Архитектура вычислительных систем

Учебное пособие

А. И. Легалов С. А. Виденин

6 октября 2023 г.

Оглавление

В	1 31						
1							
	1.1	Опред	целение архитектуры BC	9			
		1.1.1	Уровень восприятия	9			
2	Отображение предметной области на многоуровневые архитектуры						
	2.1	1 Влияние особенностей архитектур вычислительных систем («желе-					
		зо», С	$(0C, \Pi\Pi)$	15			
	2.2	Крите	ерии качества программного обеспечения	15			
		2.2.1	Факторы, определяющие процесс разработки программного обес-				
			печения	17			
		2.2.2	Методические приемы	20			
		2.2.3	Технические приемы	27			
		2.2.4	Выводы	34			
		2.2.5	Вопросы	34			
3	Парадигмы программирования. Отражение в архитектуре вычисли-						
	тел	тельных систем					
	3.1	Определение парадигмы программирования					
	3.2	Разделение систем программирования по парадигмам					
	3.3	Дополнительные характеристики парадигм программирования 39					
		3.3.1	Методы алгоритмизации	40			
		3.3.2	Методы композиции программных объектов	41			
		3.3.3	Методы задания однозначности	42			
		3.3.4	Методы управления вычислениями	42			
		3.3.5	Уровни абстракции	42			
		3.3.6	Способы выполнения программ	43			
	3.4	Класс	сификация систем программирования по представленным харак-				
		терис	тикам	43			
4	Методы задания однозначности и их отражение в архитектурах ВС						
	4.1	Пример неоднозначной трактовки алгоритма					
	4.2	Спосо	бы задания однозначности	51			
		4.2.1	Операционная однозначность	51			
		4.2.2	Динамическая однозначность	54			
		4.2.3	Статическая однозначность	54			

Оглавление

5	Представление данных в вычислительных системах						
	5.1	Представление целочисленных данных	56				
		5.1.1 Представление целых без знака	56				
	5.2	Представление значений с плавающей точкой. Стандарт IEEE	56				
		5.2.1 Вариант 1: нормализованные значения	58				
		5.2.2 Вариант 2: ненормализованные значения	59				
		5.2.3 Вариант 3: особые значения	59				
6	Архитектура процессорв семейства RISC-V						
	6.1	Особенности семейства RISC-V	60				
	6.2	Форматы команд	60				
	6.3	Базовый набор команд процессора	62				
7	Арх	итектура процессорв семейства АРМ	68				
	7.1	Особенности семейства ARM	68				
8	Архитектура процессорв семейства Intel						
	8.1	Особенности семейства Intel	69				
9	Внутри функции main						
	9.1	Функции системного вызова записи и чтения	70				
	9.2	Передача аргументов в регистрах					
	9.3	Позиционно-независимый код	74				
	9.4	Стек вызовов	76				
		9.4.1 Стеки в целом	76				
		9.4.2 Внутри функции пролога и эпилога	79				
	9.5	Локальные переменные в функции	82				
		9.5.1 Переменные в стеке	82				
		9.5.2 Повреждение стека	85				
	9.6	Не использовать среду выполнения С	88				
3a	клю	чение	89				
Лι	Литература						

Введение

Вычислительные системы (ВС) различного назначения в настоящее время используются практически повсеместно. Они сопровождают нас в повседневной жизни, используются в промышленности и в быту, поддерживают игровой контент и решение экономических проблем. Несмотря на их разнообразие существуют некоторые общие принципы, связанные с особенностями организации и построения вычислительных систем, которые необходимо знать для повышения эффективности их использования. Эти принципы отражаются в архитектурных решениях, обеспечивающих представление как внутренней структуры ВС так и их взаимодействия с пользователями, которыми в большинстве своем являются программистами.

Цель и задачи

Целью дисциплины является изучение особенностей архитектур вычислительных систем, их многоуровневости и разнообразия. Для достижения поставленной цели предполагается рассмотреть следующие основные разделы:

- Общее понятие архитектуры ВС. Классификация архитектур ВС
- Особенности архитектуры ВС уровня системы команд.
- Отображение архитектуры ВС уровня системы команд в языках системного программирования и ассемблере.
- Уровень операционной системы и его использование в низкоуровневом программировании.
- Разнообразие архитектур уровня системы команд.
- Поддержка архитектуры уровня системы команд на уровне микроархитектур.
- Отображение параллелизма в архитектурах ВС.

Основные темы, затрагиваемые при изучении дисциплины

При всей многоуровневости и разнообразии архитектур BC рамках изучаемой дисциплины основной упор предполагается сделать на уровень системы команд и

параллелизм. Это обуславливается тем, что в объеме одного семестра можно либо глубоко рассмотреть ограниченный набор архитектурных решений, либо поверхностно пробежаться по более широкому их числу, избегая конкретики. Я предпочитаю первый вариант. Исходя из этого самым верхним будет являться архитектурный уровень языков системного программирования, который рассматривается как основополагающая связь между более верхними уровнями прикладных языков и всем тем, что находится ниже.

В качестве языка программирования, отражающего системный уровень выбран язык С, который практически однозначно отображает в своих конструкциях низкоуровневые решения. Он позволяет рассмотреть использование библиотек, определяющих архитектуры уровня операционной системы (ОС), а также продемонстрировать непосредственную связь с языками ассемблера для различных архитектур уровня системы команд. Помимо этого использование данного языка позволяет применить его библиотеку функций при программировании на языке ассемблера, обеспечивая более высокоуровневый ввод-вывод данных, работу с файлами, а также ряд других манипуляций по сравнению с использованием аналогичных системных вызовов уровня операционной системы.

Рассмотрение уровня операционной системы позволяет рассмотреть реализацию параллелизма, что в настоящее время является неотъемлимой практикой в программировании. Помимо системных вызовов предполагается также рассмотреть более высокоуровневую поддержку параллельных вычислений для различных архитектур, которая опирается на системные вызовы ОС.

Практические занятия и задания

В рамках практических занятий основной упор делается на выполнение заданий, закрепляющих знания низкоуровневых архитектур, таких как уровень ОС, ассемблера, системы команд. Для написания программы при этом используется язык ассемблера. Помимо этого имеются задания связанные с изучением и практическим использованием многопоточных архитектур на уровне ОС и библиотеки Posix threads. Используемое при этом многопоточное программирования осуществляется на языке программирования С.

При выполнении заданий предполагается использование следующих инструментальных средств и систем программирования:

- вычислительную систему (ПК, ноутбук) с архитектурой х86-64 (AMD-64);
- операционную систему Linux;
- языки программирования C (gcc, clang), GNU ассемблер (as);
- библиотеки уровня ОС и языка С (stdio.h, stdlib.h, string.h и т.д.)

Выбор архитектуры машинного уровня х86-64 обуславливается ее массовым распространением, что позволяет не использовать различные эмуляторы и упрощает непосредственное взаимодейстивие с компьютером.

Свободно распространяемой ОС Linux вполне достаточно для решения заданий. Помимо возможной непосредственной установки ее можно легко запускать в различных эмулирующих средах. В частности, под ОС Windows можно использовать Windows Subsystem for Linux (WSL). На любой платформе можно также запускать Linux под виртуальной машиной, например, VirtualBox. Описания вариантов установки доступны в сети Интернет. Практически можно использовать любой дистрибутив. При этом достаточно консольной версии, так как в результате выполнения заданий должны создаваться только консольные приложения.

Компиляторы языков программирования С имеются практически в любом дистрибутиве Linux. Проще при этом ориентироваться на семейство Gnu Compiler Collection (GCC). Однако можно использовать и clang.

Среди всего разнообразия ассемблеров, которые используются в ОС Linux, предлагается ориентироваться на тот из них, который по сути является основным инструментом в данной операционной системе. Это GNU ассемблер (GAS). В этом случае программы, разрабатываемые непосредственно на ассембле, можно легко сопоставлять с программами, написанными на С и откомпилированными в ассемблер, что позволяет быстрее изучать и отыскивать необходимые машинные команды по аналогии. Также следует отметить, что язык С позволяет использовать ассемблерные вставки, написанные на GAS, что также облегчает изучение архитектур уровней ассемблера и системы команд. Помимо этого основной отладчик в Linux, Gnu Debugger (gdb), так же поддерживает мнемонику данного ассемблера. При этом выбор мнемоники (intel или AT&T(?)). Можно осуществлять по собственному усмотрению.

Состав библиотек определяется тем, что они поддерживаются практически всеми компиляторами С, обеспечивая также работу с языками ассемблера.

Предлагаемые задания достаточно простые и не требуют для их написания интегрированных средств разработки. Достаточно текстовых редакторов. В качестве дополнительных инструментов могут опционально пригодиться средства сборки проектов cmake и make. Для сохранения результатов работы и обеспечения их проверки необходимо пользоваться одной из систем контроля версий в сети Интернет (предлагается использовать github).

Краткое содержание курса

Примечание

Пока оставил текст из предыдущего описания. Нужно продумать и разделить, что пойдет в ЛМС, а что на сайт. Предполагается, что на сайте будет выложен более подробный материал. Болшее число тем.

Основной упор я предполагаю сделать на традиционных архитектурах в разрезе их многоуровневости. То есть, пройтись по вертикали от логических схем и архитектуре на уровне этих схем, рассмотрев построение систем на кристалле. На верхнем уровне, скорее всего, будут специализированные архитектуры и архитектуры параллельных вычислительных систем. С каждым из уровней предполагается

увязать свой язык программирования, рассмотреть основной набор команд и обобщенную структуру виртуальной машины данного уровня.

Изложение скорее всего не будет упорядочено по уровням (сверху вниз или снизу вверх). Я планирую отталкиваться от известных архитектур универсальных языков высокого уровня, опускаясь в начале до командного уровня (до языков ассемблера). На уровне системы команд предполагаю разобрать различные варианты современных архитектур.

Исходя из этого планируется следующая последовательность подачи материала в лекционном курсе.

Архитектура процедурной императивной машины

В рамках данной темы планируется затронуть упрощенную организацию высокоуровневой императивной машины, использующей статическую типизацию данных. Начать стоит с «Фортран-машины», то есть, с нулевого метауровня, не содержащего абстракция более высоко уровня. Показать отличия систем типов на основе методов задания однозначности. Рассмотреть особенности структур различного вида: бестиповой, статически типизированной, динамически типизированной. Увязать их с различными видами архитектур. Рассмотреть соответствующие примеры на языках C++ (в стиле C), Python (или JS). пояснить, почему динамическая типизация чаще используется в интерпретируемых языках.

Может быть при анализе типов также стоит отметить, что между статической и функциональной однозначностью существуе однозначный переход.

После этого можно перейти к первому метауровню, на котором рассматриваются абстрактные типы данных. В этот же метауровень можно внести формальные параметры функций (процедур). Рассмотреть структурную организацию и обобщенную архитектурную поддержку. Показать, как данный метауровень реализуется в статически типизированных процедурныть языках на агрегативных данных (структурах), пояснив его суть. Пояснить, почему он не используется особо в языках с динамической типизацией.

После этого можно перейти к использованию АТД для описания альтернативных типов данных. Пояснить, что в любой мало-мальски приличной программе всегда необходима проверка типов во время выполняения. Продемонстрировать на примере. Пояснить растипизацию (разыменование типов). Показать наличие растипизации и необходимость дополнительных механизмов проверки типов. Рассказать о бестиповом подходе с явным заданием признака. Также рассказать о более надежном решении, которое используетс в языке программирования Ада.

Помимо этого можно сопоставить императивный и функциональный подход. Показать, в чем заключается основная специфика функционального программирования и его отличия от процедурного. Разобрать архитектуры функциональных машин. Показать, что в них также может использоваться различная система типов.

В качестве задания и тем для обсуждения на практических занятиях планируется предложить разработку программы для процедурной машины. Может быть для разнообразия в качестве альтернативных решений стоит добавить использование

различных систем типов и уровней абстракции (м.б. и языков программирования). Хотя, скорее всего основная идея - это использование статической типизации и абстрактных типов данных при процедурном подходе.

Архитектура объектно-ориентированной машины

Архитектура уровня системы команд

Архитектура уровня микрокоманд

Архитектура логического уровня

Архитектуры параллельных вычислительных систем

Зачем читать эту книгу?

Учитывая, что существует множество отличных языков высокого уровня, которые позволяют вам писать программы, не заботясь о том, как машинные инструкции управляют оборудованием, вы можете задаться вопросом, зачем вам изучать материал этой книги. Все языки высокого уровня в конечном счете переводятся в машинные инструкции, управляющие оборудованием. Понимание того, что делает аппаратное обеспечение и как инструкции управляют им, поможет понять возможности и ограничения компьютера. Я считаю, что это понимание может сделать вас лучшим программистом, дажее если вы работаете с языком высокого уровня.

Если вас в первую очередь интересует аппаратное обеспечение, я думаю, важно понимать, как аппаратное обеспечение будет использоваться программой.

Вам может понравиться программирование на ассемблере, и вы захотите продолжить. Например, если ваши интересы приводят вас к системному программированию — написанию частей операционной системы, написанию компилятора или даже разработке другого языка более высокого уровня — эти усилия обычно требуют понимания на уровне языка ассемблера.

Много сложных возможностей также существует в программировании встроенных систем, систем, в которых компьютер выполняет специальную задачу. Примеры являются неотъемлемой частью нашей повседневной жизни: сотовые телефоны; бытовая техника; автомобили; системы отопления, вентиляции и кондиционирования воздуха (HVAC); медицинское оборудование; и так далее. Встроенные системы являются важным компонентом технологии Интернета вещей (IoT). Их программирование часто требует понимания того, как компьютер взаимодействует с различными аппаратными устройствами на уровне языка ассемблера.

1 Архитектура вычислительных систем. Основные понятия

1.1 Определение архитектуры ВС

Понятие архитектуры трактуется весьма разнообразно в различных областях человеческой деятельности. Отсутствует однообразие трактовки и архитектуры вычислительной системы

Определение 1. Архитектура BC — концептуальная структура вычислительной машины, определяющая проведение обработки информации и включающая методы преобразования информации в данные и принципы взаимодействия технических средств и программного обеспечения.

Определение 2. *Архитектура ВС* — абстрактное представление Θ ВМ, отражающее её структурную, схемотехническую и логическую организацию.

Определение 3. *Архитектура ВС* — множество взаимосвязанных компонент ЭВМ, включающих: программное обеспечение (software), аппаратное обеспечение (hardware), алгоритмическое обеспечение (brainware), специальное микропрограммное обеспечение (firmware) + система (структура), поддерживающая слаженное функционирование перечисленного.

Определение 4. *Архитектура ВС* — абстрактное многоуровневое представление физической системы с точки зрения программиста с закреплением функций за каждым уровнем и установлением интерфейса между уровнями.

Структура (от лат. structūra - "строение") - внутреннее устройство чего-либо. Внутреннее устройство связано с категориями целого и его частей.

Многообразие этого понятия отражается в возможных вариантах критериев классификации архитектрур ВС, среди которых можно выделить:

- уровень восприятия;
- предметная ориентацию (специализацию);
- структурную поддержку
- парадигму программирования

1.1.1 Уровень восприятия

Многоуровневость обуславливатеся тем, что компьютеры предназначены для программирования, а архитектурные уровни выделяются для повышения эффектив-

ности процесса разработки ПО, для преодоления семантического разрыва между предметной областью и реальным исполнителем, предоставляющим архитектуру на уровне системы команд. То есть система воспринимается через ее входной язык программирования, обеспечивающий или написание кода или демонстрирующий функционирование на уровне отдельных внутренних подсистем, поддерживающих выполнение вычислительных процессов. Эта многоуровневость по Э. Танненбауму [1] представлена на рисунке 1.1.

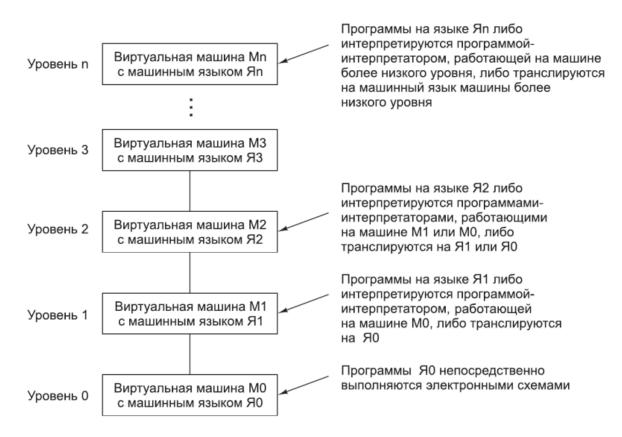


Рисунок 1.1 — Понятие многоуровневости архитектуры по Э. Танненбауму

Он также приводит конкретную иеррархию уровней, построенную по этой схеме, которая приведена на рисунке 1.2.

Вместе с тем следует отметить, что можно предствить и большую детализацию уровней, что обуславливается спецификой использования каждого из них в современном процессе разработки программного обеспечения и широкого использования промежуточных виртуальных архитектур. Она будет выглядеть следующим образом:

- Уровень предметно-ориентированных (специализированных) языков (Norma, ANTLR, GPSS, Prolog, Cmake...)
- Уровень универсальных языков прикладного программирования (Java, Kotlin, C#, Python, Go, JS...)

