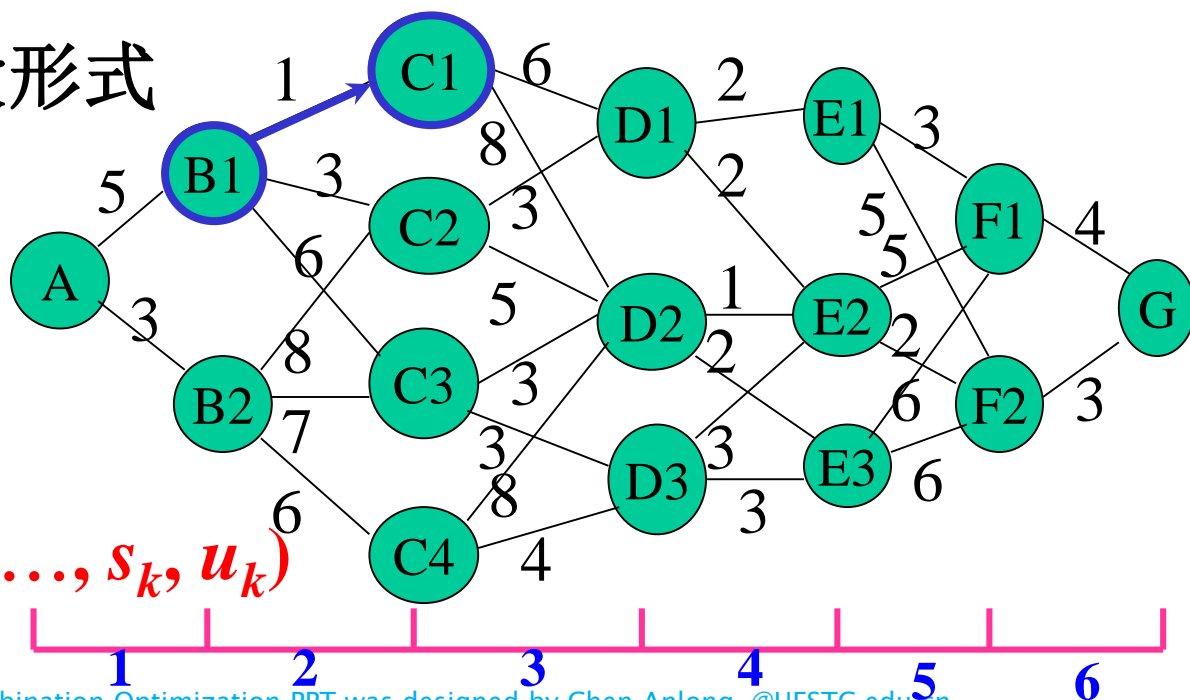
状态转移方程的一般形式

$$s_2=T_1(s_1, u_1)$$

$$s_3=T_2(s_1, u_1, s_2, u_2)$$

... ..

$$s_{k+1}=T_k(s_1, u_1, s_2, u_2, \dots, s_k, u_k)$$



5、能采用动态规划求解的问题的一般要具有3个性质：

- **最优性原理**：如果问题的最优解所包含的子问题的解也是最优的，就称该问题具有最优子结构，即满足最优性原理。
- **有重叠子问题**：即子问题之间是不独立的，一个子问题在下一阶段决策中可能被多次使用到。（该性质并不是动态规划适用的必要条件，但是如果没有这条性质，动态规划算法同其他算法相比就不具备优势）。
- **无后效性或马尔可夫性**：如果某阶段状态给定后，则在这个阶段以后过程的发展不受这个阶段以前各阶段状态的影响；过程的过去历史只能通过当前的状态去影响它未来的发展。

构造动态规划模型时，要充分注意**状态变量**是否满足无后效性的要求；

状态转移方程？

状态具有无后效性的多阶段决策过程的状态转移方程如下：

$$s_2 = T_1(s_1, u_1)$$

$$s_3 = T_2(s_2, u_2)$$

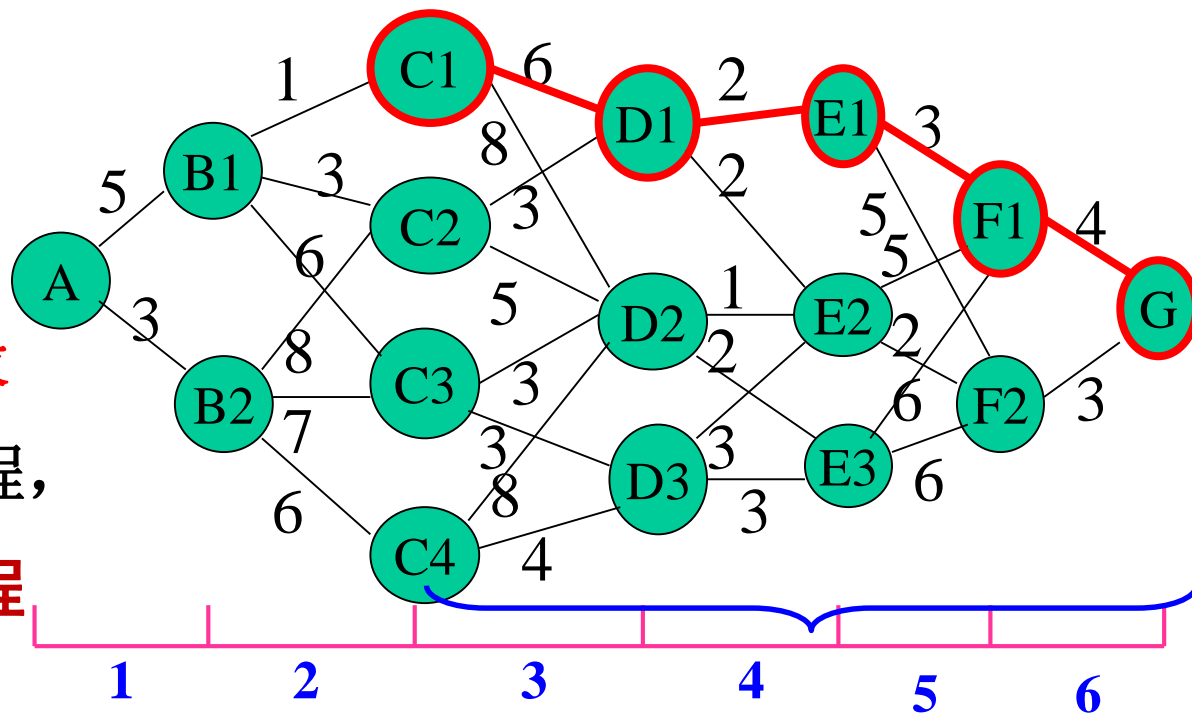
... ..

$$s_{k+1} = T_k(s_k, u_k)$$

6、策略

按顺序排列的决策组成的集合。

由过程的第 k 阶段到终止状态为止的过程，称为问题的后部子过程（ k 子过程）。



从第 k 阶段状态开始，由每段的决策按顺序排列组成的决策函数序列称为 k 子过程策略。简称子策略，记为 $p_{k,n}(s_k)$ ，即， $P_{k,n}(s_k) = \{u_k(s_k), u_{k+1}(s_{k+1}), \dots, u_n(s_n)\}$

7、指标函数和最优值函数

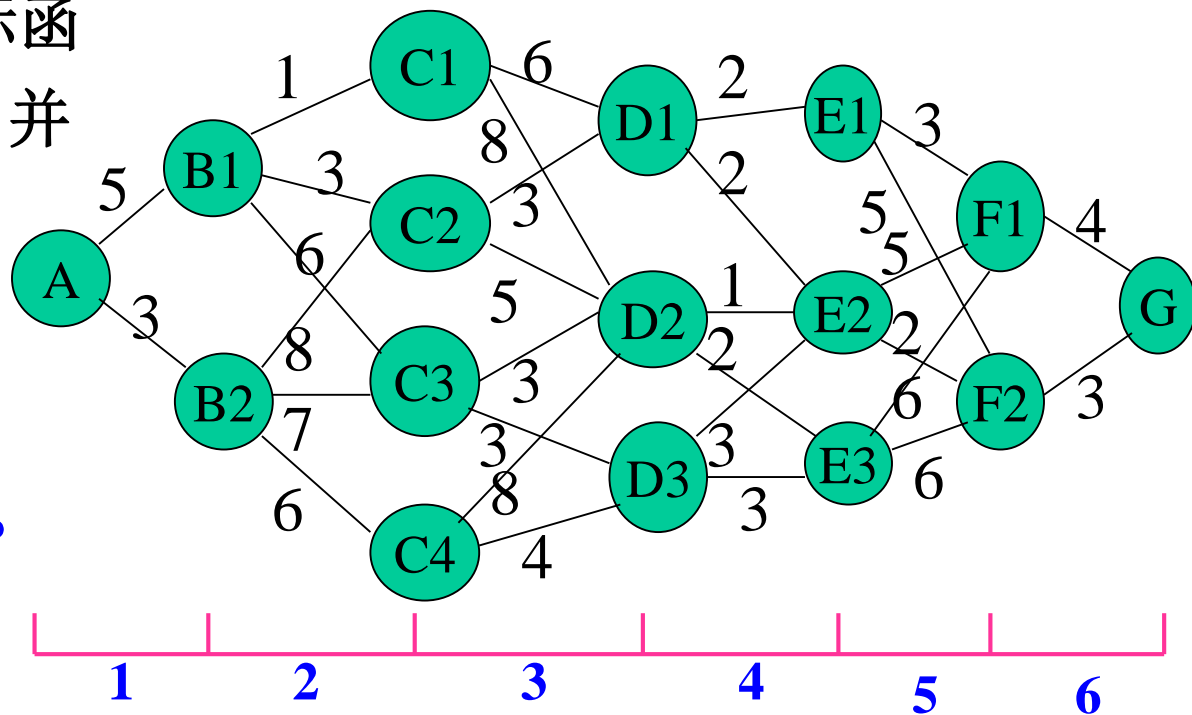
指标函数，用来衡量所实现过程优劣的一种**数量指标**，它是定义在**全过程或所有后部子过程**上确定的数量函数。用

