ABSTRAKT

ABSTRACT

KLÍČOVÁ SLOVA

Deskriptory, redukce šumu, zlepšování obrazu, detekce oblastí zájmu, přiřazování klíčových oblastí, detekce tvarů

KEY WORDS

Descriptors, noise reduction, image enhancement, detection of reagions of interrest, key regions matching, shape detection

BIBLIOGRAFICKÁ CITACE

LABUDOVÁ, K. Zpracování obrazu pro ovládání robotické ruky. Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, 2017. **x** s. Vedoucí bakalářské práce Ing. Vratislav Harabiš Ph.D.

PROHLÁŠENÍ

Prohlašuji, že svoji seminární práci na téma Zpracování obrazu pro ovládání robotické ruky jsem vypracovala samostatně a pod vedením vedoucího seminární práce a s použitím odborné literatury a dalších informačních zdrojů, které jsou všechny citovány v práci a uvedeny v seznamu literatury na konci této práce. Jako autorka uvedené seminární práce dále prohlašuji, že v souvislosti s vytvořením této seminární práce jsem neporušila autorská práva třetích osob, zejména jsem nezasáhla nedovoleným způsobem do cizích autorských práv osobnostních a/nebo majetkových a jsem si plně vědoma následků porušení ustanovení S 11 a následujících autorského zákona č. 121/2000 Sb., o právu autorském, o právech souvisejících s právem autorským a o změně některých zákonů (autorský zákon), ve znění pozdějších předpisů, včetně možných trestněprávních důsledků vyplývajících z ustanovení části druhé, hlavy VI. díl 4 Trestního zákoníku č. 40/2009 Sb.

V Brně dne 3.ledna 2017 ………………………..

podpis autora

PODĚKOVÁNÍ

Děkuji vedoucímu bakalářské práce Ing. Vratislavu Harabišovi Ph.D. za účinnou metodickou, pedagogickou a odbornou pomoc a další cenné rady při zpracování mé seminární práce.

V Brně dne 3. ledna 2017 ………………………….

podpis autora

OBSAH

SEZNAM OBRÁZKŮ

ÚVOD

PŘEDZPRACOVÁNÍ OBRAZU

DETEKCE OBRAZOVEK

# Deskriptory

## SIFT

## SURF

## ORB

# SEZNAM LITERATURY