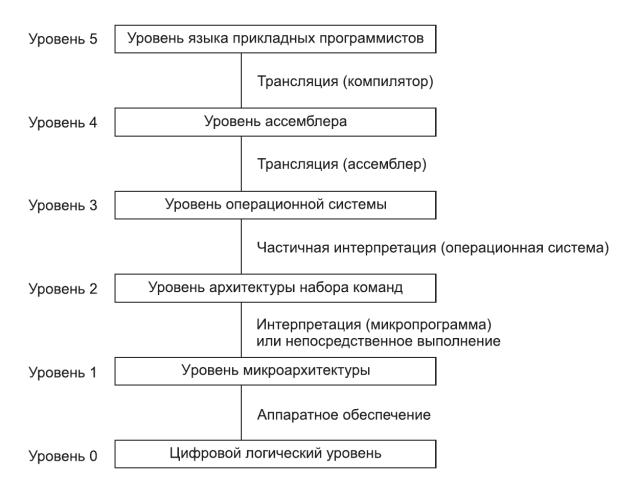


Рисунок 1.2 — Многоуровневая архитектура ВС по Э. Танненбауму

- Уровень языков ориентированных на системное программирования (C, C++, Rust...)
- Уровень промежуточных языков (LLVM, MSIL, JavaVM...)
- Уровень ассемблера
- Уровень операционной системы
- Уровень архитектуры набора команд
- Уровень микроархитектуры
- Цифровой логическиий уровень

Весьма часто в профессиональной деятельности возникает необходимость ориентации в как в прикладных аспектах решаемой задачи так и в эффективном отображениии на используемую ВС. То есть в рассмотрении решаемой задачи с позиций нескольких архитектурных уровней восприятия. Это может быть связано со следующими факторами:

- Многие классы задач требуют понимания и использования разнообразных по уровню компьютерных архитектур.
- Часто в компаниях перебрасывают программистов с одного проекта на другой. При этом изменяются характеристики языковых и инструментальных средств, определяющих специфику уровней архитектуры.
- Некоторые направления предметной области изменяются за счет автоматизации, отсутствия спроса и по другим причинам. Это ведет к необходимости переориентации на другие задачи, зачастую меняющие уровень используемой компьютерной архитектуры.
- Незнание методов и подходов других архитектурных уровней зачастую ведет к неэффективному решению поставленной задачи за счет неправильно выбора инструментов, которые соответствуют текущим знаниям разработчика, но не соответствуют архитектурному уровню решаемой задачи. При этом возможны:
 - несоответствие вниз, когда незнание более низких уровней ведет к потере эффективности при работе программы на реальной ВС;
 - несоответствие вверх, когда процесс разработки программного обеспечения становится менее эффективным, за счет неправильного выбора инструментов.

1 Архитектура вычислительных систем. Основные понятия

Каждый архитектурный уровень не обязательно должен поддерживаться соответствующими инструментальными средствами. Зачастую один и тот же инструмент, ориентированный на конкретный архитектурный уровень, обеспечивает поддержку как вышележащих, так и нижележащих уровней. Подобными качествам обладает практически любой язык программирования. В качестве примера можно привести C++. Несмотря на то, что он в основном позиционируется как язык системного программирования, наличие таких абстракций как функции и классы позволяют создавать библиотеки, которые могут позиционироваться как поддержка вышестоящих уровней. В качестве примера покрытия различных уровней можно привести:

- поддержка предметно-ориентированного или специализированного программирования с использованием библиотек SFML, SDL и других;
- поддержка универсального программирования на прикладном уровни, реализуемого с использованием стандартной библиотеки языка или библиотеки Boost;
- на уровне системного программирования непосредственно используются средства самого языка и ряда специализированных библиотек;
- поддержка уровня системы команд обеспечивается встроенным ассемблером.

2 Отображение предметной области на многоуровневые архитектуры

Разработка больших программ – многоступенчатый процесс, в ходе которого осуществляются как ручные трансформации неформальных моделей решаемой задачи в формализованные представления, так и их последующая автоматическая трансформация с использованием различных систем программирования.

- Предметная область
- Архитектура ВС
- Инструменты для разработки ПО



Рисунок 2.1 — Три кита, определяющие процесс разработки программ

2.1 Влияние особенностей архитектур вычислительных систем («железо», ОС, ЯП)

- время выполнения программы
- особенности программирования
- особенности оборудования
- ...

Помимо увязки моделей предметной области с архитектурой BC, встают проблемы, определяемые спецификой инструментов, используемых для создания программ.

Можно выделить технологическое направление, напрямую не связанное с предметной областью.

В его рамках формулируются требования:

- к средствам, обеспечивающим написание программ,
- к средствам проектирования, определяющим переход от моделей предметной области к программам.

Огромную роль на разработку ПО оказывает необходимость соответствия заданным критериям качества. Ряд критериев вытекает из особенностей предметной области. Другие обуславливаются архитектурой ВС и другими причинами.

Вместе они характеризуют комплекс проблем, преодолеть который пытаются разработчики программного обеспечения.

2.2 Критерии качества программного обеспечения

Применение информационных технологий немыслимо без создания программного обеспечения (ПО), разработка которого зачастую является сложным многоступенчатым процессом. Существуют альтернативные взгляды на этот процесс. Но в целом он связан с построением различных моделей, начиная от моделей предметной области и заканчивая моделями, воплощенными в законченном программном продукте. При этом осуществляются ручные трансформации неформального представления предметной области, определяющего понятия решаемой задачи, в ее формализованное представление. Полученные модели описываются в виде программ на языках программирования, после чего происходит их трансформация в машинные коды. Предметная область во многом определяет специфику разрабатываемых приложений, характеризуя состав и особенности используемых моделей, создание которых бывает весьма сложным и многогранным. Их окончательная структура может формироваться не только во время написания программы, но и в ходе ее выполнения за счет динамического связывания.

В немалой степени на процесс программирования влияют также особенности компьютеров, недооценка которых может привести к резкому снижению эффективности процесса обработки данных. Это обуславливается нюансами их внутренней организации, ориентацией на различные предметные области, и проявляется для программистов через компьютерную архитектуру, а также языки и системы программирования.

Наряду с необходимостью увязки моделей предметных областей и архитектур вычислительных систем, перед программистами встают проблемы, решение которых определяется спецификой инструментов, используемых для создания программ. Попытки решить их привели к выделению технологического направления, напрямую не связанного с предметной областью. В его рамках формулируются требования как к средствам кодирования, обеспечивающим написание программ, так и к средствам проектирования, определяющим переход от моделей предметной области к программам.

Между системами программирования и методами разработки ПО нет четкой грани. Существует их взаимное влияние друг на друга вне зависимости от используемых подходов и технических средств. Совместное использование заключается в том, что методы проектирования применяются для «ручного» перехода от исходных моделей к программам, а системы программирования обеспечивают непосредственное написание программ и их автоматический перевод в язык конкретного исполнителя. Например, объектно-ориентированная методология (ООМ) предлагает унифицированный процесс проектирования, инструментальная поддержка которого обеспечивает непосредственное построение каркасов программных приложений. Совместное использование методик проектирования и систем программирования осуществляется также при других методах разработки программного обеспечения.

В рамках технологии программирования проводятся исследования методов разработки, обеспечивающих создание продуктов, соответствующих заданным критериям качества. Ряд этих критериев вытекает из особенностей построения моделей предметной области. Другие обуславливаются сугубо внутренними причинами. Вместе они характеризуют комплекс проблем, преодолеть который пытаются разработчики систем программирования. Некоторые из критериев учитывают правила конструирования и технику написания программы. В частности, к ним относятся:

- Корректность (правильность). Программа обеспечивает правильную обработку на правильных данных.
- Устойчивость. Программа «элегантно» завершает обработку ошибок.
- Расширяемость. Программа может легко адаптироваться к изменяющимся требованиям.
- Многократность использования. Программа может использоваться и в других системах, а не только в той, для которой было создана.
- Совместимость. Программа может легко использоваться с другим программным обеспечением.

- Эффективность. Обеспечивается эффективное использование времени, компьютерной памяти, дискового пространства и т.д.
- Переносимость. Разработанное программное обеспечение можно легко перенести на другие аппаратные и программные средства.
- Верификация. Простота проверки, легкость разработки тестов при обнаружении ошибок, легкость обнаружения мест, где программа потерпела неудачу, и т.д.
- Поддержка целостности. Программа защищает себя от неправильного обращения и неправильного употребления.
- Легкость использования. Не возникает проблем для пользователя в эксплуатации программы, а для будущих программистов в ее дальнейшем сопровождении и развитии.

Невозможно сопоставить важность указанных характеристик, так как все они, в той или иной степени, должны учитываться при разработке программного обеспечения. Вместе с тем следует отметить их относительную независимость, что позволяет сконцентрировать исследования на более тщательной проработке отдельных компонент перспективных систем программирования, отвечающих за конкретные критерии качества.

Не следует пренебрегать и организационными аспектами процесса разработки ПО, определяющими построение коллектива разработчиков, распределение ролей на выполнение различных видов работ. Это один из существенных факторов, во многом определяющих успешность создания требуемого программного продукта. Именно вокруг того, как организовать работу над программным проектом постоянно идут оживленные дискусси и ломаются копья. Однако в данном материале я не буду заострять внимание на этом важном с точки зрения реального проектирования вопросе, акцентировав основное внимание на технической, а не организационной стороне.

2.2.1 Факторы, определяющие процесс разработки программного обеспечения

Среди множества факторов, от которых зависит процесс разработки программного обеспечения, можно выделить:

- классы решаемых, задач, определяющие смысловое содержание создаваемых программ;
- методологии, задающие особенности организационного и технического проведения основных этапов разработки программного обеспечения;

- методы и парадигмы программирования, обуславливающих стили кодирования и архитектуры виртуальных машин;
- аппаратные и системные программные средства, предоставляющие виртуальные и физические ресурсы для непосредственного использования ПО.

Разнообразие этих факторов определяет множество вариантов, связанных с организацией процесса разработки. Определим его основные составляющие.

Цель процесса разработки — создание программы, обеспечивающей решение поставленной задачи некоторым исполнителем и удовлетворяющей при этом требуемым критериям качества. Решаемая задача описывается совокупностью формальных и эмпирических (неформальных) моделей, определяющих как протекающие в программе процессы, так и используемые при этом данные.

Модель задачи – совокупность специализированных моделей, описывающих различные аспекты решаемой задачи, отражаемые в разрабатываемой программе.

Специализированная модель – модель, предназначенная для описания определенных параметров рассматриваемого явления. Используется для акцентирования внимания на частных характеристиках.

Разрабатываемая программа должна обеспечивать выполнение функций, необходимых для решения задачи, в соответствующем исполнителе (вычислительной системе), специфика которого отражается в его модели.

Модель исполнителя – совокупность специализированных моделей, описывающих организацию и поведение вычислительной системы, осуществляющей выполнение программы.

Создаваемая программа является отображением модели решаемой задачи на модель исполнителя. Общая схема этого процесса разработки представлена на рисунке 2.2. Трудоемкость программирования, с одной стороны, определяется количеством специализированных моделей, описывающих задачу, их размером, семантическим отличием от специализированных моделей исполнителя. С другой стороны она зависит от характеристик модели исполнителя, задающей требования к уровню абстракции разрабатываемой программы и ее приближенностью к архитектуре реального вычислителя.

Сложность модели задачи может потребовать ее поэтапного преобразования в модель исполнителя, что схематически представлено на рисунке 2.3. Необходимость в подобных преобразованиях обуславливается наличием семантического разрыва между моделями задач и исполнителей. Он проявляется в том, что объекты и операции, которыми разработчик манипулирует при описании задачи, не совпадают с объектами и операциями, используемыми при построении программы. Преодоление семантического разрыва осуществляется использованием методических и технических приемов, повышающих, к тому же, эффективность процесса разработки ПО.

Разбиение моделей по различным этапам позволяет оценить объем работ на каждом из них. Помимо этого можно получить и временные характеристики как для каждого этапа, так и для всего процесса разработки ПО в целом. Общий объем работ определяется суммарным объемом, связанным с построением всех специализированных моделей. Условно это представлено на рисунке 2.4.

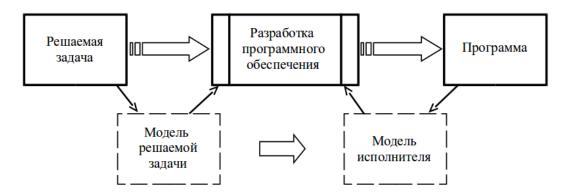


Рисунок 2.2 — Процесс разработки программного обеспечения как отображение модели задачи на модель исполнителя

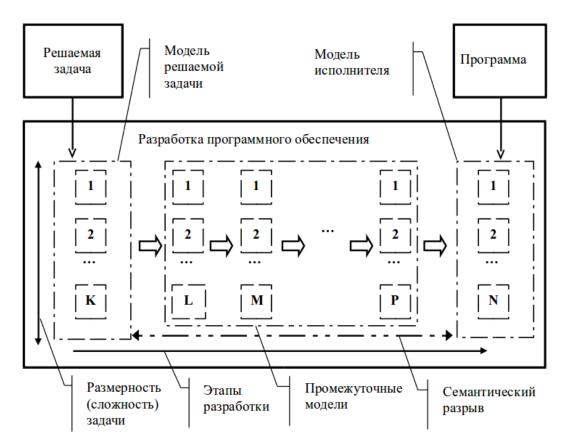


Рисунок 2.3 — Влияние сложности задачи на процесс преобразования исходных моделей в модели исполнителя

Число моделей на разных этапах

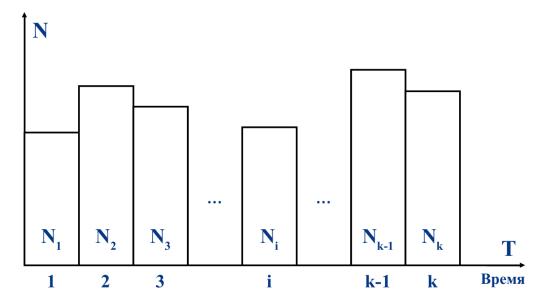


Рисунок 2.4 — Отображение объема работ и времени их выполнения в ходе разработки ΠO

2.2.2 Методические приемы

Методические приемы ориентированы на формализацию представления моделей и методов перехода между ними. Они позволяют ускорить процесс разработки следующими способами:

- формализацией предметных областей;
- созданием методик разработки программного обеспечения.

Формализация предметной области

Формализация предметной области заключается в построении ее модели и разработке методов преобразования модели предметной области в модель исполнителя. Модель предметной области объединяет совокупность специализированных моделей предназначенных для описания определенного класса решаемых задач, что обеспечивают ограничения на формируемое решение сверху. Дальнейший переход к модели исполнителя обычно осуществляется по выработанным методам или алгоритмам (рисунок 2.5).

Подобный подход широко используется при разработке программ в разных предметных областях. В качестве примеров, можно привести:

Построение синтаксических и лексических анализаторов. Модель предметной области, то есть язык программирования, описывается с использованием формальных грамматик, определяющих принципы порождения правильных цепочек языка. Наличие эквивалентности между различными грамматиками и автоматами позволяет

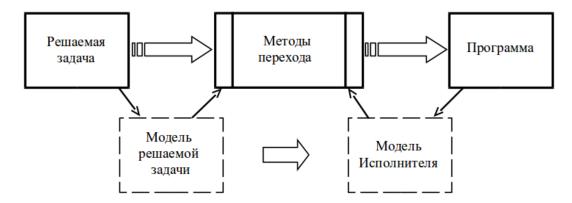


Рисунок $2.5-\Phi$ ормализация предметной области за счет разработки методов перехода от модели решаемой задачи к программе

перейти к распознавателям цепочек путем использования наработанных методов их программной реализации.

Разработка программных систем на основе теории автоматов, например, автоматное программирование. Последующая программная реализация автоматов является хорошо отработанным формальным приемом с применением различных технологий.

Основной эффект достигается за счет того, что при проработке и/или формализации методов используются уже полученные знания, что позволяет ускорить построение требуемых моделей. Это, в свою очередь, сокращает общий объем выполняемых работ и время выполнения процесса разработки (рисунок 2.6).

Разработка алгоритмов преобразования одних моделей в другие позволяет автоматизировать процесс и обеспечить представление исходной задачи в виде формализованных данных или программы на специализированном (проблемно-ориентированном или предметно-ориентированном) языке программирования. Фактически это означает слияние моделей задачи и исполнителя (рисунок 2.7).

По такой схеме разрабатываются различные предметно-ориентированные и специализированные языки, а также соответствующи системы программирования. К ним, в частности, можно отнести:

многие языки имитационного моделирования, обеспечивающие непосредсвенное описание моделей (можно отметить такие языки как GPSS, AnyLogic и другие);

системы автоматизированной генерации лексических и синтаксических анализаторов языков программирования по описанию синтаксиса на соответствующих метаязыках (начиная от таких первопроходцев как lex и yacc);

языки международного стандарта IEC 61131-3, ориентированные на разработку ΠO логических контроллеров.

В этом случае временные характеристики процесса разработки можно представит в виде исходных моделей предметной области и моделей виртуального исполнителя, программируемого на специализированном или проблемно-ориентированном языке (рисунок 2.8).

Следует отметить, что помимо языков и специальных сред разработки проблем-

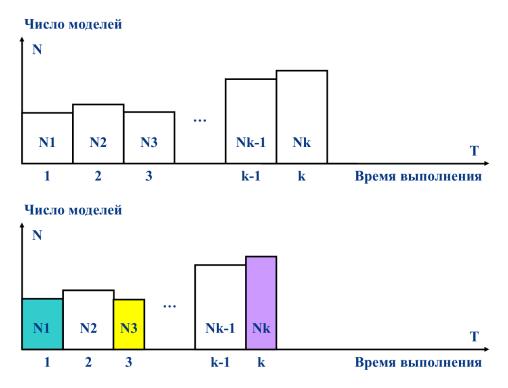


Рисунок 2.6 — Сокращение премени выполнения работ за счет формализации моделей

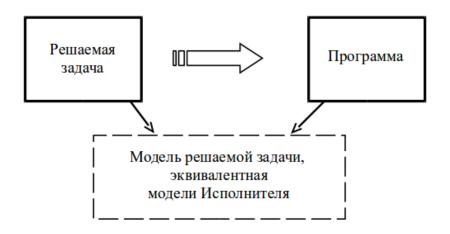


Рисунок 2.7 — Разработка системы программирования, соответствующей предметной области ведет к непосредственному описанию решаемой задаче и слиянию моделей

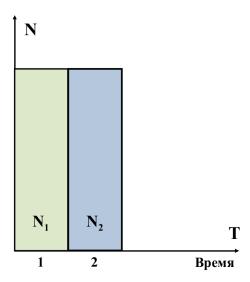


Рисунок 2.8— Использование специализированного языка для описания моделей предметной области (идеализированный вариант)

ная ориентация, а следовательно и определенная формализация предметной области, осуществляется за счет использования библиотек в рамках различных универсальных языков программирования. В частности следует отметить разнообразные библиотеки, повышающие эффективность разработки компьютерных игр.

