Project 2 Δορυφορικών Επικοινωνιών

Σκοπός είναι να εφαρμόσετε τον αλγόριθμο Viterbi, με τον οποίο ασχοληθήκατε στο προηγούμενο project, στην αποκωδικοποίηση συνελικτικού κώδικα. Ο τελευταίος θα χρησιμοποιηθεί για την διόρθωση σφαλμάτων (forward error correction - FEC) κατά την μετάδοση ψηφικακής πληροφορίας (bits) μέσα από κανάλι BSC (binary symmetric channel). Στόχος είναι να καταλάβετε σε βάθος μια απλή εφαρμογή FEC, καθώς αποτελεί συστατικό στοιχείο οποιασδήποτε δορυφορικής ζεύξης. Η παράδοση του σχετικού κώδικα και της αναφοράς θα γίνει μέσω courses. Επιτρέπεται η συνεργασία, αρκεί να αναγραφεί στην αναφορά. Ωστόσο, ο κώδικας και η αναφορά πρέπει να γίνουν ατομικά.

Εισαγωγή

Έστω bits πληροφορίας $m_1, m_2, \ldots, m_N, m_i \in \{0,1\}$, τα οποία αντιστοιχούν με κατάλληλη FEC κωδικοποίηση, σε μία νέα σειρά από bits $b_1, b_2, \ldots, b_{2N-1}, b_i \in \{0,1\}$. Συνεπώς, η κωδικοποίηση εισάγει επιπλέον bits και για κάθε N bits πληροφορίας απαιτούνται 2N-1 bits, δηλ. ο $\rho \upsilon \theta \mu \delta \varsigma$ της κωδικοποίησης είναι $\rho \stackrel{\triangle}{=} N/(2N-1) \stackrel{\text{large N}}{\approx} 1/2$.

Μπορούν να υπάρξει FEC με διαφορετικό ρυθμό ρ , ωστόσο εδώ θα εστιάσουμε σε συνελικτικούς κώδικες (convolutional codes) με $\rho=1/2$. Οι τελευταίοι χρησιμοποιήθηκαν στις διαστημικές αποστολές Voyager I (Άρης, Δίας και Κρόνος) και II (Ουρανός) [1], ενώ χρησιμοποιούνται ακόμη και σήμερα, π.χ. στον Αυστραλιανό μικροδορυφόρο (cubeSat) AU03 i-Inspire II (NORAD ID: 42731) [2], με τον οποίο θα ασχοληθούμε στο επόμενο project. Οι συνελικτικοί κώδικες χρησιμοποιούνται σε αλυσιδωτούς κώδικες (concatenation codes), όπου η κωδικοποιημένη λέξη της εξόδου ενός (εσωτερικού) κωδικοποιητή χρησιμοποιείται ως είσοδος σε νέο (εξωτερικό) κωδικοποιητή. Τέτοια δομή χρησιμοποιήθηκε στο Voyager II, με εξωτερικό κώδικα έναν Reed Solomon και εσωτερικό, έναν συνελικτικό. 1

1 Κωδικοποίηση

Θα εστιάσουμε σε μία απλή μορφή συνελικτικού κώδικα με μήκος εξαναγκασμού (constraint length) L ίσο με L=2 και ρυθμό 1/2, ο οποίος περιγράφεται από τις παρακάτω εξισώσεις:

$$b_{2i-1} = m_i, (1)$$

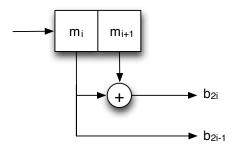
$$b_{2i} = m_i \oplus m_{i+1},\tag{2}$$

όπου \oplus συμβολίζει xor (δηλ. modulo 2 addition) και $i=1,2,\ldots,N$. Προσέξτε ότι η σειρά των N data bits μετατρέπεται σε μια σειρά 2N-1 κωδικοποιημένων bits, της οποίας τα περιττά bits είναι αυτούσια τα bits πληροφορίας, ενώ τα άρτια προκύπτουν ως xor διαδοχικών data bits.

