

Ερώτημα Α

Στο ερώτημα Α υπολογίζουμε το BER της διαμόρφωσης MSK. Αρχικά, προσομοιώσαμε την εξίσωση (11), $y_n = ATz_n + \sqrt{\beta T}n_n$, για $\text{SNR} = 5$ dB, $N = 10^5$ MSK σύμβολα και κατά συνέπεια για 0.5×10^5 QPSK σύμβολα καθώς αν ομαδοποιήσουμε τα ζευγάρια (x_{2n-1}, x_{2n}) διαδοχικών MSK συμβόλων σε QPSK σύμβολα $x_{I,n} + jx_{Q,n}$ λαμβάνουμε τον μιγαδικό φάκελο της QPSK. Τέλος, εκτιμήσαμε το BER το οποίο και ήταν ίσο με 7.22%. Παρακάτω παρατίθεται ο κώδικας που υλοποιεί το πρώτο αυτό ερώτημα.

Ερώτημα Α - Κώδικας MATLAB

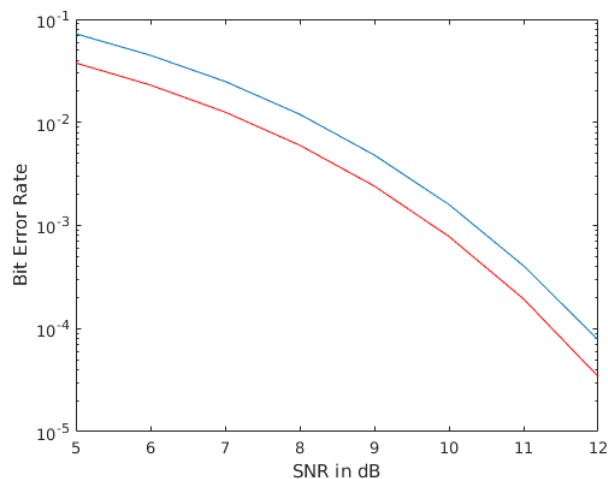
```
1 P = 100;
2 N = 10^5;
3 A = 1;
4 T = 0.1;
5 beta = 0.02;
6 SNR_dB = 5;
7 SNR = 10.^(SNR_dB/10);
8 BER = 0;
9
10 for p=1:P
11     x_est = zeros(1,N);
12     x = 2*round(rand(1,N))-1;
13
14     x_i = zeros(1,N/2);
15     x_q = zeros(1,N/2);
16     x_i(1) = -(-1)*1;      %x_i(0)=-x_q(n-1)*x(2n-1)=-x_q(-1)*x(-1)=-(-1)*1
17     x_q(1) = -x_i(1)*x(1); %x_q(0)=-x_i(0)*x(0)=-1*x(0)
18
19     for n=2:N/2
20         x_i(n) = -x_q(n-1)*x(2*(n-1));
21         x_q(n) = -x_i(n)*x(2*n-1);
22     end
23
24     z = x_i + 1j*x_q;
25
26     n = randn(1,N/2) + 1j*randn(1,N/2);
27     y = A*T*z + sqrt(T^2*A^2/SNR)*n;
28
29     y_est_r = sign(real(y));
30     y_est_i = sign(imag(y));
31
32     x_est(1) = -y_est_i(1)*y_est_r(1);
33     for k=2:N/2
34         x_est(2*(k-1)) = -y_est_i(k-1)*y_est_r(k);
35         x_est(2*k-1) = -y_est_i(k)*y_est_r(k);
36     end
37     BER = BER + sum(x_est ~= x);
38
39 end
40
41 BER = BER/(N*P);
```

Ερώτημα Β

Στο ερώτημα Β χρησιμοποιούμε το κομμάτι από τον κώδικα του ερωτήματος Α που δημιουργεί τα OQPSK σύμβολα και απλώς επεκτείνουμε τον υπολογισμό του BER και για περισσότερες τιμές του SNR = 6:12 dB. Παρακάτω παρατίθεται ο σχετικός κώδικας και το αντίστοιχο γράφημα που προκύπτει.