Достоинства подхода, опирающегося на формализацию предметной области, проявляются в следующем:

- достижение более высокой скорости разработки программ (к программированию можно приступать уже во время анализа решаемой задачи);
- разработкой могут заниматься специалисты-предметники, не являющиеся профессионалами в программировании;
- программирование может протекать непосредственно в терминах предметной области, что еще больше повышает эффективность процесса разработки (программирование без программирования).

К недостаткам подхода следует отнести:

- отсутствие гибкости (предметная ориентация моделей не позволяет непосредственно использовать накопленные методы и инструменты в других областях);
- ориентацию на достаточно узкую категорию задач;
- необходимость разработки и использования специализированных инструментальных средств.

Прием эффективен при решении достаточно простых задач узкого класса, так как увеличение размерности резко повышает количество применяемых специализированных моделей, пригодных для использования в разнообразных предметных областях. Это ведет к увеличению сложности методов формализации и уменьшению эффективности комплексного использования специализированных моделей.

С формализацией предметной области достаточно тесно связан предметно-ориентированный подход к проектированию (Domain-driven design, DDD). Эта связь проявляется в более внимательном изучении контекста прикладной области, выделении в ней различных факторов, для которых можно обеспечить построение более строгих моделей, поддающихся дальнейшей формализации. Наряду с этим в ходе такого проектирования часто формируется язык предметной области, который может быть реализован либо с использованием средств существующих языков программирования, либо путем создания соответствующего специализированного или предметноориентированного языка.

В заметке «Формализация предметной области на примере вычисления 100!» представлен простой пример, демонстрирующий специфику данного методического приема.

Создание методик разработки программного обеспечения

Методики разработки программного обеспечения ориентированы на формализацию взаимосвязей между моделями конкретных исполнителей и моделями, используемыми на предшествующих этапах разработки (например, при анализе и проектировании). Место методик (состоящих из набора методов преобразования между различными группами моделей) в процессе разработки ПО представлено на рисунке 2.9.

Изначальная ориентация Исполнителя на универсальность вычислений обычно предполагает применение методик для широкого класса задач, не связывая их непосредственно с предметными областями. Они поддерживают взаимодействие моделей, используемых в разработке, определяя процесс преобразования как от модели задачи к модели исполнителя, так и в обратном направлении.

Несмотря на обеспечение прямого и обратного проектирования, основное достоинство методик проявляется в поддержке нисходящей разработки, что во многом обуславливается большей наглядностью переходов от универсальных высокоуровневых моделей предметных областей к моделям, описывающим соответствующих исполнителей. В подобной ситуации знание задачи повышает эффективность разработки. Поэтому, создание программного обеспечения обычно начинается с привязки модели предметной области к моделям анализа и проектирования, предлагаемым используемой методикой (рисунок 2.10).

Применение методических моделй не влияет непосредственно на скорость разработки специализированных моделей. Однако это позволяет сократить время переходов между различными взаимозависимыми моделями, что в конце концов можно трактовать как сокращение времени перехода между различными этапами процесса разработки. Условно это сокращение показано на рисунке 2.11.

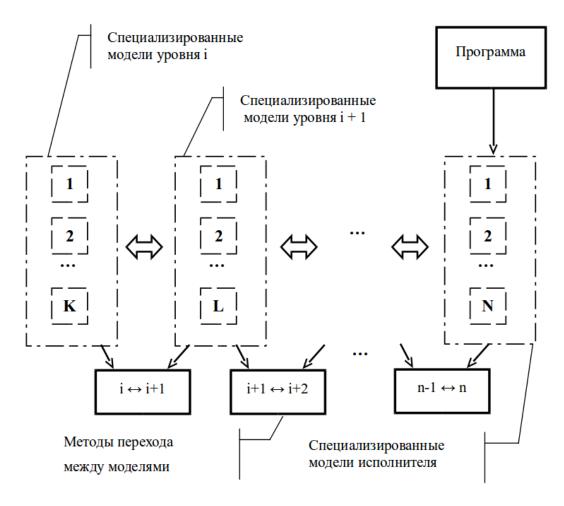


Рисунок 2.9 — Использование методик разработки для поэтапного преобразования моделей

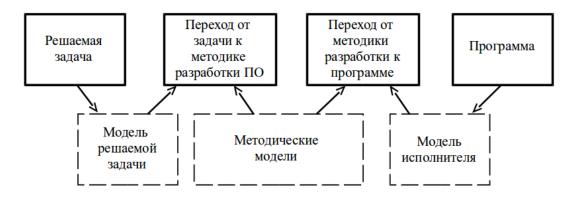


Рисунок 2.10 — Использование методик разработки в виде методических моделей

Число моделей

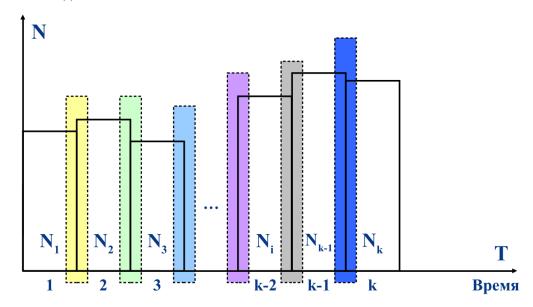


Рисунок 2.11 — Сокращение времени разработки ΠO за счет использования методических моделей

К достоинствам методик разработки ПО следует отнести:

- универсальность, что позволяет ориентироваться на разработку задач широкого класса;
- поддержку нисходящего и восходящего проектирования;
- поддержку прямого и обратного проектирования;
- возможность использовать инструментальные средства.

К недостатку отдельных методик относится привязка процесса разработки к определенным методам и исполнителям.

В настоящее время существуют различные методики. Они являются составной и неотъемлемой частью методологий разработки программного обеспечения, которые, наряду с процессами создания программ, дополнительно регламентируют организационную деятельность, анализ, тестирование и сопровождение, что в целом определяет организацию жизненного цикла программы на основе единого концептуального подхода. Примерами подобных методик могут служить:

- объектно-ориентированный подход, используемый в составе объектно-ориентированной методологии;
- методы структурного анализа и проектирования (structured analysis and design technique, SADT), часто применяемые при разработке информационных систем;

• методы быстрой разработки приложений (rapid application development, RAD), ориентированные на ускоренное построение программ от моделей, определяющих взаимодействие системы с пользователем.

Методики широко используются при разработке больших программных систем, так как повышают эффективность проектирования за счет предоставления достаточно простых и ясных подходов, выработанных на основе эмпирического опыта и теоретических исследований. Их использование, в сочетании с инструментальной поддержкой, обеспечивает сокращение семантического разрыва между моделями задач и исполнителем.

2.2.3 Технические приемы

Технические приемы ориентированы на использование инструментальных средств, поддерживающих различные аспекты процесса разработки ПО. Можно выделить:

- средства поддержки методических приемов;
- вспомогательные средства;
- системы программирования.

Поддержка методических приемов

Инструментальные средства, обеспечивающие поддержку методических приемов, предназначены для компьютерного представления и анализа разрабатываемых моделей, преобразования построенных моделей в другие модели, автоматизации процесса построения требуемой документации, а также ведения организационной деятельности в ходе разработки ПО. Повышая эффективность процесса разработки, средства поддержки методических приемов, в то же время, не определяют сам процесс создания программы. Их использование предполагает дальнейшую доводку программ с применением инструментов, имеющих более тесную связь с архитектурами вычислительных систем.

Примерами ранних средств подобного рода могут служить системы поддержки спецификаций. Во многих из них использовались графические языки, которые в основном играли роль вспомогательного документа. Для написания программы необходимо было вручную осуществлять перевод этих диаграмм в код. Положение изменилось с внедрением CASE-средств. Разработанные инструменты сгладили семантический разрыв между рядом моделей предметной области и кодом, обеспечив непосредственное преобразование, как в прямом, так и в обратном направлении. К средствам поддержки методов структурного анализа и проектирования можно отнести, например, различные системы, обеспечивающие инструментальную поддержку UML, и, следовательно, объектно-ориентированную и другие методологии.

Вспомогательные средства

Вспомогательные средства предназначены для повышения эффективности процессов, не связанных с непосредственной разработкой структуры программы, но, в то же время, сильно влияющих на качество и время разработки. К ним следует отнести:

- средства отладки программ;
- системы тестирования;
- средства профилирования и другие.

Их специфика заключается в работе с уже готовыми программами, что позволяет считать их влияние на процесс разработки программ косвенным образом.

Отладка используется для локализации и устранения ошибок в разрабатываемых программах. Существуют различные подходы к решению этой задачи. В частности проводятся следующие мероприятия:

- анализируются текущие значения различных переменных;
- определяются траектории выполнения программы.

Эти задачи можно решать путем вставки к исходные тексты программ специальных вспомогательных операторов. Однако вместо этого часто используются специальные отладчики, которые повышают эффективность процесса отладки за счет дополнительных сервисных функций. Отладчики могут использоваться независимо от других инструментальных средств. Примером такого подхода является отладчик gdb. Однако зачастую отладчики непосредственно встраиваются в интегрированные среды разработки программ, что обеспечивает большую наглядность и оперативное исправление возникающих ошибок. К системам, ориентированным на такой подход можно отнести MS Visual Studio. Помимо этого, для повышения эффективности использования автономных отладчиков применяются дополнительные обертки в виде графических интерфейсов (например программа Data Display Debugger (ddd) формирует графический интерфейс вокруг отладчика gdb). Такие обертки могут также встраиваться и в интегрированные среды разработки, позволяя использовать один и тот же отладчик как автономно, так и внутри себя. В качестве примера такой среды можно выделить Qt Creator.

Тестирование заключается в проверке соответствия между реальным и ожидаемым поведением программы. Осуществляется на наборе тестов, подобранном определенным образом. Существуют разнообразные методы тестирования, которые обуславливаются особенностями процесса разработки программ на различных этапах. Это, в свою очередь, ведет к применению широкого набора разнообразных инструментальных средств, повышающих эффективность процесса разработки. Помимо этого тестирование может определять организацию процесса программирования,

если используются методы разработки через тестирование (Test Driven Development — TDD).

Профилирование направлено на сбор и анализ характеристик, определяющих особенности функционирования программы. К ним относятся: время выполнения отдельных фрагментов кода (подпрограмм, функций, потоков, процессов), количество истинных и ложных переходов в различных условных операторах и операторах цикла, количество кэш промахов и т. д. Инструмент, предназначенный для получения этих характеристик, называется профилировщиком. Полученные данные используются для оптимизации программы повышающей эффективность ее функционирования, которая обычно связана с улучшением таких критериев качества как уменьшение времени выполнения программы, уменьшение объема занимаемой памяти и рядом других характеристик.

Системы программирования

Системы программирования – это инструментальные средства, поддерживающие разработку программ для заданного виртуального исполнителя и их последующее автоматическое преобразование в программы реального исполнителя.

Использование систем программирования позволяет решать задачу повышения эффективности процесса разработки ПО за счет сокрытия исполнителей более низкого уровня, являющихся реальными вычислительными системами (рисунок 2.12). Такой подход широко используется на практике и позволяет писать программы для высокоуровневого исполнителя (определяемого часто как архитектура виртуальной машины).

Число моделей

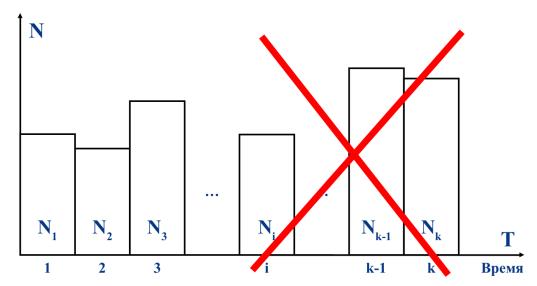


Рисунок 2.12 — Системы программирования «убирают» часть моделей из процесса разработки

Выполнение полученных программ может осуществляться:

1. Использованием непосредственной интерпретации, полностью скрывающей процесс реального выполнения, который может оказаться намного сложнее. Схема, иллюстрирующая подход, представлена на рисунке 2.13.

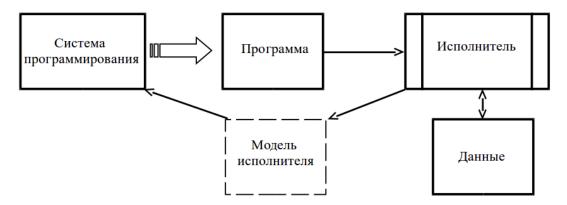


Рисунок 2.13— Непосредственное использование исполнителем программы, написанной с применением системы программирования

2. Автоматическим и поэтапным преобразованием программы, написанной для виртуальной машины, в программу конечного исполнителя, обеспечивающего ее интерпретацию, что позволяет разрабатывать программы для систем, не допускающих непосредственное выполнение. Подобный прием применяется, например, в системах компиляции. Возможен вариант, когда преобразование программы является многоступенчатым, что может оказаться целесообразным при использовании нескольких промежуточных моделей исполнителей. Схема преобразований приведена на рисунке 2.14. Проводимые промежуточные преобразования могут быть скрыты от программиста. Однако дополнительные знания о конечном исполнителе позволяют повысить эффективность процессов отладки и выполнения программы.

Каждый из представленных подходов может использовать одно и то же исходное представление программы. Их отличие проявляется на уровне дополнительных сервисов и знаний о моделях, применяемых в цепочке преобразований от исходного исполнителя до интерпретатора. В целом процесс работы конечного исполнителя не является определяющим для процесса разработки исходной программы.

Исполнители могут отличаться и по степени приближения их моделей к моделям решаемых задач или более высокоуровневым методологическим моделям. Использование в их архитектуре моделей решаемых задач ведет к разработке специализированных и проблемно-ориентированных систем программирования. Ориентация на общие модели проектирования обуславливает создание высокоуровневых универсальных средств. При ориентации на архитектуры реальных вычислительных

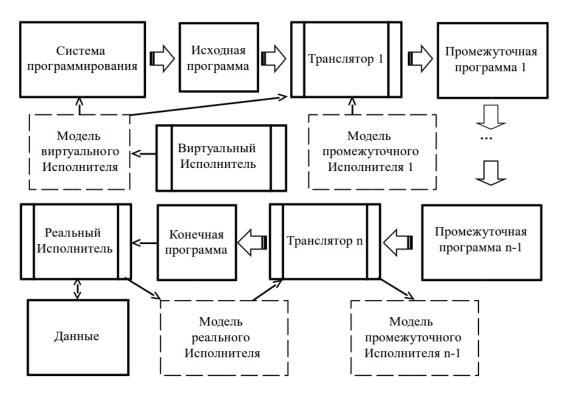


Рисунок 2.14 — Многоэтапное преобразование модели исполнителя, поддерживаемого системой программирования, в модель исполнителя, реально осуществляющего вычисления

систем можно разрабатывать более производительные программы. Однако процесс разработки усложняется за счет дополнительной детализации.

subsectionСвязь между различными моделями процесса разработки и рассмотренной схемой

В принципе представленный в заметке модельный взгляд отличается от существующих моделей жизненного цикла процесса разработки ПО только акцентом на другие параметры. Если рассматривать существующие подходы и классификации, то в них основное внимание уделяется этапам, а не их содержанию (речь идет о схемах, а не их детализации). В частности, в представленной на рисунке 2.15 водопадной модели четко выделены основные этапы процесса разработки, с каждым из которых связан свой комплекс работ и распределение ролей.



Рисунок 2.15 — Водопадная (каскадная) модель разработки ПО

Ничто не мешает осуществить поэтапное разпределение и для специализированных моделей (рисунок 2.16). Однако следует заметить, что и при этом основной упор в дальнейшей детализации будет направлен на характеристики моделей, а распределение работ между исполнителями будет связано не только с их разделением по этапам, но и с назначением им специализированных моделей внутри каждого из этапов.

Аналогичным образом можно интерпретировать и итерационную (возвратную, спиральную) модель (рисунок 2.17). Каждая очередная итерация заключается в повторении этапов разработки на каждом из которых выполняется расширение функциональности программного продукта.

Это расширение можно интерпретировать как разработка только части моделей, распределенных по каждому из этапов (рисунок 2.18). Помимо этого в модельной интерпретации можно также фиксировать зависимости между моделями отдельно для каждого витка итерации, стремясь при этом к тому, чтобы зависимости между моделями разных итераций были как можно меньше. Это ведет к тому, что планирование итераций на уровне специализированных моделей может дополнительно

Число моделей

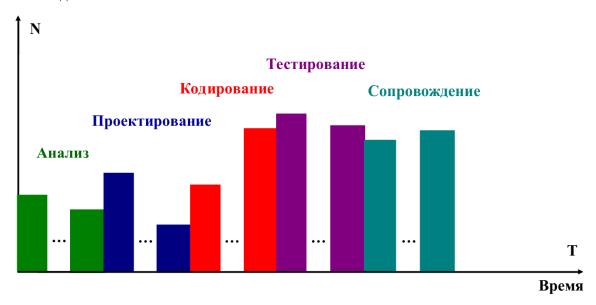


Рисунок 2.16 — Связь с водопадной моделью разработки ΠO

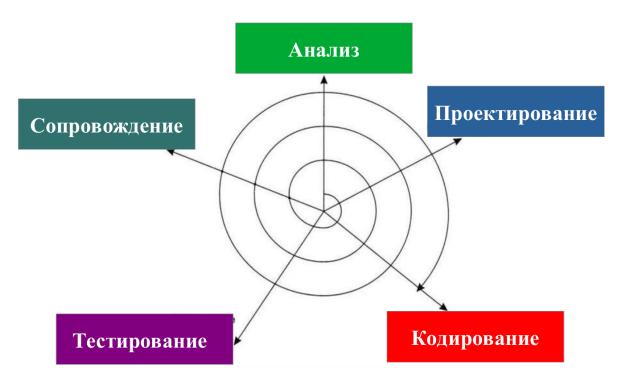


Рисунок 2.17 — Итерационная (возвратная) модель разработки ΠO

включать учет зависимостей между ними.