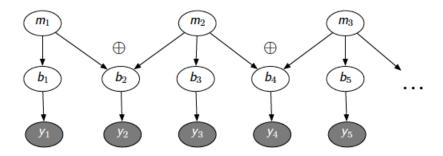
Παράδοση: 15/5/2018

Προθεσμία: 29/5/2018

 $^{^{1}}$ Σημειώνεται πως οι αλυσιδωτοί κώδικες είναι η βάση των turbo κωδίκων, ενώ η δομή του Voyager 2 χρησιμοποιείται και στον AU03.



 Σ χήμα 1: Σ χηματική αναπαράσταση συνελικτικής κωδικοποίησης μήκους εξαναγκασμού L=2.



Σχήμα 2: Κωδικοποίηση με μία μορφή συνελικτικού κώδικα και στην συνέχεια μεταφορά μέσα από BSC κανάλι (Σχήμα από [3], [4]).

Σχηματικά, η κωδικοποίηση αυτή περιγράφεται στο Σχήμα 1, όπου φαίνονται οι L=2 θέσεις των data bits . Για τις αποστολές Voyager χρησιμοποιήθηκε μήκος εξαναγκασμού L=7.

2 Μεταφορά σε κανάλι BSC

Στην συνέχεια τα κωδικοποιημένα bits b_1,b_2,\ldots,b_{2N-1} "περνούν" μέσα από ένα κανάλι BSC, το οποίο αλλάζει το κάθε bit (δηλ. το κάνει flip, μετατρέποντας το 1 σε 0 και το 0 σε 1), με πιθανότητα $\epsilon\in(0,1/2)$ ή ισοδύναμα, δεν το μεταβάλλει, με πιθανότητα $1-\epsilon$. Η έξοδος του καναλιού αυτού συμβολίζεται ως y_i , για είσοδο καναλιού το κωδικοποιημένο bit b_i , και $i=1,2,\ldots,2N-1$. Προφανώς, ισχύει:

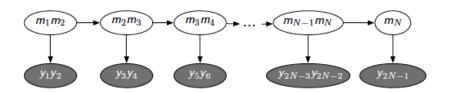
$$\Pr(y_i = 1 | b_i = 0) = \Pr(y_i = 0 | b_i = 1) = \epsilon,$$
(3)

$$\Pr(y_i = 1 | b_i = 1) = \Pr(y_i = 0 | b_i = 0) = 1 - \epsilon, \tag{4}$$

και η συμμετρία στις παραπάνω πιθανότητες δικαιολογεί το όνομα του καναλιού (binary symmetric channel), για το οποίο γνωρίζουμε πως η χωρητικότητα δίνεται από την παρακάτω σχέση:

$$C_{\rm BSC} = 1 - H(\epsilon),$$
 (5)

όπου $H(\epsilon)$ η εντοπία μιας δυαδικής πηγής πληροφορίας: $H(\epsilon) = -\epsilon \log_2(\epsilon) - (1-\epsilon) \log_2(1-\epsilon)$. Η διαδικασία κωδικοποίησης του συνελικτικού κώδικα και η μεταφορά μέσω του καναλιού BSC φαίνεται στο Σ χήμα 2.



Σχήμα 3: Απλοποίηση της παραπάνω κωδικοποίησης και μεταφοράς σε ένα ισοδύναμο ΗΜΜ (Σχήμα από [3], [4]).

Από θεωρία πιθανοτικών γραφικών μοντέλων (probabilistic graphical models), η διαδικασία αυτή μπορεί να απλοποιηθεί στο hidden Markov model (HMM) του Σχήματος 3. Παρατηρήστε στο Σχήμα 3 ότι διαδοχικές κρυμμένες καταστάσεις έχουν υποχρεωτικά κοινό bit.

Από την παρατήρηση των $y_1, y_2, \ldots, y_{2N-1}$, ο δέκτης πρέπει να εκτιμήσει την (κρυμμένη) ακολουθία m_1, m_2, \ldots, m_N .

