Masarykova Univerzita

Přírodovědecká fakulta Ústav matematiky a statistiky

DISERTAČNÍ PRÁCE

Brno 2016

Lenka Křivánková

Masarykova Univerzita Přírodovědecká fakulta Ústav matematiky a statistiky



Stochastické metody analýzy ekonomických dat

DISERTAČNÍ PRÁCE

Brno 2016

Lenka Křivánková

Bibliografický záznam

Autor: Mgr. Lenka Křivánková

Název: Stochastické metody analýzy ekonomických dat

Školitel: doc. RNDr. Martin Kolář, Ph.D.

Studijní program: Matematika

Obor: Pravděpodobnost, statistika a matematické mode-

lování

Rok obhajoby: 2016

Klíčová slova: Stochastické procesy,

Bibliographic entry

Author: Mgr. Lenka Křivánková

Title: Stochastic methods in analysis of economic data

Supervisor: doc. RNDr. Martin Kolář, Ph.D.

Study programme: Mathematics

Study field: Probability, statistics and mathematical modeling

Year of defence: 2016

Keywords: Stochastic processes,

Poděkování

Na tomto místě

Brno, Červenec 2016

Lenka Křivánková

Abstrakt

 ${\bf V}$ první části práce jsou uvedeny základní matematické pojmy použité v dalších částech textu.

Abstract

In the first part of the work, some basic mathematical methods employed in this thesis are recalled.

Obsah

Bi	ibliog	grafický záznam	i
Po	oděk	ování	iii
\mathbf{A}	bstra	kt	iv
0	bsah		vi
Se	eznar	n použitého značení	vii
Ú	vod		1
1	Sto	chastická analýza	2
	1.1	Stochastické procesy a jejich vlastnosti	
		1.1.1 Stochastický proces	
		1.1.2 Wienerův proces	
		1.1.3 Itôův proces	
		1.1.4 Ornstein–Uhlenbeckův proces	
		1.1.5 Mnohorozměrný Wienerův proces	10
	1.2	Itôův integrální počet	
		1.2.1 Itôův integrál	12
		1.2.2 Itôovo lemma	13
	1.3	Stochastické diferenciální rovnice	13
		1.3.1 Úvod do teorie stochastických diferenciálních rovnic	13
		1.3.2 Numerické metody řešení stochastických diferenciál-	
		ních rovnic	15
2		chastické modelování	20
	2.1	Stochastické modelování cen finančních aktiv	
		2.1.1 Black-Scholesův model	
	2.2	Stochastické modelování úrokových sazeb	
		2.2.1 Vašíčkův model	
		2.2.2 Hull-Whitův model	24
3	Teo	rie portfolia	25
	3.1	Základní charakteristiky portfolia	
		3.1.1 Výnosnost	25
		3.1.2 Riziko	26
	3.2	Klasická teorie portfolia	
		3.2.1 Markowitzova teorie portfolia	29

Literat	tura	47
	na ceně aktiva	37
3.7 Spojitý rovnovážný model s očekávanou výnosností záv		
3.6	Paradox v teorii portfolia a Věta o separaci do dvou fondů	35
3.5	Stochastická teorie portfolia	33
	3.4.2 Rozpor mezi předpoklady	32
	3.4.1 Značení a předpoklady	31
3.4	Ohlson-Rosenbergův paradox	31
	3.3.1 Mertonův model	30
3.3	Dynamická teorie portfolia	30

Seznam použitého značení

Prostory a matice

\mathbb{R}	jednorozměrný Eukleidovský prostor
\mathbb{R}^n	n-rozměrný Eukleidovský prostor
\mathbb{R}^+	množina všech kladných čísel
$\boldsymbol{x} = (x_1, \dots, x_n)^{\mathrm{T}}$	n-rozměrný reálný vektor
1	vektor jedniček
$egin{aligned} \mathbf{I}_n \ \mathbf{A}^{\mathrm{T}} \end{aligned}$	jednotková matice řádu n
\mathbf{A}^{T}	transponovaná matice vzhledem k matici A

${\bf Pravd\check{e}podobnost}$

ω	elementární jev
Ω	základní prostor, množina všech elementárních jevů
Pr(A)	pravděpodobnost jevu A
$(\Omega, \mathcal{A}, Pr)$	pravděpodobnostní prostor

Náhodné veličiny

$X; X(\omega)$	náhodná veličina
$f(x); f_X(x)$	hustota pravděpodobnosti náhodné veličiny X
$F(x); F_X(x)$	distribuční funkce náhodné veličiny X
$X \sim \mathcal{L}(\boldsymbol{\theta})$	náhodná veličina X mající rozdělením pravděpodob
	nosti \mathcal{L} s parametry $\boldsymbol{\theta} = (\theta_1, \dots, \theta_n)$
E(X);EX	střední hodnota náhodné veličiny X
D(X); DX	rozptyl náhodné veličiny X
$C(X_i,X_j)$	kovariance náhodných veličin X_i a X_j
$N(\mu,\sigma^2)$	Normální (Gaussovo) rozdělení pravděpodobnosti se
	střední hodnotou μ a rozptylem σ^2

Náhodné vektory

$\boldsymbol{X} = (X_1, \dots, X_n)^{\mathrm{T}}$	n-rozměrný náhodný vektor
$f(\mathbf{x}); f_{\mathbf{X}}(\mathbf{x})$	sdružená hustota pravděpodobnosti náhodného vek-
	toru \boldsymbol{X}
$F(\mathbf{x}); F_{\mathbf{X}}(\mathbf{x})$	sdružená distribuční funkce náhodného vektoru \boldsymbol{X}
$E(oldsymbol{X});Eoldsymbol{X}$	vektor středních hodnot náhodného vektoru \boldsymbol{X}
$D(oldsymbol{X});Doldsymbol{X}$	kovarianční matice náhodného vektoru \boldsymbol{X}
$oldsymbol{\Sigma}(oldsymbol{X_i}, oldsymbol{X_j})$	kovarianční matice náhodných vektorů \boldsymbol{X}_i a \boldsymbol{X}_j

Stochastická analýza

$X(t,\omega); X(t); X_t$	stochastický proces
$F_{t_1,\ldots,t_n}(x_1,\ldots,x_n)$	distribuční funkce stochastického procesu
\mathcal{T}	indexová množina (často interpretovaná jako čas)
$W(t,\omega); W(t); W_t$	standardní Wienerův proces
$\Delta W_k = W_{t_{k+1}} - W_{t_k}$	přírůstek Wienerova procesu
Δt	přírůstek času
$\Delta W = W_{t+\Delta t} - W_t$	přírůstek Wienerova procesu za čas Δt
$dX(t,\omega); dX(t); dX_t$	stochastický diferenciál
$\int_0^T f(t,\omega) \mathrm{d}W$	Itô ův integrál pro stochastický proces $f(t,\omega)$
$m{X}(m{t},m{\omega});m{X}(m{t});m{X}_{m{t}}$	vektorový stochastický proces
$oldsymbol{W}(oldsymbol{t})$	standardní n -rozměrný Wienerův proces
f(t)	reálná funkce jedné proměnné
f'(t)	první derivace reálné funkce f
$\mathrm{d}f$	diferenciál funkce f
f(t,x)	reálná funkce dvou proměnných
$\frac{\partial f(t,x)}{\partial t}$	parciální derivace funkce f podle proměnné t
$ oldsymbol{x} $	Eukleidovská norma

Teorie portfolia

I_t	množina všech investorů na trhu v čase t
$P_j(t)$	cena aktiva j v čase t
$\mathbf{P}(t)$	vektor cen aktiv v čase t
$N_j(t)$	objem aktiva j v čase t
$oldsymbol{N}(t)$	vektor objemů aktiv v čase t
$V_j(t) = P_j(t)N_j(t)$	tržní hodnota aktiva j
r_{j}	míra výnosnosti podkladového aktiva j
$\vec{r} = (r_1, \dots, r_n)^{\mathrm{T}}$	vektor výnosností aktiv držených v portfoliu
μ_j	očekávaná míra výnosnosti podkladového aktiva \boldsymbol{j}
σ_j	riziko podkladového aktiva j
B(t)	cena bezrizikového aktiva v čase t
$r_f(t)$	bezriziková úroková míra v čase t
$\boldsymbol{X} = (X_1, \dots, X_n)^{\mathrm{T}}$	vektor vah podkladových aktiv držených v portfoliu
$C(r_j,r_k)=\sigma_{jk}$	kovariance výnosnosti aktiva j a výnosnosti aktiva k
$oldsymbol{\Sigma}$	kovarianční matice výnosností podkladových aktiv
	držených v portfoliu
$\xi_{jk}(t)$	proces volatility podkladových aktiv j a k držených v portfoliu
ξ	matice volatilit podkladových aktiv držených v port-
	foliu
$\gamma_i(t)$	míra růstu podkladového aktiva j
$w_j(i,t)$	optimální objem prostředků investovaných do aktiva
J(v,v)	j investorem i v čase t
$oldsymbol{w}(i,t)$	optimální alokace prostředků investora i držených v
	portfoliu všech aktiv v čase t
$\lambda(i,t)$	rizikové preference investora i v čase t
	-

Úvod

příliš žlutoučký kůň úpěl ďábelské ódy

1

Stochastická analýza

Nejprve uvedeme základní matematický aparát, který využíváme v této práci. Budeme používat obvyklé značení, jehož přehled je uveden na začátku práce. Zavedeme základní definice a vztahy využívané ve stochastickém modelování. Tato kapitola čerpá především z klasické monografie Bernta Øksendala o stochastických diferenciálních rovnicích [37], podobně jako knihy Thomase Garda [14] a rozsáhlé publikace Andrei Pascucci zabývající se matematickými metodami oceňování opcí [38]. Jako další reference byly využity [23], [1], [51] a [50]. Ve zmiňované literatuře je možno nalézt další podrobnosti.

1.1 Stochastické procesy a jejich vlastnosti

Stochastické procesy slouží k popisu dynamiky náhodných jevů a příklady takových jevů nacházíme v mnoha vědeckých oborech. Mezi nejznámější patří Brownův pohyb pevných částic, difúze a bílý šum.

Základy teorie stochastických procesů byly položeny na konci devatenáctého století. První zmínky popisu Brownova pohybu najdeme v článku dánského matematika Thorvalda Nicolae Thielea z roku 1880 zabývajícím se metodou nejmenších čtverců (podrobněji viz [27]). V roce 1900 Louis Bachelier ve své disertační práci [3] používá Brownův pohyb k popisu pohybu cen akcií na trhu. Díky ní je Bachelier uznávaný jako zakladatel kvantitativních metod ve finanční matematice.

Nezávisle na této práci popisují matematicky Brownův pohyb také fyzici Albert Einstein a Marian Smoluchowski. V roce 1905 Einstein aplikuje Brownův pohyb ve svém článku zabývajícím se molekulárně kinetickou teorií tepla [9]. O rok později Smoluchowski prezentuje článek [56], který se stane důležitým základem teorie náhodných procesů zvláště rovnice difúze. Einsteinovu teorii v roce 1908 experimentálně ověřil Jean Baptiste Perrin [39] a za tento úspěch byl v roce 1926 oceněn Nobelovou cenou za fyziku.

V neposlední řadě chceme zmínit význam amerického matematika Nor-

berta Wienera, který dokázal existenci stochastického procesu používaného k popisu Brownova pohybu [57]. Tento proces nese jeho jméno a je využíván v mnoha různých odvětvích.

1.1.1 Stochastický proces

V této části práce definujeme stochastický proces a uvedeme některé jeho podstatné vlastnosti.

Definice 1 (Stochastický proces). Uvažujme indexovou množinu \mathcal{T} a pravděpodobnostní prostor $(\Omega, \mathcal{A}, \mathsf{Pr})$. Stochastický proces $X(t, \omega)$ je funkce dvou proměnných $X: \mathcal{T} \times \Omega \to \mathbb{R}$, kde $X(t, \cdot): \Omega \to \mathbb{R}$ je pro každé $t \in \mathcal{T}$ náhodná veličina.

Reálná funkce $X(\cdot,\omega)$ se nazývá trajektorie nebo cesta nebo realizace stochastického procesu.

Množina parametrů \mathcal{T} může být diskrétní nebo spojitá a v závislosti na tom pak mluvíme o diskrétním nebo spojitém stochastickém procesu.

Definice 2 (Ekvivalence stochastických procesů). Dva stochastické procesy $X(t,\omega)$ a $Y(t,\omega)$ nazveme *ekvivalentní* pokud platí

$$X(t,\cdot) = Y(t,\cdot)$$
 s pravděpodobností jedna pro každé $t \in \mathcal{T}$.

V takovém případě hovoříme o tom, že jeden proces je verzí druhého procesu.

Definice 3 (Systém distribučních funkcí stochastického procesu). Nechť \mathcal{T}_n je množina všech vektorů $\mathcal{T}_n = \{ \boldsymbol{t} = (t_1, \dots, t_n) : t_1 \leq t_2 \leq \dots \leq t_n; t_i \in \mathcal{T}; i = 1, \dots, n \}$, pak distribuční funkcí stochastického procesu rozumíme funkci

$$F_t(\boldsymbol{x}) = F_{t_1,\dots,t_n}(x_1,\dots,x_n) = \Pr(X_{t_1} \le x_1,\dots,X_{t_n} \le x_n),$$

pro všechna $\boldsymbol{t}=(t_1,\ldots,t_n)\in\mathcal{T}_n$ a všechna $\boldsymbol{x}=(x_1,\ldots,x_n)\in\mathbb{R}^n$. Pro různá n a různé t_1,\ldots,t_n dostáváme celý systém distribučních funkcí, který označíme \mathcal{F} , a který plně popisuje pravděpodobnostní chovaní stochastického procesu.

Příklad 1 (Gaussovský proces). *Gaussovský proces* je stochastický proces, jehož rozdělení pravděpodobnosti je normální, tedy každá sdružená distribuční funkce $F_{\boldsymbol{t}}(\boldsymbol{x})$ je normální pro všechna $\boldsymbol{t} = (t_1, \dots, t_n) \in \mathcal{T}$ a $\boldsymbol{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$.

Systém distribučních funkcí nese úplnou informaci o pravděpodobnostním chování stochastického procesu, nicméně podstatnou část této informace můžeme získat už jen z charakteristik popsaných v následující definicí.