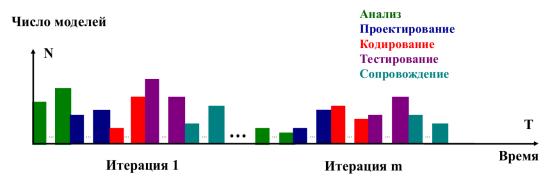


Рисунок 2.18 — Связь с итерационной моделью разработки ПО

В целом следует отметить, что аналогичным образом можно взгляд модельный взгляд можно накладывать на различные модификации двух основны (рассмотренных выше) процессов разработки. Помимо этого в целом процесс разработки можно интерпретировать и независимо от этапов, акцентируя при этом внимание на определении специализированных моделей и установлении зависимостей между ними. На основании этого можно применять для процесса разработки ПО более гибкое планирование ресурсов и разработчиков.

2.2.4 Выводы

Рассмотрены основные понятия, связанные с процессом разработки программного обеспечения. Разработка программ непосредственно связана с использованием моделей, обеспечивающих описание решаемой задачи, применяемого исполнителя, промежуточных преобразований модели решаемой задачи в модель исполнителя. При этом между моделями решаемой задачи и моделями исполнителя существует семантический разрыв, преодоление которого осуществляется с использованием методологических и технических приемов, разнообразие которых определяется множеством различных факторов. Множество специализированных моделей может формироваться в зависимости от различных факторов. Повышение эффективности процесса разработки ПО во многом обеспечивается использованием соответствующих инструментальных средств.

2.2.5 Вопросы

- 1. Опишите известную Вам предметную область. Какие модели необходимо задать для ее описания перед переходом к разработке программного продукта.
- 2. Приведите характеристики компьютерных архитектур, используемых для выполнения программного обеспечения в известной Вам предметной области.

- 3. Как проявляется семантический разрыв при разработке программного обеспечения? Какие существуют подходы для его сокращения?
- 4. Приведите примеры известных Вам предметных областей, в которых применяютс методы формализаци.
- 5. Какие из известных Вам методов формализации реализованы в виде систем или языков программирования?
- 6. Приведите примеры предметно-ориентированных или специализированных языков, ориентированных на какую-либо предметную область. Как в этих языках отражается формализация предметной области?
- 7. Приведите примеры библиотек, ориентированных на разработку компьютерных игр. На каких языках программирования написаны эти библиотеки? Какие языки программирования они поддерживают?
- 8. К каком виду методических приемов относятся паттерны проектирования?
- 9. Приведите примеры известных Вам инструментальных средств, обеспечивающих техническую поддержку методических приемов.
- 10. Приведите примеры специализированных моделей, которые можно было бы сопоставить с различными этапами водпадного (каскадного) проектирования.
- 11. Наряду с водопадной и итерационной моделями разработки существуют различные их модификации. Приведите примеры таких моделей и опишите их особенности.

3 Парадигмы программирования. Отражение в архитектуре вычислительных систем

3.1 Определение парадигмы программирования

Во многом особенности систем программирования определяются архитектурой исполнителей, разнообразие которых порождает множество подходов к решению даже одной и той же задачи. Это позволяет использовать различные комбинации специализированных моделей и ведет к появлению разных стилей программирования, определяемых также как парадигмы.

Парадигмы занимают важное место в технологии разработки программного обеспечения. Вокруг них начинают выстраиваться и развиваться методологические концепции. Такая роль обуславливается тем, что возникающие новые идеи по созданию программ первоначально реализуются в простых инструментах, поддерживающих исследование и экспериментальную проверку выдвигаемого стиля. Чаще всего в качестве инструментов выступают языки программирования. Упомянутые исследования начинаются с написания простых программ. Лишь после обобщения первоначального опыта приходит понимание достоинств и недостатков, позволяющих перейти к формированию методологий, обеспечивающих использование парадигмы при разработке больших программных систем. Если разработанная парадигма не способна служить основой промышленной методологии, она отвергается или применяется в ограниченных масштабах.

Существуют разнообразные определения парадигм программирования. По этому вопросу трудно найти консенсус. Поэтому каждому приходится выбирать, на чьей стороне быть. Не знаю, какая из них темная, а какая светлая, но мне ближе определение, прочитанное в свое время в книгах Гради Буча [2] и [3]:

Парадигма программирования – это парадигма, определяющая некоторый цельный набор идей и рекомендаций, формирующих стиль и технику написания программ. Например, в объектно-ориентированном программировании программист рассматривает программу как набор взаимодействующих объектов, тогда как в функциональном программировании программа представляется в виде цепочки вычисления функций.

В свое время оно мне показалось ближе к общему понятию парадигмы, прочитанному в англо-русско-немецко-французском толковом словаре по вычислительной технике [5]:

Парадигма— в философии, социологии исходная концептуальная схема, модель постановки проблем и их решения, методов исследования, господствующих в течение определенного исторического периода в научном сообществе. Смена парадигм представляет собой научную революцию или эволюционный переход.

Наличие разнообразных стилей написания программ во много обусловлено гибкостью программирования, когда одни и те же идеи можно выразить различным способом. Вместе с тем реальная практика показывает, что зачастую использование соответствующего стиля программирования позволяет повысить эффективность разработки ПО в той или иной предметной области за счет большего соответствия между ее понятиями и конструкциями, предоставляемыми системами программирования.

3.2 Разделение систем программирования по парадигмам

Системы программирования, включающие языки программирования, являются основным инструментом, используемым для написания, преобразования и выполнения программ программ, что определяет их значимость в достижении критериев качества. Анализ организации систем программирования позволяет выделить специфику инструментальных средств, поддерживающих разработку программных систем.

Классификация систем программирования по парадигмам является одной из наиболее популярных. Она позволяет осуществить достаточно четкую градацию, опираясь на основные отличительные признаки. Буч [Буч98], ссылаясь в своих книгах Боброва и Стетика, приводит пять основных стилей (таблица 3.1).

Название стиля	Основополагающие абстракции
Логико-ориентированный	Цели, часто выраженные в терминах
	исхисления предикатов
Ориентированный на правила	Правила «если-то»
Ориентированный на ограничения	Инвариантные отношения
Процедурный	Алгоритмы, абстрактные типы данных
Объектно-ориентированный	Классы и объекты

Таблица 3.1 — Основные стили программирования по Боброву и Стетику

Для некоторых из представленных вариантов можно провести дополнительную градацию. В частности, процедурно-ориентированный стиль содержит императивную и функциональную парадигмы программирования.

Императивное программирование базируется на основе автоматной модели вычислителя, разделяющей абстракции состояния и поведения. При этом программа рассматривается как процесс изменения состояния путем выполнения отдельных команд. Примерами таких вычислителей являются машина Тьюринга, фон-

неймановская архитектура. Различные направления императивного программирования получили широкое развитие. Из него, например, выросло структурное программирование.

Функциональное программирование опирается на теорию рекурсивных функций. Акцент делается на зависимость между функциями по данным. Модель состояний при этом практически игнорируется. В целом программу можно написать без явного указания последовательности вычислений, которая определяется как особенностями данных, так и тем, каким образом неявное управление вычислениями преобразуется системой программирования в явное при выполнении в реальных императивных исполнителях.

Перерастание парадигмы в методологию определяется различными факторами, среди которых можно выделить:

- эффективность реализации инструментальных средств, поддерживающих исследуемую парадигму;
- удобство в использовании на этапе проектирования;
- эффективная поддержка процесса разработки больших программ;
- генерация эффективного выходного представления;
- эффективное выполнение полученной программы.

Из стилей, представленных в таблице 3.1, только процедурный и объектно-ориентированный оказались в настоящее время жизнеспособными для разработки больших программных систем. И только ООП послужило основой для разработки всеобъемлющей и сквозной методологии проектирования. Такая ситуация возникла из-за ряда особенностей, присущих различным парадигмам. Большинство из них, в конечном итоге, не смогли удовлетворить требованиям, предъявляемым к промышленным системам, так как не обеспечили комплексную поддержку разнообразных критериев качества. Поэтому, использование многих стилей в настоящий момент ограничено научными исследованиями, быстрой разработкой прототипов, учебными задачами.

Приведенная классификация, как и многие другие, построена по эмпирическому принципу, предполагающему смещения акцента на одну из специфических характеристик. При разработке систем программирования достаточно часто происходит совместная реализация нескольких парадигм, то есть, используется мультипарадигменный стиль. Подобное смешение обуславливается двумя факторами.

Во-первых, различные ключевые характеристики, акцентируют внимание на несвязанных между собою параметрах. Например, объектная ориентированность, модульность и абстрактные типы характеризуют разные подходы к конструированию программных объектов и конкурируют между собой. С другой стороны существуют различные методы алгоритмизации задач (императивный, функциональный, автоматный, логический), допускающие интеграцию с различными конструктивными

элементами. Поэтому возможные сочетания невзаимосвязанных характеристик позволяют создавать системы программирования, обладающие необходимой функциональной и конструктивной полнотой для решения любых задач.

Во-вторых, особенности ряда критериев, размещаемых в одной группе, с неодинаковой эффективностью обеспечивают решение различных классов задач. Существуют языки программирования, которые, несмотря на избыточность, поддерживают различные методы конструирования программных объектов и способы описания алгоритмов. Например, ОО и процедурный подход сочетаются в С++ и Delphi, функциональное и ОО программирование одновременно могут использоваться при программировании на языках Caml и Clean. Язык программирования CLOS позволяет применять функциональный, императивный и ОО стили. Одновременное присутствие нескольких парадигм обеспечивает большую гибкость при разработке программ.

3.3 Дополнительные характеристики парадигм программирования

Независимо от используемых подходов, системы программирования обеспечивают техническую поддержку процесса разработки, который характеризуется использованием ряда общих принципов, обуславливаемых целью: создание программы, допускающей дальнейшее выполнение непосредственно или после цепочки формальных и автоматических преобразований. Вместе с тем, представленная классификация систем программирования, опирающаяся на парадигмы, не позволяет объективно и всесторонне оценить параметры, определяющие различные способы написания программ. Это затрудняет:

- исследование критериев качества программного обеспечения;
- создание моделей для оценки различных характеристик систем программирования;
- разработку новых методов построения программ.

При исследовании разнообразных критериев качества программ нужно опираться не только на общие черты, определяемые парадигмами. Необходимо выделить характеристики, обеспечивающие независимый анализ требуемых характеристик. В этом случае формирование общего восприятии анализируемой системы может быть достигнуто путем комбинирования альтернативных критериев. Подобное разбиение можно провести по следующим составляющим:

- 1. методам алгоритмизации решаемой задачи (МА);
- 2. методам композиции программных объектов и формированию отношений между ними (МК);

- 3. методам задания однозначности (МЗО);
- 4. методам управления вычислениями (МУВ);
- 5. уровням абстракции (УА);
- 6. способам выполнения программ (СВП);
- 7. ...

Каждая из представленных характеристик оказывает определенное влияние на особенности разрабатываемых программ.

3.3.1 Методы алгоритмизации

Описание алгоритма решаемой задачи является одной из основных задач программирования. Разнообразие методов алгоритмизации порождает множество поведенческих парадигм, каждая из которых характеризуется своей спецификой описания процесса обработки данных. Например (но далеко не все):

- императивный стиль определяет исполнителя на основе традиционной фоннеймановской архитектуры, непосредственно исполняющего команды, заданные программистом (при этом команды явно связаны между собой только по управлению, а зависимость по данным выстраивается на основе образных ассоциаций программиста);
- автоматное программирование является подмножеством императивного стиля, акцентируясь при этом на модели состояний, что ведет к абстрагированию на этапе разработки программы от операций, связанных с обработкой данных (это ускоряет построение общей схемы логического управления алгоритмом).
- функциональное программирование опирается на теорию рекурсивных функций и описывает процесс управления в виде отношений между функциями (управление явно не задается и определяется зависимостью между функций по готовности результатов);
- программирование, управляемое потоками данных, как и функциональное программирование, использует отношение между функциями и операциями, но непосредственно ориентировано на выполнение операций по готовности данных (в отличие от функционального программирование основной упор делается на продвижение потоков, которые одновременно и параллельно запускают не связанные между собой операторы);
- логическое программирование опирается на логику исчисления предикатов, которая обуславливает организацию алгоритма, непосредственно не описывающую вычисления (используемая для его выполнения машина логического

вывода первоначально осуществляет анализ правил, задающих различные отношения, выбирая среди них на выполнение те, которые соответствуют заданным условиям).

Каждый из представленных стилей определяет специфическую интерпретацию понятий, связанных с поведением программы и обуславливает конкретные методы и приемы построения алгоритмов, которые могут сильно отличаться даже для одной и той же решаемой задачи.

3.3.2 Методы композиции программных объектов

Разработка больших программных систем изначально опиралась на различные методы композиции. В ходе исторического развития были опробованы различные схемы компоновки структур данных и кода программы. Ряд их используется и в настоящее время. Наиболее типичными примерами являются:

- процедуры (подпрограммы, функции, методы);
- абстрактные типы данных;
- классы;
- модули;
- пространства имен;
- интерфейсы...

В отличие от методов алгоритмизации, методы композиции программных объектов не определяют процесс выполнения решаемой задачи. Однако они оказывают существенное влияние на такие характеристики, как повторное использование кода, эволюционное расширение в ходе добавления в программу новой функциональности. Организация программных объектов оказывает существенную роль на разработку больших программных систем. Именно она обуславливает основные тенденции в современном программировании, в частности, популярность дальнейшее развитие объектно-ориентированного подхода.

Говоря о композиции программных объектов, можно отметить, что речь идет о небольшом числе форм их конструирования. Это агрегаты и обобщения, связанные между собой непосредственно, косвенно или с использованием ассоциаций. Однако в настоящее время существуют разнообразные альтернативные подходы к формированию этих конструкций, каждый из которых обеспечивает эффективную поддержку тех или иных критериев качества. Наряду с традиционными формами конструирования, опирающимися на вложенность конструктивов, сейчас широко используются подходы, обеспечивающие поддержку полиморфизма в той или иной форме, что, в свою очередь повышает гибкость процесса разработки программного обеспечения.

3.3.3 Методы задания однозначности

- статическая типизация (однозначность на уровне описания типов данных)
- динамическая типизация (однозначность на уровне вычисляемых тегов)
- операционная однозначность (на уровне кодов операций компьютера)

3.3.4 Методы управления вычислениями

Методы алгоритмизации решаемой задачи тесно связаны с походами к управлению вычислениями, разнообразие которых обуславливается способами описания параллельных вычислений. Управление может варьироваться от последовательного до задания максимального параллелизма. Оно может задаваться явно программистом или неявно, когда используются отношения между данными и автоматическое управление ресурсами. Все разнообразие методов управления раскрывается как через архитектуры вычислительных систем, так и языков последовательного и параллельного программирования.

Используемые стратегии управления вычислениями сильно влияют на переносимость параллельных программ, так как именно они непосредственно отражают все ограничения, присущие как реальной вычислительной системе, так и виртуальной машине, определяющей особенности исполнителя конкретного языка программирования.

3.3.5 Уровни абстракции

Любой современный язык программирования по уровням абстракции можно разбить на несколько метауровней.

- Метауровень 0: непосредственное отображение.
- Метауровень 1: абстракция типов.
- Метауровень 2: метапрограммирование.

K нулевому метауровню следует отнести конструкции языка, непосредственно отображаемые на вычислительную систему. Это переменные, процедуры, функции... То есть все те понятия языка которые отображаются в памяти компьютера. Языки программирования только этого метауровня используют при построении любых программных объектов средства прямого описания и тиражирования (клонирования). Например, клонирование данных, встречалось в языке программирования PL/1. Одной из проблем данного способа описания является то, что его достаточно сложно оторвать от памяти для независимого исследования и переносимости.

На первом метауровне располагаются абстрактные понятия, каждое из которых позволяет описать некоторое подмножество понятий первого уровня и тиражировать эти описания, отображая автоматически их на память в соответствии с семантикой. К понятиям данного метауровня можно отнести абстрактные типы данных, описание функций с параметрами, классы...

На втором метауровне размещаются абстракции, манипулирующие понятиями первого метауровня. Не вдаваясь в детали и специфику можно отметить, что на данном уровне располагаются шаблоны ряда языков программирования, позволяющи параметризировать типы классы и т.д. Сюда же можно отнести выводимость типов в ряде языков функционального программирования.

Возможно есть и более высокие метауровни, но забираться выше не будем.

3.3.6 Способы выполнения программ

Определяют специфику процессов преобразования модели исполнителя, заданной системой программирования, в модель исполнителя, осуществляющего реальное выполнение программ. Современные программные системы зачастую являют многомодульными конструкциями. Существуют различные технологии трансляции, компоновки и выполнения таких программ, что также ведет появлению разнообразных стилей программирования. В частности, использование сборки множества модулей в один монолитный конструктив в ходе статической компоновки позволяет не задумываться о том, каким образом осуществлять связь между различными программными объектами. С другой стороны динамическая подгрузка модулей во время исполнения требует написания дополнительного кода, хотя и обеспечивает большую гибкость. Таких вариантов организации выполнения программы очень много и каждый из них требует учета тех или иных особенностей, влияя тем самым на стиль программирования.

3.4 Классификация систем программирования по представленным характеристикам

К шести представленным характеристикам, по всей видмости, еще можно что-то добавить. Однако даже и в этом случае на ту или иную систему програмирования можно посмотреть исходя из ее представления в виде следующего вектора:

$$P = (MA, MK, M30, MYB, YA, CB\Pi...),$$

где P - парадигматическая характеристика системы программирования; A - методы алгоритмизации, используемые в системе программирования (может использоваться несколько методов); D - способы конструирования программных объектов; E - способы выполнения программы.

Исходя из этого множество разнообразных систем программирования можно «разложить» по клеткам шестимерного пространства, размер которого определяется произведением мощностей каждой из характеристик:

$$S = |MA| \times |MK| \times |M30| \times |MYB| \times |YA| \times |CB\Pi|...$$

Это «разложение» позволяет более гибко охарактеризовать различные системы программирования как совокупность парадигм с разными характеристиками, включая и наличие нескольких парадигм одного типа.

Данная классификация позволяет характеризовать языки сразу по нескольким независимыми парметрам, образующим многомерную таблицу. Например, на рисунке 3.1 приведены позиции ряда известных языков программирования по двум представленным характеристикам (MA+MK).