3 Αποκωδικοποίηση

Η αποχωδικοποίηση έχει ως στόχο την επίλυση του παραχάτω προβλήματος μέγιστης πιθανοφάνειας (maximum likelihood - ML):

$$m_1^*, m_2^*, \dots, m_N^* = \arg\max_{m_1, m_2, \dots, m_N} \Pr\left(y_1, y_2, \dots, y_{2N-1} \middle| m_1, m_2, \dots, m_N\right)$$
 (6)

Με βάση τα χαρακτηριστικά του προβλήματος και το ΗΜΜ του Σχήματος 3, αποδεικνύεται ότι:

$$\Pr\left(y_1, y_2, \dots, y_{2N-1} \middle| m_1, m_2, \dots, m_N\right) \propto \Pr\left(y_{2N-1} \middle| m_N\right) \prod_{i=1}^{N-1} \Pr\left(y_{2i-1}, y_{2i} \middle| m_i, m_{i+1}\right),$$
 (7)

και επομένως, το παραπάνω πρόβλημα γίνεται ισοδύναμο με:

$$m_1^*, m_2^*, \dots, m_N^* = \arg\max_{m_1, m_2, \dots, m_N} \log_2 \left[\Pr\left(y_{2N-1} \middle| m_N\right) \right] + \sum_{i=1}^{N-1} \log_2 \left[\Pr\left(y_{2i-1}, y_{2i} \middle| m_i, m_{i+1}\right) \right],$$
(8)

δηλ. ο εκτιμητής ML μετατρέπεται από max-product σε max-sum.

Σχετικά εύκολα (όπως δείξαμε στο μάθημα) μπορεί να αποδειχθούν τα παρακάτω:

$$i = N, \ \log_2 \left[\Pr\left(y_{2N-1} = u \middle| m_N = a \right) \right] \propto \mathbb{1}(u == a) \ln\left(\frac{1 - \epsilon}{\epsilon} \right) \stackrel{\triangle}{=} \log \phi_{m_N}(a) \Big|_{y_{2N-1} = u},$$
(9)

$$i = 1, 2, \dots, N - 1, \ \log_2 \left[\Pr\left(y_{2i-1} = u, y_{2i} = v \middle| m_i = a, m_{i+1} = b \right) \right] \propto$$

$$\mathbb{1}(u == a) \ln\left(\frac{1 - \epsilon}{\epsilon} \right) + \mathbb{1}(v == a \oplus b) \ln\left(\frac{1 - \epsilon}{\epsilon} \right) \stackrel{\triangle}{=} \log \phi_{m_{i,i+1}}(ab) \Big|_{y_{2i-1} = u, y_{2i} = v},$$
(10)

όπου $a,b,u,v\in\{0,1\}$ και $\mathbbm{1}(\cdot)$ είναι η indicator function, η οποία επιστρέφει 1 όταν το όρισμα είναι αληθές, και 0 διαφορετικά. Σημειώνεται πως $\frac{1-\epsilon}{\epsilon}>1$ για $\epsilon\in(0,1/2)$. Ορίζουμε το παρακάτω βάρος:

$$w_{\epsilon} = \ln\left(\frac{1-\epsilon}{\epsilon}\right) > 0, \epsilon \in (0, 1/2).$$
 (11)

Για παράδειγμα, η Εξ. (10) για $i = 2, y_3 = 0, y_4 = 1, a = 0, b = 1$ δίνει:

$$\log \phi_{m_{2,3}}(ab) = \log \phi_{m_{2,3}}(01) = \mathbb{1}(y_3 == a) \ w_{\epsilon} + \mathbb{1}(y_4 == a \oplus b) \ w_{\epsilon} = 2w_{\epsilon},$$

ενώ για $y_3 = 0, y_4 = 1, a = 0$ και b = 0, δίνει :

$$\log \phi_{m_{2,3}}(ab) = \log \phi_{m_{2,3}}(00) = \mathbb{1}(y_3 == a) \ w_{\epsilon} + \mathbb{1}(y_4 == a \oplus b) \ w_{\epsilon} = w_{\epsilon}.$$

Συνεπώς, οι Εξ. (9), (10) και οι αντίστοιχες συναρτήσεις $\log \phi$ "ζυγίζουν" τις κρυμμένες καταστάσεις και ορίζουν το αθροιστικό βάρος της κάθε πιθανής ακολουθίας m_1, m_2, \ldots, m_N , σύμφωνα με όλες τις παρατηρήσεις $y_1, y_2, \ldots, y_{2N-1}$.

