

Phase-field 方程式の各種パラメータと 物性値の関連付け

1. 外力零のときの定常一次元 Phase-field 方程式の解

全自由エネルギー F を次のように定義する.

$$F = \int_V \left[\left(\frac{1}{2} - p(\phi_\kappa) \right) E^{[k]} + \frac{1}{2} \chi^{*[k]} \cdot (\nabla \phi_\kappa \otimes \nabla \phi_\kappa) + W^* q(\phi_\kappa) \right] dv \quad (1)$$

ここで, $E^{[k]}$ は

$$E^{[k]} = \text{sgn}(\tau^{[k]}) S^{[k]} \tau^{[k]2} \quad (2)$$

である. また, 強形式表示の Phase-field 方程式は次式のように書ける.

$$\frac{\partial \phi_\kappa}{\partial t} = M_\phi \left[-E^{[k]} \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} - \chi^{*[k]} \cdot (\nabla \phi_\kappa \otimes \nabla) + W^* \frac{\partial q(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \right] \quad (3)$$

ここで, $p(\phi_\kappa)$ および $q(\phi_\kappa)$ は次式で表される.

$$p(\phi_\kappa) = \phi_\kappa^3 (10 - 15\phi_\kappa + 6\phi_\kappa^2) \quad (4)$$

$$q(\phi_\kappa) = \phi_\kappa^2 (1 - \phi_\kappa)^2 \quad (5)$$

いま, 外力が零 ($E^{[k]} = 0$) の条件下で, $\mathbf{m}^{[k]}$ 方向の定常一次元問題を考えると, 式 (3) は次式のように簡単化できる.

$$\chi_m^* \frac{d^2 \phi_\kappa}{dx^2} = W^* \frac{dq}{d\phi_\kappa} \quad (6)$$

式 (6) の両辺に $d\phi_\kappa/dx$ を掛けて積分すると, 左辺および右辺はそれぞれ

$$\int \frac{d^2 \phi_\kappa}{dx^2} \frac{d\phi_\kappa}{dx} dx = \frac{1}{2} \left(\frac{d\phi_\kappa}{dx} \right)^2 + Constant, \quad \int \frac{dq}{d\phi_\kappa} \frac{d\phi_\kappa}{dx} dx = \int dq = q + Constant \quad (7)$$

となる. $q(0) = 0$ を考慮し, $(d\phi_\kappa/dx)|_{\phi_\kappa=0} = 0$ として積分定数の値を定めた後, 式 (7) を式 (6) に代入すると

$$\left(\frac{d\phi_\kappa}{dx} \right)^2 = \frac{2W^* q}{\chi_m^*} \quad \text{or} \quad \frac{d\phi_\kappa}{dx} = -\sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} \phi_\kappa (1 - \phi_\kappa) \quad (8)$$

となる. ただし, $d\phi_\kappa/dx < 0$ の場合のみ考慮している. さらに, 式 (8) を変数分離すると

$$\frac{d\phi_\kappa}{\phi_\kappa (1 - \phi_\kappa)} = -\sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} dx \quad (9)$$

となる. 式 (9) 左辺を不定積分すると

$$\begin{aligned} \int \frac{d\phi_\kappa}{\phi_\kappa (1 - \phi_\kappa)} &= \int \left(\frac{1}{\phi_\kappa} + \frac{1}{1 - \phi_\kappa} \right) d\phi_\kappa \\ &= \ln \phi_\kappa - \ln(1 - \phi_\kappa) + C \\ &= \ln \frac{\phi_\kappa}{1 - \phi_\kappa} + C \end{aligned} \quad (10)$$

となるので, 式 (9) の微分方程式を解くと

$$\ln \frac{\phi_\kappa}{1 - \phi_\kappa} = -\sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} x + C \quad \text{or} \quad \phi_\kappa = \frac{1}{1 + \exp\left(\sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} x\right)} + C \quad (11)$$