Managari		Методы алгоритмизации					
Методы композиции	Императивный	Функциональный		Функционально- потоковый			
Объектно-	Java, C#,						
ориентированный стиль (классы)	C++, Python,	Ocaml					
Процедурный стиль (АТД + функции)	C, Modula-2, Oberon-7,	Haskell, ML,					
Стиль Go (Структуры + интерфейсы)	Go, Rust						
Процедурно- параметрический	!	+		!			

Рисунок 3.1- Классификация языков по методам алгоритмизации и методам композиции

4 Методы задания однозначности и их отражение в архитектурах BC

Одним из ключевых моментов многоуровневой организации архитектур является подход к определению однозначности операций выполняемых, компьютером. Под однозначностью в данном случае понимается четкое понимание того, какие данные какого типа поступают на вход операции и какой получается тип результата после ее выполнения. Данный вопрос непосредственно связан с представлением типов в языках программирования [15] и подходами к их использованию. Более детально эти вопросы исследуются теорией типов [14].

4.1 Пример неоднозначной трактовки алгоритма

Основные проблемы, с заданием однозначности можно рассмотреть на весьма простом примере, связанным с созданием алгоритмов на начальном этапе их изучения. Обычно в рамках этого процесса используется некоторый упрощенный язык описания алгоритмов и представляется архитектура исполнителя. Выберем в качестве представления словесное описание алгоритма с использованием следующих команд:

- 1. Начало
- 2. Конец
- 3. Ввод
- 4. Вывод
- 5. Операция
- 6. Условный переход
- 7. Безусловный переход

Данные команды вполне понятны на интуитивном уровне и позволяют разрабатывать «программы» для компьютера обобщенная схема которого представлена на рисунке 4.1. Алгоритм записывается в память программы. Данные размещаются соответственно в памяти данных. Есть некоторый ввод данных, а также вывод формируемых результатов. Операции выполняет процессор. Запуск программы осуществляется нажатием кнопки пользователем. При завершении выполнения программы загорается лампочка. В принципе на интуитивном уровне достаточно понятно как функционирует такая система.



Рисунок 4.1 — Обобщенная архитектура простейшего исполнителя алгоритмов

Рассмотрим, каким образом будет выполняться на такой системе программа вычисления факториала:

- 0. Начало
- 1. Ввод N
- 2. F = 1
- 3. Если N < 2 Ha 7
- 4. F = F * N
- 5. N = N 1
- 6. Ha 3
- 7. Вывод F
- 8. Конец

Для имитации выполнения можно использовать ручной метод прокрутки для некоторых исходных данных. После загрузки программы наша система будет находиться в ожидании запуска (рисунок 4.2). После нажатия на кнопку запуска программы система ищет начальную команду, устанавливая счетчик команд в нулевое значение (рисунок 4.3). Затем осуществляется переход в автоматический режим с переключение на следующую команду счетчика команд. Выполнение команды ввода в команде 1 позволяет получить значение операнда N (рисунок 4.4).

Следующая команда присваивает переменной F значение, равное 1 (рисунок 4.5) Дальнейшие вычисления выполняются в автоматическом режиме до выполнения команды завершения программы (рисунок 4.6).



Рисунок 4.2 — Обобщенная архитектура простейшего исполнителя алгоритмов

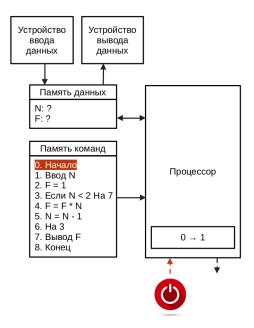


Рисунок 4.3 — Обобщенная архитектура простейшего исполнителя алгоритмов

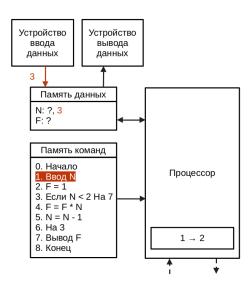


Рисунок 4.4 — Обобщенная архитектура простейшего исполнителя алгоритмов

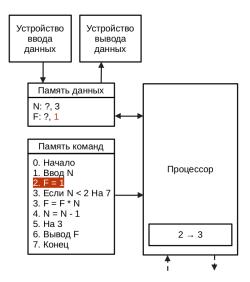


Рисунок 4.5 — Обобщенная архитектура простейшего исполнителя алгоритмов

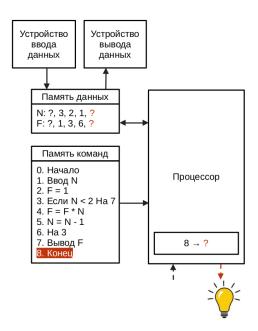


Рисунок 4.6 — Обобщенная архитектура простейшего исполнителя алгоритмов

примечание. Пока описано как есть. Возможно стоит описать более подробно все шаги и подставить все необходимые рисунки.

Глядя на приведенный алгоритм и понимая его только на интуитивном уровне, человек может получить конечный результат, опираясь на свой опыт и знания даже в условиях неоднозначного представления информации. В частности, его мало волнуют следующие вопросы:

- Можно ли использовать действительные числа, символы, строки?
- Как воспринимается ввод данных?
- Как отображаются данные?
- На какие устройства ввода-вывода можно использовать?
- Какова семантика каждой выполняемой операции?
- Какой тип памяти данных у N и F?

Возникает также вопрос: а может ли реальный компьютер выполнить данный алгоритм без наличия представленной выше информации?

Реализуем на языке программирования С аналогичную программу для компьютера и посмотрим, что изменилось.

```
#include <stdio.h>
static int n;
```

```
static int f = 1;
int main() {
  // Во время выполнения:
  printf("n? ");
                          // calc(char*)
  scanf("%d", &n); // calc(char*); if(%d)-> use n as int
loop:
  // Во время компиляции:
                          // <(int, int) -> bool
  if (n < 2) goto end;
  f *= n;
                          // *(int, int) -> int; =(int) -> int
  n--;
                          // --(int) -> int
  goto loop;
end:
  // Во время выполнения:
  printf("n! = %d\n", f); // calc(char*); if(%d) -> use n as int
}
```

Мы видим, что появились описания типов данных, которые обеспечивают поддержку однозначности при выполнении операций. Любая выполняемая операция имеет полную информацию о своих аргументах, что позволяет однозначно сформировать тип и значения результата. Подобный контроль данных позволяет компьютеру не «задумываться» о том, с каким данными он работает. За него обо всем позаботился программист, предоставив всю необходимую информацию для компилятора.

Однако на самом деле не все так безоблачно, так как не всю информацию можно четко определить во время компиляции. Это касается вводимых в программу данных. Они вводятся в символьном виде и преобразуются во внутреннее представление на этапе вычислений. Следовательно корректность ввода и преобразования из вне во внутрь осуществляются компьютером и при некорректном вводе данных могут привести к неправильным результатам. Это говорит о том, что динамические трансформации и их контроль необходимы и в случае четкого контроля выполняемых действий. Данную программу легко сделать неправильной только изменением форматов для вводимых и (или) выводимых данных:

4.2 Способы задания однозначности

Однозначность определяет четкие правила выполнения операций реальными и виртуальными вычислительными системами, позволяя избегать или обходить ошибки программирования.

Различные методы задания однозначности операций позволяют контролировать корректность программы с разной степенью и на различных стадиях обработки

Существуют различные виды однозначности, что напрямую связано с использованием типов в языках программирования:

- 1. операционная однозначность (бестиповые системы);
- 2. динамическая однозначность (системы с динамической типизацией);
- 3. статическая однозначность (системы со статической типизацией).

Также можно отметить, что в языках программирования обычно используются все подходы независимо от того, как позиционируется сам язык. Это отражается и на многоуровневую организацию архитектур BC.

4.2.1 Операционная однозначность

Операционная однозначность, определяется через операции того или иного языка программирования, определяющего архитектуру реальной или виртуальной ВС. Она формируется за счет четкого определения что и с какими типами данных делает каждая операция. Сами данные при этом не несут никакой дополнительной информации о своем типе и рассматриваются в виде совокупности байт (бит), размещенных в памяти. Доступ к обезличенным данным осуществляется по адресам, задаваемым в операциях. Для таких архитектур характерны бестиповые языки.

Примеры подобных архитектур:

- современные (традиционные) архитектуры уровня системы команд и их языки ассемблера;
- объектно-ориентированный язык программирования Eolang (и архитектура его виртуальной машины);

• частичная поддержка в языках системного программирования.

Реализаци бестипового программирования обычно осуществляется на уровне системы команд, характерном практически для всех существующих архитектур ВС. Каждая команда определяет операцию над обезличенными данным с учетом специфики той или иной архитектуры и реализации языка Ассемблера. Например, низкоуровневая программа, написанная с использованием Gnu Assembler и библиотеки libc будет выглядеть следующим образом:

```
# asm-fact.s
    .intel_syntax noprefix
# Константные данные
    .section .rodata
question:
    .string "n? "
    .equ
          questionLength, .-question-1
formatIn:
    .string "%d"
    .equ
           formatInLength, .-formatIn-1
formatOut:
    .string "n! = %d\n"
            formatOutLength, .-formatOut-1
# Статические переменные
    .data
    .long
            0
n:
# Текст программы
    .text
    .globl main
main:
                                    # пролог
    push
            rbp
    mov
            rbp, rsp
    # Ввод начального значения п
            rdi, question[rip]
    lea
                                    # адрес формата подсказки
            eax, 0
                                    # не действительные числа
    mov
    call
           printf@plt
                                    # печать подсказки
            rdi, formatIn[rip]
    lea
                                    # адрес формата числа
            rsi, n[rip]
    lea
            eax, 0
                                    # не действительные числа
    mov
            scanf@plt
    call
                                    # ввод целого
```

```
# Вычисление факториала
            eax, 1
                                    # начальная установка f
    mov
            ebx, n[rip]
                                    # перенос п в регистр
   mov
loop:
            ebx, 2
                                    # проверка на завершение
    cmp
                                    # выход по меньше
    jl
            end
   mul
            ebx
                                    # f *= n
    dec
            ebx
                                    # --n;
    jmp
            loop
end:
    # Вывод результата вычислений
           rdi, formatOut[rip]
    lea
                                    # адрес формата результата
           rsi, rax
                                    # значение результата
   mov
            eax, 0
                                    # не действительные числа
    mov
   call
           printf@plt
                                    # печать результата
            eax, 0
                                    # return 0
   mov
                                    # эпилог
            rbp
    pop
    ret
```

Использование бестипового программирования не обязательно рассматривать на языках уровня системы команд. Необходимость эффективной манипуляции с компьютерной памятью ведет к тому, что в языках системного программирования используются конструкции, позволяющие легко писать бестиповой код. Поэтому программу, осуществляющую вычисление факториала можно представить следующим образом:

```
goto loop;
end:
   printf("n! = %d\n", (*(int*)f));
}
```

Отображение на компьютерную память в данном случае осуществляется с использованием символьного массива, обеспечивающего резервирование в ней соответствующего числа байт. Адреса в этомй памяти для n и f фиксируются через соответствующие указатели. Для того, чтобы операции языка C имели информацию об обрабатываемых ими типах данных, необходимо явным образом осуществить их приведение к нужном типу. Это приведение возлагается на программиста, что может вести к ошибкам при написании больших программ в бестиповом стиле.

4.2.2 Динамическая однозначность

Динамическая однозначность операций формируется за счет того, что с каждым значением, формируемым в программе сопоставляется его тип. Любая операция над данным может проверить этот тип и выбрать в соответствии с этим нужные вычисления. То есть, одна и та же операция может обрабатывать различные типы данных. При этом идентификация типа осуществляется во время выполнения программы. Одни и те же переменные могут хранить данные различного типа. В любой момент программа может проверить тип переменной. Данный подход широко используется в языках программирования, ориентированных на интерпретацию.

Примеры подобных архитектур:

- Языки сценариев: Python, JavaScript, Lua и др.;
- Языки функционального программирования: Lisp и др.

Следует отметить, что в настоящее время практически отсутствую аппаратные решения, ориентированные на поддержку динамической однозначности. Хотя одно время (до эпохи сверхбольших интегральных схем) существовали несколько проектов [16]. В качестве примера можно отметить процессор фирмы Intel iAPX 432 [17, 18].

4.2.3 Статическая однозначность

Статическая однозначность операций формируется за счет того, что с каждым значением в программе сопоставляется его тип. Этот тип задается при описании переменных и может быть проверен во время компиляции. Для всех временных и промежуточных значений тип может быть также выведен во время компиляции. Поэтому его не имеет смысла проверять во время выполнения. Одна и та же операция может быть задана с разными типами, но все вопросы по ее конкретному выполнению решаются во время компиляции (статический полиморфизм). С каждой

переменной сопоставляется только один тип. Допускает эффективную трансформацию в бестиповые архитектуры уровня системы команд. Используется в языках компилируемого типа.

Примеры подобных архитектур:

- Императивные языки программирования: C, C++, Pascal, Oberon family, Java, C#, Rust, Go и др;
- Языки функционального программирования: ML, Haskell и др.

Из-за возможностей эффективной компиляции статически типизируемых программ в бестиповые практически отсутствует необходимость в разработке аппаратных решений для таких архитектур. Однако понимание, каким образом в ходе компиляции происходят трансформации из одной архитектуры в другую необходимы в связи с распространенностью языков со статической типизацией, обеспечивающих при программировании наиболее высокую надежность ПО за счет тотального контроля на этапе компиляции.

Завершая данный раздел следует отметить, что в разных частях больших программ мог могут применяться различные решения, что определяется как особенностью решаемой задачи, так и спецификой используемого языка программирования. В частности, при обработке данных альтернативных типов приходится моделировать их динамическую проверку за счет использования специальных тегов. Для передачи произвольных данных в функции языки С и С++ предоставляют указатель на void, который обеспечивает поддержку бестипового программирования.

5 Представление данных в вычислительных системах

5.1 Представление целочисленных данных

В этом разделе описываются два разных способа использования битов для представления целых чисел: один из этих способов позволяет представлять только неотрицательные числа, а другой — отрицательные числа, положительные и ноль. Позже мы увидим, что они сильно взаимосвязаны как математическими свойствами, так и реализациями на машинном уровне. Мы также рассмотрим влияние расширения или сжатия целых чисел, чтобы их можно было уместить в представления с разной длиной.

5.1.1 Представление целых без знака

Пусть имеется целочисленный тип, представляющий значения из w бит. Битовый вектор записывается либо как \vec{x} , что обозначает вектор как единое целое, либо как $[x_{n-1}, x_{n-2}...x_0]$ с перечислением отдельных битов в векторе. Рассмотрим \vec{x} как число, записанное в двоичном виде. В этом случае мы получим интерпретацию \vec{x} как числа без знака. Каждый бит x_i имеет значение 0 или 1. В последнем случае он соответствует величине 2^i , которая является составной частью всего числа.

5.2 Представление значений с плавающей точкой. Стандарт IEEE

Позиционное представление, подобное рассмотренному в предыдущем разделе, неэффективно для очень больших чисел. Например, представление 52^{100} будет состоять из комбинации битов 101, за которой следует 100 нулей. Вместо этого предпочтительнее представлять такие числа в форме $x2^y$ путем задания значений х и у.

Стандарт IEEE определяет представление чисел с плавающей точкой в виде:

$$V = (-1)^s M 2^E$$

где:

- символ s определяет знак числа, который может быть отрицательным при s=1 или положительным при s=0 (интерпретация знакового разряда для числового значения 0 рассматривается как особый случай);
- мантисса М дробное двоичное число в диапазоне от 1 до $2-\varepsilon$ или от 0 до $1-\varepsilon$ (значение ε определяет точность вычислений и зависит от разрядности мантиссы);
- показатель Е взвешивает величину (возможно, отрицательной) степенью 2.

Для кодировки этих величин битовое представление числа с плавающей точкой делится на три поля:

- знаковый бит s напрямую кодирует символ s;
- k-разрядное поле показателя $= e_{k-1}...e_1e_0$ кодирует показатель E;
- n-разрядное поле дробной части $frac = f_{n-1}...f_1f_0$ кодирует мантиссу M, способ кодирования также зависит от того, равно поле показателя 0 или нет.

На рис $5.1.\ 2.13$ показано, как эти три поля упакованы в два наиболее распространенных формата. В формате с одинарной точностью (тип float в языке C) поля s, exp и frac имеют размеры $1,\ k=8$ и n=23 бит, что дает 32-разрядное представление. В формате с двойной точностью (тип double в языке C) поля s, exp и frac имеют размеры $1,\ k=11,\ n=52$ бит, что дает 64-разрядное представление.

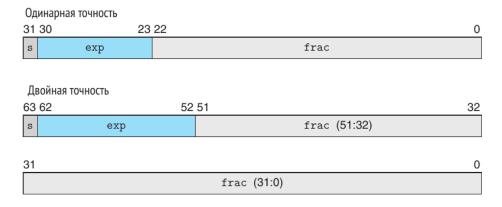


Рисунок 5.1 — Стандартные форматы представления чисел с плавающей запятой

Величину, представленную конкретным битовым представлением, можно разделить на три разных варианта (последний имеет два подварианта), в зависимости от значения exp. Они показаны на рисунке 5.2.



Рисунок 5.2 — Категории значений с плавающей запятой одинарной точности. Значение показателя определяет, является число (1) нормализованным, (2) ненормализованным или (3) особым

5.2.1 Вариант 1: нормализованные значения

Это самый общий случай. Он имеет место, когда комбинация битов ехр состоит либо из одних нулей (числовое значение 0), либо из одних единиц (числовое значение 255 для одинарной точности и 2047 для двойной). В этом случае поле показателя интерпретируется как целое со знаком в смещенной форме. То есть показатель имеет значение = -Bias (смещение), где - число без знака с битовым представлением $e_{k-1}...e_1e_0$, а Bias — величина смещения, равная $2^{k-1}-1$ (127 для одинарной точности, 1023 — для двойной). Это разложение дает диапазон показателей от -126 до +127 для одинарной точности и от -1022 до +1023 — для двойной.

