

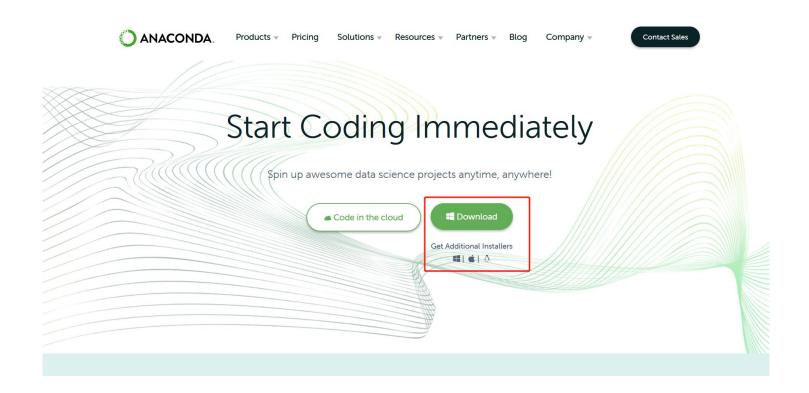
Fisher上机作业讲解

报告人: 张济川

报告时间: 2023-3-23

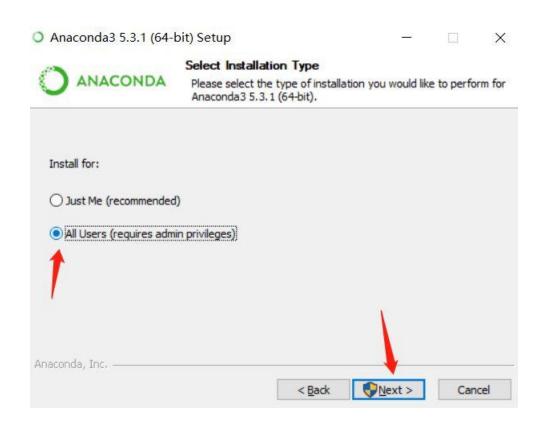


• 在 https://www.anaconda.com/ 下载 anaconda





• 安装设置





• 安装设置





• 检查是否安装成功

```
C:\Users\asus>conda --version
conda 4.7.10
C:\Users\asus>
```

换源

```
conda config --add channels https://mirrors.tuna.tsinghua.edu.cn/anaconda/cloud/msys2/
conda config --add channels https://mirrors.tuna.tsinghua.edu.cn/anaconda/cloud/conda-forge
conda config --add channels https://mirrors.tuna.tsinghua.edu.cn/anaconda/pkgs/free/
conda config --add channels https://mirrors.tuna.tsinghua.edu.cn/anaconda/cloud/pytorch/
conda config --add channels https://mirrors.tuna.tsinghua.edu.cn/anaconda/pkgs/main/
conda config --set show_channel_urls yes
```

查看

conda config -- show

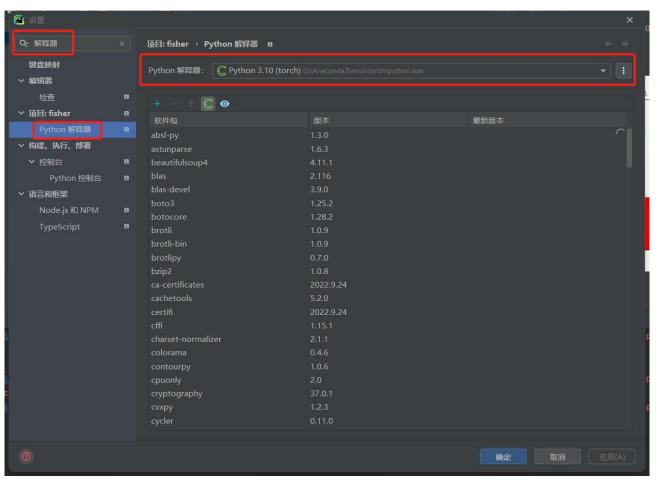


- 在命令行输入: conda create -n media python=3.7 // 创建一个名 为media的环境并指定python版本为3.7
- conda activate media // 进入media环境
- pip install numpy matplotlib // 安装需要的库
- conda deactivate // 退出media环境

```
(media) C:\Users\zhang>python
Python 3.7.12 | packaged by conda-forge | (default, Oct 26 2021, 05:35:01) [MSC v.1916 64 bit (AMD64)] on win32
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
>>> import numpy
>>> import matplotlib
>>> exit()
```