Definice 4 (Charakteristiky stochastického procesu). Nechť X(t) je stochastický proces takový, že pro každé $t \in \mathcal{T}$ existuje střední hodnota $\mathsf{E}X(t)$. Pak funkce μ_t definovaná na množině \mathcal{T} předpisem

$$\mu_t = \mathsf{E}X(t)$$

se nazývá střední hodnota stochastického procesu X(t).

Nechť X(t) je stochastický proces takový, že pro každé $t \in \mathcal{T}$ platí $\mathsf{E}|X(t)|^2 < \infty$ (říkáme, že má konečné druhé momenty). Pak funkce dvou proměnných $\gamma(s,t)$ definovaná na množině $\mathcal{T} \times \mathcal{T}$ předpisem

$$\gamma(s,t) = C(X(s), X(t)) = E[(X(s) - \mu_s)(X(t) - \mu_t)]$$

se nazývá autokovarianční funkce stochastického procesu X(t). Speciálně hodnota $\gamma(t,t) = \mathsf{D}(X(t))$ této funkce se nazývá rozptyl stochastického procesu v čase t a budeme ji značit σ_t^2 .

Nechť X(t) je stochastický proces s konečnými druhými momenty, pak funkce $\rho(s,t)$ definovaná na množině $\mathcal{T} \times \mathcal{T}$ předpisem

$$\rho(s,t) = \frac{\mathsf{C}(X(s),X(t))}{\sqrt{\mathsf{D}(X(s))\mathsf{D}(X(t))}} = \frac{\gamma(s,t)}{\sqrt{\gamma(s,s)\gamma(t,t)}}$$

se nazývá autokorelační funkce stochastického procesu X(t).

Definice 5 (Stacionarita stochastického procesu). Stochastický proces X(t) nazveme striktně stacionární pokud jsou jeho sdružené distribuční funkce invariantní vůči časovému posunu, tedy pro všechna $h \in \mathbb{R}$ takové, že $t_j \in \mathcal{T}$ a $t_j + h \in \mathcal{T}$ pro všechna j platí

$$F_{t_1+h,\dots,t_n+h}(x_1,\dots,x_n) = F_{t_1,\dots,t_n}(x_1,\dots,x_n).$$

Stochastický proces X(t) nazveme slabě stacionární pokud existuje konstanta $\mu \in \mathbb{R}$ a funkce $c : \mathbb{R}^+ \to \mathbb{R}$ taková, že

$$\mathsf{E} X(t) = \mu \quad \text{ a } \quad \mathsf{C}(X(t), X(s)) = c(|t-s|)$$

pro všechna $t, s \in \mathcal{T}$.

Pro slabě stacionární proces zřejmě platí $\sigma_t^2 = c(0)$. Procesy, které nejsou striktně stacionární, se nazývají evoluční.

Definice 6 (Nezávislost přírůstků stochastického procesu). Přírůstky stochastického procesu X(t) jsou nezávislé právě tehdy, když pro všechny časové posloupnosti $\{t_i\}_{i=1}^N \subseteq \mathcal{T}$, kde $t_i < t_{i+1}$ a $N \in \mathbb{N}$, jsou přírůstky $X(t_{i+1}) - X(t_i)$ nezávislé náhodné veličiny.

K popisu pravděpodobnostního chování stochastického procesu s nezávislými přírůstky je tedy dostačující znát distribuční funkci náhodné veličiny X(t) a přírůstku stochastického procesu X(t) - X(s), kde t > s.

Definice 7 (Spojitost stochastického procesu). Řekneme, že stochastický proces X(t) je stochasticky spojitý v bodě $t_0 \in \mathcal{T}$, jestliže pro každé $\epsilon > 0$ platí

$$\lim_{t \to t_0} \Pr(|X_t - X_{t_0}| > \epsilon) = 0.$$

Stochastický proces je stochasticky spojitý (spojitý podle pravděpodobnosti), je-li spojitý v každém bodě množiny \mathcal{T} .

Proces, který je spojitý podle předcházející definice, nemusí mít spojité trajektorie.

1.1.2 Wienerův proces

Wienerův proces byl zaveden Norbertem Wienerem jako matematický popis Brownova pohybu. Může být také interpretován jako limita náhodné procházky pro infinitezimální časoprostorový krok. Pro trajektorie Wienerova procesu je typická kombinace dvou vlastností spojitost a zároveň nediferencovatelnost v každém bodě. Wienerův proces je základním stavebním kamenem pro konstrukci stochastického integrálu.

Definice 8 (Wienerův proces). Reálný stochastický proces $\{W(t): t \geq 0\}$ na pravděpodobnostním prostoru $(\Omega, \mathcal{A}, \mathsf{Pr})$ se nazývá Wienerův proces, jestliže platí

- 1. W(0) = 0,
- 2. (spojitost trajektorií Wienerova procesu) s pravděpodobností jedna je funkce $t \to W(t)$ spojitá v t,
- 3. (nezávislost přírůstků) přírůstky procesu jsou nezávislé,
- 4. (normalita přírůstků) pro každé $t \ge s \ge 0$ má přírůstek W(t) W(s) normální rozdělení $\mathsf{N}(0,t-s)$.

Ukázku trajektorií Wienerova procesu můžeme vidět na Obrázku 1.1.

Z definice Wienerova procesu je zřejmé, že jeho střední hodnota $\mu_t = 0$ pro všechna $t \geq 0$. Snadno odvodíme vztah pro autokovarianční funkci Wienerova procesu $\rho(s,t) = \min(s,t)$. Jestliže $0 \leq s < t$, pak

$$\begin{split} \rho(s,t) &= \mathsf{C}(W(s),W(t)) = \mathsf{E}[(W(s) - \mu_s)(W(t) - \mu_t)] \\ &= \mathsf{E}[W(s)W(t)] \\ &= \mathsf{E}[W(s)(W(t) - W(s) + W(s))] \\ &= \mathsf{E}[W(s)]\mathsf{E}[W(t) - W(s)] + \mathsf{E}[W(s)]^2 \\ &= 0 \cdot 0 + s. \end{split}$$

To znamená, že Wienerův proces není slabě stacionární.



Obrázek 1.1: Ukázka pěti trajektorií Wienerova procesu

Ceny aktiv na finačních trzích se podle teorie dokonalých trhů chovají zcela náhodně a nezávisle na předchozím vývoji. Wienerův proces se tedy nabízí jako vhodný nástroj k popisu chování cen aktiv. Při modelování ve finanční matematice využíváme procesy, které jsou zobecněním či modifikací Wienerova procesu. Uvažujme proces s nenulovým parametrem růstu, označovaným jako drift, a parametrem variability, jenž odpovídá směrodatné odchylce procesu.

Definice 9 (Wienerův proces s driftem). Stochastický proces X(t) definovaný jako

$$X(t) = \mu t + \sigma W(t),$$

kde μ a σ jsou konstanty a W(t) je Wienerův proces, se nazývá Wienerův proces s driftem μ a volatilitou σ .

Pokud bychom chtěli využít tento proces k modelování cen podkladových aktiv, setkáme se s dvěma problémy. Nejenže Wienerův proces s driftem může nabývat záporných hodnot, což je v rozporu s realitou chování cen podkladových aktiv, ale navíc by se model nechoval stejně při různých absolutních cenách aktiv. Aktivum s nižší současnou cenou by mělo větší riziko a také vyšší očekávaný výnos než aktivum s vyšší cenou. Proto chceme proces upravit tak, aby absolutní očekávaný výnos a výše směrodatné odchylky byly proporcionální k ceně podkladového aktiva.

Nejběžnější modifikací Wienerova procesu splňující tyto požadavky je Geometrický Wienerův proces, který v kontextu finanční matematiky použil poprvé Paul Samuelson [45]. K rozšíření modelu používajícího tento proces přispěli především Fischer Black a Myron Scholes [5] a to zejména v kontextu oceňování opcí.

Geometrický Wienerův proces bývá často definován pomocí stochastické diferenciální rovnice. Proto uvádíme tento způsob definice, přestože budou definovány v Kapitole 1.3.1.

Definice 10 (Geometrický Wienerův proces). Stochastický proces S(t), který je řešením stochastické diferenciální rovnice

$$\frac{\mathrm{d}S(t)}{S(t)} = \mu \,\mathrm{d}t + \sigma \,\mathrm{d}W(t),\tag{1.1}$$

kde μ a σ jsou konstanty a W(t) je Wienerův proces, se nazývá Geometrický Wienerův proces.

Toto řešení můžeme vyjádřit následovně

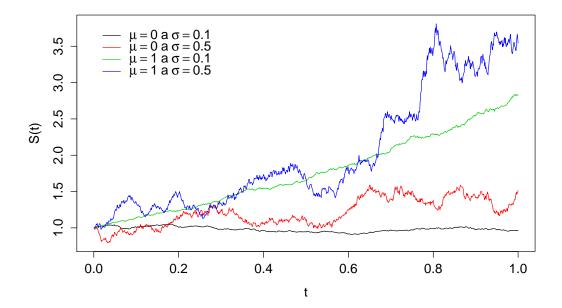
$$S(t) = S(0) e^{X(t)},$$
 (1.2)

kde $X(t) = (\mu - \frac{\sigma^2}{2}) t + \sigma W(t)$ je Wienerův proces s driftem (viz Definice 9).

Člen dW(t) ve stochastické diferenciální rovnici (1.1) označuje infinitezimální přírůstek Wienerova procesu a dt je infinitezimální změna času.

Z Definice 10 je zřejmé, že Geometrický Wienerův proces nabývá pouze kladných hodnot a jeho relativní přírůstky jsou nezávislé a mají stejné rozdělení. Kromě toho se s tímto procesem docela snadno pracuje ve výpočtech. Díky těmto vlastnostem se stal nejrozšířenějším modelem chování cen aktiv ve finanční matematice.

Ukázku trajektorií Geometrického Wienerova procesu s různými parametry driftu a volatility znázorňuje Obrázek 1.2.



Obrázek 1.2: Ukázka pěti trajektorií Geometrického Wienerova procesu s různými parametry driftu μ a volatility σ

1.1.3 Itôuv proces

Abychom mohli v následujícím textu zavést stochastický integrál definujme nejdříve širokou třídu procesů, tzv. Itôových procesů.

Kiyosi Itô byl japonský matematik, jenž modernizoval stochastické modely a jeho metody jsou dodnes používány v mnoha odvětvích vědy především ve financích a biologii. Svou práci začal stavět v roce 1940 na základě dřívějších objevů Alberta Einsteina a Norberta Wienera. V teorii stochastických procesů aplikoval metody diferenciálního a integrálního počtu. Matematický rámec zahrnující stochastické integrály a stochastické diferenciální rovnice vešel ve známost jako Itôův kalkul. Z významných Itôvých textů zmiňme článek [18] z roku 1944 obsahující konstrukci stochastického integrálu a publikace [19] a [21], kde zavádí koncept stochastických diferenciálních rovnic.

Robert C. Merton, nositel Nobelovy za ekonomii, využívá teoretické poznatky Kiyosi Itôa jako nástroj pro výzkum vývoje cen akcií v portfoliu a k oceňování finančních derivátů. Tyto postupy více přiblížíme v Kapitole 2 o stochastickém modelování.

Definice 11. Nechť $\{W(t):t\geq 0\}$ je Wienerův proces na pravděpodobnostním prostoru $(\Omega,\mathcal{A},\mathsf{Pr})$. Řekneme, že stochastický proces $\{f(t,\omega):t\geq 0\}$ je neanticipativní, jestliže pro všechna $t\geq 0$ hodnota $f(t,\omega)$ závisí jen na hodnotách Wienerova procesu do času t.

Definice 12. Nechť $W(t,\omega)$ je Wienerův proces na pravděpodobnostním prostoru $(\Omega, \mathcal{A}, \mathsf{Pr})$. Symbolem M označme třídu stochastických procesů $f(t,\omega): [0,\infty) \times \Omega \to \mathbb{R}$ takových, že

1. $f(t,\omega)$ je neanticipativní,

2.
$$\mathrm{E}\left[\int_0^T f^2(t,\omega)\,\mathrm{d}t\right] < \infty.$$

Definice 13 (Itôův proces). Nechť $W(t,\omega)$ je Wienerův proces na pravděpodobnostním prostoru $(\Omega, \mathcal{A}, \mathsf{Pr})$. *Itôův proces* je stochastický proces

$$X(t,\omega) = X(0,\omega) + \int_0^t U(s,\omega) \, \mathrm{d}s + \int_0^t V(s,\omega) \, \mathrm{d}W(s,\omega),$$

kde $U(t,\omega)$ a $V(t,\omega)$ jsou stochastické procesy patřící do třídy M, první integrál je Lebesgueův a druhý Itôův (který je definován v Kapitole 1.2.1). Často se používá diferenciální tvar, nazývaný stochastický diferenciál,

$$dX(t,\omega) = U(t,\omega) dt + V(t,\omega) dW(t,\omega).$$

1.1.4 Ornstein-Uhlenbeckův proces

Další často využívanou modifikací Wienerova procesu jsou stochastické procesy s tendencí vracet se k dlouhodobé rovnovážné hodnotě. Nazývají se mean-reversion procesy a nachází četné využití ve fyzice, matematice i ekonomii. Ve finanční matematice se používají pro modelování úrokových sazeb, kurzů měn, cen komodit a volatility.

Holandští fyzikové Leonard Salomon Ornstein a George Eugene Uhlenbeck zformulovali jako první mean-reversion proces v roce 1930 a publikovali v textu [54].