Поле дробной части frас интерпретируется как представляющее дробную величину f, где $0 \le f < 1$, имеющую двоичное представление $0.f_{n-1}...f_1f_0$, т. е. с двоичной точкой слева от самого значимого бита. Мантисса определяется как = 1 + f. Иногда такое представление называют представлением с неявной ведущей единицей, потому что M можно рассматривать как число с двоичным представлением $1.f_{n-1}fn-2...f_0$. Такое представление позволяет получить дополнительный бит точности, поскольку показатель E всегда можно настроить так, чтобы мантисса M находилась в диапазоне $1 \le M < 2$ (при условии отсутствия переполнения). Поэтому нет необходимости явно представлять ведущий, так как он всегда равен единице.

Зачем устанавливать смещение для ненормализованных значений

Использование значения показателя 1 - Bias вместо простого -Bias может показаться противоречащим здравому смыслу. Но очень скоро вы увидите, что такое представление упрощает переход от ненормализованных значений к нормализованным.

5.2.2 Вариант 2: ненормализованные значения

Когда поле показателя состоит только из нулей, то представляемое число находится в ненормализованной форме. В этом случае значение порядка E=1 - Bias, а значение мантиссы M=f, т. е. значение дробной части не имеет неявной ведущей единицы.

Ненормализованные значения служат двум целям. Во-первых, они позволяют представлять числовое значение 0, поскольку для нормализованного представления всегда выполняется условие $M \geq 1$, и, следовательно, оно не позволяет представить 0. Фактически представление чисел с плавающей точкой +0.0 имеет комбинацию битов, состоящую из одних нулей: знаковый разряд содержит 0, поле показателя полностью состоит из нулей (что указывает на ненормализованное значение), и поле дробной части тоже состоит из одних нулей, давая M = f = 0. Интересно, что когда знаковый разряд равен единице, а все другие поля — нулю, то получается значение -0.0. В формате IEEE с плавающей точкой значения -0.0 и +0.0 в одних случаях рассматриваются как разные, а в других — как одинаковые.

Вторая цель, которую преследуют ненормализованные значения, – представление чисел, близких к 0.0. Они обеспечивают свойство равномерного приближения к нулю, при котором возможные числовые значения равномерно располагаются около 0.0.

5.2.3 Вариант 3: особые значения

Последняя форма представления значений используется, когда поле показателя со стоит из одних единиц. Если при этом поле дробной части состоит из одних нулей, то в результате получается бесконечность: либо $+\infty$, когда s=0, либо $-\infty$, когда s=1. Бесконечность может представлять переполнение как при умножении очень больших чисел, так и при делении на ноль. Когда дробная часть не равна нулю, то такое значение называется NaN (сокращенно «Not a Number» — не число). Такие значения возвращаются, когда результат операции нельзя представить вещественным числом или бесконечностью, как, например, $\sqrt{-1}$ или ∞ — ∞ . Они также могут пригодиться в некоторых приложениях для инициализации данных.

6 Архитектура процессорв семейства RISC-V

6.1 Особенности семейства RISC-V

Принципы RISC:

- отсутствие вычислительно сложных инструкций;
- фиксированная длина инструкции;
- большое количество регистров общего назначения;
- ограничения на работу непосредственно с оперативной памятью как с медленным устройством.

6.2 Форматы команд

Процессор содержит:

- 32 регистра общего назначения, доступа к специализированным регистрам нет (в т. ч. нет регистра флагов, даже на аппаратном уровне!);
- 4 базовых типа команд (рисунок 6.1):
 - $-\mathbf{R}$ типа «регистр-регистр-регистр» (Register)
 - I типа «непосредственное значение-регистр-регистр» (Immediate)
 - $-\mathbf{S}$ типа «регистр-регистр-непосредственное значение» (Store)
 - U типа «непосредственное значение-регистр» (Upper)
- •
- •
- •
- •
- •

Обозначения на рисунке:

31	25	24 2	0 19	15	14 12	2 11 7	6	0	
func	t7	rs2	rs1		funct3	rd	opcode		R-type
	imm[11:0)]	rs1		funct3	rd	opcode		I-type
imm[1	1:5]	rs2	rs1		funct3	imm[4:0]	opcode		S-type
		imm[31:12	2]			rd	opcode		U-type

Pисунок 6.1 — Oсновные форматы команд 32-разрядного процессора RISC-V

- **opcode** код операции (6 битов)
- $rs1 N_0$ регистра-источника (5 битов)
- rs2 № регистра-опреанда (5 битов)
- rd № регистра-приёмника (5 битов)
- imm[11:0] непосредственный операнд размером в 12 битов (В случае, когда непосредственное значение определяет «приёмник» (смещен адреса для «близкого» перехода или записи результата в память), 12 битов целиком в поле rd не помещаются, и его приходится «распиливать» (инструкция типа S). Непосредственный операнд всегда знаковый, и его знак всегда приходится на 31-й бит)
- imm[31:12] непосредственный операнд размером в 20 битов. Используется в инструкциях типа U для заполнения старших двадцати битов регистра (в операциях «далёкого» перехода и как дополнительная инструкция при записи в регистр полного 32-разрядного непосредственного операнда)
- funct поле функции (6 битов), используется для разных инструкций, у которых код операции одинаковый. Например, все арифметические инструкции типа I имеют одинаковый орсоdе OP-IMM (чему он равен?), а различаются полем funct. По-видимому, для эффективной реализации R-команд в конвейере удобнее не декодировать опкод, а по-быстрому сравнить его с нулём, и получать значения регистров, параллельно декодируя функцию, чтобы потом её применить.

Примечание: Ниже представлен альтернативных рисунок из Reference Card с большим числом форматов. На всякий случай. Просто ряд форматов имеют одинаковые поля, но различную семантику. Пока непонятно, что лучше и проще преподносить. Может сказать о второй форме как способ уточнения семантики? Шесть базовых типов команд (рисунок 6.2):

	31	27	26	25	24	20	19	15	14	12	11	7	6	0
R		funct7				rs2	rs1		func	ct3	1	d	opco	de
Ι		in	nm[11:0)]		rs1		func	ct3	1	d	opco	de
S		imm[11:5	5]			rs2	rs1		func	ct3	imn	n[4:0]	opco	de
В	i	mm[12 10]	:5]			rs2	rs1		func	ct3	imm[4:1 11]	opco	de
U		imm[31:12]									1	d	opco	de
J	imm[20 10:1 11 19:12]								r	d	opco	de		

Рисунок 6.2 — Основные форматы команд 32-разрядного процессора RISC-V

6.3 Базовый набор команд процессора

Процессор содержит основной набор команд, каждая из который отображается в одну инструкцию на языке ассемблера. Вместе с тем ассемблер, для повышения удобства программирования, дополнительно поддерживает псевдокоманды, каждая из которых может кодировать до нескольких машинных команд или иметь специфические операнды, позволяющие сформировать мнемонику команды, удобную для восприятия человеком.

Арифметические команды представлены в таблице 6.1

Таблица 6.1 — Арифметические команды набора RV32I

Команда	Формат	Описание
add rd,rs1,rs2	R	Целочисленное сложение: rd = rs1 + rs2
addi rd,rs1,int12	I	Сложение непосредственно с числом:
		rd = rs1 + int12
sub t1,t2,t3	R	Subtraction: set t1 to (t2 minus t3)
lui t1,100000	U	Load upper immediate: set t1 to 20-bit followed by
		12 0s
auipc rd,100000	U	Сложение старших 20 разрядов непосредствен-
		ного числа c pc: rd = pc + int[31:12] (рс плюс
		20-бит непосредственного операнда как старшие
		разряды 32-разрядного числа, расширенного ну-
		лями)

Логические команды представлены в таблице 6.2

Команды сдвига представлены в таблице 6.3

Команды сравнения представлены в таблице 6.4

Команды ветвления представлены в таблице 6.5

Команды перехода и связывания представлены в таблице 6.6

Команды синхронизации представлены в таблице 6.7

Команды взаимодействия с окружением представлены в таблице 6.9

Команды работы с регистром состояния представлены в таблице 6.9

Команды загрузки данных представлены в таблице 6.10

Таблица 6.2 -Логические команды набора RV32I

Команда	Формат	Описание
add rd,rs1,rs2	R	Целочисленное сложение: rd = rs1 + rs2
addi rd,rs1,int12	I	Сложение непосредственно с числом:
		rd = rs1 + int12
sub t1,t2,t3	R	Subtraction: set t1 to (t2 minus t3)
lui t1,100000	U	Load upper immediate: set t1 to 20-bit followed by
		12 0s

Таблица 6.3 — Команды сдвига набора RV32I

Команда	Формат	Описание
xor t1,t2,t3	R	Bitwise XOR : Set t1 to bitwise XOR of t2 and t3
xori t1,t2,-100	I	Bitwise XOR immediate : Set t1 to bitwise XOR
		of t2 and sign-extended 12-bit immediate
or t1,t2,t3	R	Bitwise OR : Set t1 to bitwise OR of t2 and t3
ori t1,t2,-100	I	Bitwise OR immediate : Set t1 to bitwise OR of t2
		and sign-extended 12-bit immediate
and rd,rs1,rs2	R	Поразрядное И: rd = rs1 & rs2
andi rd,rs1,int12	I	Поразрядное И непосредственно с числом:
		rd = rs2 & int12 (с расширением знакового
		разряда у int12)

Команды выгрузки данных представлены в таблице 6.11

Команды умножения, деления, выделения остатка, расширяющие базовый набор, и используемые в эмулятора RARS, представлены в таблице 6.12

Команды для работы по прерываниям представлены в таблице 6.12 Введенные обозначения:

int 12 - 12-разрядное целое со знаком

Таблица 6.4 — Команды сравнения набора RV32I

Команда	Формат	Описание
slt t1,t2,t3	R	Set less than: If t2 is less than t3, then set t1 to 1
		else set t1 to 0
slti t1,t2,-100	I	Set less than immediate: If t2 is less than sign-
		extended 12-bit immediate, then set t1 to 1 else set
		t1 to 0
sltu t1,t2,t3	R	Set less than: If t2 is less than t3 using unsigned
		comparision, then set t1 to 1 else set t1 to 0
sltiu t1,t2,-100	I	Set less than immediate unsigned: If t2 is less
		than sign-extended 16-bit immediate using unsigned
		comparison, then set t1 to 1 else set t1 to 0

Таблица 6.5 — Команды ветвления набора RV32I

Команда	Формат	Описание
beq t1,t2,label	В	Переход, если равно: Переход к оператору по
		label, если t1 == t2.
bge t1,t2,label	В	Перейти, если больше или равно: перейти к опе-
		ратору по label, если t1 >= t2
bgeu t1,t2,label	В	Переход, если больше или равно для беззнаковых
		чисел: переход к оператору по адресу метки, если
		t1 >= t2 (с беззнаковой интерпретацией)
blt t1,t2,label	В	Переход, если меньше: Переход к оператору по
		label, если t1 < t2
bltu t1,t2,label	В	Переход, если меньше для беззнаковых чисел: пе-
		реход к оператору по label, если t1 < t2 (с без-
		знаковой интерпретацией)
bne t1,t2,label	В	Переход, если не равно: Переход к оператору по
		label, если t1 != t2.

Таблица 6.6 — Команды перехода и связывания набора RV32I

Команда	Формат	Описание
jal t1, target	J	Jump and link : Set t1 to Program Counter (return
		address) then jump to statement at target address
jalr t1, t2, -100	I	Jump and link register: Set t1 to Program Counter
		(return address) then jump to statement at $t2 + $
		immediate

Таблица 6.7 — Команды синхронизации набора RV32I

Команда	Формат	Описание
fence 1, 1	I	Ensure that IO and memory accesses before the fence
		happen before the following IO and memory accesses as
		viewed by a different thread
fence.i	I	Ensure that stores to instruction memory are visible to
		instruction fetches

Таблица 6.8 — Команды взаимодействия с окружением набора RV32I

Команда	Формат	Описание
ebreak	I	Pause execution
ecall	I	Issue a system call: Execute the system call specified by value in a7

Таблица 6.9 — Команды работы с регистром состояния набора RV32I

Команда	Формат	Описание
csrrc t0, fcsr, t1	I	Atomic Read/Clear CSR: read from the CSR
		into t0 and clear bits of the CSR according to
		t1
srrci t0, fcsr, 10	I	Atomic Read/Clear CSR Immediate: read from
		the CSR into t0 and clear bits of the CSR
		according to a constant
csrrs t0, fcsr, t1	I	Atomic Read/Set CSR: read from the CSR into
		t0 and logical or t1 into the CSR
csrrsi t0, fcsr, 10	I	Atomic Read/Set CSR Immediate: read from the
		CSR into t0 and logical or a constant into the
		CSR
csrrw t0, fcsr, t1	I	Atomic Read/Write CSR: read from the CSR
		into t0 and write t1 into the CSR
csrrwi t0, fcsr, 10	I	Atomic Read/Write CSR Immediate: read from
		the CSR into t0 and write a constant into the
		CSR

Таблица 6.10 — Команды загрузки данных набора RV32I

Команда	Формат	Описание	
lb t1, -100(t2)	I	Set t1 to sign-extended 8-bit value from effective	
		memory byte address	
lbu t1, -100(t2)	I	Set t1 to zero-extended 8-bit value from effective	
		memory byte address	
lh t1, -100(t2)	I	Set t1 to sign-extended 16-bit value from effective	
		memory halfword address	
lhu t1, -100(t2)	I	Set t1 to zero-extended 16-bit value from effective	
		memory halfword address	
lw t1, -100(t2)	I	Set t1 to contents of effective memory word address	

Таблица 6.11 — Команды выгрузки данных набора RV32I

Команда	Формат	Описание
sb t1, -100(t2)	S	Store byte: Store the low-order 8 bits of t1 into the
		effective memory byte address
sh t1, -100(t2)	S	Store halfword : Store the low-order 16 bits of t1 into
		the effective memory halfword address
sw t1, -100(t2)	S	Store word: Store contents of t1 into effective
		memory word address

Таблица 6.12 — Команды умножения, деления, вычисления остатка набора RV32I

Команда	Формат	Описание	
mul t1,t2,t3	R	Multiplication: set t1 to the lower 32 bits of t2*t3	
mulh t1,t2,t3	R	Multiplication: set t1 to the upper 32 bits of t2*t3	
		using signed multiplication	
mulhsu t1,t2,t3	R	Multiplication: set t1 to the upper 32 bits of t2*t3	
		where t2 is signed and t3 is unsigned	
mulhu t1,t2,t3	R	Multiplication: set t1 to the upper 32 bits of t2*t3	
		using unsigned multiplication	
div t1,t2,t3	R	Division: set t1 to the result of t2/t3	
divu t1,t2,t3	R	Division: set t1 to the result of t2/t3 using unsigned	
		division	
rem t1,t2,t3	R	Remainder: set t1 to the remainder of t2/t3	
remu t1,t2,t3	R	Remainder: set t1 to the remainder of t2/t3 using	
		unsigned division	

$6\,$ Архитектура процессорв семейства RISC-V

Таблица 6.13 — Команды для работы с прерываниями эмулятора RARS

Команда	Формат	Описание	
uret	?	Return from handling an interrupt or exception (to uepc)	
wfi	?	Wait for Interrupt	

7 Архитектура процессорв семейства ARM

7.1 Особенности семейства ARM

8 Архитектура процессорв семейства Intel

8.1 Особенности семейства Intel

9 Внутри функции main

Как вы знаете, каждая программа на С начинается с выполнения функции с именем main, которая вызывается из функции запуска в среде выполнения С. Основная функция будет вызывать другие функции (подфункции) для выполнения большей части обработки. Даже простое «Hello, World!» программе необходимо вызвать другую функцию, чтобы вывести сообщение на экран.

Большинству подфункций требуется, чтобы данные передавались им в качестве аргументов от вызывающей функции, и они часто передают результат обратно вызывающей функции. Аргументами функции могут быть данные или адреса памяти. Когда функция вызывается, она выполняет свои операции, а затем возвращается к вызывающей функции. Вызывающая функция должна отправить вызываемой функции адрес для возврата. В архитектуре х86-64 адрес возврата передается в стеке вызовов.

Добавляя немного сложности, большинству функций нужны свои собственные локальные переменные для хранения данных и адресов. Регистры можно использовать для переменных, но они глобальны, и нам быстро не хватит регистров для использования. Стек обеспечивает хорошее место для выделения места для локальных переменных в памяти.

В этой главе мы разберем этот процесс. Мы сделаем это, обсудив, как писать символы на экране и читать символы с клавиатуры в нашей основной функции. Начиная с этой главы, мы обычно обходим функции стандартной библиотеки C, printf и scanf, и используем функции системного вызова write для вывода на экран и read для ввода с клавиатуры.

Мы начнем с обсуждения функций записи и чтения. Затем мы рассмотрим, как аргументы передаются функции в регистрах процессора. Далее мы рассмотрим, как ЦП может определить адрес для передачи функции, когда это необходимо. Затем мы рассмотрим, как структура данных, называемая стеком вызовов, используется для создания локальных переменных внутри функции.

9.1 Функции системного вызова записи и чтения

В главе 2 мы использовали printf и scanf из стандартной библиотеки С для записи на экран и чтения с клавиатуры. Как показано на рис. 2-1 (в главе 2), printf преобразует данные из формата хранения в памяти в символьный формат и вызывает функцию системного вызова write для отображения символов на экране. При чтении символов с клавиатуры scanf вызывает функцию системного вызова read и преобразует символы в формат хранения в памяти.

Linux видит экран и клавиатуру как файлы. При первом запуске программы операционная система открывает три файла — стандартный ввод, стандартный вывод и стандартный файл ошибок — и присваивает каждому файлу целое число, называемое файловым дескриптором. Программа взаимодействует с каждым файлом, используя файловый дескриптор. Интерфейсы С для вызова операций чтения и записи указаны в стандарте Portable Operating System Interface (POSIX). Общие форматы для вызова этих двух функций:

```
int write(int fd, char *buf, int n);
int read(int fd, char *buf, int n);
```

где fd — дескриптор файла, buf — адрес хранилища символов, а n — количество символов для чтения или записи. Вы можете увидеть более подробную информацию в справочных страницах для записи и чтения:

```
man 2 write
man 2 read
```

В таблице 9.2 показаны дескрипторы файлов, которые мы будем использовать, и устройства, с которыми каждый из них обычно связан.