$V_{k,n}$ 表示。 $V_{k,n} = V_{k,n}(s_k, u_k, s_{k+1}, u_{k+1}, \dots, s_{n+1}), k = 1, 2, \dots, n$

动态规划模型的指标函数，应具有可分离性，并满足**递推**关系。

即 $V_{k,n}$ 可以表示为

$s_k, u_k, V_{k+1,n}$ 的函数。



常见的指标函数的形式是：

过程和：它的任一子过程的指标是它所包含的**各阶段的指标和**。即

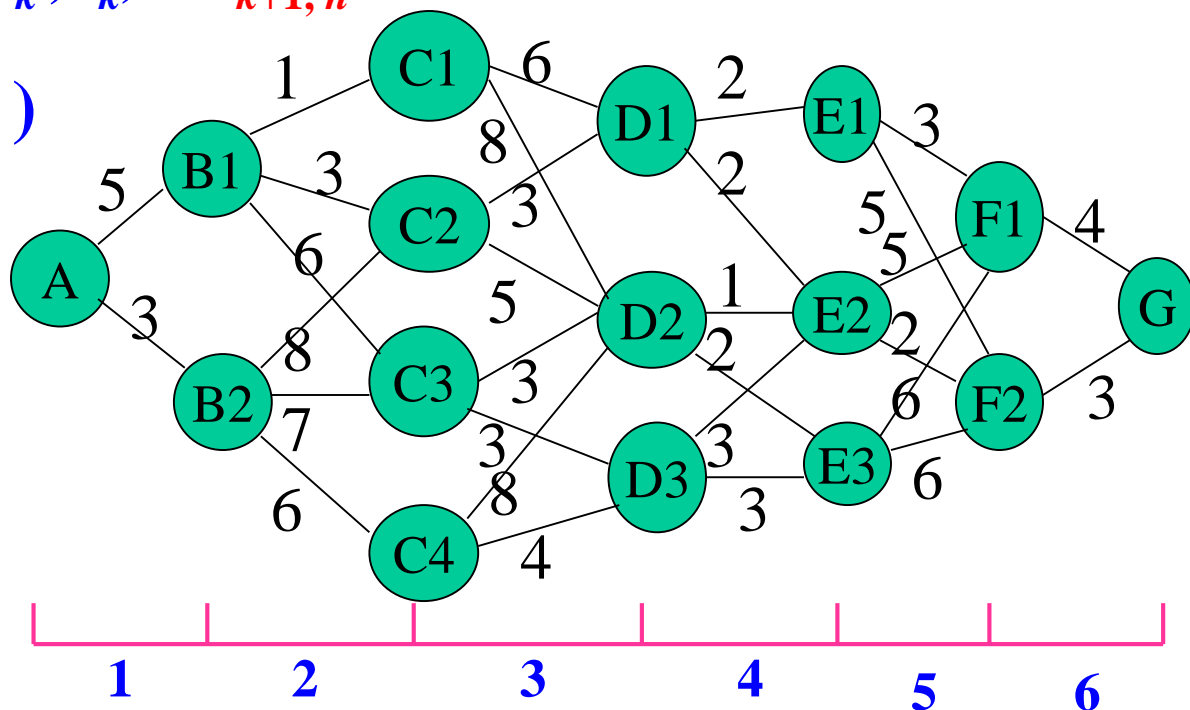
$$V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1}) = \sum_{j=k}^n v_j(s_j, u_j)$$

无后效性的结果

其中 $V(s_j, u_j)$ 表示第 j 阶段的**阶段指标**。这时上式可写成

$$V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1}) = v_k(s_k, u_k) + V_{k+1,n}$$

$$\begin{aligned} V_{5,6} &= V_{5,6}(s_5, u_5, V_{6,6}) \\ &= v_5(s_5, u_5) + V_{6,6} \end{aligned}$$



过程积：它的任意子过程的指标是它所包含的**各阶段的指标的乘积**。即

$$V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1}) = \prod_{j=k}^n v_j(s_j, u_j)$$

可改写成

$$\begin{aligned} & V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1}) \\ &= v_k(s_k, u_k) \cdot V_{k+1,n}(s_{k+1}, u_{k+1}, \dots, s_{n+1}) \end{aligned}$$

最优值函数：

指标函数的最优值，记为 $f_k(s_k)$ 。表示从第 k 阶段的状态 s_k 到第 n 阶段的**终止状态**的采取**最优策略**所得到的指标函数值。即

$$f_k(s_k) = \underset{\{u_k, \dots, u_n\}}{\text{opt}} V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1})$$

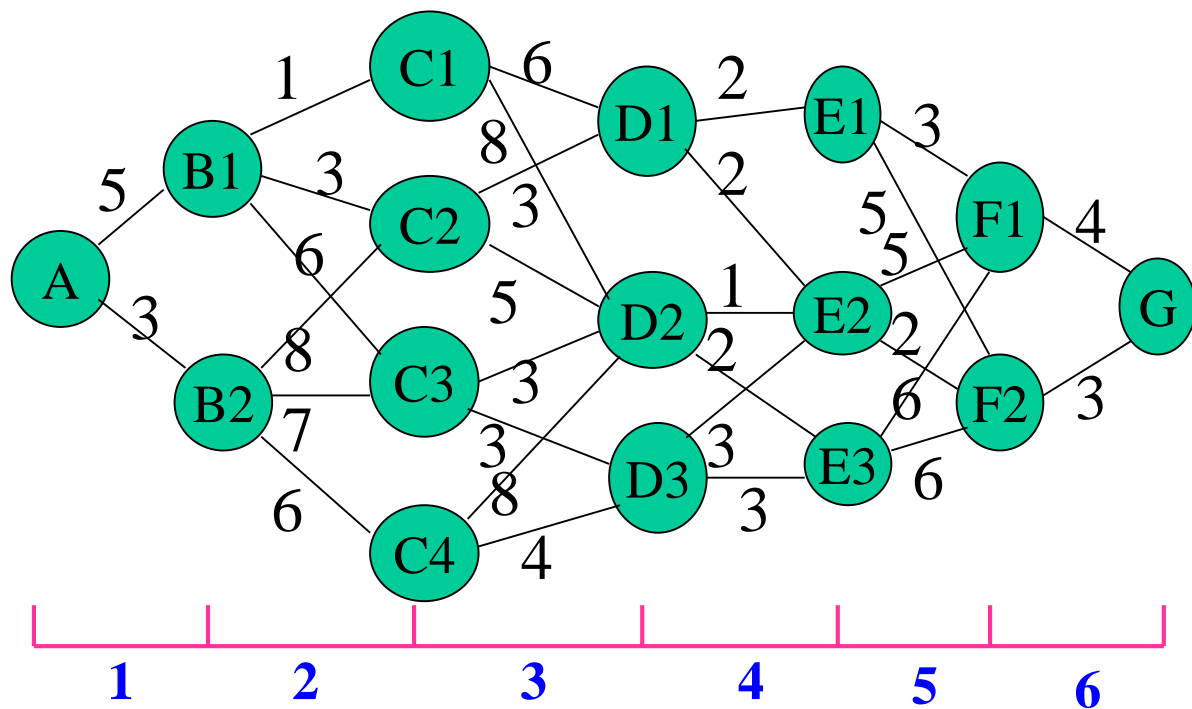
全过程的最优值函数记为 $f_1(s_1)$

$$f_6(s_6)=?$$

$$f_6(F_1)=4$$

$$f_6(F_2)=3$$

$$f_5(E_1)=?$$



多阶段决策过程的数学模型：（具有无后效性，以和式为例）

$$\underset{\{u_1, u_2, \dots, u_n\}}{\mathit{opt}} \quad V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1}) = \sum_{j=k}^n v_j(s_j, u_j)$$

$$s.t. \quad \left\{ \begin{array}{l} s_{k+1} = T_k(s_k, u_k) \\ s_k \in S_k \\ u_k \in D_k \\ k = 1, 2, \dots, n \end{array} \right.$$