となる．ここで，任意の A および B に対して

$$1 - \tanh A = 1 - \frac{e^A - e^{-A}}{e^A + e^{-A}} = \frac{2}{e^{2A} + 1} \quad \text{or} \quad \frac{1}{1 + e^B} = \frac{1}{2} \left(1 - \tanh \frac{B}{2} \right) \quad (12)$$

が成り立つので，式 (12) を考慮し， $\lim_{x \rightarrow \infty} \phi_\kappa = 0$ とすれば，

$$\phi_\kappa = \frac{1}{2} \left[1 - \tanh \left(\frac{\sqrt{2W^*}}{2\sqrt{\chi_m^*}} x \right) \right] \quad \text{or} \quad x = -\sqrt{\frac{2\chi_m^*}{W^*}} \operatorname{arctanh}(1 - 2\phi_\kappa) \quad (13)$$

となる．

2. 界面幅の定義

いま，界面を $\phi_\kappa = \Delta_{\phi_\kappa}$ から $1 - \Delta_{\phi_\kappa}$ までの間の領域と定義し，その x 方向の幅を δ とする．すると，式 (13) より

$$\begin{aligned} \delta &= x|_{\phi_\kappa=\Delta_{\phi_\kappa}} - x|_{\phi_\kappa=1-\Delta_{\phi_\kappa}} \\ &= -\sqrt{\frac{2\chi_m^*}{W^*}} \left[\operatorname{arctanh}(1 - 2\Delta_{\phi_\kappa}) - \operatorname{arctanh}(2\Delta_{\phi_\kappa} - 1) \right] \\ &= \sqrt{\frac{2\chi_m^*}{W^*}} \beta \quad (\beta \equiv 2\operatorname{arctanh}(1 - 2\Delta_{\phi_\kappa})) \end{aligned} \quad (14)$$

と書ける．

3. 界面エネルギー

外力零の条件下で定常次元を仮定すると，全自由エネルギーは

$$F = \int_C \left[\frac{1}{2} \chi_m^* \left(\frac{d\phi_\kappa}{dx} \right)^2 + W^* q(\phi_\kappa) \right] dx \quad (15)$$

と書ける．式 (15) において界面の法線方向全域に積分領域を取れば， F は界面エネルギー σ_m とみなせる．したがって，式 (8) および式 (9) を考慮して $x \rightarrow \phi_\kappa$ の変数変換を行って式 (15) を計算すると

$$\begin{aligned} \sigma_m &= \int_{-\infty}^{\infty} \left[\frac{1}{2} \chi_m^* \left(\frac{d\phi_\kappa}{dx} \right)^2 + W^* q \right] dx \\ &= \int_1^0 \left(\frac{1}{2} \chi_m^* \frac{2W^* q}{\chi_m^*} + W^* q \right) \cdot -\sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} \frac{d\phi_\kappa}{\phi_\kappa(1 - \phi_\kappa)} \\ &= \sqrt{2W^* \chi_m^*} \int_0^1 \phi_\kappa(1 - \phi_\kappa) d\phi_\kappa \\ &= \frac{\sqrt{2W^* \chi_m^*}}{6} \end{aligned} \quad (16)$$

となる．

4. Phase-field モビリティ

界面が駆動力 $E^{[\kappa]}$ に比例した速度で移動するとすれば，その速さ V は

$$V = ME^{[\kappa]} \quad (17)$$

と書ける．いま，平衡プロファイルを保ちながら界面が移動すると仮定すれば，その時の Phase-field 方程式は

$$\frac{\partial \phi_\kappa}{\partial t} = -M_\phi E^{[\kappa]} \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \quad (18)$$

と書ける．ここで，式 (18) 左辺は

$$\frac{\partial \phi_\kappa}{\partial t} = \frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} = V \frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} \quad (19)$$

と書けるため，式 (18) を書き改めると

$$V \frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} = -M_\phi E^{[\kappa]} \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \quad (20)$$