Таблица 9.1 — Дескрипторы файлов для записи и чтения функций системного вызова

Имя	Номер	Использование
STDIN_FILENO	0	Чтение символов с клавиатуры
STDOUT_FILENO	1	Вывод символов на экран
STDERR_FILENO	2	Вывод ошибок на экран

Эти имена определены в системном заголовочном файле unistd.h, который находится в /usr/include/unistd.h в моей системе Ubuntu. (Расположение в вашей системе может быть другим.)

Давайте посмотрим, как передать соответствующие аргументы функции записи для вывода текста на экран.

9.2 Передача аргументов в регистрах

В нашей среде можно передавать до шести аргументов в регистрах от одной функции к другой. Мы рассмотрим, как передавать более шести аргументов, в главе 14, и здесь я отмечу, что среда Windows C позволяет передавать в регистрах только четыре аргумента.

Начнем с программы, которая делает что-то очень простое. Мы напишем «Hello, World!» на экране с помощью функции системного вызова записи (листинг 11-1).

```
/* helloWorld.c
 * Hello World program using the write() system call.
 */

#include <unistd.h>
int main(void)
{
   write(STDOUT_FILENO, "Hello, World!\n", 14);
   return 0;
}
```

Листинг 11-1: «Привет, мир!» программа, использующая функцию системного вызова записи

Эта функция передает три аргумента для записи. В принципе, компилятор С — или вы, когда пишете на ассемблере, — можете использовать любой из 16 регистров общего назначения, кроме rsp, для передачи аргументов от одной функции к другой. (Причина, по которой вы не можете использовать rsp, будет объяснена чуть позже.) Просто сохраните аргументы в регистрах и вызовите нужную функцию. Конечно, компилятору или человеку, пишущему на ассемблере, необходимо точно знать, в каком регистре находится каждый аргумент, когда речь идет о вызываемой функции.

Лучший способ избежать ошибок — разработать стандартный набор правил и следовать им. Это особенно важно, если код для программы пишут несколько человек. Другие люди осознали важность наличия таких стандартов и предоставили хороший набор стандартов для передачи аргументов в приложении System V Application Binary Interface AMD64 Architecture Processor Supplement (с моделями программирования LP64 и ILP32) версии 1.0. Я нашел версию от 28 января 2018 года в формате PDF по адресу https://github.com/hjl-tools/x86-psABI/wiki/x86-64-ps (Последняя версия поддерживается в исходном коде LaTeX по адресу https://gitlab.com/x86-ps но вам понадобится pdflatex для создания PDF-версии.) Используемый нами компилятор, gcc, следует правила стандартов System V, и мы сделаем то же самое для языка ассемблера, который мы пишем.

Табл. 11-2 суммирует стандарты System V для использования регистров.

Столбец «**Сохранить?**» показывает, должна ли вызываемая функция сохранять значение в этом регистре для вызывающей функции. Вы узнаете, как это сделать, в следующих нескольких разделах.

Первые шесть аргументов передаются в регистрах rdi, rsi, rdx, rcx, r8 и r9, читаясь слева направо в функции С. В листинге 11-2 показан язык ассемблера, сгенерированный gcc для функции С в листинге 11-1. Это иллюстрирует, как передать три обязательных аргумента функции записи.

9 Внутри функции таіп

Таблица 9.2 — Использование регистров общего назначения

Регистр	Специальное применение	Сохранять?
rax	Вернуть первое значение из функции	Нет
rbx	общего назначения	Да
rcx	Передать четвертый аргумент в функцию	Нет
rdx	Передать третий аргумент в функцию; вернуть второе	Нет
	значение из функции	
rsp	указатель стека	Да
rbp	Необязательный указатель кадра	Да
rdi	Передать первый аргумент функции	Нет
rsi	Передать второй аргумент в функцию	Нет
r8	Передать пятый аргумент функции	Нет
r9	Передать шестой аргумент функции	Нет
r10	Указатель статической цепочки функции Pass	Нет
r11	Нет	Нет
r12	Нет	Да
r13	Нет	Да
r14	Нет	Да
r15	Нет	Да

Примечание. Компилятор не комментировал код на ассемблере в этом листинге. Я добавил свои собственные комментарии, используя «##», чтобы помочь вам увидеть взаимосвязь с исходным кодом С. Я проделаю это с большей частью языка ассемблера, сгенерированного компилятором, который я покажу в этой книге.

```
"helloWorld.c"
        .intel_syntax noprefix
        .text
        .section
                         .rodata
.LCO:
                        "Hello, World!\n"
        .string
        .text
        .globl
                       main
        .type
                      main, @function
main:
                     rbp
        push
                    rbp, rsp
        mov
                    edx, 14
        mov
                    rax, .LC0[rip]
        lea
        mov
                    rsi, rax
                    edi, 1
        mov
        call
                     write@PLT
```

```
mov eax, 0
pop rbp
ret
.size main, .-main
.ident "GCC: (GNU) 12.1.1 20220730"
.section .note.GNU-stack,"",@progbits
```

Листинг 11-2: Язык ассемблера, сгенерированный дсс для программы в Листинге 11-1

При программировании на ассемблере принято хранить аргументы в регистрах, начиная с последнего аргумента в списке аргументов, продвигаясь к первому аргументу. В листинге 11.2 третий аргумент для записи, количество символов (3), сохраняется первым в регистре для третьего аргумента, edx. Второй аргумент — это адрес первого символа в строке (4), которая идет в rsi. Первый аргумент, устройство для записи в (5), хранится в edi непосредственно перед вызовом для записи (6).

Эта программа также вводит еще две инструкции, lea и call, и довольно странный синтаксис, связанный с этими инструкциями. Инструкция lea загружает адрес памяти .LCO в регистр rsi, а инструкция call передает управление программой на адрес функции записи. Прежде чем описывать детали этих инструкций, нам нужно посмотреть, где в памяти расположены различные компоненты программы.

9.3 Позиционно-независимый код

Задача компоновщика состоит в том, чтобы решить, где в памяти должен располагаться каждый программный компонент, а затем заполнить адреса в программном коде, где указан компонент. Компоновщик может решить, где каждый компонент должен быть расположен в памяти, и включить эти адреса в исполняемый файл, но более безопасно позволить операционной системе решить, где загрузить каждый компонент. Давайте посмотрим, как язык ассемблера, сгенерированный дсс, позволяет загружать программу в любом месте памяти.

Чтобы программа работала правильно, когда на операционную систему возложена обязанность решать, куда ее загрузить, компоновщик должен создать исполняемый файл, независимый от позиции. Чтобы это работало, каждая функция в программе должна состоять из независимого от позиции кода, кода, который будет работать правильно независимо от того, где он загружен в память. По умолчанию компилятор gcc обычно настроен на создание кода, не зависящего от позиции, а на этапе компоновки создается исполняемый файл, не зависящий от позиции.

Связать функции и глобальные элементы данных в файлах исходного кода, которые мы пишем для нашей программы, несложно. Компоновщик знает, сколько байтов содержится в каждой функции и глобальном элементе данных, поэтому он может вычислить, где каждый из них начинается относительно начала программы. Оттуда компоновщик может вычислить количество байтов от места ссылки на

компонент до относительного местоположения компонента, на который делается ссылка, давая значение смещения. Компоновщик вставляет это значение смещения в код в том месте, где имеется ссылка на компонент.

Вы уже узнали о цикле выполнения и о том, как указатель инструкций перемещается по программе по мере ее выполнения. В результате в любой заданной точке программы текущий адрес находится в указателе инструкций, rip, независимо от того, где программа была загружена в память. Во время выполнения программы, когда ЦП приходит к инструкции, которая ссылается на другой компонент, он добавляет значение смещения к адресу в указателе инструкции, чтобы получить эффективный адрес компонента, на который ссылаются. Эффективный адрес используется как инструкциями lea, так и инструкциями call.

lea — Загрузить эффективный адрес

Вычисляет эффективный адрес и загружает его в регистр.

lea reg, mem — загружает эффективный адрес памяти в reg.

Инструкция lea не влияет на флаги состояния в регистре rflags.

call — процедура вызова

Сохраняет информацию о связывании в стеке и переходит к процедуре.

вызов имя_функции помещает адрес следующей инструкции в стек вызовов, а затем передает управление имени_функции.

Инструкция call не влияет на флаги состояния в rflags. регистр.

В листинге 11-2 ячейка памяти текстовой строки помечена как .LC0 (2). Синтаксис для указания того, что нам нужен этот адрес относительно указателя инструкции, — .LC0[rip] (4). Вы можете представить это как .LC0 от разрыва. На этапе компоновки компоновщик вычисляет расстояние в памяти между инструкцией lea и меткой .LC0 и использует это значение в качестве смещения. Чтобы быть более точным, компоновщик использует расстояние памяти инструкции, следующей за инструкцией lea. Напомним, что во время выполнения программы, когда ЦП извлекает инструкцию, он увеличивает адрес в регистре гір до адреса следующей инструкции. Таким образом, действие инструкции lea rsi, .LC0[rip] заключается в добавлении смещения, вычисленного компоновщиком, к адресу в регистре гір, который теперь обновлен до адреса следующей инструкции, и загрузке этого адреса в rsi. регистр.

Метка .LCO находится в сегменте (1) .rodata, который обычно загружается операционной системой в сегмент .text. Большая часть того, что хранится в сегменте .text, является инструкциями процессора, поэтому операционная система рассматривает его как область памяти, доступную только для чтения. Раздел .rodata содержит постоянные данные, которые также доступны только для чтения.

Вы узнаете о помещении элементов в стек в следующем разделе, но вы можете видеть, что инструкция вызова в листинге 11-2 имеет @PLT, добавленную к имени вызываемой функции, напишите (6). PLT означает таблицу связывания процедур. . Функция записи находится в общей библиотеке C, а не в одном из файлов исходного кода, которые мы написали. Компоновщик понятия не имеет, где она будет располагаться относительно нашей основной функции, поэтому он включает в исполняемый файл таблицу компоновки процедур и таблицу глобальных смещений

(GOT).

В первый раз, когда наша программа вызывает функцию записи, динамический загрузчик в операционной системе загружает функцию в память (если она еще не была загружена другой программой), помещает адрес функции в глобальную таблицу смещений и настраивает таблица связывания процедур соответственно. Если наша программа снова вызовет функцию записи, таблица компоновки процедур использует значение из глобальной таблицы смещений для ее прямого вызова. Синтаксис write@PLT говорит о вызове функции записи, адрес которой можно найти в таблице компоновки процедур. Когда мы вызываем функции, включенные в компоновку нашей программы, нам не нужно использовать таблицу компоновки процедур, потому что компоновщик может вычислить относительный адрес вызываемой функции.

9.4 Стек вызовов

Стек вызовов или просто стек широко используется для интерфейса между вызывающей и вызываемой функциями, создания локальных переменных внутри функции и сохранения элементов внутри функции. Прежде чем описывать, как это делается, нам нужно понять, что такое стеки и как они используются.

9.4.1 Стеки в целом

Стек — это структура данных, созданная в памяти для хранения элементов данных, которая включает в себя указатель на «верхушку» стека. Неформально вы можете думать о стопке как о стопке обеденных тарелок на полке. Нам нужно иметь доступ только к элементу наверху стека. (И да, если вы вытащите тарелку откуда-то из стопки, вы, вероятно, что-нибудь сломаете.) Со стопкой выполняются две основные операции:

push data_item Помещает data_item на вершину стека и перемещает указатель стека так, чтобы он указывал на этот последний элемент.

pop location Элемент данных в верхней части стека перемещается на место, а указатель стека перемещается, чтобы указывать на следующий элемент, оставшийся в стеке.

Стек представляет собой структуру данных по принципу «последним пришел — первым вышел» (LIFO). Последнее, что будет помещено в стек, будет первым, что будет извлечено.

Чтобы проиллюстрировать концепцию стека, давайте продолжим наш пример с обеденной тарелкой. Скажем, у нас есть три обеденные тарелки разного цвета: красная на обеденном столе, зеленая на кухонном столе и синяя на прикроватной тумбочке. Теперь сложим их на полке следующим образом:

- 1. Нажмите на красную пластину.
- 2. Нажмите на зеленую пластину.

3. Нажмите на синюю пластину.

На данный момент наша стопка тарелок выглядит так, как показано на рисунке 9.1.

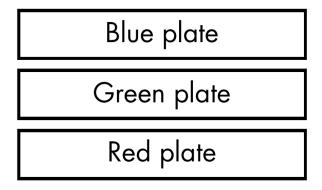


Рисунок 9.1 — Три обеденные тарелки в стопке

4. Теперь проделайте операцию: вскройте кухонный прилавок. У нас будет синяя тарелка на кухонном столе (напомним, что синяя тарелка стояла на прикроватной тумбочке), а стопка обеденных тарелок останется такой, как показано на рисунке 9.2.



Рисунок 9.2 — Одна тарелка извлечена из стопки

Если вы догадались, что действительно легко испортить стек, вы правы. Стек должен использоваться в соответствии со строгой дисциплиной. В любой функции:

- Всегда помещайте элемент в стек, прежде чем что-либо извлекать.
- Никогда не высовывайте больше вещей, чем вы надели.
- Всегда выталкивайте все из стека.

Если вам не нужно извлекать элементы, вы можете просто настроить указатель стека. Это эквивалентно отбрасыванию элементов, которые выскочили. (Наша аналогия с обеденной тарелкой здесь не работает.)

Хороший способ поддерживать эту дисциплину — подумать об использовании скобок в алгебраическом выражении. Толчок аналогичен левой скобке, а всплывающий аналогичен правой скобке. Пары скобок могут быть вложены друг в друга,

но они должны совпадать. Попытка поместить слишком много элементов в стек называется переполнением стека. Попытка вытолкнуть элементы из стека за пределы дна называется недостаточным заполнением стека.

Здесь мы рассмотрели только основные операции со стеком. Обычно в реализации стека добавляются другие операции. Например, операция просмотра позволяет просмотреть элемент на вершине стека, не удаляя его. И, как вы увидите в последующих главах, доступ к элементам, не находящимся на вершине стека, часто осуществляется напрямую, без добавления и извлечения, но очень хорошо контролируемым образом.

Стеки могут расти в любом направлении в памяти, в более высокие адреса или в более низкие. Восходящий стек растет до более высоких адресов, а нисходящий стек растет до более высоких адресов, а нисходящий стек растет до более низких адресов. Указатель стека может указывать на верхний элемент в стеке, полный стек, или на место в памяти, где следующий элемент будет помещен в стек, пустой стек. Эти четыре возможные реализации стека показаны на рисунке 9.3 с целыми числами 1, 2 и 3, помещенными в стек в указанном порядке. Обязательно обратите внимание, что на этом рисунке адреса памяти увеличиваются вниз, как мы обычно видим их в отладчике gdb.

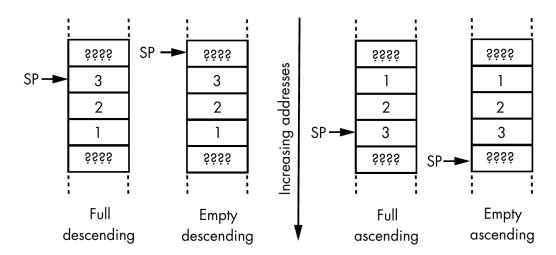


Рисунок 9.3 — Четыре способа реализации стека

Инструкции х86-64 используют стек как полный нисходящий стек. Чтобы понять этот выбор, подумайте о том, как вы могли бы организовать вещи в памяти. Напомним, что блок управления автоматически увеличивает счетчик программ по мере выполнения вашей программы. Программы бывают самых разных размеров, поэтому хранение программных инструкций по низким адресам памяти обеспечивает максимальную гибкость в отношении размера программы.

Стек является динамической структурой. Вы не знаете заранее, сколько места в стеке потребуется той или иной программе во время ее выполнения. Невозможно узнать, сколько места выделить для стека. Вы хотели бы выделить как можно больше места, не допуская при этом его столкновения с инструкциями программы.

Решение состоит в том, чтобы начать стек с наивысшего адреса и увеличивать его в сторону более низких адресов.

Это сильно упрощенное объяснение реализации стеков таким образом, чтобы они росли «вниз» в памяти. Организация различных элементов программы в памяти гораздо сложнее, чем простое описание, данное здесь. Но это может помочь вам понять, что есть несколько веских причин для того, что может показаться довольно странной реализацией.

Важным моментом является то, что нам нужно написать наш ассемблер соответствующим образом. Затем мы подробно рассмотрим, как стек используется в прологе и эпилоге функции, и как аргументы другой функции хранятся в регистрах, написав собственное «Hello, World!» программировать непосредственно на ассемблере.

9.4.2 Внутри функции пролога и эпилога

Моя версия на ассемблере «Hello, World!» Программа в листинге 11-3 очень похожа на язык ассемблера, сгенерированный из версии С компилятором в листинге 11-2, но я добавил комментарии и использовал более осмысленную метку для строковой константы. Это должно облегчить понимание того, как программа использует стек и передает аргументы функции записи.

```
# helloWorld.s
# Hello World program using the write() system call
        .intel_syntax noprefix
# Useful constant
                STDOUT, 1
        .equ
# Constant data
        .section .rodata
message:
        .string "Hello, World!\n"
                msgLength, .-message-1
        .equ
# Code
        .text
        .globl main
        .type
                main, @function
main:
                                     # save caller's frame pointer
        push
                rbp
                                     # our frame pointer
        mov
                rbp, rsp
                edx, msgLength
                                     # message length
        mov
                rsi, message[rip]
                                     # message address
        lea
                edi, STDOUT
                                     # the screen
        mov
        call
                write@plt
                                     # write message
```

```
mov eax, 0 # return 0

pop rbp # restore caller frame pointer ret # back to caller
```

Листинг 11-3: «Привет, мир!» программа написана на ассемблере

Прежде чем мы перейдем к обсуждению пролога, обратите внимание, что я использовал другую директиву ассемблера, .equ, в листинге 11.3. (1). Формат следующий:

```
equ symbol, expression
```

Обратите внимание, что нам не нужно указывать сегмент .text для раздела .rodata (2). Ассемблер и компоновщик создают раздел .rodata, и операционная система сама определяет, куда его загрузить.