Definice 14 (Ornstein-Uhlenbeckův proces). *Ornstein-Uhlenbeckův proces* je definován jako

$$X_t = X_0 e^{-\theta t} + \mu (1 - e^{-\theta t}) + e^{-\theta t} \int_0^t \sigma e^{\theta s} dW_s,$$
 (1.3)

kde parametr $\theta>0$ je koeficient rychlosti reverze, parametr $\mu\in\mathbb{R}$ je rovnovážná hodnota, parametr $\sigma>0$ je volatilita a W_t je Wienerův proces. Ornstein–Uhlenbeckův proces může být také definován jako řešení stochastické diferenciální rovnice

$$dX_t = \theta(\mu - X_t) dt + \sigma dW_t. \tag{1.4}$$

Ornstein–Uhlenbeckův proces je stacionární Gaussovský proces s ohraničeným rozptylem. Koeficient θ určuje rychlost přibližování k rovnovážné hodnotě μ . Čím je θ větší tím pohotověji proces reaguje na odchýlení od rovnováhy. Na rozdíl od Wienerova procesu nemá Ornstein–Uhlenbeckův proces konstantní koeficient driftu, jelikož závisí na jeho aktuální hodnotě. Pokud je aktuální hodnota procesu X_t menší než rovnovážná hodnota μ , pak je koeficient driftu kladný. Naopak když $X_t > \mu$, tak je koeficient driftu záporný.

Ukázku trajektorií Ornstein–Uhlenbeckova procesu s různými parametry najdeme na Obrázku 1.3.



Obrázek 1.3: Ukázka pěti trajektorií Ornstein–Uhlenbeckova procesu s parametry $\theta = 1$, $\mu = 2$ a $\sigma = 0, 1$ a počáteční hodnotou $X_0 = 2$.

Vlastnostem Ornstein–Uhlenbeckova procesu (především stacionaritě) se zevrubně věnují Fred Espen Benth a Asma Khedher v knize [41] z roku 2015, která je aktuální sbírkou prací vědců v oboru pravděpodobnosti, statistiky a jejich aplikací ve financích, ekonomii, fyzice, řízení rizika a systémů hromadné obsluhy.

1.1.5 Mnohorozměrný Wienerův proces

Chceme-li uvažovat finanční trh s více rizikovými aktivy a zabývat se jejich vzájemnými vztahy, musíme zavést vícerozměrný Wienerův proces. Aplikaci tohoto vektorového stochastického procesu využijeme v dynamické teorii portfolia.

Definice 15. Standardní *n-rozměrný Wienerův proces* je vektorový stochastický proces

$$\boldsymbol{W}(t) = (W_1(t), \dots, W_n(t))^{\mathrm{T}}$$

jehož složky $W_k(t)$ jsou nezávislé, standardní jednorozměrné Wienerovy procesy.

Na Obrázku 1.4 vidíme ukázku trajektorie dvourozměrného Wienerova procesu.



Obrázek 1.4: Ukázka trajektorie dvourozměrného Wienerova procesu

1.2 Itôův integrální počet

Chceme-li používat modely založené na stochastických procesech se spojitým časem neobejdeme se bez stochastického integrálního počtu. Dále se proto budeme věnovat konstrukci stochastického integrálu, uvedeme Itôovo lemma a vysvětlíme jeho přínos pro modelování ve finanční matematice. Věty a lemmata budeme uvádět pouze bez důkazů, které jsou k nalezení v literatuře, viz například [23].

Konstrukci stochastického integrálu podle Wienerova procesu představil v letech 1942–1944 Kiyosi Itô v [20] a [18]. Obecnější stochastický integrál, který je založený na širší třídě stochastických procesů, zkonstruovali v roce 1967 Hiroshi Kunita a Shinzo Watanabe v [26].

1.2.1 Itôův integrál

Důležitým nástrojem pro řešení stochastických diferenciálních rovnic je Itôův integrál (nazývaný též jen stochastický integrál). Jeho zavedení je vyžadováno nediferencovatelností trajektorií Wienerova procesu. Stochastický integrál budeme konstruovat obdobným způsobem jako Riemannův integrál. Nejprve Itôův integrál definujeme pro jednoduché procesy, následně definici rozšíříme na větší třídu procesů pomocí aproximace.

Definice 16. Stochastický proces S se nazývá jednoduchý, jestliže existuje dělení $D = \{0 = t_0 < t_1 < \cdots < t_{n-1} < t_n = T\}$ tak, že pro každé t, $t_k \leq t < t_{k+1}, k = 0, 1, \ldots, n-1$, je $S(t, \omega) = S_k(\omega)$, pro nějaké náhodné veličiny S_k .

Z Definice 16 vyplývá, že trajektorie jednoduchého procesu je po částech konstantní.

Definice 17. Nechť S je jednoduchý proces a zaveďme označení $\Delta W_k = W(t_{k+1}, \omega) - W(t_k, \omega)$. Pak

$$\int_0^T S \, \mathrm{d}W = \sum_{k=0}^{n-1} S_k \Delta W_k$$

se nazývá Itôův integrál procesu S na intervalu [0,T].

Pomocí limitního přechodu rozšíříme definici Itôova integrálu pro jednoduché procesy na integrál pro obecný stochastický proces.

Lemma 18. Nechť f je stochastický proces patřící do třídy M dle Definice 12. Pak existuje posloupnost jednoduchých procesů $\{f_n : n \in \mathbb{N}\}$ tak, že pro $n \to \infty$ platí

$$E\left[\int_0^T \left[f(t) - f_n(t)\right]^2 dt\right] \longrightarrow 0.$$

Definice 19. Nechť $\{f_n : n \in \mathbb{N}\}$ je posloupnost jednoduchých procesů z lemmatu 18. Pro obecný proces $f(t,\omega) \in M$ definujeme *Itôův integrál* předpisem

$$\int_0^T f(t, \omega) dW = \lim_{n \to \infty} \int_0^T f_n(t, \omega) dW.$$

Definice 19 není závislá na volbě aproximující posloupnosti f_n viz [37].

1.2.2 Itôovo lemma

Itôovo lemma je nástrojem pro práci s Itôovým integrálem a stochastickými diferenciálními rovnicemi. Říká, že Itôovy procesy tvoří uzavřenou třídu vzhledem ke skládání s hladkými funkcemi. Kiyosi Itô jej publikoval v roce 1944 v článku [18].

Věta 20 (Itôovo lemma). Nechť $X(t,\omega)$ je Itôův proces se stochastickým diferenciálem

$$dX = U dt + V dW.$$

Nechť $g(t,x):(0,\infty)\times\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ je dvakrát spojitě diferencovatelná funkce. Potom Y(t)=g(t,X(t)) je také Itôův proces. Jeho stochastický diferenciál má tvar

$$dY = \frac{\partial g}{\partial t}dt + \frac{\partial g}{\partial x}dX + \frac{1}{2}\frac{\partial^2 g}{\partial x^2}(dX)^2 = \left[\frac{\partial g}{\partial t} + \frac{\partial g}{\partial x}U + \frac{1}{2}\frac{\partial^2 g}{\partial x^2}V^2\right]dt + \frac{\partial g}{\partial x}VdW.$$

Itôovo lemma můžeme považovat za analogii Taylorova rozvoje v integrálním počtu. Tento důležitý vztah stochastické analýzy budeme využívat pro oceňování finančních derivátů, jejichž hodnota je závislá na hodnotě podkladového aktiva.

1.3 Stochastické diferenciální rovnice

Pomocí diferenciálních rovnic jsme schopni popsat množství zákonitostí platných ve vědeckých oborech přírodních, společenských i ekonomických. Řešení diferenciálních rovnic jsou funkce popisující vlastnosti zkoumaných jevů. Stochastické diferenciální rovnice (SDR) nám umožňují modelovat dynamiku náhodných jevů. K formulování a řešení SDR je využíván Itôův kalkul popsaný v Kapitole 1.2. Aplikací stochastických diferenciálních rovnic ve stochastickém modelování se zabýváme v Kapitole 2, kde uvádíme modely popisující vývoj a chování cen finančních aktiv v čase.

Základní studijní literaturou nám byla monografie Bernta Øksendala [37]. Pracovali jsme také s texty [8] a [7], které napsal Sasha Cyganowski s kolektivem autorů.

1.3.1 Úvod do teorie stochastických diferenciálních rovnic

Na úvod do teorie SDR uveďme základní definice, používané značení a podmínky řešitelnosti.

Definice 21 (Stochastická diferenciální rovnice). Necht $\alpha(t, x)$ a $\beta(t, x)$ jsou funkce dvou proměnných $\alpha, \beta : \mathcal{T} \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$.

Stochastickou diferenciální rovnicí (SDR) rozumíme rovnici

$$X(t) = X_0 + \int_{t_0}^t \alpha(s, X(s)) \, \mathrm{d}s + \int_{t_0}^t \beta(s, X(s)) \, \mathrm{d}W(s), \tag{1.5}$$

kde první integrál je Lebesgueův a druhý integrál je Itôův definovaný v Kapitole 1.2.1. Častěji se s SDR setkáváme v jejím diferenciálním tvaru

$$dX(t) = \alpha(t, X(t)) dt + \beta(t, X(t)) dW(t),$$

$$X(t_0) = X_0.$$
(1.6)

Náhodnou veličinu $X(t_0) = X_0$ nazýváme počáteční podmínkou SDR a stochastický proces X(t) splňující vztah (1.5), nazýváme řešením SDR na \mathcal{T} .

Uvažujme n stochastických procesů $X_1(t),\ldots,X_n(t)$, které popisují nějakým způsobem související náhodné jevy, například vývoj cen n různých akcií na kapitálovém trhu. K popisu chování takových procesů v čase slouží soustavy stochastických diferenciálních rovnic (někdy označované jako systémy SDR).

Definice 22 (Soustava *n* stochastických diferenciálních rovnic). Nechť

$$\boldsymbol{\alpha}(t, \boldsymbol{x}) = \left(\alpha^1(t, \boldsymbol{x}), \dots, \alpha^n(t, \boldsymbol{x})\right)^{\mathrm{T}}$$

je spojitá vektorová funkce $\alpha: \mathcal{T} \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$. Pro $j=1,\ldots,m$ označíme

$$oldsymbol{eta}^j(t,oldsymbol{x}) = \left(eta^{1,j}(t,oldsymbol{x}),\ldots,eta^{n,j}(t,oldsymbol{x})
ight)^{ ext{T}}$$

a nechť $\boldsymbol{B}=(\boldsymbol{\beta}^1,\ldots,\boldsymbol{\beta}^m)$ je spojitá maticová funkce $\boldsymbol{B}:\mathcal{T}\times\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^{n\times m}$. Pro $j=1,\ldots,m$ rozumíme soustavou stochastických diferenciálních rovnic systém

$$X^{i}(t) = X_{0}^{i} + \int_{t_{0}}^{t} \alpha^{i}(s, \boldsymbol{X}(s)) \,ds + \sum_{j=1}^{m} \int_{t_{0}}^{t} \beta^{i,j}(s, \boldsymbol{X}(s)) \,dW^{j}(s), \qquad (1.7)$$

kde první integrál je opět Lebesgueův a integrály v sumě jsou Itôovy stochastické integrály. Diferenciální tvar soustav SDR zapíšeme ve formě

$$dX^{i}(t) = \alpha^{i}(t, \mathbf{X}(t)) dt + \sum_{j=1}^{m} \beta^{i,j}(t, \mathbf{X}(t)) dW^{j}(t),$$

$$X^{i}(t_{0}) = X_{0}^{i}.$$
(1.8)

kde $\boldsymbol{W}(t) = (W^1(t), \dots, W^m(t))^{\mathrm{T}}$ je m-rozměrný Wienerův proces.

Existence a jednoznačnost řešení

Teorie o existenci a jednoznačnosti řešení stochastických diferenciálních rovnic a jejich soustav vychází z podobných přístupů jako v případě obyčejných diferenciálních rovnice. Zejména se předpokládají určité vlastnosti koeficientů rovnic jako je lokální Lipschitzova spojitost. Následující věta shrnuje podmínky existence a jednoznačnosti řešení soustavy stochastických diferenciálních rovnic.

Věta 23 (O existenci a jednoznačnosti řešení soustav SDR). Nechť jsou $\alpha: \mathcal{T} \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ a $\mathbf{B}: \mathcal{T} \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n \times m}$ měřitelné funkce splňující podmínku

$$||\alpha(t, x)|| + ||B(t, x)|| \le C(1 + ||x||),$$
 (1.9)

pro každé $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ a $t \in \mathcal{T}$ a pro nějakou kladnou konstantu C. Dále nechť funkce $\boldsymbol{\alpha}$ a \boldsymbol{B} splňují podmínku

$$||\alpha(t, x) - \alpha(t, y)|| + ||B(t, x) - B(t, y)|| \le D||x - y||,$$
 (1.10)

pro každé $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ a $t \in \mathcal{T}$ a pro nějakou kladnou konstantu D. Dále nechť \mathbf{X}_0 je náhodný vektor, který může být závislý na hodnotách Wienerova procesu $\mathbf{W}(t)$ pouze v čase t_0 , a platí

$$\mathrm{E}\left[||\boldsymbol{X}_0||^2\right] < \infty. \tag{1.11}$$

Pak má soustava stochastických diferenciálních rovnic 1.8 jednoznačné řešení na T.

$$D\mathring{u}kaz$$
. Viz [37].

1.3.2 Numerické metody řešení stochastických diferenciálních rovnic

Numerické metody využíváme v případě kdy není možno určit řešení SDR analyticky. Základním principem numerických metod je diskretizace proměnných. Numerická metoda určí aproximaci řešení v diskrétních časových hodnotách a spojitou aproximaci řešení získáme použitím interpolačních metod.

Pro obeznámení s numerickými metodami řešení SDR a jejich soustav jsme zvolili monografii Petera Erise Kloedena, Eckharda Platena a Henriho Schurze [25]. Dalším zdrojem nám byla již zmiňovaná kniha [7] autorů Cyganowski, Kloeden a Ombach. Využití numerických řešení SDR při oceňování finančních derivátů popisuje Timothy Sauer [47].

Eulerova metoda

Základní numerická metoda pro řešení obyčejných diferenciálních rovnic je pojmenovaná po významném švýcarském matematikovi a fyzikovi Leonhardu Paulu Eulerovi, který ji zpracoval ve své knize *Institutionum calculi integralis* publikované roku 1768, [11]. Tato metoda byla v roce 1955 modifikována japonským matematikem Gisiro Maruyamou [30], aby umožňovala řešit SDR. Jedná se o nejjednodušší metodu, která slouží ke konstrukci složitějších numerických metod pro řešení SDR.