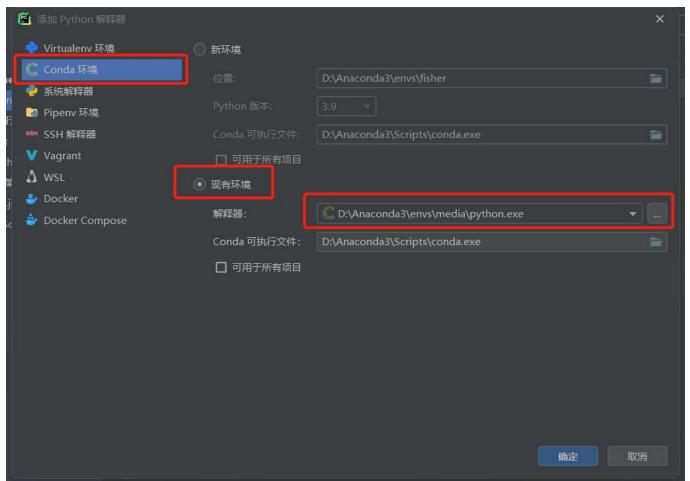


• 用PyCharm或者vscode打开文件夹,并设置python解释器





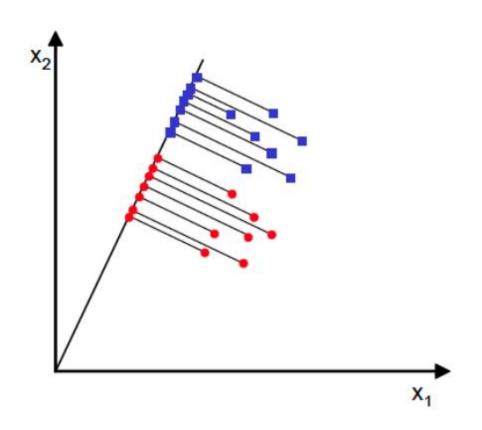
• 用PyCharm或者vscode打开文件夹,并设置python解释器





2 理论回顾

• Fisher算法目标: 寻找投影向量和分类阈值, 完成二分类任务。





2 理论回顾

• Fisher算法流程

Fisher线性判别算法:

给定两类数据 w_1 与 w_2 , 本次实验中, w_1 : (100,2), w_2 : (100,2)。

- 1. 求两类样本均值向量 u_1 和 u_2
- 2. 求两类样本类内离散度矩阵 $S_i = \sum_{y \in w_i} (x-u_i)(x-u_i)^T, i=1,2$
- 3. 总的类内散度矩阵 $S_w = S_1 + S_2$
- 4. 最优投影向量 $w = S_w^{-1}(u_1 u_2)$
- 5. 对两类已知样本,求出它们在w上的投影点 $Y_i=w^TX_i$
- 6. 求各类样本投影后的均值 $\overline{Y_i}$
- 7. **分类阈值** $w_0 = \frac{n_1}{n_1 + n_2} \overline{Y_1} + \frac{n_2}{n_1 + n_2} \overline{Y_2}$
- 8. 对未知样本 X,计算投影点 Y,根据判别规则对未知样本 X 进行分类,若 $Y>w_0$,则 $X\in w_1$; 若 $Y< w_0$,则 $X\in w_2$ 。



• 题目描述

2. (编程题) Fisher 线性判别

本题中, 我们通过编程实现 Fisher 线性判别:

(1) 分别为两个类别 ω_1 和 ω_2 各生成 100 个样本点,并画出生成的样本点。 ω_1 和 ω_2 服从高斯分布,高斯分布的均值和方差分别为:

