Weekly Report

July 24, 2017

1 2017.6.16

1.1 用LeNet训练基元草图

重新训练网络

- 1.六边形画成五边形1个,基本不像两个。
- 2.图片缩小时,采用区域差值方式。区域插值是opencv中提供的5种resize差值方式实验效果最好的差值方式。



Figure 1: 左图为其他插值方式,右图为区域差值

重新训练网络,得到的识别准确率为95%。UI Demo

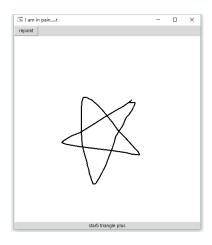


Figure 2: UI

$2 \quad 2017.6.18$

由于基元存在旋转的情况,不适合把基元做average。 故找出当前画的基元的fc1层feature vector 和训练集中基元的fc1 feature vector最相近的前3个作为提示给出。下图是一个demo

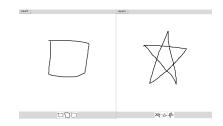


Figure 3: 主区域是当前画的基元,底下三个从训练集找出最相近的三个基元

$3 \quad 2017.6.23$

在网络上加dropout层,识别的准确率稳定在95.4%。

将圆形,五边形,三角形,梯形,矩形,五角星,六边形,平行四边形旋转90,180,270度,其余基元样本直接复制成原来的四倍。得到总共20000个样本,训练迭代30000次,识别准确率为94.9%。

UI demo

画一个基元,从训练样本找出和该基元在fc2 特征最像的10个样本,并且按照特征距离远近,获得10个样本的权值,再将10个图片相加,获得shadow图。



\$\$\$

Figure 4: 五角星



000

Figure 5: 圆



ND

Figure 6: 三角形



· · ·

Figure 7: 除

To Do:

从3340训练样本中找到距离当前画的基元10个最近的样本比较耗时,约2到3秒时间,考虑构建树结构或其他数据机构去加快搜索。

4 2017.6.30

调研数据检索的一些方法,一部分类似于KD-Tree对数据空间进行划分,但这类方法一般超过10维,计算效率就比较低。还有一类是以lsh(Locality-Sensitive Hashing)为基础的方法,检索速度较快,对于空间距离越近,被检索到的概率就越大,越远则越小。

实验一:

实验lsh的检索方法,非常的不稳定,部分图像检索不到最近邻,部分图像检索的最近邻为10个以下。

实验二:

shadow图片大部分来自识别分数最高的前3类,故只从识别分数最高的前3类选取10张最近邻(计算fc2特征间的欧式距离)。feature vector虽然20维,但是能量分布主要集中在识别分数最高的3个维度。找到10个最近邻,10个最近邻的权值按照fc2特征间的欧式距离来算,搜索时间为8ms-12ms, 优化选取10个近邻的过程(原来是遍历整个训练集10遍,找10个最近邻,而现在实现是维护10个最近邻有序序列,只对训练集遍历一遍)。

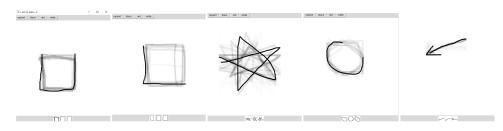


Figure 8: 实验结果

实验三:

在识别分数最高的三个类别中计算fc2特征的欧式距离,找出10个最近邻,10个最近邻权值的计算是按照fc2特征间的欧式距离来算,整个计算时间在40ms左右

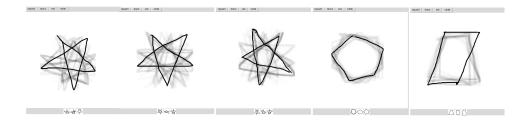


Figure 9: 实验结果

实验四:

在识别分数最高的三个类别中计算fc2特征的欧式距离,找出10个最近邻,10个最近邻权值的计算是按照fc1特征间的欧式距离来算,fc1的特征更加lowlevel,整个计算时间在70ms左右