Выражение должно оцениваться как целое число, и ассемблер устанавливает символ, равный этому значению. Затем вы можете использовать этот символ в своем коде, что значительно облегчит его чтение, а ассемблер подставит значение выражения. Выражение часто представляет собой просто целое число. В этой программе я приравнял символ STDOUT к целому числу 1.

Символ «.» в выражении означает здесь место в памяти. Таким образом, когда ассемблер достигает выражения (3), он вычисляет текущую позицию в памяти, которая является концом текстовой строки в стиле С; вычитает начальное местоположение строки, место, которое программист пометил как сообщение, а затем вычитает 1 для завершающего символа NUL. Конечным результатом является то, что MsgLength приравнивается к количеству печатных символов в текстовой строке.

В главе 10 вы узнали, как указатель фрейма вызывающего объекта сохраняется в стеке вызовов и для этой функции устанавливается новый указатель фрейма. Но теперь, когда вы знаете больше о том, как работает стек вызовов, давайте пройдемся по прологу этой функции с помощью gdb.

Первое, что нам нужно сделать, это установить точку останова в начале функции:

```
(gdb) b main
Breakpoint 1 at 0x1139: file helloWorld.s, line 18.
```

Вы можете использовать либо метку, либо основной, либо номер строки. Мы видели, как использовать команду 1i для просмотра номеров строк в главе 2. Использование номера строки может привести к тому, что gdb выполнит пролог и прекратит работу после него. (Я видел разное поведение в разных версиях gdb.)

После установки точки останова, когда мы запускаем программу, она прерывается на первой инструкции, и мы можем проверить содержимое регистров rbp и rsp:

9 Внутри функции таіп

```
(gdb) r
Starting program: /home/bob/progs/chap11/helloWorld_asm/helloWorld

Breakpoint 1, main () at helloWorld.s:18
18  push rbp # save caller's frame pointer
(gdb) i r rbp rsp
rbp 0x0 0x0
rsp 0x7fffffffde88 0x7fffffffde88
```

Команда і г дает нам текущее местоположение указателя стека, rsp. Инструкция, которая должна быть выполнена, поместит восемь байтов регистра rbp в стек вызовов. Чтобы увидеть эффекты в памяти, мы исследуем текущее содержимое стека. Поскольку стек вызовов полностью нисходящий, мы вычтем 8 из текущего адреса в указателе стека для нашего дисплея, чтобы мы могли получить представление об области памяти, которую эта инструкция изменит до того, как она изменится:

```
(gdb) x/2xg 0x7fffffffde80
0x7fffffffde80: 0x00005555555555160 0x00007ffff7de70b3
```

Указатель стека в настоящее время указывает на значение 0x00007ffff7de70b3, которое является адресом возврата, который инструкция вызова в вызывающей функции (в среде выполнения С, поскольку это основная функция) помещается в стек. Регистр rbp содержит 0x0000000000000000. Это значение будет помещено в стек по адресу 0x7fffffffde80, который в настоящее время содержит 0x0000555555555160.

Затем мы выполняем две инструкции в прологе функции, что приведет нас к первой инструкции после пролога:

```
(gdb) si
19 mov rbp, rsp # our frame pointer
(gdb) si
21 mov edx, MsgLength # message length
```

Мы проверим значения в регистрах rsp и rbp:

```
(gdb) i r rbp rsp
rbp 0x7fffffffde80 0x7fffffffde80
rsp 0x7fffffffde80 0x7fffffffde80
```

. . .

9.5 Локальные переменные в функции

Переменные, определенные в функции C, могут использоваться в функции только там, где они определены, что делает их локальными переменными. Они создаются при вызове функции и удаляются, когда функция возвращается к вызывающей функции, поэтому их также называют автоматическими переменными.

В главе 9 вы узнали, что регистры ЦП можно использовать в качестве переменных, но если бы мы использовали регистры ЦП для хранения всех наших переменных, у нас скоро закончились бы регистры даже в небольшой программе, поэтому нам нужно выделить место в память для переменных.

Ранее мы также видели, что функция должна сохранять содержимое некоторых регистров (столбец «Сохранить?» в таблице 11.2) для вызывающей функции. Если мы хотим использовать такой регистр в нашей функции, нам нужно сохранить его содержимое в памяти и восстановить перед возвратом в вызывающую функцию.

Далее мы рассмотрим, как использовать стек вызовов для этих двух целей: создание и удаление автоматических переменных и сохранение и восстановление содержимого регистров.

9.5.1 Переменные в стеке

Из описания стека вызовов, показанного ранее, вы можете догадаться, что это хорошее место для сохранения содержимого регистра — просто поместите его в стек, прежде чем использовать регистр для чего-то другого, а затем извлеките содержимое из регистра перед возвратом в регистр. вызывающая функция.

Создание переменных в стеке вызовов более сложно. Если мы ограничим наше использование стека отправкой и извлечением, отслеживание того, где находится каждая переменная в стеке, быстро станет беспорядочной, если не невозможной.

Однако есть простой способ использовать стек для переменных. В рамках пролога функции мы выделим достаточно памяти для переменных в стеке, переместив указатель стека, тем самым увеличив размер кадра стека для функции. Мы можем использовать тот же метод адресации для доступа к нашим переменным в кадре стека, который использовался для доступа к адресу сообщения в листинге 11-3, за исключением того, что мы будем использовать указатель кадра, rbp, для базы адреса. Мы должны быть осторожны, чтобы не изменить rbp, чтобы мы могли использовать его в качестве контрольной точки во фрейме стека, оставляя указатель стека свободным для добавления и извлечения элементов по мере необходимости.

Чтобы проиллюстрировать, как использовать кадр стека для автоматических локальных переменных, мы начнем с программы на С в листинге 11.4, которая считывает один символ с клавиатуры и выводит его на экран.

```
/* echoChar.c
 * Echoes a character entered by the user.
 */
```

Листинг 11-4: Программа для отображения одного символа, введенного пользователем

В листинге 11-5 показано, как это делает наш компилятор, представляющий собой язык ассемблера, который дсс генерирует для программы С в листинге 11-4.

```
"echoChar.c"
        .file
        .intel_syntax noprefix
        .text
        .section
                       .rodata
.LCO:
                       "Enter one character: "
        .string
.LC1:
                      "You entered: "
        .string
        .text
        .globl
                      main
        .type
                     main, @function
main:
        push
                   rbp
                   rbp, rsp
        mov
                   rsp, 16
        sub
                   rax, QWORD PTR fs:40
        mov
                   QWORD PTR -8[rbp], rax
        mov
                   eax, eax
        xor
                   edx, 21
        mov
                   rax, .LC0[rip]
        lea
                   rsi, rax
        mov
```

```
edi, 1
        mov
                     write@PLT
        call
                    rax, -9[rbp]
        lea
                    edx, 1
        mov
        mov
                    rsi, rax
                    edi, 0
        mov
                     read@PLT
        call
        mov
                    edx, 13
                    rax, .LC1[rip]
        lea
                    rsi, rax
        mov
                    edi, 1
        mov
                     write@PLT
        call
                    rax, -9[rbp]
        lea
        mov
                    edx, 1
        mov
                    rsi, rax
                    edi, 1
        mov
                     write@PLT
        call
                    eax. 0
        mov
                    rdx, QWORD PTR -8[rbp]
        mov
                    rdx, QWORD PTR fs:40
        sub
                   .L3
        jе
        call
                     __stack_chk_fail@PLT
.L3:
        leave
        ret
        .size
                      main, .-main
                        "GCC: (GNU) 12.1.1 20220730"
        .ident
        .section
                          .note.GNU-stack,"", @progbits
```

Листинг 11-5. Язык ассемблера, сгенерированный компилятором для программы echoChar в листинге 11-4.

Программа на С определяет локальную символьную переменную aLetter, которая требует только один байт. Однако компилятор выделил 16 байтов в стеке вызовов, просто переместив указатель стека на 1. Архитектура х86-64 включает набор из шестнадцати 128-битных регистров, которые используются некоторыми инструкциями с плавающей запятой и векторами. Вы узнаете о них больше в главе 18. Для этих инструкций указатель стека должен быть выровнен по 16-байтовым границам адреса, поэтому в большинстве стандартов протоколов указано, что указатель стека должен быть выровнен по 16-байтовым границам. Это менее подвержено ошибкам, чем выравнивание указателя стека только там, где это необходимо.

Инструкция по перемещению указателя стека вводит инструкцию вычитания **sub**. Пока мы здесь, мы также опишем инструкции сложения и отрицания, сложения и отрицания.

...

Инструкции по умножению и делению более сложны и описаны в главе 16.

Нам нужно передать адрес локальной переменной **char** функции чтения, чтобы она могла сохранить там символ, введенный пользователем. Мы можем сделать это с помощью инструкции **lea** (загрузить эффективный адрес) (4). Как видите, компилятор выбрал байт, расположенный в 9 байтах внутри 16 байтов, выделенных в стеке. На рисунке 9.4 показано расположение этой переменной.

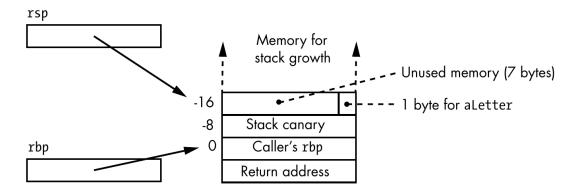


Рисунок 9.4 — Фрейм стека для программы в листинге 11-5

Один из элементов кадра стека на рисунке 9.4 — это канарейка стека, которая используется для обнаружения повреждения стека.

9.5.2 Повреждение стека

Эпилог функции восстанавливает указатель фрейма вызывающего объекта в регистре rbp и возвращает указатель стека, указывающий на адрес возврата. Однако, если любое из этих значений было изменено в стеке, программа не будет вести себя должным образом. Канарейка стека может помочь определить, было ли изменено какое-либо из этих значений.

Когда программа запускается, операционная система сохраняет 64-битное случайное число в специальном месте памяти с пометкой fs:40, которое может изменить только операционная система. Мы читаем это значение из памяти (2) и сохраняем его во фрейме стека сразу после значения rbp (3) вызывающей программы. Затем, перед выполнением эпилога функции, мы проверяем, не изменилось ли значение стековой канарейки (5).

Примечание. Использование стековой канарейки— необязательная функция. В моей версии gcc он используется по умолчанию. Вы можете переопределить поведение по умолчанию с помощью одного из параметров командной строки -fstack-protector, -fstack-protector-strong или

- -stack-protector-all, чтобы использовать канарейку стека, и
- -fno-stack-protector, чтобы не использовать ее.

Код для выполнения этой проверки содержит еще две инструкции.

...

В листинге 11-5 код для проверки поврежденного стека 5 сначала извлекает значение, которое было сохранено в стеке, канареечный стек, а затем выполняет побитовое исключающее ИЛИ с исходным значением, которое было сгенерировано при первом запуске программы. в ячейке памяти fs:40. Если эти два значения идентичны, исключающее ИЛИ приводит к 0, что устанавливает флаг нулевого состояния ZF в 1 (истина), в результате чего инструкция је .L3 переводит поток программы на инструкцию выхода, пропуская, таким образом, вызов функция __stack_chk_fail@PLT. Если операция исключающее ИЛИ не возвращает 0, переход не произойдет, и программа вызовет функцию __stack_chk_fail@PLT, которая сообщит об ошибке повреждения стека и завершит программу.

Вы видите еще одну новую инструкцию в этой программе, уходите.

. . .

Язык ассемблера, сгенерированный дсс в листинге 11.5, включает некоторые дополнительные обозначения QWORD PTR 25. В большинстве случаев ассемблер может вычислить размер операнда — байта, слова, двойного слова или четверного слова — из контекста инструкция. Если один из операндов является регистром, имя регистра определяет размер операнда. Но если один из операндов является адресом памяти, а другой — буквальной константой, размер операнда определить невозможно. Например, в листинге 11-5, если бы инструкция в 3 была следующей:

...

Давайте соберем все это воедино и напишем программу echoChar непосредственно на ассемблере. Мы будем использовать более осмысленные имена для меток, позволим ассемблеру вычислить длину текстовых строк и прокомментируем наш код, как показано в листинге 11.6.

```
# echoChar.s
# Prompts user to enter a character, then echoes the response
        .intel_syntax noprefix
# Useful constants
        .equ
                 STDIN, 0
                STDOUT, 1
        .equ
# Stack frame
        .equ
                 aLetter,-9
                 canary,-8
        .equ
                localSize, -16
        .equ
# Constant data
        .section .rodata
prompt:
        .string "Enter one character: "
                promptSz,.-prompt-1
        .equ
msg:
        .string "You entered: "
        .equ
                msgSz,.-msg-1
```

9 Внутри функции main

```
.text
# Code
        .globl main
        .type main, @function
main:
                                    # save caller's frame pointer
               rbp
       push
       mov
               rbp, rsp
                                    # our frame pointer
        add
               rsp, localSize
                                    # for local var.
               rax, fs:40
                                    # get stack canary
       mov
                                   # and save it
               canary[rbp], rax
       mov
               edx, promptSz
                                    # prompt size
       mov
                                    # address of prompt text string
               rsi, prompt[rip]
       lea
               edi, STDOUT
                                    # standard out
       mov
       call write@plt
                                    # invoke write function
               edx, 1
                                    # 1 character
       mov
               rsi, aLetter[rbp]
                                    # place to store character
       lea
       mov
               edi, STDIN
                                    # standard in
       call
               read@plt
                                    # invoke read function
               edx, msgSz
                                    # message size
       mov
               rsi, msg[rip]
                                    # address of message text string
       lea
               edi, STDOUT
                                    # standard out
       mov
               write@plt
                                    # invoke write function
        call
               edx, 1
                                    # 1 character
       mov
               rsi, aLetter[rbp]
       lea
                                    # place where character stored
       mov edi, STDOUT
                                    # standard out
              write@plt
                                    # invoke write function
       call
               eax, 0
                                    # return 0
       mov
               rcx, canary[rbp] # retrieve saved canary
       mov
               rcx, fs:40
                                    # and check it
       xor
               goodCanary
        jе
               __stack_chk_fail@PLT # bad canary
       call
goodCanary:
                                     # delete local variables
       mov
               rsp, rbp
                                     # restore caller's frame pointer
               rbp
       pop
       ret
                                     # back to calling function
```

Листинг 11-6: Программа для отображения одного символа, написанная

9 Внутри функции main

непосредственно на ассемблере

Читая код в листинге 11-6, я думаю, вы обнаружите, что присвоение имен смещениям для переменных в кадре стека значительно упрощает чтение кода. (1). Я также явно отменяю кадр стека вместо использования инструкции выхода. подчеркнуть происходящее (2).

В последующих главах вы узнаете, как использовать фрейм стека для более крупных и сложных переменных. Вы также узнаете, как использовать стек для передачи аргументов помимо шести, которые могут быть переданы в регистрах.

9.6 Не использовать среду выполнения С

Основная цель этой книги — показать, что происходит на уровне набора инструкций при написании на языках высокого уровня, поэтому мы продолжим использовать среду выполнения C (а позже и C++) и системный вызов записи и чтения POSIX. функции для оставшейся части этой книги.

Конечно, можно писать автономные программы, не использующие среду выполнения С. Вы увидите, как это делается, в главе 20.

...

Заключение

Продолжение следует...

Литература

- [1] Таненбаум Э. Архитектура компьютера. 6-е изд. СПб.: Изд. Питер, 2017. 816 с.
- [2] Буч Г. Объектно-ориентированное проектирование с примерами применения. /Пер. с англ. М.: Конкорд, 1992. 519 с.
- [3] Буч Г. Объектно-ориентированный анализ и проектирование с примерами приложений на C++, 2-е изд./Пер. с англ. М.: «Издательства Бином», СПб: «Невский диалект», 1998 г. 560 с., ил.
- [4] Легалов А.И. О разработке программного обеспечения. Модельный взгляд. http://softcraft.ru/notes/devproc/
- [5] Англо-русско-немецко-французский толковый словарь по вычислительной технике и обработке данных, 4132 термина. Под. ред. А.А. Дородницына. М.: 1978. 416 с.
- [6] Гагарина Л.Г., Кононова А.И. Архитектура вычислительных систем и Ассемблер с приложением методических указаний к лабораторным работам. Учебное пособие. М.: СОЛОН-Пресс, 2019. 368 с.
- [7] Брайант Рэндал Э., О'Халларон Дэвид Р. Компьютерные системы: архитектура и программирование. 3-е изд. / пер. с англ. А. Н. Киселева. М.: ДМК Пресс, 2022.-994 с.
- [8] Йо Ван Гуй. Программирование на ассемблере x64: от начального уровня до профессионального использования AVX. М.: ДМК Пресс, 2021. 332 с.
- [9] Формат файла ELF64. https://uclibc.org/docs/elf-64-gen.pdf
- [10] Plantz Robert G. Introduction to Computer Organization. -2022
- [11] Ричард Столмен, Роланд Пеш, Стан Шебс и др. Отладка с помощью GDB. 2000. https://www.opennet.ru/docs/RUS/gdb/
- [12] Андреас Целлер Почему не работают программы. М.: Эксмо, 2011. 560 с.
- [13] Suzanne J. Matthews, Tia Newhall, Kevin C. Webb. Dive into Systems. -2022
- [14] Кудрявцева И.А., Швецкий М.В. Программирование: теория типов: учебное пособие для вузов. М.: Издательство Юрайт, 2022. 652 с.

Литература

- [15] Пирс Бенджамин Типы в языках программирования Лямбда пресс, Добросвет, 2012.
- [16] Майерс Г. Дж. Архитектура современных ЭВМ. В 2-х книгах. М.: Мир, 1985. 366+311 с.
- [17] Органик Э. Организация системы Интел 432. M.: Мир, 1987.
- [18] IAPX 432. Википедия https://ru.wikipedia.org/wiki/IAPX_432
- [19] Пройдаков Эдуард. Микропроцессор 8080. https://www.computer-museum.ru/technlgy/i8080.htm