无后效性

动态规划本质上是**多阶段决策过程**；

概念：阶段变量 k 、状态变量 s_k 、决策变量 u_k ；

方程：状态转移方程 $s_{k+1} = T_k(s_k, u_k)$

指标：

效益

$$\begin{aligned} V_{k,n} &= V_{k,n}(s_k, u_k, s_{k+1}, u_{k+1}, \dots, s_{n+1}) \\ &= \varphi_k[s_k, u_k, V_{k+1,n}(s_{k+1}, u_{k+1}, \dots, s_{n+1})] \end{aligned}$$

指标函数形式：**和、积** 两种形式

可递推

$$f_k(s_k) = \underset{\{u_k, \dots, u_n\}}{\text{opt}} V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1})$$

解多阶段决策过程问题，应求出：

最优策略： 即最优决策序列

$$\{u_1^*, u_2^*, \dots, u_n^*\}$$

最优路线： 即执行最优策略时的状态序列

$$\{s_1^*, s_2^*, \dots, s_n^*\}$$

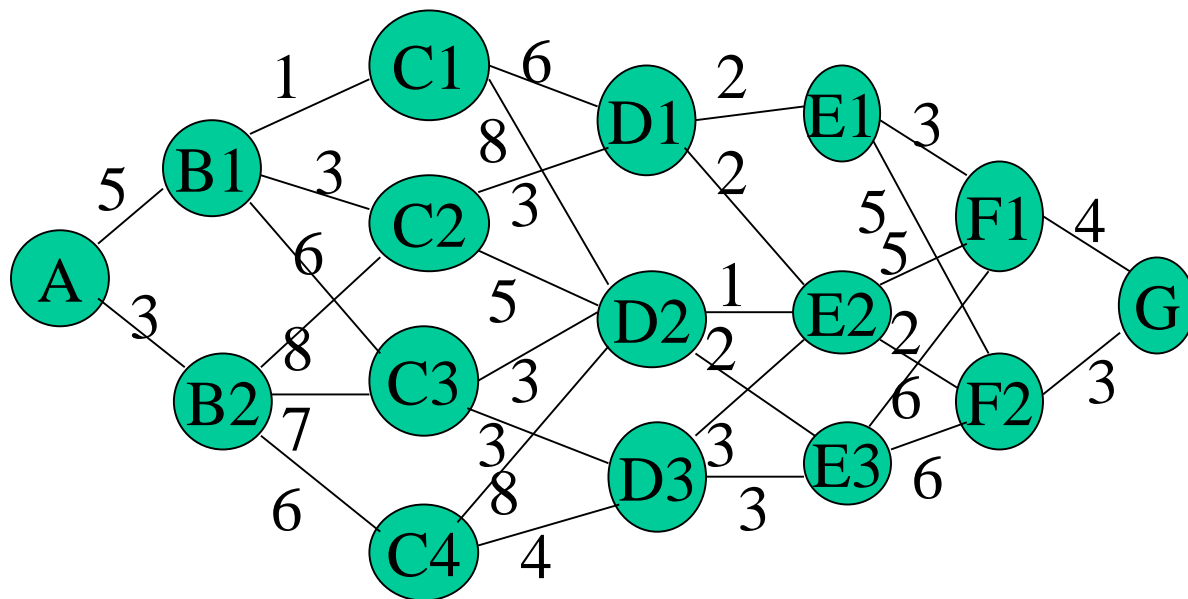
最优目标函数值：

$$f_1(s_1)=?$$

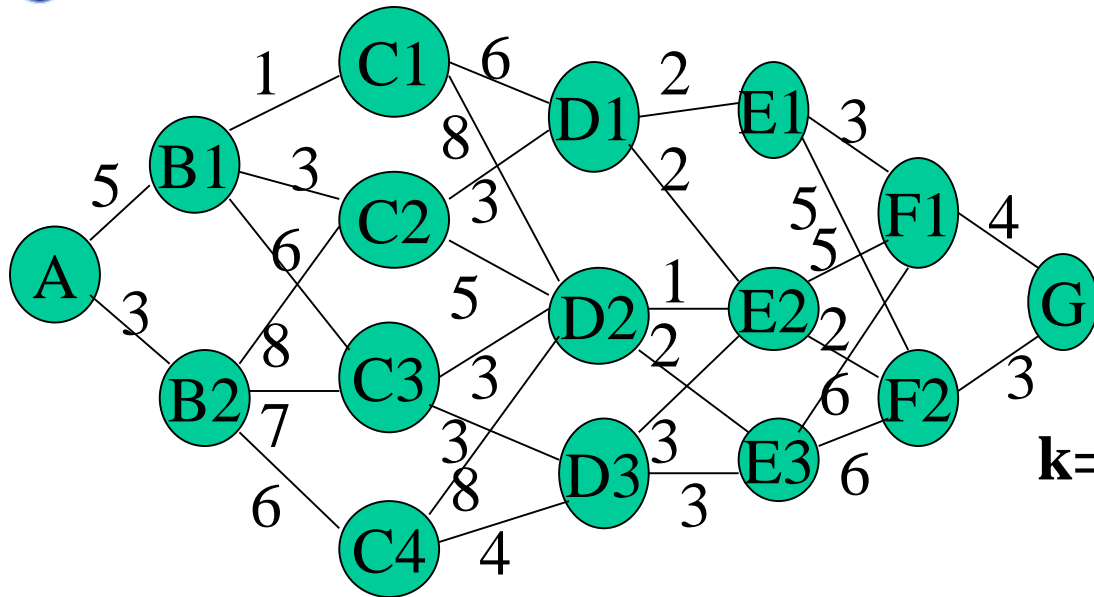
§ 3 动态规划的基本思想和基本方程

最短路的特性：

如果已有从起点到终点的一条最短路，那么**从最短路线上中间任何一点出发到终点的路线仍然是最短路**。（证明用反证法）



（穷举法48条路线）



$k=6,$

$$F_1 \rightarrow G, f_6(F_1)=4$$

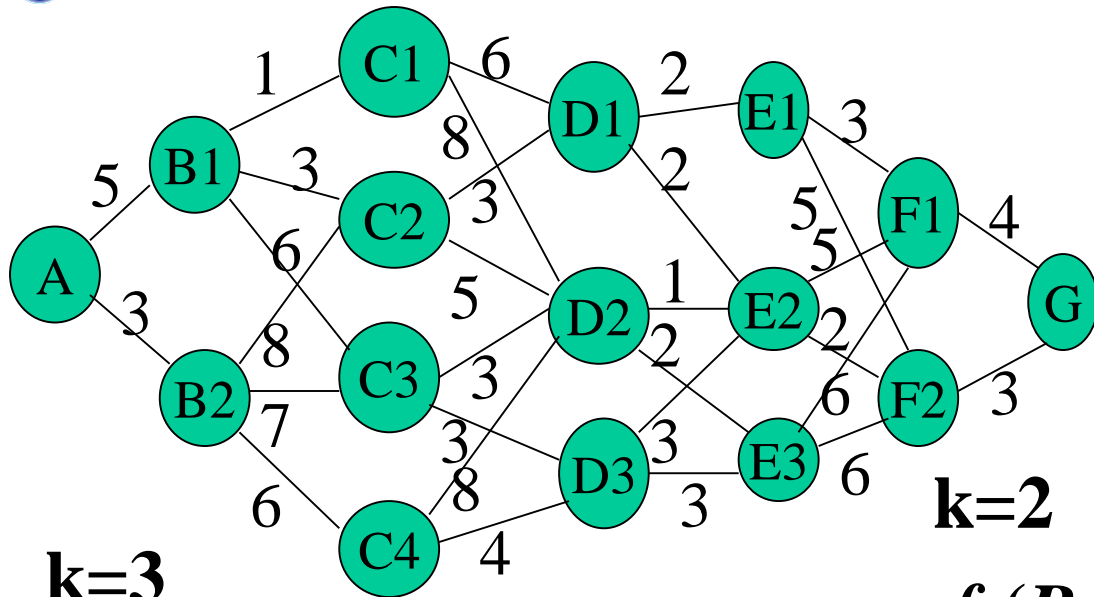
$$F_2 \rightarrow G, f_6(F_2)=3$$

$k=5,$ 出发点有 E_1, E_2, E_3

$$f_5(E_1) = \min \left\{ \begin{array}{l} d_5(E_1, F_1) + f_6(F_1) \\ d_5(E_1, F_2) + f_6(F_2) \end{array} \right\} = \min \left\{ \begin{array}{l} 3+4 \\ 5+3 \end{array} \right\} = 7 \rightarrow \begin{array}{l} u_5(E_1)=F_1 \\ E_1 \rightarrow F_1 \rightarrow G \end{array}$$