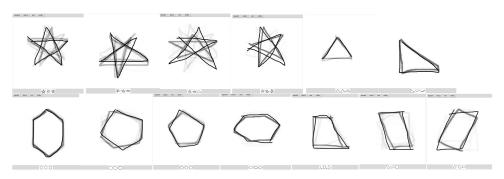
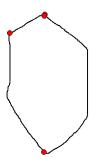


Figure 10: 实验结果

5 2017.7.7

ShortStraw 找角点

没有语义信息的知道, ShortStraw算法往往很难找出我们需要的角点。如下图。





000

Figure 11: 实验结果

通过对基元的识别。能够从high level 上ShortStraw要找出多少个角点,如下图。

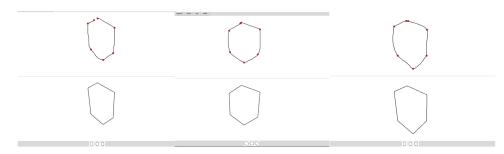
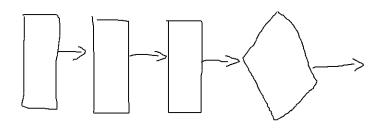


Figure 12: 实验结果

构建流程图。



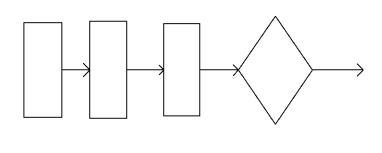


Figure 13: 实验结果

$6 \quad 2017.7.20$

重新整理数据14类,分别如下: 1.圆形2.菱形3.下箭头4.上箭头5.上线双箭头6.左箭头7. 右箭头8.左右双箭头9.水平线10.竖直线11.平行四边形12.梯形13.三角形14.矩形。

前数据部分基元情形覆盖不全,如矩形类中,竖长形的矩形比较少,平行四边 形中某些类型也比较缺乏。重新加入情形,丰富类内基元的情形。

7 2017.7.21

完成14基元分类网络的训练,识别率为90%。菱形等新加入的基元,采取绘制一半,复制一半的方式,导致识别率比较低,后面会继续补充训练集。完成新的demo的部分制作。

8 2017.7.24

收集数据,完成基元分类网络的训练,识别率为98%。每类基元240类,并对基元进行腐蚀,改变线条宽度,完成对基元的数据增强。 完成流程图生成逻辑的设计。

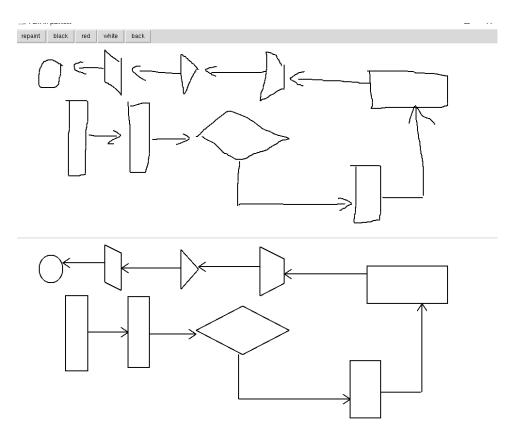


Figure 14: 实验结果

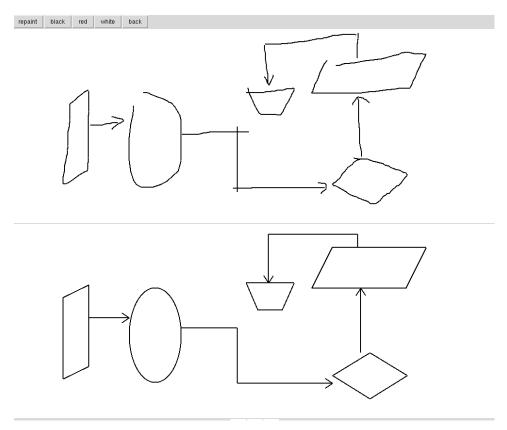


Figure 15: 实验结果

对于菱形边缘不对齐问题,会加入交互来解决问题

References