Ερώτημα Β - Κώδικας MATLAB

```
1 P = 100;
2 N = 10^5;
3 A = 1;
4 T = 0.1;
5 SNR_dB = 5:12;
6 SNR = 10.^(SNR_dB/10);
7 BER = zeros(1,length(SNR));
8
9 for j=1:length(SNR)
10     for p=1:P
11         x_est = zeros(1,N);
12         x = 2*round(rand(1,N))-1;
13
14         x_i = zeros(1,N/2);
15         x_q = zeros(1,N/2);
16         x_i(1) = -(-1)*1;      %x_i(0)=-x_q(n-1)*x(2n-1)=-x_q(-1)*x(-1)=-(-1)*1
17         x_q(1) = -x_i(1)*x(1); %x_q(0)=-x_i(0)*x(0)=-1*x(0)
18
19         for n=2:N/2
20             x_i(n) = -x_q(n-1)*x(2*(n-1));
21             x_q(n) = -x_i(n)*x(2*n-1);
22         end
23
24         z = x_i + 1j*x_q;
25
26         n = randn(1,N/2) + 1j*randn(1,N/2);
27         y = A*T*z + sqrt(T^2*A^2/SNR(j))*n;
28
29         y_est_r = sign(real(y));
30         y_est_i = sign(imag(y));
31
32         x_est(1) = -y_est_i(1)*y_est_r(1);
33         for k=2:N/2
34             x_est(2*(k-1)) = -y_est_i(k-1)*y_est_r(k);
35             x_est(2*k-1) = -y_est_i(k)*y_est_r(k);
36         end
37         BER(j) = BER(j) + sum(x_est ~= x);
38     end
39     BER(j) = BER(j)/(N*P);
40 end
41
42 figure, semilogy(SNR_dB,BER), xlabel('SNR in dB'), ylabel('Bit Error Rate'), hold on, semilogy(
    SNR_dB,qfunc(sqrt(SNR)),'r')
```



Σχήμα 1: Διάγραμμα BER ερωτήματος Β.

Ερώτημα Γ

Ο λόγος που παρατηρούμε αυτή τη διαφορά μεταξύ του BER της προσομοίωσης μας και της συνάρτησης $Q(\sqrt{SNR})$ είναι επειδή το σύστημα μας έχει μνήμη καθώς το QPSK σύμβολο z_n εξαρτάται από το προηγούμενο QPSK σύμβολο z_{n-1} και από το ζεύγος MSK συμβόλων (x_{2n-1}, x_{2n}) . Ως αποτέλεσμα των προαναφερθέντων η πιθανότητα σφάλματος της προσομοίωσης μας είναι κάτω φραγμένη από την συνάρτηση $Q(\sqrt{SNR})$.

Ερώτημα Δ

Στο ερώτημα Δ προσομοιώσαμε την εξίσωση (17) της εκφώνησης, για $SNR = 5$ dB, $N = 10^5$ MSK σύμβολα και εκτιμήσαμε το BER το οποίο και ήταν ίσο με 7.26%. Παρακάτω παρατίθεται ο κώδικας του ερωτήματος Δ.

Ερώτημα Δ - Κώδικας MATLAB

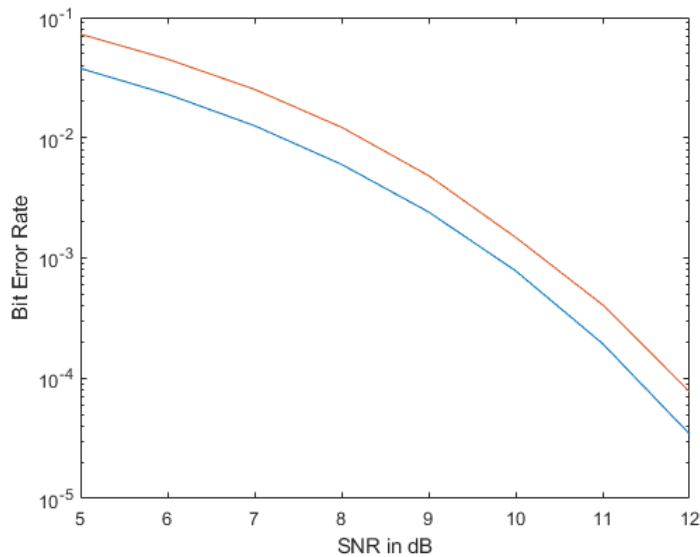
```
1 SNR_dB = 5;
2 SNR = 10.^(SNR_dB/10);
3 N = 10^5;
4 P = 1000;
5 A = 1;
6 T = 0.1;
7 s1 = [A*sqrt(T); 0];
8 s2 = [-2*A*sqrt(T)*1j/pi; A*sqrt(T)*sqrt(pi^2 - 4)/pi];
9 x = 2*round(rand(1,N))-1;
10 phi = zeros(1,N);
11 r = zeros(2,N);
12 BER_VA = 0;
13
14 for j=1:P
15     phi = zeros(1,N);
16     n1 = sqrt(A^2*T/SNR)*(randn(1,N) + 1j*randn(1,N));
17     n2 = sqrt(A^2*T/SNR)*(randn(1,N) + 1j*randn(1,N));
18
19     for n=1:N
20         phi(n+1) = phi(n) + x(n)*pi/2;
21
22         if(x(n)==1)
23             r(:,n) = s1.*exp(1j*phi(n)) + [n1(n); n2(n)];
24         else
25             r(:,n) = s2.*exp(1j*phi(n)) + [n1(n); n2(n)];
26         end
27     end
28
29     x_est = ViterbiAlgorithm(N,s1,s2,r);
30     BER_VA = BER_VA + sum(x~=x_est);
31 end
32
33 BER_VA = BER_VA/(N*P);
```