Uvažujme Itôův proces X(t), který je řešením SDR definované vztahem (1.6). Necht $\{t_n\}_{n=0}^N \subseteq \mathcal{T}$ je časová posloupnost, kde pro všechna n platí $t_n < t_{n+1}$. Tato posloupnost se nazývá diskretizace časové proměnné. V Eulerově metodě diferenciál $\mathrm{d}X(t)$ aproximujeme přírůstkem stochastického procesu $\Delta X_n = X(t_{n+1}) - X(t_n)$. Hodnota $X(t_{n+1})$ je aproximována pomocí hodnoty $X(t_n)$ v předcházejícím časovém kroku.

Definice 24. Nechť X_n značí aproximaci řešení $X(t_n)$ stochastické diferenciální rovnice (1.6) v čase t_n . Pak *Eulerova metoda* řešení SDR je definována rekurzívním vztahem

$$X_{n+1} = X_n + \alpha(t_n, X_n)\Delta_n + \beta(t_n, X_n)\Delta W_n, \qquad (1.12)$$

kde $\Delta_n = \int_{t_n}^{t_{n+1}} dt = t_{n+1} - t_n$ je délka časového intervalu (t_n, t_{n+1}) a $\Delta W_n = \int_{t_n}^{t_{n+1}} dW(t) = W(t_{n+1}) - W(t_n)$ je přírůstek Wienerova procesu W v čase (t_n, t_{n+1}) .

Zobecníme-li Eulerovu metodu pro soustavu m stochastických diferenciálních rovnic (1.8), pak vztah pro i-tou složku aproximace řešení je definován předpisem

$$X_{n+1}^{i} = X_{n}^{i} + \alpha^{i}(t_{n}, \boldsymbol{X}_{n})\Delta_{n} + \sum_{j=1}^{m} \beta^{i,j}(t_{n}, \boldsymbol{X}_{n})\Delta W_{n}^{j}.$$
 (1.13)

Eulerova aproximace je spojitý stochastický proces, který v daných časech $\{t_n\}_{n=0}^N\subseteq\mathcal{T}$ splňuje vztah (1.12) a hodnoty mezi těmito časovými body získáme pomocí lineární interpolace.

Většinou se předpokládá, že časová posloupnost $\{t_n\}_{n=0}^N \subseteq \mathcal{T}$ je ekvidistantní. Důležitou problematikou při používání numerických metod je způsob výpočtu ΔW_n . Z vlastnosti Wienerova procesu plyne, že $\Delta W_n \sim \mathsf{N}(0, \Delta_n)$.

Milsteinova metoda

Milsteinova numerická metoda řešení SDR je popsána v knihách Eckharda Platena [40] a Paula Glassermana [16]. Tuto metodu poprvé představil Grigori N. Milstein ve svém článku [35] v roce 1974. Metoda se snaží zdokonalit

aproximaci difuzního členu tím, že aditivně připojuje třetí člen k Eulerovově diskretizaci. Pro odvození podoby tohoto členu je využíváno Itôovo lemma, které je aplikováno na koeficienty stochastického procesu. Následnými úpravami a zanedbáním členů vyšších řádů získáme vztah uvedený v definici 25. Poznamenejme, že pro správné fungování Milsteinovy metody je narozdíl od Eulerovy metody potřebný předpoklad diferencovatelnosti funkce $\beta(t, \boldsymbol{x})$ podle složek \boldsymbol{x} .

Definice 25. Nechť X_n značí aproximaci řešení $X(t_n)$ stochastické diferenciální rovnice (1.6) v čase t_n . Pak *Milsteinova metoda* řešení SDR je definována rekurzívním vztahem

$$X_{n+1} = X_n + \alpha(t_n, X_n) \Delta_n + \beta(t_n, X_n) \Delta W_n$$

$$+ \frac{1}{2} \beta(t_n, X_n) \beta'(t_n, X_n) \left((\Delta W_n)^2 - \Delta_n \right),$$

$$(1.14)$$

kde $\beta'(t_n, X_n)$ je derivace $\beta(t_n, X_n)$ podle X_n , $\Delta_n = \int_{t_n}^{t_{n+1}} \mathrm{d}t = t_{n+1} - t_n$ je délka časového intervalu (t_n, t_{n+1}) a $\Delta W_n = \int_{t_n}^{t_{n+1}} \mathrm{d}W(t) = W(t_{n+1}) - W(t_n)$ je přírůstek Wienerova procesu W v čase (t_n, t_{n+1}) .

Poznamenejme, že v případě, kdy koeficient $\beta(t, X(t)) = \beta(t)$ nezávisí na procesu X(t), pak $\beta'(t, X(t)) = 0$ a Milsteinova metoda je identická s metodou Eulerovou.

Zobecníme-li Milsteinovu metodu pro soustavu m stochastických diferenciálních rovnic (1.8), pak vztah pro i-tou složku aproximace řešení je definován předpisem

$$X_{n+1}^{i} = X_{n}^{i} + \alpha^{i}(t_{n}, \boldsymbol{X}_{n})\Delta_{n} + \sum_{j=1}^{m} \beta^{i,j}(t_{n}, \boldsymbol{X}_{n})\Delta W_{n}^{j}$$

$$+ \sum_{j=1}^{m} \sum_{l=1}^{m} \beta^{i,j}(t_{n}, \boldsymbol{X}_{n}) \sum_{l=1}^{m} \frac{\partial \beta^{i,k}(t_{n}, \boldsymbol{X}_{n})}{\partial X_{l}} \int_{t_{n}}^{t_{n+1}} \left(W^{k}(t) - W^{k}(t_{n}) \right) dW^{j}(t).$$

$$(1.15)$$

Pro j=k je možno Itô
ův integrál $\int_{t_n}^{t_{n+1}} \left(W^k(t) - W^k(t_n)\right) \mathrm{d}W^j(t)$ vyjádřit pomocí časového přírůstku Δ_n a přírůstku Wienerova procesu ΔW_n^k jako

$$\int_{t_n}^{t_{n+1}} \left(W^k(t) - W^k(t_n) \right) dW^k(t) = \frac{1}{2} \left((\Delta W_n^k)^2 - \Delta_n \right).$$

Avšak pro $j \neq k$ obdobné vyjádření neexistuje a integrál je nutné simulovat. V uvedené literatuře lze nalézt různé přístupy k tomuto problému. Například simulace využívající distribuční funkce, nebo substituování jednodušší náhodnou veličinou, případně zavedení zjednodušujících předpokladů o funkci volatility $\beta(t, \boldsymbol{x})$.

Konvergence

Chceme-li posuzovat kvalitu jednotlivých numerických metod řešení SDR a vzájemně je porovnávat, zkoumáme odchylku aproximace řešení od přesného řešení (tzv. chybu aproximace). V literatuře se běžně setkáváme se dvěma kategoriemi kriterií sloužící k posouzení konvergence aproximace k přesnému řešení. Jsou to silná konvergenční kritéria a slabá konvergenční kritéria. Uvědomme si, že jak přesné řešení SDR $X(t_n)$, tak jeho aproximace X_n jsou v každém čase t_n náhodné veličiny. Slabá konvergence sleduje velikost odchylky středních hodnot řešení SDR a jeho aproximace, naproti tomu silná konvergence uvažuje střední hodnotu odchylek $X(t_n)$ a X_n .

Definice 26. Uvažujme diskretizaci času $\{t_n\}_{n=0}^N$. Označme $X(t_n)$ přesné řešení SDR v čase t_n a X_n příslušnou aproximaci řešení v čase t_n . Řekneme, že aproximace slabě konverguje k řešení v čase t_n , jestliže platí

$$\lim_{\Delta_n \to 0} \left| \mathsf{E} \Big(f(X(t_n)) \Big) - \mathsf{E} \Big(f(X_n) \Big) \right| = 0 \tag{1.16}$$

pro každou polynomiální funkci f(x).

Řekneme, že numerická metoda má slabý řád konvergence q, jestliže existuje kladná konstanta K taková, že pro všechna n platí

$$\left| \mathsf{E} \big(f(X(t_n)) \big) - \mathsf{E} \big(f(X_n) \big) \right| \le K \Delta^q, \tag{1.17}$$

kde $\Delta = \max_{0 \le n \le N-1} \Delta_n$. Levá strana vztahu (1.17) se nazývá slabá chyba aproximace.

Pro různou volbou polynomu f(x) dostáváme konvergenci různých momentů řešení SDR.

Definice 27. Uvažujme diskretizaci času $\{t_n\}_{n=0}^N$. Řekneme, že aproximace silně konverguje k řešení v čase t_n , jestliže platí

$$\lim_{\Delta_n \to 0} \mathsf{E}\Big(|X(t_n) - X_n|\Big) = 0 \tag{1.18}$$

kde $X(t_n)$ je přesné řešení SDR v čase t_n a X_n značí příslušnou aproximaci řešení v čase t_n .

Řekneme, že numerická metoda má silný řád konvergence p, jestliže existuje kladná konstanta K taková, že pro všechna n platí

$$\mathsf{E}\big(|X(t_n) - X_n|\big) \le K\Delta^p,\tag{1.19}$$

kde $\Delta = \max_{0 \le n \le N-1} \Delta_n$. Levá strana vztahu (1.19) se nazývá silná chyba aproximace.

Poznamenejme, že silná konvergence implikuje slabou konvergenci. Abychom získali co nejpřesnější aproximaci trajektorií řešení stochastické diferenciální rovnice, používáme metody s co největším silným řádem konvergence. Ačkoli je známo, že Eulerova numerická metoda řešení obyčejných diferenciálních rovnic má silný řád konvergence 1, tak stochastická Eulerova numerická metoda má řád konvergence $\frac{1}{2}$. Tuto skutečnost dokázali roku 1972 Gikhman a Skorokhod v [15]. Naproti tomu Milsteinova numerická metoda má silný řád konvergence jedna. Platí tedy, že v obecném případě, kdy se v koeficientu volatility $\beta(t,x)$ vyskytuje proměnná x, Milsteinova metoda konverguje k přesnému řešení SDR rychleji než Eulerova metoda (spolu se zmenšováním časového kroku Δ).

2

Stochastické modelování

Stochastický model slouží k popisu dějů, ve kterých je přítomná náhodná složka. Pomocí stochastického modelu lze simulovat průběh děje a pozorovat jeho chování při nastavení různých parametrů modelu. Aplikace stochastického modelování a simulace chování dějů umožňují nejen jejich popis, ale také jejich analýzu. Na základě analýzy chování modelu a simulací můžeme získat informace pro řízení procesů a k rozhodování.

V této práci se zaměříme na ekonomické modely popisující, jak se na finančním trhu díky nabídce a poptávce formují ceny finančních aktiv. Finanční aktiva poskytují investorovi nárok na budoucí příjem. Mezi finanční aktiva patří především podkladová aktiva, finanční deriváty a peníze.

Modelovat budeme vývoj ceny jak podkladových aktiv, tak finančních derivátů. Podkladové aktivum je nástroj, jehož v čase se měnící cena slouží jako základ pro pohyb ceny finančních derivátů. Podkladovými aktivy mohou být akcie, úrokové míry, komodity, měny, akciové indexy a mnoho dalších finančních instrumentů. Chování cen aktiv vykazuje stochastický charakter a cenové změny jsou náhodné a nepředvídatelné. Kolísání cen aktiv v čase je způsobené vzájemným působením nabídky a poptávky na trhu. Mezi základní teoretická východiska v teorii finančních trhů patří hypotéza efektivního trhu, která tvrdí, že ceny aktiv velmi rychle plně odrážejí veškeré tržní informace a zcela reflektují všechna očekávání investorů ohledně budoucího vývoje cen aktiv.

Teorie finančních trhů je podrobně zpracována v české literatuře. Z velkého množství textů odkažme na [43], [13] a [55] se kterými jsme při psaní práce pracovali. Stochastickým modelováním v ekonomii se pak zabývá převážně zahraniční literatura, ze které jsme nejvíce využívali [17], [58] a [24].

2.1 Stochastické modelování cen finančních aktiv

V následující části popíšeme konstrukci matematických modelů používaných ve finanční matematice pro popis vývoje cen aktiv na finančních trzích. V Kapitole 1.1.2 jsme uvažovali nad požadavky kladenými na chování stochastického procesu, který můžeme využít k modelování cen aktiv, aby byl model smysluplný. Zrekapitulujme kvalitativní znaky modelu aktiv:

- v dlouhodobém časovém horizontu mají ceny aktiv přibližně exponenciální růst,
- fluktuace cen aktiv je náhodná,
- ceny aktiv jsou nezáporné,
- model je univerzální pro různé úrovně cen aktiv.

Jak už bylo naznačeno v Kapitole 1.1.2, základní model splňující uvedené požadavky je založen na Geometrickém Wienerově procesu. Model byl zaveden a prosazen Paulem Samuelsonem [46]. Budeme tedy předpokládat, že proces popisující vývoj ceny aktiva v čase se řídí následující stochastickou diferenciální rovnicí

$$dP(t) = P(t) \mu(t) dt + P(t) \sigma(t) dW(t), \qquad (2.1)$$

kde P(t) je cena aktiva v čase t, $\mu(t)$ a $\sigma(t)$ jsou stochastické procesy a W(t) je jednorozměrný Wienerův proces. Tento model předpokládá, že na trhu je pouze jedno rizikové aktivum.

Model pro vývoj ceny aktiv na trhu, který předpokládá existenci n rizikových aktiv je dán jako

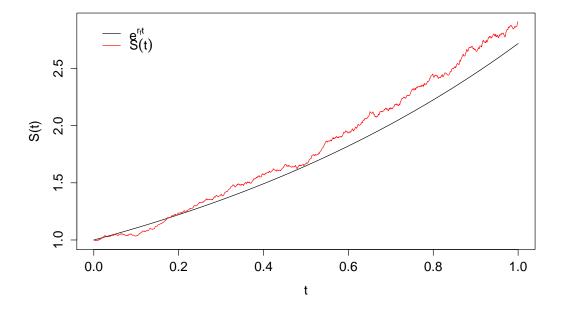
$$dP_{j}(t) = P_{j}(t) \mu_{j}(t) dt + P_{j}(t) \sum_{k=1}^{n} \xi_{jk}(t) dW_{k}(t), \qquad (2.2)$$

kde $P_j(t)$ je cena aktiva j v čase t, $\mu_j(t)$ a $\xi_{jk}(t)$ jsou stochastické procesy a $\boldsymbol{W}(t) = (W_1(t), \dots, W_n(t))^{\mathrm{T}}$ je n-rozměrný Wienerův proces.