$$f_5(E_2) = \min \left\{ \begin{array}{l} d_5(E_2, F_1) + f_6(F_1) \\ d_5(E_2, F_2) + f_6(F_2) \end{array} \right\} = \min \left\{ \begin{array}{l} 5+4 \\ 2+3 \end{array} \right\} = 5 \rightarrow \begin{array}{l} u_5(E_2)=F_2 \\ E_2 \rightarrow F_2 \rightarrow G \end{array}$$

$$f_5(E_3) = \min \left\{ \begin{array}{l} d_5(E_3, F_1) + f_6(F_1) \\ d_5(E_3, F_2) + f_6(F_2) \end{array} \right\} = \min \left\{ \begin{array}{l} 6+4 \\ 6+3 \end{array} \right\} = 9 \rightarrow \begin{array}{l} u_5(E_3)=F_2 \\ E_3 \rightarrow F_2 \rightarrow G \end{array}$$



k=3

$$f_3(C_1)=13 \quad u_3(C_1)=D_1$$

$$f_3(C_2)=10 \quad u_3(C_2)=D_1$$

$$f_3(C_3)=9 \quad u_3(C_3)=D_2$$

$$f_3(C_4)=12 \quad u_3(C_4)=D_3$$

k=2

$$f_2(B_1)=13 \quad u_2(B_1)=C_2$$

$$f_2(B_2)=16 \quad u_2(B_2)=C_3$$

k=1

$$f_1(A) = \min \left\{ \begin{array}{l} d_1(A, B_1) + f_2(B_1) \\ d_1(A, B_2) + f_2(B_2) \end{array} \right\}$$

$$= \min \left\{ \begin{array}{l} 5+13 \\ 3+16 \end{array} \right\}$$

$$= 18$$

$$u_1(A)=B_1$$

k=4

$$f_4(D_1)=7 \quad u_4(D_1)=E_2$$

$$f_4(D_2)=6 \quad u_4(D_2)=E_2$$

$$f_4(D_3)=8 \quad u_4(D_3)=E_2$$

最优决策函数序列 $\{u_k\}$:

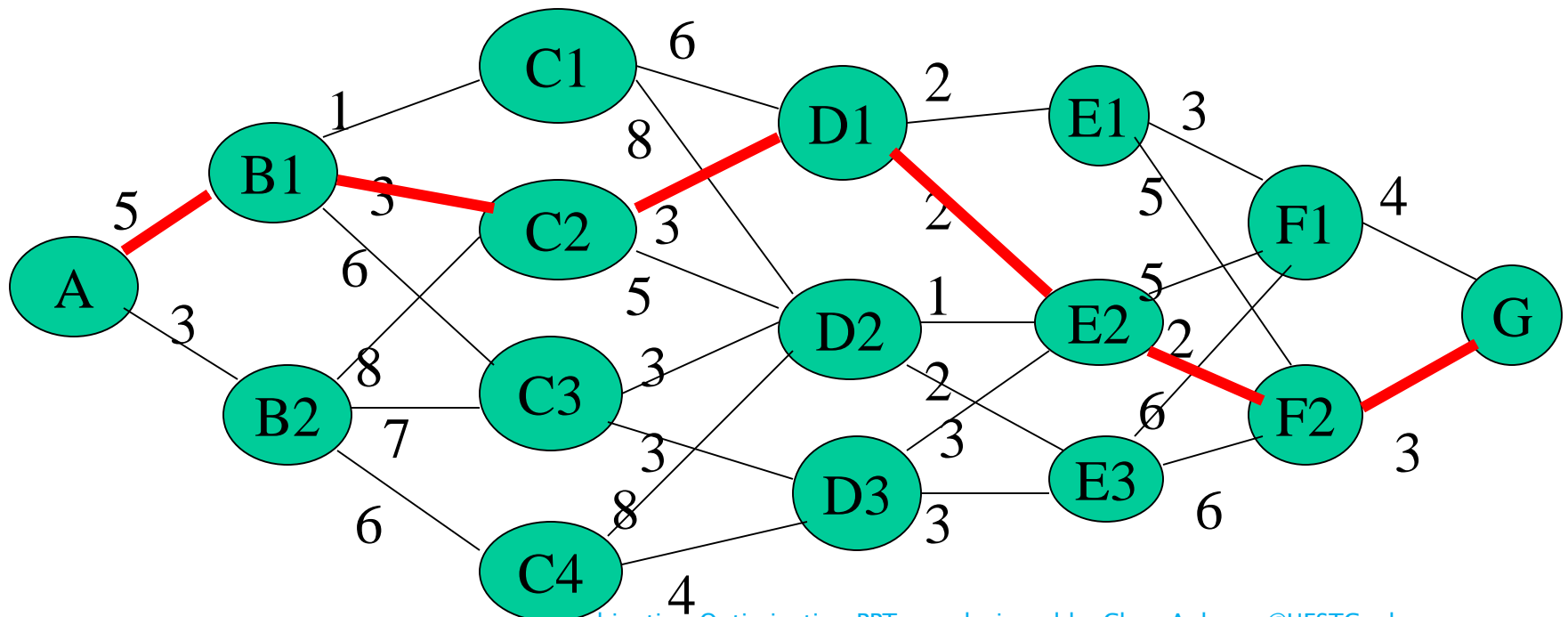
$$u_1(A)=B_1, u_2(B_1)=C_2, u_3(C_2)=D_1,$$

$$u_4(D_1)=E_2, u_5(E_2)=F_2, u_6(F_2)=G$$

最短路线为

$$A \rightarrow B_1 \rightarrow C_2 \rightarrow D_1 \rightarrow E_2 \rightarrow F_2 \rightarrow G$$

最优策略



求解的各个阶段，我们利用了 k 阶段与 $k+1$ 阶段之间的递推关系：

$$\begin{cases} f_k(s_k) = \min_{u_k \in D_k(s_k)} \{d_k(s_k, u_k(s_k)) + f_{k+1}(s_{k+1})\} \\ f_7(s_7) = 0 \\ k = 6, 5, 4, 3, 2, 1 \end{cases}$$

动态规划基本方程

$$\begin{cases} f_k(s_k) = \min_{u_k \in D_k(s_k)} \{v_k(s_k, u_k(s_k)) + f_{k+1}(s_{k+1})\} \\ f_{n+1}(s_{n+1}) = 0 \quad (\text{边界条件}) \end{cases}$$

动态规划的理论基础

最优性原理 (*R. Bellman*) :

“一个过程的最优策略具有这样的性质：即无论其初始状态及初始决策如何，对于先前决策所形成的状态而言，余下的决策序列仍构成最优策略。”

含义

最优策略的任何一部分子策略，也是它相应初始状态的最优策略。每个最优策略只能由最优子策略构成。

动态规划的最优性定理： 设阶段数为 n 的多阶段决策过程，其阶段编号为 $k=0,1,\dots,n-1$ 。允许策略

$$p^*_{0,n-1} = (u^*_0, u^*_1, \dots, u^*_{n-1})$$

是最优策略的充要条件是：

对任意一个 $k, 0 < k < n-1$ 和 $s_0 \in S_0$ ，有

$$V_{0,n-1}(s_0, p^*_{0,n-1}) = \underset{p_{0,k-1} \in P_{0,k-1}(s_0)}{\text{opt}} \{ V_{0,k-1}(s_0, p_{0,k-1}) + \underset{p_{k,n-1} \in P_{k,n-1}(\tilde{s}_k)}{\text{opt}} V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1}) \}$$

$\tilde{s}_k = T_{k-1}(s_{k-1}, u_{k-1})$

$p_{0,n-1} = (p_{0,k-1}, p_{k,n-1})$

证明：必要性

$$\begin{aligned}
 V_{0,n-1}(s_0, p_{0,n-1}^*) &= \underset{p_{0,n-1} \in P_{0,n-1}(s_0)}{\text{opt}} V_{0,n-1}(s_0, p_{0,n-1}) \\
 &= \underset{p_{0,k-1} \in P_{0,k-1}(s_0)}{\text{opt}} \{ \underset{p_{k,n-1} \in P_{k,n-1}(\tilde{s}_k)}{\text{opt}} [V_{0,k-1}(s_0, p_{0,k-1}) + V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1})] \} \\
 &= \underset{p_{0,k-1} \in P_{0,k-1}(s_0)}{\text{opt}} \{ V_{0,k-1}(s_0, p_{0,k-1}) + \underset{p_{k,n-1} \in P_{k,n-1}(\tilde{s}_k)}{\text{opt}} V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1}) \}
 \end{aligned}$$