Ερώτημα Ε

Στο ερώτημα Ε χρειάστηκε να υλοποιήσουμε τον αλγόριθμο του Viterbi ο κώδικας του οποίου παρατίθεται στο τέλος αυτής της εργασίας. Η υλοποίηση βασίστηκε στο διάγραμμα Trellis για τη φάση των MSK συμβόλων και στις επιτρεπτές μεταβάσεις σε κάθε στάδιο μετάδοσης.

Ερώτημα Ε - Κώδικας MATLAB

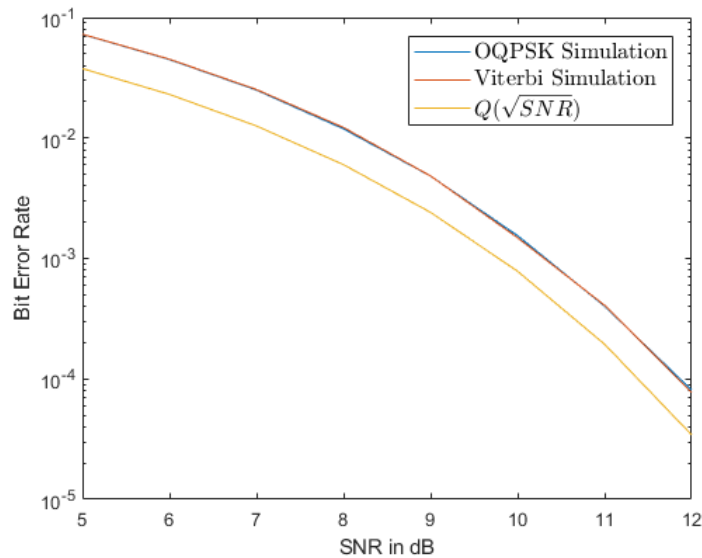
```
1 P = 1000;
2 N = 10^5;
3 A = 1;
4 T = 0.1;
5 SNR_dB = 5:12;
6 SNR = 10.^(SNR_dB/10);
7 BER_VA = zeros(1,length(SNR));
8 r = zeros(2,N);
9 s1 = [A*sqrt(T); 0];
10 s2 = [-2*A*sqrt(T)*1j/pi; A*sqrt(T)*sqrt(pi^2 -4)/pi];
11
12 for i=1:length(SNR)
13     for j=1:P
14         phi = zeros(1,N);
15         n1 = sqrt(A^2*T/SNR(i))*(randn(1,N) + 1j*randn(1,N));
16         n2 = sqrt(A^2*T/SNR(i))*(randn(1,N) + 1j*randn(1,N));
17
18         for n=1:N
19             phi(n+1) = phi(n) + x(n)*pi/2;
20             if (x(n)==1)
21                 r(:,n) = s1.*exp(1j*phi(n)) + [n1(n); n2(n)];
22             else
23                 r(:,n) = s2.*exp(1j*phi(n)) + [n1(n); n2(n)];
24             end
25         end
26
27         x_est = ViterbiAlgorithm(N,s1,s2,r);
28         BER_VA(i) = BER_VA(i) + sum(x~=x_est);
29     end
30     BER_VA(i) = BER_VA(i)/(N*P);
31 end
32
33 figure, semilogy(SNR_dB,BER_VA), xlabel('SNR in dB'), ylabel('Bit Error Rate')
```



Σχήμα 2: Διάγραμμα BER ερωτήματος Ε.

Ερώτημα Ζ

Για το ερώτημα Ζ απλώς παραθέτουμε ένα κοινό plot των παραπάνω BER διαγραμμάτων σε συνδυασμό με το διάγραμμα της συνάρτησης $Q(\sqrt{SNR})$.



Σχήμα 3: Κοινό διάγραμμα BER ερωτήματος Ζ.

Ερώτημα Η

Η εργασία αυτή θα μπορούσε να ονομαστεί SURVIVOR για τον απλούστατο λόγο ότι ο αλγόριθμος του Viterbi που χρησιμοποιούμε στο τελευταίο στάδιο του επιλέγει ένα από τα δύο μονοπάτια το οποίο προσέχει τη μέγιστη πιθανοφάνεια και είναι λοιπόν το survivor path.