Chování ceny bezrizikového aktiva je popsáno modelem

$$dB(t) = B(t) r_f(t) dt, \qquad (2.3)$$

kde B(t) je cena bezrizikového aktiva v čase t a $r_f(t)$ je bezriziková úroková míra.



Obrázek 2.1: Model ceny bezrizikového aktiva s úrokovou mírou $r_f = 1$ a model ceny rizikového aktiva s parametry $\mu = 1$ a $\sigma = 0, 1$ a počáteční hodnotou S(0) = 1.

2.1.1 Black-Scholesův model

Odvození Black–Scholesova modelu je srozumitelně zpracováno v učebnici Alison Etheridge [10]. [4].

Samofinancující strategie spočívá ve vytvoření takového portfolia, které má stejné základní charakteristiky jako finanční derivát. Toto portfolio nazýváme *replikační portfolio*. Stává se z jednoho rizikového a jednoho bezrizikového aktiva.

Definice 28. Portfolio $(\phi(t), \psi(t))$ je dvojice stochastických procesů $\phi(t)$ a $\psi(t)$, která udává podíl rizikových a bezrizikových aktiv držených v čase t. Stochastický proces $\phi(t)$ je neanticipativní (podíl rizikových aktiv v portfoliu v čase t může být ovlivněn pouze informacemi známými do času t).

Procesy $\phi(t)$ a $\psi(t)$ nabývají kladných hodnot, nicméně pokud je na trhu povolen tzv. prodej na krátko (short sell) mohou nabývat i hodnot záporných. Prodej na krátko je spekulativní metoda obchodování na finančním trhu, kdy investor očekává pokles ceny finančního aktiva. Investor si finanční aktivum vypůjčí od věřitele na předem stanovenou dobu a ihned ho prodá třetí straně. Nejpozději za stanovenou dobu investor nakoupí finanční aktivum na trhu a vrátí jej věřiteli. Rozdíl mezi prodejní a nákupní cennou je výsledný zisk

nebo ztráta. Kvůli vysoké rizikovosti je prodej na krátko často regulován a v některých zemích dokonce zcela zakázán, neboť investor může dosáhnout pouze omezeného zisku, ale teoreticky neomezené ztráty.

2.2 Stochastické modelování úrokových sazeb

Na rozdíl od akcií nebo komodit vykazuje chování úrokových sazeb následující příznačné vlastnosti. Úrokové sazby se pohybují v určitém rozmezí a mají tendenci se vracet k určité rovnovážné hodnotě. Tento jev se nazývá mean reversion – reverze k průměrné hodnotě. Stochastické modely, které popisují chování úrokových sazeb musí tedy brát v úvahu výše uvedené vlastnosti.

Jednofaktorové modely krátkodobých úrokových měr předpokládají, že okamžitá úroková míra r je charakterizovaná pomocí řešení stochastické diferenciální rovnice, která má tvar

$$dr(t) = \mu(t, r) dt + \sigma(t, r) dW(t)$$
(2.4)

Deterministická část procesu je $\mu(t,r) dt$ a určuje drift ve vývoji úrokové míry, tj. trend, kterým by se úroková míra řídila za předpokladu neexistence náhodných vlivů, volatilita $\sigma(t,r) dw$ určuje vlastnosti náhodných výchylek.

2.2.1 Vašíčkův model

Vašíčkův model je jednofaktorový model, který předpokládá, že okamžitá úroková míra r je charakterizovaná pomocí řešení stochastické diferenciální rovnice, která má tvar

$$dr(t) = \kappa(\theta - r(t)) dt + \sigma dW(t)$$
(2.5)

kde κ , θ a σ jsou konstanty. Jejichž význam je následující:

- θ je limitní úroková míra,
- κ je rychlost reverze k limitní úrokové míře,
- σ je volatilita.

Drift této rovnice je $\mu(t,r) = \kappa(\theta - r(t))$, volatilita této rovnice je $\sigma(t,r) = \sigma$. Uvedený model má vlastnost mean reversion, což znamená, že drift táhne proces krátkodobých úrokových měr k průměrné hodnotě dané konstantou θ . Daný proces je Ornstein-Uhlenbeckův proces definovaný v Kapitole 1.1.4.

Mezi výhody Vašíčkova modelu patří, že existuje explicitní vyjádření odhadů parametrů θ , κ a σ metodou maximální věrohodnosti. Mezi nevýhody

Vašíčkova modelu patří, že připouští i záporné úrokové míry, k tomu dojde v případě, kdy se úroková míra přiblízí nule a volatilita je stále táž konstanta. Tuto chybu odstraňuje Cox - Ingersoll - Rossův model (CIR model), který je ve tvaru

$$dr(t) = \mu(t, r) dt + \sigma \sqrt{r(t, r)} dW(t)$$
(2.6)

Je vidět, že při malých úrokových mírách je malá také volatilita a převažuje vliv driftu. Kdyby byla úroková míra dokonce nulová, bude volatilita také nulová a změna úrokové míry je dána pouze driftem, který bude v tomto případě kladný. Úroková míra v čase $t+\Delta t$ je rovna $r(t)+\kappa(\theta-r(t))\Delta t+\sigma\Delta W$.

2.2.2 Hull-Whitův model

$$dr(t) = [\theta(t) - \alpha r]dt + \sigma dW(t), \qquad (2.7)$$

kde

$$\theta(t) = F_t'(0, t) + \alpha F(0, t) + \frac{\sigma^2}{2\alpha} (1 - e^{-2\alpha t}), \qquad (2.8)$$

F(0,t) Instantaneous forward rate at time t.

 $F'_t(0,t)$ Partial derivative of F with respect to time t.

3 Teorie portfolia

Portfolio je soubor finančních aktiv držených fyzickou nebo právnickou osobou zvanou investor.

3.1 Základní charakteristiky portfolia

V teorii portfolia se investoři snaží minimalizovat investiční riziko a zároveň maximalizovat investiční výnos. Avšak se zvyšováním očekávaného výnosu je spojen i růst rizika, proto základním problémem při optimalizaci portfolia je hledání kompromisu mezi maximalizací výnosu a minimalizací rizika spojeného s investováním. V následující části popíšeme a definujeme tyto základní charakteristiky portfolia.

3.1.1 Výnosnost

Míra výnosnosti (nebo *relativní výnosnost*) aktiva je charakteristika, která udává zisk nebo ztrátu z investice za pevně stanovené období vyjádřená v poměru k množství investovaných prostředků.

Definice 29. Investujeme-li Y korun do nějakého aktiva j v čase t, pak korunová hodnota investice v čase $t + \Delta t$ bude $[1 + r_j(t, t + \Delta t)]Y$, kde $r_j(t, t + \Delta t)$ definujeme jako $m\acute{r}ru$ $v\acute{y}nosnosti$.

Relativní výnosnost bývá často označována pouze jako *výnosnost*. Vzhledem k tomu, že výnosnost aktiva je pro investora nejistá (s výjimkou bezrizikového aktiva), budeme ji v teorii portfolia chápat jako náhodnou veličinu. Rozdělení pravděpodobnosti této náhodné veličiny nelze určit, nicméně v teorii portfolia se obejdeme bez znalosti rozdělení a využijeme pouze dále uvedené základní charakteristiky náhodné veličiny.

První z těchto charakteristik bude střední hodnota výnosnosti aktiva, kterou označíme $\mathsf{E}(r_j) = \mu_j$. V teorii portfolia se ve spojitosti s touto cha-

rakteristikou setkáváme s pojmem *očekávaná výnosnost*. Rozptyl výnosnosti aktiva označíme $\mathsf{D}(r_j) = \sigma_j^2$.

Následující značení využijeme při definicích charakteristik porfolia. Necht $\mathbf{r}=(r_1,\ldots,r_n)^{\mathrm{T}}$ značí náhodný vektor, jehož složky jsou výnosnosti aktiv držených v portfoliu p. Relativní podíly aktiv, ze kterých se skládá portfolio, se nazývají váhy portfolia. Vektor vah portfolia budeme značit $\mathbf{X}=(X_1,\ldots,X_n)^{\mathrm{T}}$ a přirozeně platí, že $\sum_{j=1}^n X_j=1$. Mezi základní charakteristiky portfolia patří jeho výnosnost, která je dána jako $r_p=\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{r}=\sum_{j=1}^n X_j r_j$ a je rovněž náhodnou veličinou. Jedním z faktorů pro výběr portfolia v Markowitzově teorii je očekávaná výnosnost portfolia, kterou označíme $\mathsf{E}(r_p)=\mu_p$ a je zřejmé, že platí $\mu_p=\sum_{j=1}^n X_j \mu_j$.

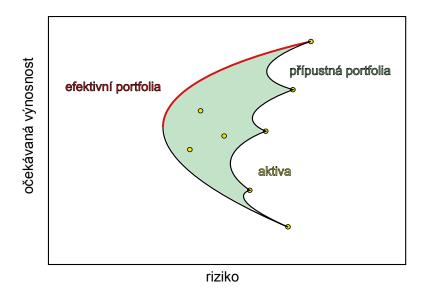
3.1.2 Riziko

Riziko popisuje míru nejistoty, že se skutečná výnosnost investice bude lišit od očekávané výnosnosti. Riziko aktiva definujeme jako směrodatnou odchylku výnosnosti aktiva a označíme ho $\sqrt{\mathsf{D}(r_j)} = \sigma_j$. Analogicky je riziko portfolia definováno jako směrodatná odchylka výnosnosti portfolia a značeno $\sqrt{\mathsf{D}(r_p)} = \sigma_p$.

Riziko celého portfolia v sobě zahrnuje nejen rizika jednotlivých aktiv v portfoliu, ale také riziko z vzájemné závislosti výnosností jednotlivých aktiv. Míra vzájemné závislosti dvou výnosností je mimo jiné popsána jejich kovariancí. Kovarianci výnosnosti aktiva j a výnosnosti aktiva k označíme $C(r_j, r_k) = \sigma_{jk}$. Snadno se dá dokázat, že $\sigma_p = \sqrt{\sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n X_j X_k \sigma_{jk}}$. Riziko portfolia je dalším faktorem pro výběr portfolia v Markowitzově teorii.

3.2 Klasická teorie portfolia

Základy klasické teorie portfolia položil Harry Markowitz svým článkem v roce 1952 [29], ve kterém upozornil na nutnost zohledňovat při výběru portfolia nejenom očekávanou výnosnost, ale i riziko změny výnosnosti. Jeho největším přínosem bylo kvantifikování očekávaného výnosu a rizika portfolia. Dalším přínosem byl matematický důkaz výhod diverzifikace, které byly do té doby chápány pouze intuitivně. Markowitz zkonstruoval množinu všech dostupných portfolií v prostoru výnos – riziko, zavedl pojem efektivní množina portfolií, ze které investor vybírá optimální portfolio pomocí indiferenčních křivek popisujících investorův vztah k riziku. Konstrukcí množiny dostupných (nebo přípustných) portfolií se bude věnovat Kapitola 3.2.1. Na Obrázku 3.1 je znázorněna množina přípustných portfolií a množina efektivních portfolií v prostoru výnosnost – riziko.

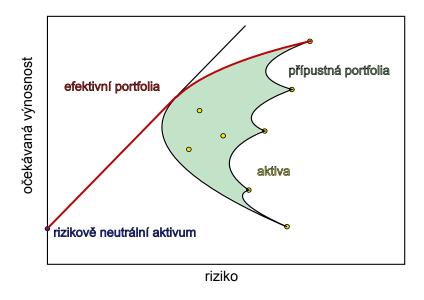


Obrázek 3.1: Množina přípustných portfolií a množina efektivních portfolií v prostoru výnosnost – riziko dle Markowitzovy teorie portfolia.

V roce 1958 rozšířil James Tobin [53] Markowitzův model o možnost investování do bezrizikového aktiva. Bezrizikové aktivum má jistý výnos a tedy nulové riziko. To má velký vliv především na efektivní množinu portfolií, která je tvořena tečnou k původní Markowitzově efektivní množině procházející bezrizikovým aktivem, což je zobrazeno na Obrázku 3.2. V bodě dotyku pak leží tzv. tangenciální portfolio (viz Obrázek 3.3). Postup investora při hledání optimálního portfolia shrnuje Tobinův separační teorém, který se později vžil v souvislosti s CAPM, který bude popsán v další části. Investor prvně určí tangenciální portfolio a následně ho zkombinuje s bezrizikový aktivem podle svých rizikových preferencí.

Capital Asset Pricing Model (CAPM) vyvinuli nezávisle na sobě autoři Sharpe [49], Lintner [28] a Mossin [36] v letech 1964–1966. CAPM zkoumá chování trhu v případě, že se všichni investoři chovají podle Markowitzovy teorie. Zároveň vychází z Tobinova modelu, protože zahrnuje bezrizikové aktivum. CAPM stojí na několika výchozích předpokladech, které se dají shrnout do následujících tří:

- kapitálový trh je efektivní,
- investoři při sestavování portfolia využívají Markowitzův přístup,
- investoři mají homogenní očekávání.



Obrázek 3.2: Tobinův model - množina efektivních portfolií v případě, že není povolen prodej na krátko.



Obrázek 3.3: Tobinův model - zobrazení tangenciálního portfolia (rizikového portfolia, do kterého dle Separačního theorému investují všichni investoři při tvorbě optimálního portfolia).

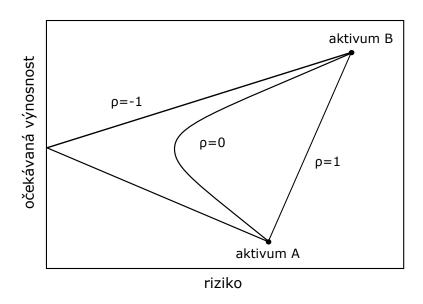
Předpoklad homogenity očekávání investorů má za následek, že všichni investoři drží stejné rizikové portfolio. Optimální portfolia investorů se liší pouze v poměru, v jakém kombinují rizikové portfolio a bezrizikové aktivum v závislosti na svých rizikových preferencích. Toto shrnuje následující věta.

Věta 30. (Separační teorém) Optimální kombinace rizikových cenných papírů může být stanovena bez jakékoliv znalosti investorových postojů k riziku a výnosnosti.