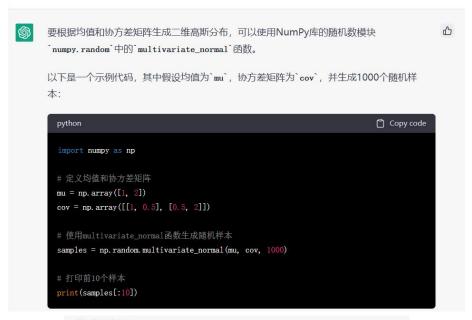
$$\mu_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \end{bmatrix}, \Sigma_1 = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mu_2 = \begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}, \Sigma_2 = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- (2) 计算 Fisher 线性判别的投影向量 ω 和投影阈值 ω_0 ,并在图中画出直线 $y = \omega^T x$
- (3) 计算最终 Fisher 线性判别的准确率

ChatGPT

zH python怎么根据均值和协方差矩阵生成二维高斯分布





• step 1: 数据生成与可视化

```
# 使用multivariate_normal函数生成随机样本
w1 = np.random.multivariate_normal(mu1, cov1, 100) # ndarray:(100,2)
```

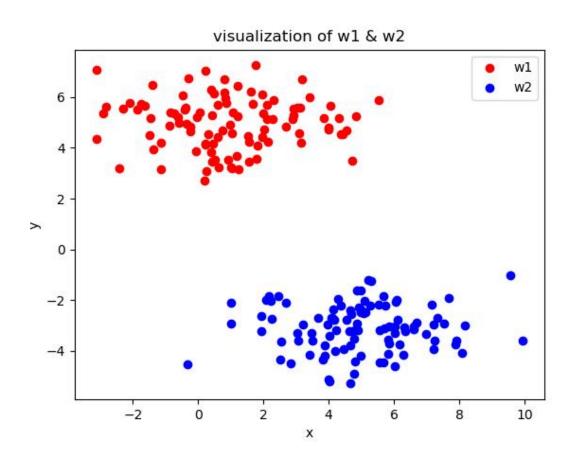
```
# 绘制散点图,用不同颜色表示两类数据
plt.scatter(w1[:, 0], w1[:, 1], color='red', label="w1")
plt.scatter(w2[:, 0], w2[:, 1], color='blue', label="w2")

# 添加标题和标签
plt.title('visualization of w1 & w2')
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y')
plt.legend()

# 显示图像
plt.show()
```



• 数据可视化效果图





- step 2: 计算类内散度矩阵
 - 1. 求两类样本均值向量 u_1 和 u_2
 - 2. 求两类样本类内离散度矩阵 $S_i = \sum_{y \in w_i} (x-u_i)(x-u_i)^T, i=1,2$
 - 3. 总的类内散度矩阵 $S_w = S_1 + S_2$

```
# 求w1、w2的均值,可以用np.mean()函数,注意是在axis=0这个维度上取平均,返回一个大小为(2,)的
ndarray
w1_{mean} = ...
w2_mean = ...
# 计算S1
# 方法一: 循环
# np.zeros((2,2))可以生成一个二维全零矩阵
# np.expand_dims(..., axis=1)可以将shape为(?,)的ndarray变为(?,1), 便于做矩阵乘法
# @:矩阵乘法, .T:转置
# 方法二: 矩阵乘法
# .T:转置
# np.dot(A,B)可以实现矩阵乘法AB
# 方法三: np.cov函数
# np.cov函数返回协方差矩阵,计算的是各个特征之间的协方差
...
# 计算S2
...
# 计算SW
Sw = ...
```