ΣΗΜΕΙΩΣΗ: Το λάθος που είχα κάνει στα διαγράμματα οφείλεται σε έναν πολλαπλασιασμό με τον αριθμό 2 κατά την εφαρμογή του θορύβου στο χρήσιμο σήμα με αποτέλεσμα η μέθοδος του Viterbi να δίνει χειρότερο BER από την πρώτη μέθοδο ενώ κανονικά θα έπρεπε να δίνει το ίδιο μιας και οι δύο μέθοδοι είναι ML για την MSK.

Αλγόριθμος Viterbi - Κώδικας MATLAB

```

1 function [x_est] = ViterbiAlgorithm(N,s1,s2,r)
2 %%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
3 % INPUT :
4 % N : Number of Symbols
5 % s1 : Constant vector for x_n = 1
6 % s2 : Constant vector for x_n = -1
7 % r : Baseband equivalent signal
8 %
9 %
10 % OUTPUT :
11 % x_est : estimation of vector x
12 %
13 %
14 % Variable Naming Convention :
15 %
16 % 1 -> 3pi/2
17 % 2 -> pi
18 % 3 -> pi/2
19 % 4 -> 0
20 %
21 %%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
22 % Initializations
23 w12 = zeros(1,N); w32 = w12; w14 = w12; w34 = w12; w21 = w12; w41 = w12; w43 = w12;
24 w1 = w12; w2 = w12; w3 = w12; w4 = w12; i1 = w12; i2 = w12; i3 = w12; i4 = w12; x_est = w12;
25
26
27 %%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
28 % Forward-Pass
29
30 i2(1) = -1; % Set to -1 since on the first step there is no transition from 0 -> 0 or from 0 ->
31 pi
32 i4(1) = -1;
33 w1(1) = real(r(:,1) '*s2); % w2 from the trellis diagram
34 w3(1) = real(r(:,1) '*s1); % w1 from the trellis diagram
35
36 for n=2:N
37     if(mod(n,2)==0)
38         w12(n) = real(r(:,n) '*s2*exp(1j*3*pi/2));
39         w32(n) = real(r(:,n) '*s1*exp(1j*pi/2));
40         w14(n) = real(r(:,n) '*s1*exp(1j*3*pi/2));
41         w34(n) = real(r(:,n) '*s2*exp(1j*pi/2));
42
43         x_est = zeros(1,N); t1 = w12(n)+w1(n-1);
44         t2 = w32(n)+w3(n-1);
45         [w2(n),i2(n)] = max([t1 0 t2 0]);
46
47         t1 = w14(n)+w1(n-1);
48         t2 = w34(n)+w3(n-1);
49         [w4(n),i4(n)] = max([t1 0 t2 0]);
50     else
51         w21(n) = real(r(:,n) '*s1*exp(1j*pi));
52         w41(n) = real(r(:,n) '*s2);
53         w23(n) = real(r(:,n) '*s2*exp(1j*pi));
54         w43(n) = real(r(:,n) '*s1);
55
56         t1 = w21(n)+w2(n-1);
57         t2 = w41(n)+w4(n-1);
58         [w1(n),i1(n)] = max([0 t1 0 t2]);
59
60         t1 = w23(n)+w2(n-1);
61         t2 = w43(n)+w4(n-1);
62         [w3(n),i3(n)] = max([0 t1 0 t2]);
63     end
64 end

```

```

1 %%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
2 % Backward-Pass
3
4 % Keeping only one of the paths that gives the highest weight sum
5 if(mod(n,2)~=0)
6     [~,path(N+1)] = max([w1(n) 0 w3(n) 0]);
7 else
8     [~,path(N+1)] = max([0 w2(n) 0 w4(n)]);
9 end
10
11 path(1) = 4;
12 for n=N:-1:1
13     if(mod(n,2)~=0 && n~=1)
14         [~,i] = max([w1(n) 0 w3(n) 0]);
15         in = [i1(n) 0 i3(n) 0];
16         path(n) = in(i);
17     elseif(mod(n,2)==0 && n~=1)
18         [~,i] = max([0 w2(n) 0 w4(n)]);
19         in = [0 i2(n) 0 i4(n)];
20         path(n) = in(i);
21     end
22
23     if(path(n)-path(n+1)==-1)
24         x_est(n) = -1;
25     elseif(path(n)-path(n+1)==1)
26         x_est(n) = 1;
27     elseif(path(n)-path(n+1)==-3)
28         x_est(n) = 1;
29     elseif(path(n)-path(n+1)==3)
30         x_est(n) = -1;
31     end
32 end
33
34 end

```