Předpokládáme-li rovnováhu trhu, bývá tangenciální portfolio nazýváno jako *tržní portfolio*. Důležitým důsledkem pak je, že váha každého cenného papíru v tržním portfoliu je rovna jeho tržní ceně. Tento poznatek budeme později využívat při konstrukci spojitého rovnovážného modelu.

3.2.1 Markowitzova teorie portfolia

Abychom blíže pochopili pojmy používané v Kapitole 3.2 přiblížíme na tomto místě jejich odvození.



Obrázek 3.4: Odvození množiny přípustných portfolií dle Markowitzovy teorie portfolia.

3.3 Dynamická teorie portfolia

Hlavní výhodou dynamického modelu pro výběr aktiv v portfoliu je přizpůsobování se měnícím se podmínkám trhu a proto je více realistický než model statický. Naproti tomu je dynamický model komplikovanější, hůře interpretovatelný a při jeho využití se nevyhneme složitější matematické teorii, kterou je stochastický kalkul.

3.3.1 Mertonův model

První článek zabývající se dynamickou teorií portfolia napsal Robert Carhart Merton v roce 1971 [32]. Merton předpokládal platnost rovnovážného modelu CAPM a dál tuto teorii rozšířil o spojitý model pro cenu aktiva využívající stochastické procesy. Přitom ukázal, že zůstává zachována platnost všech závěrů z teorie CAPM, zejména pak separačního teorému. Což znamená, že bez újmy na obecnosti můžeme uvažovat jen dvě aktiva – bezrizikové aktivum s mírou výnosnosti r_f a tržní portfolio (které můžeme považovat za jedno rizikové aktivum).

Merton předpokládá, že hodnota tržního portfolia P(t) se řídí stochastickým procesem

$$dP(t) = P(t) \mu_p dt + P(t) \sigma_p dW(t)$$

kde W(t) je jednorozměrný Wienerův proces a μ_p , σ_p jsou konstanty.

V každém čase t vybírá investor své optimální portfolio volbou vah portfolia. Majetek, který investor investuje do optimálního portfolia v čase t, označíme w(t). Váhu tržního portfolia v optimálním portfoliu označíme $X_p(t)$ a váhu bezrizikového aktiva označíme $X_f(t) = (1 - X_p(t))$. Proces popisující vývoj investorova majetku je dán jako

$$\frac{\mathrm{d}w(t)}{w(t)} = X_p(t) \frac{\mathrm{d}P(t)}{P(t)} + \left(1 - X_p(t)\right) r_f \,\mathrm{d}t.$$

Merton odvodil explicitní řešení této stochastické diferenciální rovnice za předpokladu, že charakteristiky výnosnosti aktiva jsou konstantní.

Avšak Mertonův spojitý rovnovážný model vykazuje inkonzistenci, což dokázali Ohlson a Rosenberg [44] hned v roce 1976. Ještě před zveřejněním jejich článku byla uveřejněna ve stejném periodiku Mertonova reakce [34], ve které hájí své poznatky a poukazuje na jejich nepochopení ze strany oponentů. Ohlson a Rosenberg [44] poukazují na rozpor mezi předpokladem, že střední hodnota a rozptyl výnosnosti aktiva jsou konstantní, a předpokladem tržní rovnováhy. Podrobněji bude tento paradox rozebrán v části 3.4.

3.4 Ohlson-Rosenbergův paradox

V této kapitole představíme základní poznatky z článku Ohlsona a Rosenberga [44], který byl publikován v roce 1976 v *Journal of Financial and Quantitative Analysis*. Ohlson a Rosenberg jako první poukázali na nekonzistenci Mertonova spojitého modelu [32] spočívající v rozporu předpokladů.

3.4.1 Značení a předpoklady

Na začátek zavedeme značení a uvedeme základní definice a předpoklady. Uvažujme množinu n různých aktiv na daném trhu a označme \mathcal{T} množinu všech uvažovaných časů (diskrétní nebo spojitou). Nechť I_t značí množinu všech investorů na trhu v čase $t \in \mathcal{T}$. Cenu aktiva j v čase t označíme $P_j(t)$ a $\mathbf{P}(t) = (P_1(t), \ldots, P_n(t))^{\mathrm{T}}$ je vektor cen aktiv v čase t. Analogicky označíme $\mathbf{N}(t) = (N_1(t), \ldots, N_n(t))^{\mathrm{T}}$ vektor podílů aktiv v čase t. Potom tržní hodnota aktiva j je rovna $V_j(t) = P_j(t)N_j(t)$.

Míru výnosnosti aktiva j, které drží investor v portfoliu v časovém intervalu $(t, t + \Delta t)$ označíme $r_j(t, t + \Delta t)$. Jak bylo zmíněno výše výnosnost chápeme jako náhodnou veličinu a o její distribuční funkci v čase t vyslovíme tři následující předpoklady:

- 1. Stacionarita: distribuční funkce výnosnosti je stejná ve všech časech t,
- 2. Markovovská vlastnost: pro každé t je distribuční funkce výnosnosti nezávislá na všech cenách aktiva pozorovaných před časem t,
- 3. Homogenita: distribuční funkce výnosnosti je stejná pro všechny investory z množiny I_t .

Tyto předpoklady jsou konzistentní s předpoklady CAPM.

Označme $w_j(i,t)$ optimální objem prostředků investovaných do aktiva j investorem i v čase t. Nechť $\boldsymbol{w}(i,t) = (w_1(i,t), \ldots, w_n(i,t))$ představuje optimální alokaci prostředků investora i držených v portfoliu všech aktiv. Funkce $w_i(i,t)$ tedy zohledňuje (rizikové) preference investora i v čase t.

Nyní můžeme definovat dynamickou tržní rovnováhu jako stav, kdy nabídka a poptávka jsou v dokonalé rovnováze v každém čase t. Tento stav se také nazývá vyčištění trhu.

Definice 31 (Dynamická tržní rovnováha). Řekneme, že kapitálový trh je v dynamické rovnováze právě tehdy, když pro každý čas $t \in \mathcal{T}$, každé podkladové aktivum j a každého investora i existuje vektor cen aktiv $\mathbf{P}(t)$ takový že

$$\sum_{i \in I} w_j(i, t) = N_j(t) P_j(t) = V_j(t).$$

Tyto ceny budeme nazývat rovnovážné ceny.

Důsledek Tobinova separačního teorému shrňme jako vlastnost pro prostředky investované do portfolia, kterou budeme dále využívat v důkazu inkonzistence předpokladů spojitého modelu pro ceny aktiv.

Definice 32 (Vlastnost separace). Vektorová funkce pro optimální alokaci investorových prostředků do všech aktiv na trhu $\boldsymbol{w}(i,t)$ respektuje vlastnost separace právě tehdy, když existuje vektor $\boldsymbol{X} = (X_1, \dots, X_n)^T$ takový, že $\sum_{j=1}^n X_j = 1$, a existují skalární parametry $\lambda(i,t)$ takové, že

$$\boldsymbol{w}(i,t) = \lambda(i,t)\boldsymbol{X},$$

pro všechny $i \in I$ a všechny $t \in \mathcal{T}$.

Vlastnost separace 32 říká, že vektor \boldsymbol{X} představuje váhy tržního portfolia (které se v čase nemění) a parametr $\lambda(i,t)$ zohledňuje rizikové preference investora.

3.4.2 Rozpor mezi předpoklady

Budeme-li předpokládat rovnováhu na trhu a stacionaritu distribuční funkce výnosností, dospějeme ke sporu, jak ukazuje následující věta a důsledek.

Věta 33. Nechť P(t) pro všechny $t \in \mathcal{T}$ jsou rovnovážné ceny. Dále předpokládejme, že na trhu platí vlastnost separace (Definice 32). Pak

$$\Pr\left(\frac{N_{j}(s)P_{j}(s)}{N_{j}(t)P_{j}(t)} = \frac{N_{k}(s)P_{k}(s)}{N_{k}(t)P_{k}(t)}\right) = 1$$
(3.1)

pro všechny časy $s, t \in \mathcal{T}$ a pro každé aktivum j a k.

Důkaz. Podle Definice 32 platí

$$w_i(i,t) = \lambda(i,t)X_i \tag{3.2}$$

pro všechny časy $t \in \mathcal{T}$, všechny investory $i \in I$ a pro každé aktivum j. Předpoklad dynamické rovnováhy na trhu dává

$$\sum_{i \in I} w_j(i, t) = N_j(t) P_j(t) \tag{3.3}$$

pro všechny časy $t \in \mathcal{T}$ a pro každé aktivum j.

Dosazením vztahu (3.2) do rovnice (3.3) a vzhledem k tomu, že váhy X_j jsou stejné pro všechny investory $i \in I$, dostáváme

$$N_j(t)P_j(t) = \sum_{i \in I} \lambda(i, t)X_j = X_j \sum_{i \in I} \lambda(i, t).$$

Proto platí

$$\frac{N_j(t)P_j(t)}{N_k(t)P_k(t)} = \frac{X_j \sum_{i \in I} \lambda(i,t)}{X_k \sum_{i \in I} \lambda(i,t)} = \frac{X_j}{X_k},$$

což je nezávislé na čase t. Z tohoto tvrzení zřejmě plyne vztah (3.1).

Důsledek 34. Nechť

$$r_j(t, t + \Delta t) = \frac{P_j(t + \Delta t) - P_j(t)}{P_j(t)} = \frac{P_j(t + \Delta t)}{P_j(t)} - 1.$$

Budeme předpokládat $N_j(t) = N_j$ pro každé aktivum i a všechna $t \in \mathcal{T}$. Z věty 33 plyne

$$\Pr\left(\frac{P_j(s)}{P_j(t)} = \frac{P_k(s)}{P_k(t)}\right) = 1 \Longrightarrow \Pr\left(\frac{P_j(t + \Delta t)}{P_j(t)} = \frac{P_k(t + \Delta t)}{P_k(t)}\right) = 1$$

$$\Longrightarrow \Pr\left(r_j(t, t + \Delta t) = r_k(t, t + \Delta t)\right) = 1,$$

pro všechna $t \in \mathcal{T}$ a pro všechna aktiva j a k. Proto jsou aktiva j a k vzájemně dokonale zastupitelné.

Důsledek 34 vede k degeneraci trhu, což poukazuje na významný rozpor mezi předpoklady.

Ve své době se Ohlson a Rosenberg nesetkali s pochopením. Důkazem toho je okamžité odmítnutí jejich závěrů ze strany Mertona publikované v článků [34], kde tvrdí, že rozporu bylo docíleno jen díky nereálným předpokladům. Ve skutečnosti reaguje jen na důsledky nikoli na důkaz stěžejní věty článku [44]. Za povšimnutí stojí, že Mertonova reakce vychází ještě před samotným článkem Ohlsona a Rosenberga.

3.5 Stochastická teorie portfolia

V této kapitole jsou shrnuty některé základní poznatky Stochastické teorie portfolia, která byla inspirací pro studium spojitých modelů v teorii portfolia uvedených v této práci. Budeme diskutovat o výhodách a nevýhodách tohoto přístupu.

Pojem Stochastická teorie portfolia (SPT) zavedl Robert Fernholz ve své monografii [12]. Jedná se o matematickou teorii, která zkoumá chování portfolia jakožto i strukturu kapitálového trhu. Hlavní výhodou oproti klasické teorii portfolia jsou méně striktní předpoklady, které dovolují konzistentní přístup bez výskytu Ohlson-Rosenbergova paradoxu [44].

Na rozdíl od Mertonova modelu se v SPT nepředpokládá tržní rovnováha. Parametry stochastického procesu, kterým se řídí cena aktiva, jsou v SPT také stochastické procesy nikoli konstanty jako v Mertonově přístupu. Dokonce, na rozdíl od klasického přístupu, se v SPT neklade důraz na předpoklad neexistence tržní arbitráže, přičemž se v práci diskutuje o vlastnosti trhu vedoucí k existenci arbitráže.

Pro vývoj ceny aktiva Fernholz používá následující spojitý logaritmický model

$$d \log P_j(t) = \gamma_j(t) dt + \sum_{k=1}^n \xi_{jk}(t) dW_k(t),$$

kde $P_j(t)$ je cena aktiva j v čase t, $\gamma_j(t)$ a $\xi_{jk}(t)$ jsou stochastické procesy a $\boldsymbol{W}(t) = (W_1(t), \dots, W_n(t))^{\mathrm{T}}$ je n-dimenzionální Wienerův proces. Proces $\gamma_j(t)$ se nazývá míra růstu a $\xi_{jk}(t)$ se nazývá proces volatility. Míru růstu v logaritmickém modelu je možno odvodit z míry výnosnosti ve standardním modelu a naopak podle následujícího vztahu

$$\mu_j(t) = \gamma_j(t) + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \xi_{jk}^2(t).$$

Robert Fernholz uvádí, že v dlouhém časovém horizontu je chování hodnoty portfolia lépe popsáno mírou růstu než mírou výnosnosti. Uvažujeme-li kovarianční matici Σ výnosností aktiv, pak matice volatilit $\boldsymbol{\xi}$ je definována jako

$$\Sigma = \xi \xi^{\mathrm{T}}.$$

Tedy $\boldsymbol{\xi}$ je maticová odmocnina z $\boldsymbol{\Sigma}$.

Jedním ze základních pojmů v SPT jsou *portfolio generující funkce*, pomocí nichž jsou tvořeny portfolia, které mají dobře definované výnosnosti. Podrobnější informace je možno najít v knize [12] a článku [22].

Studium SPT nás motivovalo k hledání vhodného spojitého modelu pro popis cen aktiv v portfoliu, který rovněž odstraní Ohlson-Rosenbergův paradox a zároveň bude zachovávat platnost poznatků teorie CAPM. Tento model budeme konstruovat v Kapitole 3.7.

3.6 Paradox v teorii portfolia a Věta o separaci do dvou fondů

Nekonzistencí obvyklých předpokladů teorie portfolia se v roce 2009 zabýval také John Stalker profesor na univerzitě v Princetonu. V preprintu [52] uvádí algebraický důkaz inkonzistence předpokladů, kde využívá Tobinovu Větu o separaci do dvou fondů. V následujícím textu budou tyto myšlenky rozpracovány.