と書ける．式 (20) の両辺に $d\phi/dx$ を掛けて x で積分すると，左辺は

$$\begin{aligned} V \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} \right)^2 dx &= V \int_1^0 \left(\frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} \right) d\phi_\kappa \\ &= -V \sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} \int_1^0 \phi_\kappa (1 - \phi_\kappa) d\phi_\kappa \\ &= \frac{V}{6} \sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} \end{aligned} \quad (21)$$

となり，右辺は

$$\begin{aligned} -M_\phi E^{[\kappa]} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \frac{d\phi_\kappa}{dx} dx &= -M_\phi E^{[\kappa]} \int_1^0 dp \\ &= M_\phi E^{[\kappa]} \end{aligned} \quad (22)$$

となるため，結局， V は次式のように表わすことができる．

$$V = 6 \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} M_\phi E^{[\kappa]} \quad (23)$$

式 (17) と式 (23) を比較すれば， M と M_ϕ の関係が次式のように書ける．

$$M = 6 \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} M_\phi \quad (24)$$

5. Phase-field パラメータと物性値の関係まとめ

$$\sigma_m = \frac{\sqrt{2W^* \chi_m^*}}{6}, \quad \delta = \sqrt{\frac{2\chi_m^*}{W^*}} \beta, \quad M = 6 \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} M_\phi \quad (25)$$

$$\chi_m^* = \frac{3\sigma_m \delta}{\beta}, \quad W^* = \frac{6\sigma_m \beta}{\delta}, \quad M_\phi = \frac{\beta}{3\delta} M \quad (26)$$

$$\beta \equiv 2 \operatorname{arctanh}(1 - 2\Delta_{\phi_\kappa}) \quad (27)$$

6. $q(\phi_\kappa) = \phi_\kappa^4(1 - \phi_\kappa)^4$ の場合

$$\frac{d\phi_\kappa}{\phi_\kappa^2(1 - \phi_\kappa)^2} = -\sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} dx \quad (28)$$

$$\frac{1}{\psi^2(1 - \psi)^2} = \frac{1}{\psi^2} + \frac{1}{(1 - \psi)^2} + \frac{2}{\psi} + \frac{2}{1 - \psi} \quad (29)$$

$$\begin{aligned} \int \frac{d\psi}{\psi^2(1 - \psi)^2} &= -\frac{1}{\psi} + \frac{1}{1 - \psi} + 2 \ln \psi - 2 \ln(1 - \psi) + C \\ &= -\left[\frac{1}{\psi} - \frac{1}{1 - \psi} - 2 \ln\left(\frac{\psi}{1 - \psi}\right) \right] + C \\ &\equiv -F(\psi) + C \end{aligned} \quad (30)$$

$$F(\psi) = \frac{1}{\psi} - \frac{1}{1 - \psi} - 2 \ln\left(\frac{\psi}{1 - \psi}\right) \quad (31)$$

$$F(\phi_\kappa) + C = \sqrt{\frac{2W^*}{\chi_m^*}} x \quad (32)$$

$x = 0$ で $\phi_\kappa = 1/2$ とすれば $C = 0$

$$x = \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} F(\phi_\kappa) \quad (33)$$

6.1 界面幅の定義

$$\begin{aligned} \delta &= x|_{\phi_\kappa=\Delta_{\phi_\kappa}} - x|_{\phi_\kappa=1-\Delta_{\phi_\kappa}} \\ &= \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} [F(\Delta_{\phi_\kappa}) - F(1 - \Delta_{\phi_\kappa})] \\ &= \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} \cdot 2 \left[\frac{1}{\Delta_{\phi_\kappa}} - \frac{1}{1 - \Delta_{\phi_\kappa}} + 2 \ln\left(\frac{1 - \Delta_{\phi_\kappa}}{\Delta_{\phi_\kappa}}\right) \right] \end{aligned} \quad (34)$$

$$\beta(\Delta_{\phi_\kappa}) = 2 \left[\frac{1}{\Delta_{\phi_\kappa}} - \frac{1}{1 - \Delta_{\phi_\kappa}} + 2 \ln\left(\frac{1 - \Delta_{\phi_\kappa}}{\Delta_{\phi_\kappa}}\right) \right] \quad (35)$$

$$\delta = \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} \beta \quad (36)$$