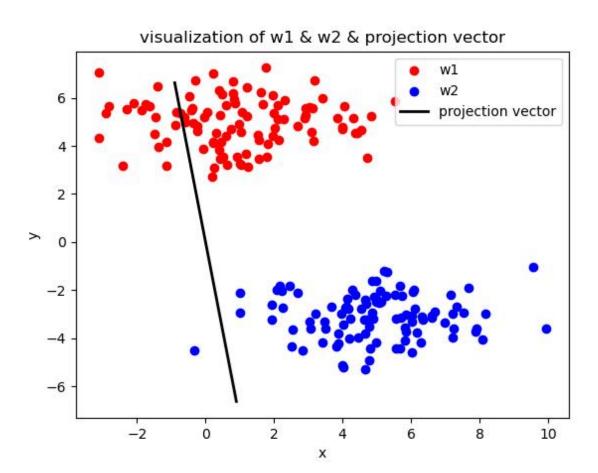
• step 3: 计算最优投影向量及可视化

4. 最优投影向量
$$w = S_w^{-1}(u_1 - u_2)$$

```
# 计算最优投影向量w
# 求逆: np.linalg.inv()
# np.dot(A,x)可以实现矩阵A与向量x的乘法:Ax, 等价于A.dot(x)
W = \dots
# 对w代表的直线做可视化
x = np.linspace(start=-0.9, stop=0.9, num=100)
y = (w[1] * x) / w[0]
plt.plot(x, y, linewidth='2', label="projection vector", color='black')
plt.title('visualization of w1 & w2 & projection vector')
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y')
plt.legend()
#显示图像
plt.show()
```



• 最优投影向量可视化效果图





- step 4: 计算分类阈值及可视化
 - 5. 对两类已知样本,求出它们在w上的投影点 $Y_i=w^TX_i$
 - 6. 求各类样本投影后的均值 $\overline{Y_i}$
 - 7. **分类阈值** $w_0 = rac{n_1}{n_1 + n_2} \overline{Y_1} + rac{n_2}{n_1 + n_2} \overline{Y_2}$

```
# 计算分类阈值
# np.dot()与np.mean()
w0 = ...
```

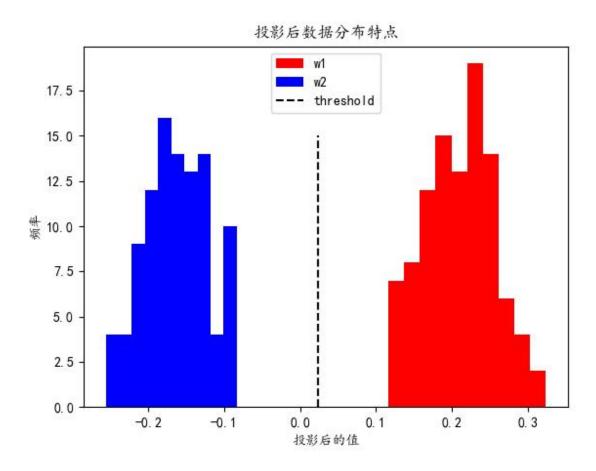
```
plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['KaiTi'] # 指定默认字体
plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False # 解决保存图像是负号'-'显示为方块的问题

plt.hist(w1.dot(w), color="red", label="w1")
plt.hist(w2.dot(w), color="blue", label="w2")
plt.vlines([w0], 0, 15, linestyles='dashed', colors='black', label="threshold")
plt.legend(loc='upper center')

...
plt.show()
```



• 分类阈值可视化效果图





• step 5: 计算分类准确率

若 $Y > w_0$,则 $X \in w_1$;若 $Y < w_0$,则 $X \in w_2$ 。

```
w1_pred_correct_num = np.count_nonzero(w1.dot(w) > w0)
# w1.dot(w)是投影结果,大小为(100,)
# w1.dot(w) > w0返回一个大小为(100,)的布尔矩阵
# np.count_nonzero用于计算一个ndarray中True的个数
# w1_pred_correct_num: w1中被正确分类的元素数量

w2_pred_correct_num = np.count_nonzero(w2.dot(w) < w0)
# w2_pred_correct_num: w2中被正确分类的元素数量

# 计算分类准确率
accuracy = (w1_pred_correct_num + w2_pred_correct_num) / (w1.shape[0] + w2.shape[0])
```

分类准确率: 1.0



谢谢大家!欢迎批评指正!