Uvažujme následující předpoklady obvyklé pro teorii portfolia:

- 1. Ceny podkladových aktiv se řídí Itôovými procesy, které mají konstantní očekávané míry výnosnosti a konstantní kovariance výnosností.
- 2. Neexistují žádná omezení na množství aktiv držených investorem. Aktiva jsou navíc nekonečně dělitelná.
- 3. Neexistují žádné transakční náklady a cena prodeje a nákupu podkladového aktiva se neliší.
- 4. Investoři se chovají podle Markowitzovy teorie, což znamená, že minimalizují riziko svého portfolia pro dané očekávané míry výnosnosti.
- 5. Na trhu existuje pouze jedno bezrizikové aktivum. Kovarianční matice rizikových aktiv má maximální hodnost.
- 6. Na trhu existuje rovnováha a každý investor nabízející aktivum najde kupce a naopak.

Dále dokážeme, že tyto předpoklady jsou nekonzistentní pro trh s více než dvěma rizikovými aktivy. K tomu využijeme Větu o separaci do dvou fondů, kterou poprvé dokázal James Tobin ve svém článku [53]. Tobin předpokládal platnost předpokladů CAPM a zároveň zahrnul existenci bezrizikového aktiva. Naproti tomu v knize Williama Sharpeho [48] a v článku Roberta Mertona [31] najdeme podobné závěry bez předpokladu existence bezrizikového aktiva. Merton navíc tyto myšlenky zobecňuje pro více než dva fondy [33]. Podrobnějším rozbor věty o dvou fondech je uveden v knize [6].

Věta 35 (Věta o separaci do dvou fondů). Optimální portfolio každého investora lze získat jako kombinaci dvou fondů.

Na trhu s m podkladovými aktivy uvažujme dvě portfolia (neboli dva fondy) a jejich váhy označme $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_m)^T$ a $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_m)^T$. Z těchto dvou fondů pak můžeme sestavit optimální portfolia všech investorů na trhu.

Množinu všech investorů označme I a pro každého investora uvažujme jeho rizikové preference, které určují jeho optimální portfolio, a popišme je pomocí parametrů $\alpha_i(t)$ a $\beta_i(t)$. Optimální portfolio i-tého investora bude zahrnovat $\alpha_i a_j + \beta_i b_j$ množství j-té akcie.

Váhy \boldsymbol{a} a \boldsymbol{b} dvou uvažovaných fondů závisí pouze na očekávaných výnosnostech a riziku podkladových aktiv na trhu, které jsou v čase konstantní dle předpokladu 1. Parametry $\alpha_i(t)$ a $\beta_i(t)$ závisí na individuálních preferencích jednotlivých investorů (např. rizikové preference nebo objem investic) a mohou se lišit. Tyto preference se mohou v čase měnit a tak parametry mohou záviset i na čase.

Označme A(t) součet všech parametrů $\alpha_i(t)$ pro všechny investory a analogicky B(t) součet parametrů $\beta_i(t)$. Tedy $A(t) = \sum_{i \in I} \alpha_i(t)$ a $B(t) = \sum_{i \in I} \beta_i(t)$. Pak celková hodnota držená všemi investory v j-tém aktivu je $Aa_j + Bb_j$ a musí být rovna tržní hodnotě aktiva. Platí

$$A(t) a_j + B(t) b_j = P_j(t) N_j,$$

kde $P_j(t)$ je tržní cena podkladového aktiva j v čase t a N_j je jeho dostupné množství. Přičemž A(t), B(t) a $P_j(t)$ jsou funkce času a N_j je konstantní v čase podle předpokladu 6. Pro změnu ceny aktiva j mezi časem t a časem $t+\Delta t$ platí

$$\Delta P_j = \frac{a_j}{N_i} \Delta A + \frac{b_j}{N_i} \Delta B,$$

kde $\Delta A = A(t + \Delta t) - A(t)$ and $\Delta B = B(t + \Delta t) - B(t)$.

Uvažujme míru výnosnosti podkladového aktiva j za čas Δt

$$r_j(t, t + \Delta t) = \frac{\Delta P_j}{P_j(t)} = \frac{a_j}{N_j P_j(t)} \Delta A + \frac{b_j}{N_j P_j(t)} \Delta B$$

a kovarianční matici výnosností podkladových aktiv držených v portfoliu

$$oldsymbol{\Sigma}(oldsymbol{r}) = egin{pmatrix} \mathsf{D}(r_1) & \dots & \mathsf{C}(r_1, r_m) \ dots & \ddots & dots \ \mathsf{C}(r_m, r_1) & \dots & \mathsf{D}(r_m) \end{pmatrix}.$$

Vzhledem k vlastnostem kovariance (viz [2]) můžeme kovarianční matici výnosností rozložit na součin

$$oldsymbol{\Sigma}(oldsymbol{r}) = egin{pmatrix} rac{a_1}{N_1P_1} & rac{b_1}{N_1P_1} \ dots & dots \ rac{a_m}{N_mP_m} & rac{b_m}{N_mP_m} \end{pmatrix} imes egin{pmatrix} rac{\mathsf{C}(\Delta A, \Delta A)}{\Delta t} & rac{\mathsf{C}(\Delta A, \Delta B)}{\Delta t} \ rac{\mathsf{C}(\Delta B, \Delta B)}{\Delta t} \end{pmatrix} imes egin{pmatrix} rac{a_1}{N_1P_1} & \cdots & rac{a_m}{N_mP_m} \ rac{b_1}{N_1P_1} & \cdots & rac{b_m}{N_mP_m} \end{pmatrix}.$$

Dále platí, že hodnost součinu matic je menší nebo rovna maximální z hodností matic jeho činitelů. Vzhledem k tomu nemůže mít kovarianční matice výnosností podkladových aktiv držených v portfoliu hodnost větší než dvě. Avšak to je v rozporu z předpokladem 5, pokud uvažujeme portfolio s více než dvěma podkladovými aktivy.

3.7 Spojitý rovnovážný model s očekávanou výnosností závislou na ceně aktiva

V Kapitolách 3.4 a 3.6 jsme ukázali, že v teorii portfolia běžně používaný dynamický model není konzistentní. Proto se chceme pokusit navrhnout takový model, který by nebyl touto inkonzistencí předpokladů zatížen. Uvažujme spojitý model, který bude mít méně omezující předpoklady než model Mertonův. Model, který předkládáme v této kapitole, předpokládá rovnováhu na trhu, nicméně očekávaná míra výnosnosti není konstantní v čase.

Na základě poznatků z teorie portfolia budeme hledat vztah mezi očekávanou výnosností a cenou aktiva, který bychom mohli použít v modelu. Necht \boldsymbol{P} je vektor cen n podkladových aktiv. Předpokládejme, že tyto ceny se řídí následující soustavou stochastických diferenciálních rovnic, pro $j=1,\ldots,n$ platí

$$dP_j(t) = P_j(t)\mu_j(t) dt + P_j(t) \sum_{k=1}^n \xi_{jk}(t) dW_k(t),$$
 (3.4)

kde $\boldsymbol{W}(t)=(W_1(t),\ldots,W_n(t))^{\mathrm{T}}$ je n-rozměrný Wienerův proces, $\mu_j(t)$ je očekávaná míra výnosnosti podkladového aktiva j a $\xi_{jk}(t)$ je proces volatility podkladových aktiv j a k. Pro zjednodušení předpokládejme, že výnosnost bezrizikového aktiva $r_f=0$. Nechť $\boldsymbol{X}=(X_1,\ldots,X_n)^{\mathrm{T}}$ je vektor vah v tržním portfoliu, který je dán jako

$$\boldsymbol{X} = \frac{\boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu}}{\mathbf{1}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\mu}},\tag{3.5}$$

kde 1 je vektor jedniček, $\boldsymbol{\mu} = (\mu_1, \dots, \mu_n)^T$ je vektor očekávaných výnosností podkladových aktiv a Σ je kovarianční matice výnosností podkladových aktiv (viz [42]).

Uvažujme o řešitelnosti a počtu řešení soustavy rovnic (3.5) vzhledem k $\pmb{\mu}.$ Soustavu upravíme do tvaru

$$\left(\boldsymbol{X}\boldsymbol{1}^{\mathrm{T}} - \mathbf{I}\right)\boldsymbol{\Sigma}^{-1}\boldsymbol{\mu} = 0. \tag{3.6}$$

Podle předpokladů v teorii portfolia zmíněných v Kapitole 3.6 je kovarianční matice plné hodnosti, tedy i matice Σ^{-1} má hodnost n. Naproti tomu, díky

předpokladu $\sum_{j=1}^{n} X_j = 1$, má matice $(\mathbf{X}\mathbf{1}^{\mathrm{T}} - \mathbf{I})$ lineárně závislé řádky, jelikož součet libovolných n-1 řádků matice je roven zbývajícímu řádku vynásobenému minus jednou. Dá se tedy dokázat, že tato matice má hodnost n-1. To znamená, že soustava rovnic (3.6) má nekonečně mnoho řešení vzhledem k $\boldsymbol{\mu}(t)$.

Jak jsme ukázali v Kapitole 3.2, váhy tržního portfolia se rovnají relativním tržním hodnotám podkladových aktiv v tržním portfoliu, tedy

$$X = \frac{V}{\mathbf{1}^{\mathrm{T}} V},\tag{3.7}$$

kde V je vektor tržních hodnot podkladových aktiv na trhu. Připomeňme, že tržní hodnota aktiva j je dána jako $V_j(t) = P_j(t)N_j(t)$. Vzhledem ke vztahu mezi tržní hodnotou aktiva a cenou aktiva a vzhledem ke vztahům (3.5) a (3.7) můžeme předpokládat, že očekávané výnosnosti $\mu(t)$ jsou funkcemi cen aktiv P(t).

Hledejme vhodné stochastické procesy, které by popisovaly chování vektoru $\mu(t)$. Pro tento účel rozdělme proces očekávané výnosnosti aktiv na dvě složky. První složka určuje relativní vztahy mezi jednotlivými očekávanými výnosnostmi aktiv v portfoliu, druhá složka popisuje výnosnost celého trhu dynamicky se měnící v čase. Mezi těmito složkami bude platit multiplikativní vztah

$$\boldsymbol{\mu}(t) = \tilde{\boldsymbol{\mu}}(t) \cdot \mu_M(t) \tag{3.8}$$

kde vektorový stochastický proces $\tilde{\boldsymbol{\mu}}(t) = (\tilde{\mu}_1(t), \dots, \tilde{\mu}_n(t))^{\mathrm{T}}$ zachycuje relativní vztahy aktiv v portfoliu, které se mohou v čase měnit, a $\mu_M(t)$ je skalární stochastický proces, který charakterizuje dynamiku trhu a nezávisí na volbě konkrétního aktiva. Dále nechť pro všechny uvažované časy t platí $\sum_{i=1}^n \tilde{\mu}_i(t) = 1$. Pak podle teorie CAPM platí

$$\tilde{\boldsymbol{\mu}}(t) = \boldsymbol{X}(t), \tag{3.9}$$

kde X(t) je vektor vah v tržním portfoliu v čase t.

Výnosnost celého trhu nevykazuje exponenciální růst, ale pohybuje se přibližně v nějakém intervalu. V delším časovém horizontu se projevuje tendence navracet se k průměrné hodnotě. Proto budeme předpokládat, že míra výnosnosti trhu $\mu_M(t)$ se řídí Vašíčkovým modelem z Kapitoly 2.5

$$d\mu_M(t) = \kappa(\theta - \mu_M(t)) dt + \sigma dW(t), \qquad (3.10)$$

kde κ , θ a σ jsou konstanty.

Předpokládejme nyní, že uvažovaná podkladová aktiva jsou nekorelovaná, tedy matice Σ je diagonální. Příkladem takových aktiv by mohly být akcie

podniků z velmi odlišných odvětví. Další zjednodušující předpoklady, které pro tuto chvíli zavedeme, bude neměnnost rizika aktiv $\sigma_j = \xi_{jj}$ v průběhu času a také hodnoty aktiv N_j nechť jsou v čase konstantní.

Dosadíme-li vztahy (3.8) a (3.9) do stochastické diferenciální rovnice (3.4), pak s ohledem na předpoklady učiněné výše dostáváme

$$dP_{j}(t) = P_{j}(t) \left(\frac{P_{j}(t)N_{j}}{\sum_{i=1}^{n} P_{i}(t)N_{i}} \mu_{M}(t) \right) dt + P_{j}(t)\sigma_{j} dW_{j}(t).$$
 (3.11)

V další části představíme model s méně přísnými předpoklady. Připusťme nyní možnost závislosti mezi jednotlivými aktivy, tedy nechť matice Σ není diagonální. Zachováme předpoklad konstantnosti volatilit aktiv ξ_{jk} v čase. Za těchto předpokladů dosaďme vztah (3.8) a (3.9) do SDR (3.4), čímž obdržíme

$$dP_j(t) = P_j(t) \left(\frac{P_j(t)N_j}{\sum_{i=1}^n P_i(t)N_i} \mu_M(t) \right) dt + P_j(t) \sum_{k=1}^n \xi_{jk} dW_k(t).$$
 (3.12)

Často nás více než trajektorie cen podkladových aktiv zajímají očekávané hodnoty cen těchto aktiv. Vztahy pro očekávané hodnoty cen aktiv odvoďme ze soustavy SDR (3.12). Připomeňme, že z vlastností Wienerova procesu, uvedených v definici 8, plyne, že $\mathsf{E} \big(\mathrm{d} W_j(t) \big) = 0$.

???Nekorelovanost $P_j(t)$ a $dW_j(t)$???