充分性： 设 $p_{0,n-1} = (p_{0,k-1}, p_{k,n-1})$ 为任一策略， s_k 为由 $(s_0, p_{0,k-1})$ 所确定的 k 阶段的起始状态，则有（**以最大化为例**）

$$V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1}) \leq \underset{p_{k,n-1} \in P_{k,n-1}(s_k)}{\text{opt}} V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1})$$

$$\begin{aligned}
 V_{0,n-1}(s_0, p_{0,n-1}) &= V_{0,k-1}(s_0, p_{0,k-1}) + V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1}) \\
 &\leq V_{0,k-1}(s_0, p_{0,k-1}) + \underset{p_{k,n-1} \in P_{k,n-1}(\tilde{s}_k)}{\text{opt}} V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1}) \\
 &\leq \underset{p_{0,k-1} \in P_{0,k-1}(\tilde{s}_0)}{\text{opt}} \{V_{0,k-1}(s_0, p_{0,k-1}) + \underset{p_{k,n-1} \in P_{k,n-1}(\tilde{s}_k)}{\text{opt}} V_{k,n-1}(\tilde{s}_k, p_{k,n-1})\} \\
 &= V_{0,n-1}(s_0, p_{0,n-1}^*)
 \end{aligned}$$

推论：若允许策略 $p^*_{0,n-1}$ 是最优策略，则对任意的 k ， $0 < k < n-1$ ，它的子策略 $p^*_{k,n-1}$ 对于以 $s^*_k = T_{k-1}(s^*_{k-1}, u^*_{k-1})$ 为起点的 k 到 $n-1$ 子过程来说，必是最优策略。（注意： k 段状态 s^*_k ，是由 s_0 和 $p^*_{0,k-1}$ 所确定的）

最优性原理

动态规划（逆序法）小结：

1. 将问题的过程划分成恰当的阶段；
2. 选择状态变量 s_k ，既能描述过程的变化又满足无后效性；
3. 确定决策变量 u_k 及每一阶段的允许决策集合 $D_k(s_k)$ ；
4. 正确写出状态转移方程；
5. 正确写出指标函数 $V_{k,n}$ 的关系，它应满足下面三个性质：

① 1.是定义在全过程和所有后部子过程上的数量函数；

② 2.要具有可分离性，并满足递推关系。即

$$\begin{aligned} & V_{k,n}(s_k, u_k, \dots, s_{n+1}) \\ &= \varphi_k[s_k, u_k, V_{k+1,n}(s_{k+1}, u_{k+1}, \dots, s_{n+1})] \end{aligned}$$

③ 函数 $\varphi_k(s_k, u_k, V_{k+1,n})$ 对于变量 $V_{k+1,n}$ 要严格单调求

6. 求解时，从边界条件开始，逆（或顺）过程行进方向，逐段递推寻优。
7. 每段决策的选取都是从全局考虑的，与该段的最优选答案一般是不同的。
8. 在求整个问题的最优策略时，由于初始状态是已知的，每段的决策都是该段状态的函数，故最优策略所经过的各段状态便可逐次变换得到，从而确定了最优路线。

§ 4 动态规划与静态规划

例1: 某公司有资金10万元，若投资于项目 i ($i=1, 2, 3$) 的投资额为 x_i 时，其效益分别为

$$g_1(x_1) = 2x_1^2, g_2(x_2) = 9x_2, g_3(x_3) = 4x_3$$

问如何分配投资数额才能使总效益最大？

解: 可列出静态规划问题的模型如下

$$\max Z = 2x_1^2 + 9x_2 + 4x_3$$

$$s.t. \quad \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 10 \\ x_i \geq 0, \quad (i = 1, 2, 3) \end{cases}$$

- **分阶段：** 分三个阶段，即 $k=3, 2, 1$ 。
- **确定决策变量：**

通常可以取静态规划中的变量为决策变量。

- **确定状态变量：**

每一阶段可使用的资金数为状态变量 s_k 。

- **状态转移方程**

$$s_1 = 10, s_2 = s_1 - x_1, s_3 = s_2 - x_2$$

$$0 \leq x_1 \leq s_1, 0 \leq x_2 \leq s_2, 0 \leq x_3 \leq s_3$$

- 指标函数 $V_{k,3} = \sum_{i=k}^3 g_i(x_i)$
- 基本方程

$$\begin{cases} f_k(s_k) = \max_{0 \leq x_k \leq s_k} \{g_k(x_k) + f_{k+1}(s_{k+1})\} & k = 3, 2, 1 \\ f_4(s_4) = 0 \end{cases}$$

当阶段 $k=3$ 时，有

$$f_3(s_3) = \max_{0 \leq x_3 \leq s_3} \{4x_3\}$$

最优决策为 $x_3^* = s_3$ ，最优目标函数 $f_3(s_3) = 4s_3$

当阶段 $k=2$ 时，有

$$f_2(s_2) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{9x_2 + f_3(s_3)\}$$

$$= \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{9x_2 + 4s_3\} = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{9x_2 + 4(s_2 - x_2)\}$$

2阶导数 >0

最优决策为 $x_2^* = s_2$ ，最优目标函数 $f_2(s_2) = 9s_2$

当阶段 $k=1$ 时，有 $f_1(s_1) = \max_{0 \leq x_1 \leq s_1} \{2x_1^2 + f_2(s_2)\}$

$$= \max_{0 \leq x_1 \leq s_1} \{2x_1^2 + 9(s_1 - x_1)\}$$

是凸函数，最大值点只能在 $[0, s_1]$ 的端点上取得，即

$$f_1(s_1) = \max_{x_1=10} \{2x_1^2 + 9(10 - x_1)\} = 200 \quad (\text{最优决策})$$

$$f_1(s_1) = \max_{x_1=0} \{2x_1^2 + 9(10 - x_1)\} = 90$$

所以 $s_1 = 10, s_2 = s_1 - x_1, s_3 = s_2 - x_2$

$$0 \leq x_1 \leq s_1, \quad 0 \leq x_2 \leq s_2, \quad 0 \leq x_3 \leq s_3$$

$$x_1^* = s_1 = 10; x_2^* = s_2 = 0; x_3^* = s_3 = s_2 - x_2 = 0$$

最优投资方案是全部资金投于第1个项目，可得最大收益200万元。

例2： 求解下面问题：

$$\max Z = x_1 \times x_2^2 \times x_3$$

$$s.t. \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = c \quad (c > 0) \\ x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3 \end{cases}$$

(考虑用动态规划的逆序法进行求解。)

解题思路？

$$\max Z = x_1 \times x_2^2 \times x_3$$

$$s.t. \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = c & (c > 0) \\ x_i \geq 0, & i = 1, 2, 3 \end{cases}$$

解：

- 1、将该问题划分为三个阶段，即 $k=1, 2, 3$
- 2、确定状态变量并可得状态转移方程：

$$s_3 = x_3; \quad s_3 + x_2 = s_2; \quad s_2 + x_1 = s_1 = c$$

$$x_3 = s_3; \quad 0 \leq x_2 \leq s_2; \quad 0 \leq x_1 \leq s_1 = c$$

- 3、指标函数

$$V_{1,3} = \prod_{i=1}^3 v_i(s_i, x_i) = x_1 x_2^2 x_3$$

最优值函数

4、基本方程

$$\begin{cases} f_k(s_k) = \max_{0 \leq x_k \leq s_k} \{v_k(s_k, x_k) \times f_{k+1}(s_{k+1})\} & k = 3, 2, 1 \\ f_4(s_4) = 1 \end{cases}$$

最优决策

当阶段 $k=3$ 时，有

$$f_3(s_3) = \max_{x_3 = s_3} (x_3) = s_3 \quad x_3^* = s_3$$

当阶段 $k=2$ 时，有

$$f_2(s_2) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} [x_2^2 f_3(s_3)] = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} [x_2^2 (s_2 - x_2)]$$

得最优决策 $x_2^* = \frac{2}{3}s_2$, 最优目标函数 $f_2(s_2) = \frac{4}{27}s_2^3$

当阶段 $k=1$ 时，有 $f_1(s_1) = \max_{0 \leq x_1 \leq s_1} [x_1 f_2(s_2)] = \max_{0 \leq x_1 \leq s_1} [x_1 \frac{4}{27} (s_1 - x_1)^3]$