6.2 界面エネルギー

$$\begin{aligned} \sigma_m &= \int_{-\infty}^{\infty} \left[\frac{1}{2} \chi_m^* \left(\frac{d\phi_\kappa}{dx} \right)^2 + W^* q \right] dx \\ &= \int_1^0 2W^* q \cdot -\sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} \frac{d\phi_\kappa}{\phi_\kappa^2(1 - \phi_\kappa)^2} \\ &= \sqrt{2W^* \chi_m^*} \int_0^1 \phi_\kappa^2(1 - \phi_\kappa^2) d\phi_\kappa \\ &= \frac{\sqrt{2W^* \chi_m^*}}{10} \end{aligned} \quad (37)$$

6.3 モビリティ

$$\frac{\partial \phi_\kappa}{\partial t} = -M_\phi E^{[\kappa]} \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \quad (38)$$

式 (8)

$$\begin{aligned} \frac{\partial \phi_\kappa}{\partial t} &= \frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} \\ &= -V \frac{\partial \phi_\kappa}{\partial x} \\ &= V \sqrt{\frac{2W^* q(\phi_\kappa)}{\chi_m^*}} \end{aligned} \quad (39)$$

$$V = -\sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^* q(\phi_\kappa)}} M_\phi E^{[\kappa]} \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \quad (40)$$

$$V = -ME^{[\kappa]} \quad (41)$$

$$M = \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^* q(\phi_\kappa)}} M_\phi \frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} \quad (42)$$

いま，定数 k を用いて関数 p と q の関係が

$$\frac{\partial p(\phi_\kappa)}{\partial \phi_\kappa} = k \sqrt{q(\phi_\kappa)} \quad (43)$$

と書けるならば，

$$M = k \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} M_\phi \quad (44)$$

関数 p および q をそれぞれ $p(\phi_\kappa) = a^* \phi_\kappa^3 (10 - 15\phi_\kappa + 6\phi_\kappa^2)$ および $q(\phi_\kappa) = \phi_\kappa^4 (1 - \phi_\kappa)^4$ とすれば $k = 30a^*$ となり，Phase-field モビリティ M_ϕ とモビリティ M の関係が次のように書ける．

$$M = 30a^* \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} M_\phi \quad (45)$$

また，式 (34) および式 (37) を考慮すれば，

$$M = \frac{15\sqrt{10}a^*\delta}{\beta} M_\phi \quad \text{or} \quad M_\phi = \frac{\sqrt{10}\beta}{150a^*\delta} M \quad (46)$$

と書き換えられる．

6.4 Phase-field パラメータと物性値の関係まとめ

$$\delta = \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} \beta, \quad \sigma_m = \frac{\sqrt{2W^* \chi_m^*}}{10} \quad (47)$$

$$\chi_m^* = \frac{10\sigma_m \delta}{\beta}, \quad W^* = \frac{5\sigma_m \beta}{\delta} \quad (48)$$

$$\beta(\Delta_{\phi_\kappa}) = 2 \left[\frac{1}{\Delta_{\phi_\kappa}} - \frac{1}{1 - \Delta_{\phi_\kappa}} + 2 \ln \left(\frac{1 - \Delta_{\phi_\kappa}}{\Delta_{\phi_\kappa}} \right) \right] \quad (49)$$

$$M = 30a^* \sqrt{\frac{\chi_m^*}{2W^*}} M_\phi \quad \text{or} \quad M_\phi = \frac{\sqrt{10}\beta}{150a^*\delta} M \quad (50)$$