- 1. Uruchomienie i skonfigurowanie OpenWRT dla maszyny wirtualnej i uruchomienie na gemu
- 2. Implementacja w języku Python oraz uruchomienie w OpenWRT / qemu dwóch programów generujących sygnał PWM:
- a. o zmiennej częstotliwości b. o zmiennym wypełnieniu Wygenerowany sygnał może być wyświetlany np. w konsoli.

Na początku pobraliśmy i rozpakowaliśmy OpenWRT:

wget

https://downloads.openwrt.org/releases/21.02.1/targets/armvirt/64/openwrt-21.02.1-a rmvirt-64-Image -O image

wget

https://downloads.openwrt.org/releases/21.02.1/targets/armvirt/64/openwrt-21.02.1-a rmvirt-64-rootfs-ext4.img.gz -O rootfs.ext4.gz

gunzip rootfs.ext4.gz

Następnie uruchomiliśmy OpenWRT w QEMU z zamontowanym obrazem dysku oraz przekierowanymi portami 22 i 80 na 8110 i 8111 hosta.

qemu-system-aarch64 -M virt -nographic -m 128 -cpu cortex-a57 -smp 2 -kernel image -append "root=fe00" -drive file=rootfs.ext4,if=none,format=raw,id=hd0 -device virtio-blk-device,drive=hd0 -nic user,hostfwd=tcp::8110-:22,hostfwd=tcp::8111-:80

Uruchomienie przebiegło pomyślnie:

Następnie zmieniliśmy konfigurację sieci aby umożliwić łatwe kopiowanie plików:

vi /etc/config/network

```
config interface 'lan'
option device 'br-lan'
option proto 'dhcp'
option ipaddr '192.168.1.1'
option netmask '255.255.25.0'
option ip6assign '60'
```

Oraz przeładowaliśmy ją poleceniem:

/etc/init.d/network reload

Potrzebna była jeszcze instalacja pakietów Pythona:

opkg update

opkg install python3

opkg install python3-pip

Plik z kodem został przesłany poleceniem: scp -P 8110 pwm.py "root@localhost:~"

Rezultat po uruchomieniu:

```
root@OpenWrt:~# python3 pwm.py
PWM with alternating frequency:
                 Cvcle #1
State: HIGH
State: LOW
Cycle #2
State: HIGH
State: LOW
                 f = 1.3414709848078965 duty_cycle = 95 t_h = 0.7081778217782648
                                                                                                 t l = 0.03727251693569822
Cycle #3
State: HIGH
State: LOW
Cycle #4
                 f = 2.250768411633578 duty_cycle = 95 t_h = 0.4220780756872727
                                                                                                t_l = 0.02221463556248804
                 f = 2.3918884196934456 duty_cycle = 95 t_h = 0.3971757178044936
                                                                                                t_l = 0.020903985147604887
State: HIGH
State: HIGH

Cycle #5 f = 3.14869

State: HIGH

\State: LOW

PWM with alternating duty:
                 f = 3.1486909150013735 duty_cycle = 95 t_h = 0.3017126881123502
                                                                                                t_l = 0.015879615163807925
                 Cycle #1
State: HIGH
State: LOW
Cycle #2
State: HIGH
State: LOW
Cycle #3
                 f = 0.5 duty_cycle = 86.58529015192103 t_h = 1.7317058030384205
                                                                                                t l = 0.2682941969615795
                 f = 0.5 duty_cycle = 77.49231588366422 t_h = 1.5498463176732844
                                                                                                t_l = 0.4501536823267156
State: HIGH
State: LOW
Cycle #4
                 f = 0.5 duty_cycle = 76.08111580306554    t_h = 1.521622316061311    t_l = 0.47837768393868907
State: HIGH
State: LOW
Cycle #5
State: HIGH
State: LOW
                 f = 0.5 duty_cycle = 68.51309084998626 t_h = 1.3702618169997252
                                                                                                t l = 0.6297381830002748
 root@OpenWrt:~#
```