最优决策： $x_1^* = \frac{1}{4} s_1$ ， 最优目标函数： $f_1(s_1) = \frac{1}{64} s_1^4$

$$s_3 = x_3; \quad s_3 + x_2 = s_2; \quad s_2 + x_1 = s_1 = c$$

$$x_3 = s_3; \quad 0 \leq x_2 \leq s_2; \quad 0 \leq x_1 \leq s_1 = c$$

因此最后可得：

$$x_1^* = \frac{1}{4} c, \quad f_1(s_1) = \frac{1}{64} c^4$$

$$x_2^* = \frac{2}{3} s_2 = \frac{1}{2} c, \quad f_2(s_2) = \frac{1}{16} c^3$$

$$x_3^* = \frac{1}{4} c, \quad f_3(s_3) = \frac{1}{4} c$$

动态规划的优缺点

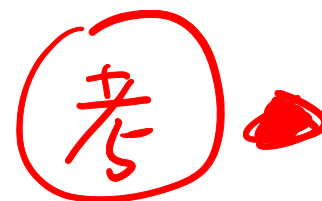
优点：

- ① 最优解是全局最优解。
- ② 能得到一系列（包括子过程）的最优解。
- ③ 不需要对系统状态转移方程、阶段效应函数等的解析性质作任何假设。

缺点：

- ① 没有统一的标准模型和标准的算法可供使用。
- ② 应用的局限性，要求满足“无后效性”。
- ③ “维数灾难”问题。

§ 5 资源分配问题



5.1 资源平行分配问题

设有某种原料，总数量为 a ，用于生产 n 种产品。若分配数量 x_i 用于生产第 i 种产品，其收益为 $g_i(x_i)$ ，问应如何分配，才能使生产 n 种产品的总收入最大？

$$\text{Max } Z = g_1(x_1) + g_2(x_2) + \dots + g_n(x_n)$$

$$\text{s.t. } \begin{cases} x_1 + x_2 + \dots + x_n = a \\ x_i \geq 0 \quad i = 1, 2, \dots, n \end{cases}$$

静态规划模型

例： 某公司拟将5台某种设备分配给所属的甲、乙、丙三个工厂，各工厂若获得这种设备，可以为公司提供的盈利如表。

问：这五台设备如何分配给各工厂，才能使公司得到的盈利最大。

工厂 盈利 设备台数	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

s_3 的可达状态集合

s_2 的可达状态集合

s_1 的可达状态集合

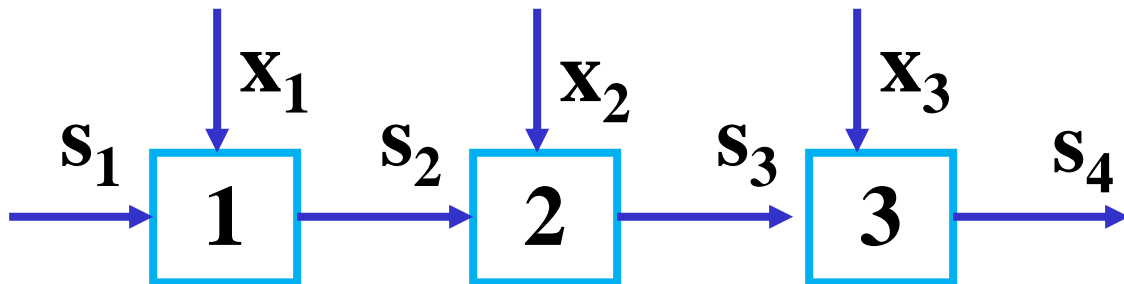
决策变量 $0 \leq u_k(s_k) \leq s_k$

x_k

3个阶段

状态转移方程?

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12



$$s_{k+1} = s_k - x_k$$

指标函数
 $g_k(x_k)$?

基本方程?

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

解：将问题按工厂分为三个阶段，甲、乙、丙分别编号为1，2，3。

决策变量 x_k ：

分配给生产第 k 个工厂的设备数量

状态变量 s_k ：

分配给第 k 个工厂至第 3 个工厂的设备数量。**(即当前剩余可分配设备)**

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12



状态转移方程:

$$s_{k+1} = s_k - x_k$$

x_k 的取值
范围?

基本方程:

$$D_k(s_k) = \{u_k | 0 \leq x_k \leq s_k\}$$

$$f_k(s_k) = \max_{0 \leq x_k \leq s_k} [g_k(x_k) + f_{k+1}(s_{k+1})]$$

$$f_4(s_4) = 0$$

数量为 s_k 的原料分配给
第 k 个工厂至第 3 个工
厂所得到的最大总收益

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$k=3, \quad s_3=0,1,2,3,4,5, \quad 0 \leq x_3 \leq s_3$$

$$x_3^*(0) = 0$$

$$s_3 = 0 \quad f_3(0) = \max_{0 \leq x_3 \leq s_3} \{g_3(x_3) + f_4(s_4)\} = g_3(0) = 0$$

$$s_3 = 1 \quad f_3(1) = \max_{0 \leq x_3 \leq s_3} \{g_3(x_3) + f_4(s_4)\} = \max_{x_3=0,1} \begin{cases} g_3(0) \\ g_3(1) \end{cases} = 4$$

$$x_3^*(1) = 1$$

$$s_3 = 2 \quad f_3(2) = 6$$

$$x_3^*(2) = 2$$

$$s_3 = 3 \quad f_3(3) = 11$$

$$x_3^*(3) = 3$$

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$s_3 = 4$$

$$f_3(4) = 12$$

$$x_3^*(4) = 4$$

$$s_3 = 5$$

$$f_3(5) = 12$$

$$x_3^*(5) = 4,5$$

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

结果可写成表格的形式:

$s_3 \backslash x_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x_3^*
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

$k=2$, $s_3 = s_2 - x_2$, $s_2=0,1,2,3,4,5$, $0 \leq x_2 \leq s_2$, 有

$$s_2 = 0$$

$$f_2(0) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{g_2(x_2) + f_3(s_3)\} = g_2(0) = 0$$

$$x_2^*(0) = 0$$

$x_3 \backslash s_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x^*_3
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$s_2 = 1$$

$$f_2(1) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{g_2(x_2) + f_3(s_3)\}$$

$$= \max_{x_2=0,1} \left\{ \begin{array}{l} g_2(0) + f_3(1) \\ g_2(1) + f_3(0) \end{array} \right\}$$

$$= \max_{x_2=0,1} \left\{ \begin{array}{l} 0 + 4 \\ 5 + 0 \end{array} \right\} = 5$$

$$x_2^*(1) = 1$$

$s_3 \backslash x_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x^*_3
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$s_2 = 2$$

$$f_2(2) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{g_2(x_2) + f_3(s_3)\}$$

$$= \max_{x_2=0,1,2} \begin{Bmatrix} g_2(0) + f_3(2) \\ g_2(1) + f_3(1) \\ g_2(2) + f_3(0) \end{Bmatrix} = \max_{x_2=0,1,2} \begin{Bmatrix} 0 + 6 \\ 5 + 4 \\ \mathbf{10 + 0} \end{Bmatrix} = 10$$

$$x_2^*(2) = 2$$

$s_3 \backslash x_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x^*_3
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$s_2 = 3 \quad f_2(3) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{g_2(x_2) + f_3(s_3)\}$$

$$= \max_{x_2=0,1,2,3} \begin{Bmatrix} g_2(0) + f_3(3) \\ g_2(1) + f_3(2) \\ g_2(2) + f_3(1) \\ g_2(3) + f_3(0) \end{Bmatrix} = \max_{x_2=0,1,2,3} \begin{Bmatrix} 0 + 11 \\ 5 + 6 \\ \mathbf{10 + 4} \\ 11 + 0 \end{Bmatrix} = 14$$

$$x_2^*(3) = 2$$

$s_3 \backslash x_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x^*_3
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$s_2 = 4$$

$$f_2(4) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{g_2(x_2) + f_3(s_3)\}$$

$$= \max_{x_2=0,1,2,3,4} \left\{ \begin{array}{l} g_2(0) + f_3(4) \\ g_2(1) + f_3(3) \\ g_2(2) + f_3(2) \\ g_2(3) + f_3(1) \\ g_2(4) + f_3(0) \end{array} \right\} = \max_{x_2=0,1,2,3,4} \left\{ \begin{array}{l} 0 + 12 \\ 5 + 11 \\ 10 + 6 \\ 11 + 4 \\ 11 + 0 \end{array} \right\} = 16$$

$$x_2^*(4) = 1, 2$$

$x_3 \backslash s_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x^*_3
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

$$s_2 = 5$$

$$f_2(4) = \max_{0 \leq x_2 \leq s_2} \{g_2(x_2) + f_3(s_3)\}$$

$$= \max_{x_2=0,1,2,3,4,5} \begin{Bmatrix} g_2(0) + f_3(5) \\ g_2(1) + f_3(4) \\ g_2(2) + f_3(3) \\ g_2(3) + f_3(2) \\ g_2(4) + f_3(1) \\ g_2(5) + f_3(0) \end{Bmatrix} = \max_{x_2=0,1,2,3,4,5} \begin{Bmatrix} 0 + 12 \\ 5 + 12 \\ \mathbf{10 + 11} \\ 11 + 6 \\ 11 + 4 \\ 11 + 0 \end{Bmatrix} = 21$$

$$x_2^*(5) = 2$$

$s_3 \backslash x_3$	$g_3(x_3)$						$f_3(s_3)$	x^*_3
	0	1	2	3	4	5		
0	0						0	1
1		4					4	1
2			6				6	2
3				11			11	3
4					12		12	4
5						12	12	4,5