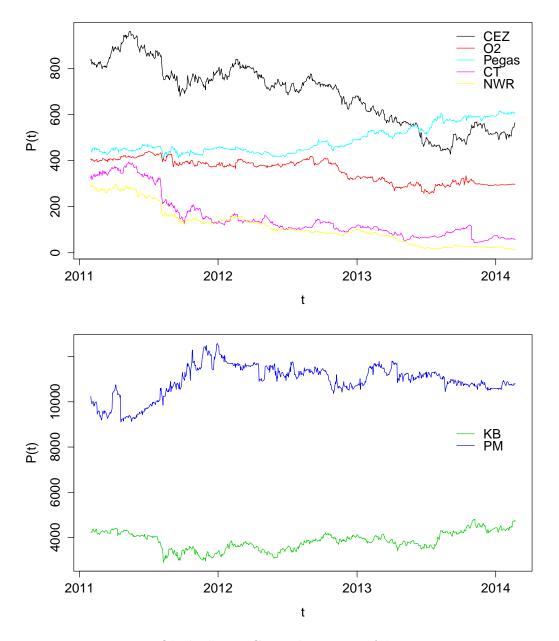
$$\begin{split} \mathsf{E} \Big(\mathrm{d} P_j(t) \Big) &= \mathsf{E} \left(\frac{P_j^2(t) N_j}{\sum_{i=1}^n P_i(t) N_i} \, \mu_M(t) \, \mathrm{d} t + P_j(t) \sum_{k=1}^n \xi_{jk} \, \mathrm{d} W_k(t) \right) \\ &= \mathsf{E} \left(\frac{P_j^2(t) N_j}{\sum_{i=1}^n P_i(t) N_i} \, \mu_M(t) \, \mathrm{d} t \right) \end{split}$$

Čímž se soustava stochastických diferenciálních rovnic zjednodušuje na soustavu obyčejných diferenciálních rovnic

???jde následující rovnice upravit na ODR???

$$dE(P_j(t)) = E\left(\frac{P_j^2(t)N_j}{\sum_{i=1}^n P_i(t)N_i} \mu_M(t)\right) dt.$$

Avšak tato soustava je nelineární a neexistuje její analytické řešení, proto se neobejdeme bez použití numerických metod.



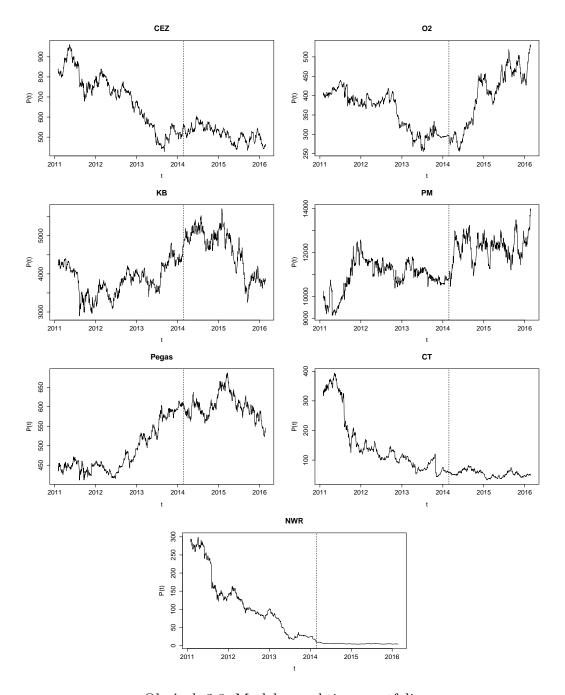
Obrázek 3.5: Ceny aktiv v portfoliu



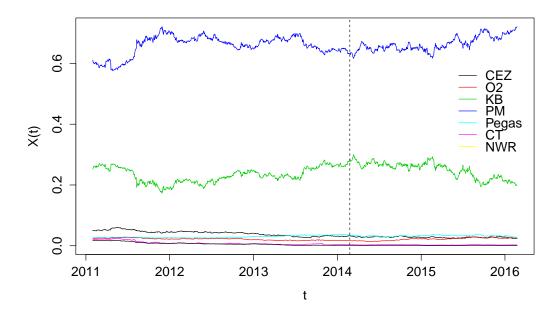
Obrázek 3.6: Model výnosnosti trhu $\boldsymbol{r}(t)$



Obrázek 3.7: Model cen aktiv v portfoliu



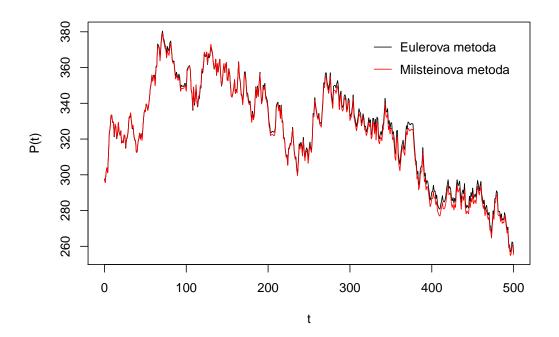
Obrázek 3.8: Model cen aktiv v portfoliu



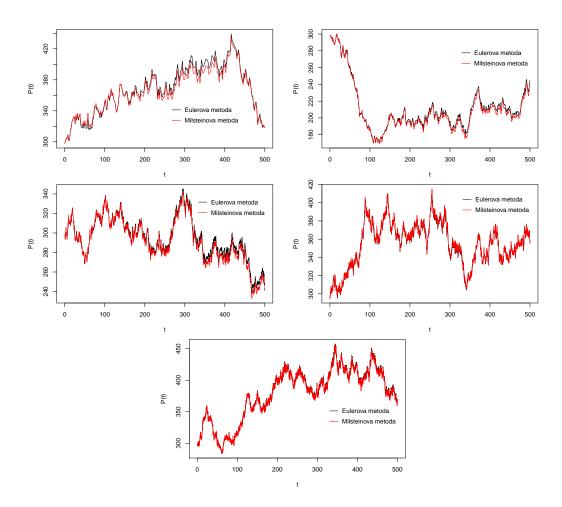
Obrázek 3.9: Model vah aktiv v portfoliu



Obrázek 3.10: Dvacet simulací trajektorie stochastického procesu ceny akcií (společnost ČEZ) a jejich střední hodnota



Obrázek 3.11: Srovnání Eulerovy numerické metody a Milsteinovy numerické metody pro simulace trajektorií stochastického procesu ceny akcií (společnost O2)



Obrázek 3.12: Srovnání Eulerovy numerické metody a Milsteinovy numerické metody pro simulace trajektorií stochastického procesu ceny akcií (společnost O2) s různými časovými kroky $\Delta_n \in \{2; 1; 0, 2; 0, 1; 0, 02\}$

Literatura

- [1] L. J. Allen. An introduction to stochastic processes with applications to biology. CRC Press, 2010.
- [2] J. Anděl. Matematická statistika: Vysokoškolská učebnice. SNTL, 1978.
- [3] L. Bachelier. Théorie de la spéculation. Gauthier-Villars, 1900.
- [4] M. Baxter and A. Rennie. Financial calculus: an introduction to derivative pricing. Cambridge university press, 1996.
- [5] F. Black and M. Scholes. The pricing of options and corporate liabilities. *The journal of political economy*, pages 637–654, 1973.
- [6] D. Cass and J. E. Stiglitz. The structure of investor preferences and asset returns, and separability in portfolio allocation: A contribution to the pure theory of mutual funds. *Journal of Economic Theory*, 1970.
- [7] S. Cyganowski, P. Kloeden, and J. Ombach. From Elementary Probability to Stochastic Differential Equations with MAPLE®. Springer Science & Business Media, 2002.
- [8] S. Cyganowski, P. E. Kloeden, and T. Pohl. Maple for stochastic differential equations. WIAS, 1998.
- [9] A. Einstein. Über die von der molekularkinetischen theorie der wärme geforderte bewegung von in ruhenden flüssigkeiten suspendierten teilchen. Annalen der physik, 4, 1905.
- [10] A. Etheridge. A course in financial calculus. Cambridge University Press, 2002.
- [11] L. Euler. *Institutionum calculi integralis*, volume 1. imp. Acad. imp. Saènt., 1768.
- [12] R. Fernholz. Stochastic Portfolio Theory. Springer New York, 2002.
- [13] D. Fuchs. Finanční trhy. 1. vyd. brno: Masarykova univerzita v brně. Technical report, ISBN 80-210-3526-9, 2004. 105 s.
- [14] T. Gard. Introduction Stochastic Differential Equations. Monographs and Textbooks in Pure and Applied Mathematics. Marcel Dekker, New York, 1988.

- [15] I. Gikhman and A. Skorokhod. Stochastic Differential Equations. Ergebnisse der Mathematik und ihrer Grenzgebiete. Springer-Verlag, 1972.
- [16] P. Glasserman. Monte Carlo methods in financial engineering, volume 53. Springer Science & Business Media, 2003.
- [17] J. Hull. Options, futures, and other derivatives (8. ed., global ed.). Boston [u.a.]: Pearson, 2012.
- [18] K. Itô. Stochastic integral. Proceedings of the Imperial Academy, 20(8):519–524, 1944.
- [19] K. Itô. On a stochastic integral equation. *Proceedings of the Japan Academy*, 22(2):32–35, 1946.
- [20] K. Itô. Differential equations determining markov processes. Zenkoku Shijo Sugaku Danwakai, 244(1077):1352–1400, 1942.
- [21] K. Itô. On Stochastic Differential Equations. Memoirs of the American Mathematical Society. American Mathematical Society, 1951.
- [22] I. Karatzas and R. Fernholz. Stochastic portfolio theory: an Overview. Handbook of Numerical Analysis, 15:89–167, 2009.
- [23] I. Karatzas and S. Shreve. Brownian motion and stochastic calculus, volume 113. Springer Science & Business Media, 2012.
- [24] I. Karatzas and S. E. Shreve. *Methods of mathematical finance*, volume 39. Springer Science & Business Media, 1998.
- [25] P. E. Kloeden, E. Platen, and H. Schurz. *Numerical solution of SDE through computer experiments*. Springer, corr. 2nd print. edition, 1997.
- [26] H. Kunita, S. Watanabe, et al. On square integrable martingales. *Nagoya Mathematical Journal*, 30:209–245, 1967.
- [27] S. Lauritzen. *Thiele: Pioneer in Statistics*. Oxford University Press, 2002.
- [28] J. Lintner. The valuation of risk assets and the selection of risky investments in stock portfolios and capital budgets. *The review of economics and statistics*, 47(1):13–37, 1965.
- [29] H. Markowitz. Portfolio selection. The journal of finance, 7(1):77–91, 1952.

- [30] G. Maruyama. Continuous markov processes and stochastic equations. Rendiconti del Circolo Matematico di Palermo, 4(1):48–90, 1955.
- [31] R. Merton. An analytic derivation of the efficient portfolio frontier. Journal of Financial and Quantitative Analysis, pages 1851–72, 1972.
- [32] R. C. Merton. Optimum consumption and portfolio rules in a continuous-time model. *Journal of economic theory*, 3(4):373–413, 1971.
- [33] R. C. Merton. An intertemporal capital asset pricing model. *Econometrica: Journal of the Econometric Society*, pages 867–887, 1973.
- [34] R. C. Merton. Theory of finance from the perspective of continuous time. *Journal of Financial and Quantitative Analysis*, pages 659–674, 1975.
- [35] G. N. Milstein. Approximate integration of stochastic differential equations. Theory of Probability and Its Applications, 19:557–562, 1974.
- [36] J. Mossin. Equilibrium in a capital asset market. *Econometrica: Journal of the Econometric Society*, 34(4):768–783, 1966.
- [37] B. Øksendal. Stochastic differential equations. Springer, 6th ed., corr. 4th print. edition, 2007.
- [38] A. Pascucci. *PDE and martingale methods in option pricing*, volume 2. Springer, 2011.
- [39] J. Perrin and F. Soddy. *Brownian Movement and Molecular Reality*. Dover Books on Physics. Dover Publications, 2013.
- [40] E. Platen and N. Bruti-Liberati. Numerical solution of stochastic differential equations with jumps in finance, volume 64. Springer Science & Business Media, 2010.
- [41] M. Podolskij, R. Stelzer, S. Thorbjørnsen, and A. Veraart. The Fascination of Probability, Statistics and their Applications: In Honour of Ole E. Barndorff-Nielsen. Springer International Publishing, 2015.
- [42] S. T. Rachev, J. S. Hsu, B. S. Bagasheva, and F. J. Fabozzi. Bayesian Methods in Finance, volume 153 of Frank J. Fabozzi Series. John Wiley & Sons, 2008.
- [43] O. Rejnuš. *Finanční trhy*. Key Publishing, Ostrava, třetí rozšířené edition, 2011.

- [44] B. Rosenberg and J. Ohlson. The stationary distribution of returns and portfolio separation in capital markets: A fundamental contradiction. Journal of Financial and Quantitative Analysis, 11(3):393–402, 1976.
- [45] P. A. Samuelson. Rational theory of warrant pricing. in the random character of stock market prices. Ed. P. Cootner, pages 506–532, 1964.
- [46] P. A. Samuelson. Proof that properly anticipated prices fluctuate randomly. *IMR*; *Industrial Management Review*, 6(2):41, 1965.
- [47] T. Sauer. Numerical solution of stochastic differential equations in finance. In *Handbook of Computational Finance*, pages 529–550. Springer, 2012.
- [48] W. Sharpe. Portfolio Theory and Capital Markets. McGraw-Hill, New York, 1970.
- [49] W. F. Sharpe. Capital asset prices: A theory of market equilibrium under conditions of risk. *The Journal of Finance*, 19(3):425–442, 1964.
- [50] S. Shreve. Stochastic Calculus for Finance II: Continuous-Time Models. Number sv. 11 in Springer Finance Textbooks. Springer, 2004.
- [51] S. Shreve. Stochastic Calculus for Finance I: The Binomial Asset Pricing Model. Springer Finance. Springer, 2012.
- [52] J. Stalker. A portfolio theory paradox. preprint, 2009.
- [53] J. Tobin. Liquidity preference as behavior towards risk. The Review of Economic Studies, 25(2):65–86, 1958.
- [54] G. E. Uhlenbeck and L. S. Ornstein. On the theory of the brownian motion. *Phys. Rev.*, 36:823–841, Sep 1930.
- [55] J. Veselá. Investování na kapitálových trzích. 1. vyd. praha: Aspi, 2007. Technical report, ISBN 978-80-7357-297-6.
- [56] M. Von Smoluchowski. Zur kinetischen theorie der brownschen molekularbewegung und der suspensionen. Annalen der physik, 326(14):756– 780, 1906.
- [57] N. Wiener. Differential-space. Journal of Mathematics and Physics, 2(1):131–174, 1923.
- [58] P. Wilmott, S. Howison, and J. Dewynne. *The mathematics of financial derivatives: a student introduction*. Cambridge University Press, 1995.