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

结果列于下表:

$s_2 \backslash x_2$	$g_2(x_2) + f_3(s_2 - x_2)$						$f_2(s_2)$	x_2^*
	0	1	2	3	4	5		
0	0+0						0	0
1	0+4	5+0					5	1
2	0+6	5+4	10+0				10	2
3	0+11	5+6	10+4	11+0			14	2
4	0+12	5+11	10+6	11+4	11+0		16	1,2
5	0+12	5+12	10+11	11+6	11+4	11+0	21	2

$k=1$ 时, $s_2 = s_1 - x_1$, $s_1 = 5$, $0 \leq x_1 \leq s_1$, 有

$$f_1(s_1) = \max_{0 \leq x_1 \leq s_1} \{g_1(x_1) + f_2(s_2)\}$$

$$= \max_{x_1=0,1,2,3,4,5} \left\{ \begin{array}{l} g_1(0) + f_2(5) \\ g_1(1) + f_2(4) \\ g_1(2) + f_2(3) \\ g_1(3) + f_2(2) \\ g_1(4) + f_2(1) \\ g_1(5) + f_2(0) \end{array} \right\} = \max \left\{ \begin{array}{l} \mathbf{0 + 21} \\ 3 + 16 \\ \mathbf{7 + 14} \\ 9 + 10 \\ 12 + 5 \\ 13 + 0 \end{array} \right\} = 21$$

$$x_1^*(5) = 0, 2$$

$s_2 \backslash x_2$	$f_2(s_2)$	x^*_2
0	0	0
1	5	1
2	10	2
3	14	2
4	16	1,2
5	21	2

	甲	乙	丙
0	0	0	0
1	3	5	4
2	7	10	6
3	9	11	11
4	12	11	12
5	13	11	12

结果可写成表格的形式

$s_1 \backslash x_1$	$g_1(x_1) + f_2(s_1 - x_1)$						$f_1(s_1)$	x_1^*
	0	1	2	3	4	5		
5	0+21	3+16	7+14	9+10	12+5	13+0	21	0,2

最优分配方案一：由 $x_1^* = 0$ ，根据 $s_2 = s_1 - x_1^* = 5 - 0 = 5$ ，查表知 $x_2^* = 2$ ，由 $s_3 = s_2 - x_2^* = 5 - 2 = 3$ ，故 $x_3^* = s_3 = 3$ 。即得甲工厂分配0台，乙工厂分配2台，丙工厂分配3台。

最优分配方案二：由 $x_1^* = 2$ ，根据 $s_2 = s_1 - x_1^* = 5 - 2 = 3$ ，查表知 $x_2^* = 2$ ，由 $s_3 = s_2 - x_2^* = 3 - 2 = 1$ ，故 $x_3^* = s_3 = 1$ 。即得甲工厂分配2台，乙工厂分配2台，丙工厂分配1台。

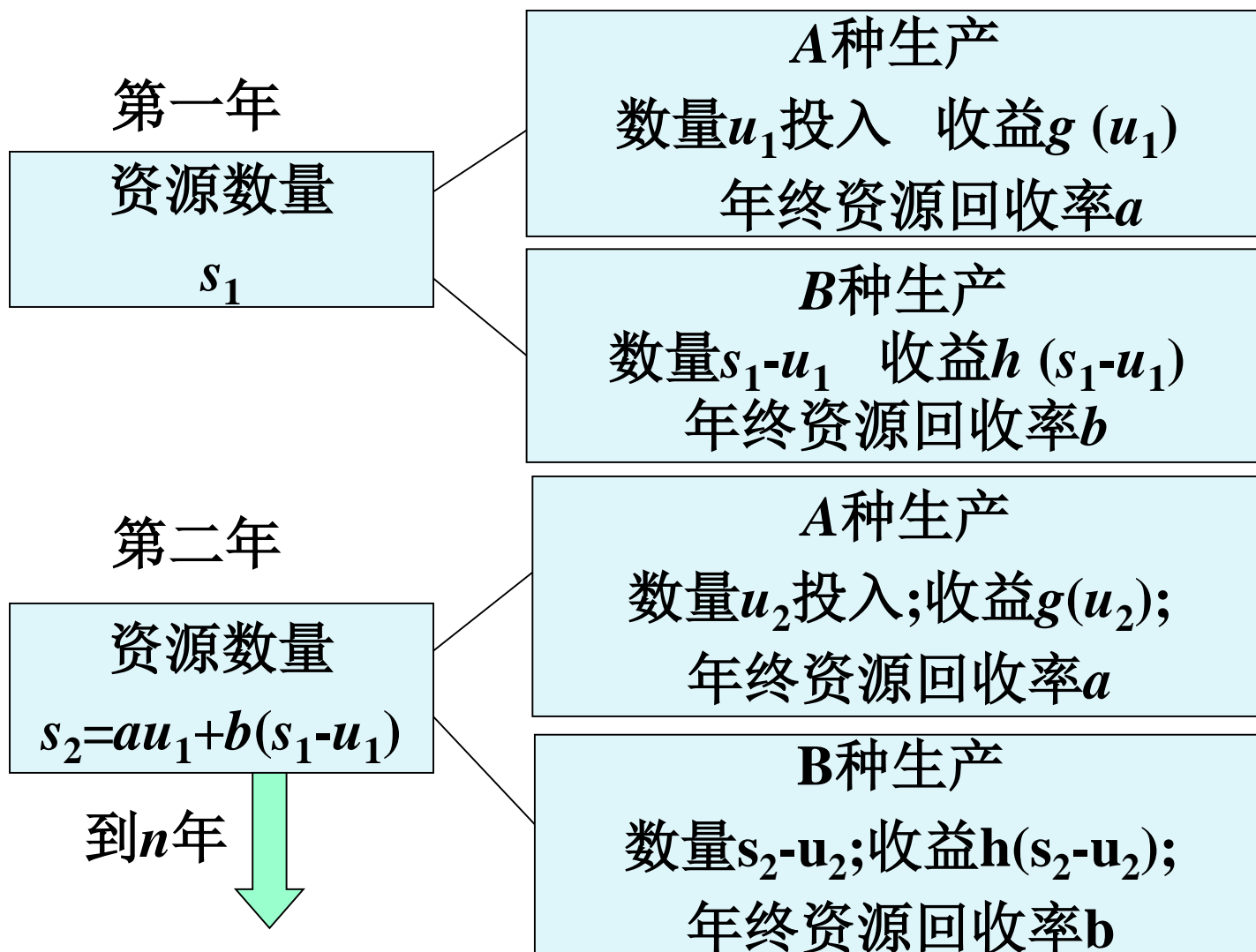
以上两个分配方案所得到的总盈利均为21万元。

问题：

如果原设备台数是4台，求最优分配方案？

如果原设备台数是3台，求最优分配方案？

5.2 资源连续分配问题



如此进行 n 年，如何确定投入 A 的资源量 u_1 、...、 u_n ，使总收入最大？

此问题的静态规划问题模型为：

$$\begin{aligned} \max Z &= \sum_{i=1}^n \{g(u_i) + h(s_i - u_i)\} \\ s.t. &\begin{cases} s_2 = au_1 + b(s_1 - u_1) \\ s_3 = au_2 + b(s_2 - u_2) \\ \dots & \dots & \dots \\ s_{n+1} = au_n + b(s_n - u_n) \\ 0 \leq u_i \leq s_i, i = 1, 2, \dots, n \end{cases} \end{aligned}$$

例4 机器负荷分配问题

机器 { 高负荷: 产量函数 $g = 8u_1$,
年完好率为 $a=0.7$,
低负荷: 产量函数 $h = 5y$,
年完好率为 $b=0.9$ 。

投入生产的机器
数量

假定开始生产时完好机器的数量为1000台。

试问每年如何安排机器在高低两种负荷下的生产, 可使5年内生产的产品总产量最高?

分析： 阶段？

状态变量 s_k



第 k 年初拥有的完好机器台数

决策变量 u_k



第 k 年高负荷下投入的机器数



$$0 \leq u_k \leq s_k$$

$s_k - u_k$



第 k 年低负荷下投入的机器数

状态转移方程

$$s_{k+1} = au_k + b(s_k - u_k) = 0.7u_k + 0.9(s_k - u_k)$$

递推方程?

$$\begin{cases} f_k(s_k) = \max_{0 \leq u_k \leq s_k} \{8u_k + 5(s_k - u_k) + f_{k+1}(0.7u_k + 0.9(s_k - u_k))\} \\ f_6(s_6) = 0 \\ k = 5, 4, 3, 2, 1 \end{cases}$$

↓

s_{k+1}

指标函数

第 k 年度产量为 $v_k(s_k, u_k) = 8u_k + 5(s_k - u_k)$

$$V_{1,5} = \sum_{k=1}^5 v_k(s_k, u_k)$$

↘

阶段指标

解： 设阶段序数 k 表示年度， s_k 为第 k 年初拥有的完好机器台数，第 k 年度高负荷下投入的机器数为 u_k 台。

则状态转移方程为

$$s_{k+1} = 0.7u_k + 0.9(s_k - u_k) \quad k = 1, 2, \dots, 5$$

基本方程为

$$\begin{cases} f_k(s_k) = \max_{0 \leq u_k \leq s_k} \{8u_k + 5(s_k - u_k) + f_{k+1}(0.7u_k + 0.9(s_k - u_k))\} \\ f_6(s_6) = 0 \\ k = 5, 4, 3, 2, 1 \end{cases}$$

$k = 5$

$$f_5(s_5) = \max_{0 \leq u_5 \leq s_5} \{8u_5 + 5(s_5 - u_5) + f_6(s_6)\}$$

$$= \max_{0 \leq u_5 \leq s_5} \{3u_5 + 5s_5\}$$

$$u_5^* = s_5$$

$$f_5(s_5) = 8s_5$$

0

$k = 4$

$$f_4(s_4) = \max_{0 \leq u_4 \leq s_4} \{8u_4 + 5(s_4 - u_4) + f_5(u_5)\}$$

$$= \max_{0 \leq u_4 \leq s_4} \{8u_4 + 5(s_4 - u_4) + f_5(0.7u_4 + 0.9(s_4 - u_4))\}$$

$$= \max_{0 \leq u_4 \leq s_4} \{8u_4 + 5(s_4 - u_4) + 8 * (0.7u_4 + 0.9(s_4 - u_4))\}$$

$$= \max_{0 \leq u_4 \leq s_4} \{8u_4 + 5.6u_4 + 5(s_4 - u_4) + 7.2(s_4 - u_4)\}$$

$$= \max_{0 \leq u_4 \leq s_4} \{13.6u_4 + 12.2(s_4 - u_4)\}$$

$$= \max_{0 \leq u_4 \leq s_4} \{1.4u_4 + 12.2s_4\}$$

$$u_4^* = s_4 \quad f_4(s_4) = 13.6s_4$$

依次类推可得,

$$\begin{aligned} u_3^* &= s_3 & f_3(s_3) &= 17.5s_3 \\ u_2^* &= 0 & f_2(s_2) &= 20.8s_2 \\ u_1^* &= 0 & f_1(s_1) &= 23.7s_1 \end{aligned}$$

因此最优策略为

$$u_1^* = 0, u_2^* = 0, u_3^* = s_3, u_4^* = s_4, u_5^* = s_5$$

最高产量为 23700。

6. 背包问题

有一个徒步旅行者，其可携带物品重量的限度为 a 公斤，设有 n 种物品可供他选择装入包中。已知每种物品的重量及使用价值（作用），问此人应如何选择携带的物品（各几件），使所起作用（使用价值）最大？

物品	1	2	\dots	j	\dots	n
重量（公斤/件）	a_1	a_2	\dots	a_j	\dots	a_n
每件使用价值	c_1	c_2	\dots	c_j	\dots	c_n

这就是背包问题。类似的还有工厂里的下料问题、运输中的货物装载问题、人造卫星内的物品装载问题等。

设 x_j 为第 j 种物品的装件数（非负整数）则问题的数学模型如下：

$$\max Z = \sum_{j=1}^n c_j x_j$$

$$\begin{cases} \sum_{j=1}^n a_j x_j \leq a \\ x_j \geq 0 \text{ 且为整数 } (j = 1, 2, \dots, n) \end{cases}$$

用动态规划方法求解，令

$f_k(y)$ = 在选择装前 k 种物品后，当前还可装重量不超过 y 公斤的物品的最大使用价值，其中 $y \geq 0, k = 1, 2, \dots, n$ 。

所以问题的本质就是求 $f_n(a)$

其递推关系式为：

$$f_k(y) = \max_{0 \leq x_k \leq \frac{y}{a_k}} \{c_k x_k + f_{k-1}(y - a_k x_k)\}$$

其中 $2 \leq k \leq n$

当 $k=1$ 时，有：

$$f_1(y) = c_1 \left(\frac{y}{a_1} \right), \quad \left[x_1 = \left(\frac{y}{a_1} \right) \right]$$

其中 $\left(\frac{y}{a_1} \right)$ 表示不超过 $\frac{y}{a_1}$ 的最大整数

例：求下面背包问题的最优解($a=5$)

$$\max Z = 8x_1 + 5x_2 + 12x_3$$

$$\begin{cases} 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 \leq 5 \\ x_1, x_2, x_3 \geq 0 \text{ 且为整数} \end{cases}$$

物品	1	2	3
重量 (公斤)	3	2	5
使用价值	8	5	12

解： $a=5$ ，问题是求 $f_3(5)$

$$f_3(5) = \max_{\substack{0 \leq x_3 \leq \frac{5}{a_3} \\ x_3 \text{ 整数}}} \{ 12x_3 + f_2(5 - 5x_3) \}$$

$$f_3(5) = \max_{\substack{0 \leq x_3 \leq \frac{5}{a_3} \\ x_3 \text{ 整数}}} \{ 12x_3 + f_2(5 - 5x_3) \}$$

$$= \max_{\substack{0 \leq x_3 \leq \frac{5}{5} \\ x_3 \text{ 整数}}} \{ 12x_3 + f_2(5 - 5x_3) \}$$

$$= \max_{x_3=0,1} \{ 12x_3 + f_2(5 - 5x_3) \}$$

$$= \max \left\{ \begin{array}{ll} 0 + f_2(5), & 12 + f_2(0) \\ (x_3=0) & (x_3=1) \end{array} \right\}$$

$$f_2(5) = \max_{\substack{0 \leq x_2 \leq \frac{5}{a_2} \\ x_2 \text{ 整数}}} \{ 5x_2 + f_1(5 - 2x_2) \}$$

$$= \max_{\substack{0 \leq x_2 \leq \frac{5}{2} \\ x_2 \text{ 整数}}} \{ 5x_2 + f_1(5 - 2x_2) \}$$

$$= \max_{x_2=0,1,2} \{ 5x_2 + f_1(5 - 2x_2) \}$$

$$= \max \left\{ \begin{array}{ccc} 0 + f_1(5), & 5 + f_1(3), & 10 + f_1(1) \\ (x_2=0) & (x_2=1) & (x_2=2) \end{array} \right\}$$

$$\begin{aligned} f_2(\mathbf{0}) &= \max_{\substack{0 \leq x_2 \leq \frac{0}{a_2} \\ x_2 \text{ 整数}}} \{ 5x_2 + f_1(\mathbf{0} - 2x_2) \} \\ &= \max_{\substack{0 \leq x_2 \leq \frac{0}{2} \\ x_2 \text{ 整数}}} \{ 5x_2 + f_1(\mathbf{0} - 2x_2) \} \\ &= \max_{x_2=0} \{ 5x_2 + f_1(\mathbf{0} - 2x_2) \} \\ &= \max_{(x_2=0)} \left\{ \mathbf{0} + f_1(\mathbf{0}) \right\} = f_1(\mathbf{0}) \end{aligned}$$

$$f_1(5) = c_1 x_1 = 8 \times \left\lfloor \frac{5}{3} \right\rfloor = 8 \quad (x_1 = 1)$$

$$f_1(3) = c_1 x_1 = 8 \times \left\lfloor \frac{3}{3} \right\rfloor = 8 \quad (x_1 = 1)$$

$$f_1(1) = c_1 x_1 = 8 \times \left\lfloor \frac{1}{3} \right\rfloor = 0 \quad (x_1 = 0)$$

$$f_1(0) = c_1 x_1 = 8 \times \left\lfloor \frac{0}{3} \right\rfloor = 0 \quad (x_1 = 0)$$

$$\begin{aligned} \therefore f_2(5) &= \max \left\{ \underset{(x_2=0)}{0 + f_1(5)}, \quad \underset{(x_2=1)}{5 + f_1(3)}, \quad \underset{(x_2=2)}{10 + f_1(1)} \right\} \\ &= \max \{ 8, \quad 5 + 8, \quad 10 \} = 13 \quad (x_1 = 1, x_2 = 1) \end{aligned}$$

$$f_2(0) = \max_{(x_2=0)} \left\{ 0 + f_1(0) \right\} = f_1(0) = 0 \quad (x_1 = 0, x_2 = 0)$$

$$\begin{aligned} \therefore f_3(5) &= \max_{(x_3=0)} \left\{ 0 + f_2(5), \quad 12 + f_2(0) \right\} \\ &= \max \left\{ 0 + 13, \quad 12 + 0 \right\} \\ &= 13 \quad (x_1 = 1, x_2 = 1, x_3 = 0) \end{aligned}$$

所以，最优解为 $X = (1, 1, 0)$ ，最优值为 $Z = 13$ 。