Απλοποιώντας τον συμβολισμό από m_i, m_{i+1} σε $m_{i(i+1)}$, το Σχήμα 4 δείχνει παράδειγμα του διαγράμματος trellis για N=3 και παρατηρήσεις $y_1=0, y_2=0, y_3=0, y_4=1, y_5=0, y_6=0, y_7=0$. Παρατηρήστε ότι οι μεταβάσεις μεταξύ συγκεκριμένων τιμών των κρυμμένων καταστάσεων εξασφαλίζουν ότι το κοινό bit μεταξύ διαδοχικών κρυμμένων καταστάσεων έχει την ίδια τιμή, π.χ. η κατάσταση $m_{12}=10$ οδηγεί υποχρεωτικά μόνο στις καταστάσεις $m_{23}=00$ ή $m_{23}=01$, καθώς μόνο για αυτές τις τιμές της κατάστασης m_{23} το bit m_2 είναι ίσο με $m_2=0$.

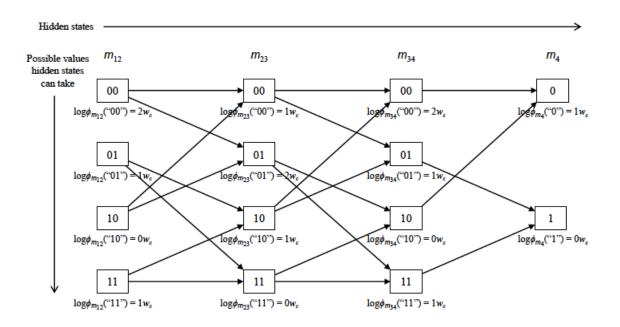
Επίσης, παρατηρήστε ότι κάθε κρυμμένη κατάσταση, έχει συγκεκριμένο βάρος, που ορίζεται από την τιμή της κατάστασης $(m_{i(i+1)}=ab)$, τις αντίστοιχες παρατηρήσεις $(y_{2i-1}y_{2i}=uv)$ και τις εξισώσεις Εξ. (9), (10). Τα συγκεκριμένα παραδείγματα που υπολογίστηκαν παραπάνω αντιστοιχούν στην κρυμμένη κατάσταση m_{23} , όταν παίρνει τις τιμές ab=01 ή ab=00, αντίστοιχα.

Υλοποιώντας τον αλγόριθμο Viterbi στο παραχάτω διάγραμμα trellis, μπορεί να βρεθεί ότι το μονοπάτι-αχολουθία $m_1^*=0, m_2^*=0, m_3^*=0, m_4^*=0$ μεγιστοποιεί το αθροιστιχό βάρος, σε σχέση με όλα τα υπόλοιπα μονοπάτια του διαγράμματος, πετυχαίνοντας συνολιχό βάρος $6 \ w_{\epsilon}$.

4 Ερωτήσεις

- 1. Υποθέστε $\epsilon=1/5$ και N=128. Προσομοιώστε μια ακολουθία $y_1,y_2,\ldots y_255$, και υλοποιήστε τον αλγόριθμο Viterbi. Σημειώστε τον αριθμό των bits που εκτιμήθηκαν λανθασμένα. Επαναλάβετε άλλες 10^4 φορές και εκτιμήστε το BER για το συγκεκριμένο ϵ .
- 2. Επανάλαβετε το παραπάνω για $\epsilon=1/6, \epsilon=1/8, \epsilon=1/10, \epsilon=1/20$ και σχεδιάστε το BER ως συνάρτηση του ϵ σε λογαριθμική κλίμακα.
- 3. Σχολιάστε συνοπτικά τα αποτελέσματα, λαμβάνοντας υπόψη την χωρητικότητα του BSC.

Παραδώστε τις παραπάνω απαντήσεις, καθώς και τον κώδικα (π.χ. αρχείο Matlab ή Java).



Σχήμα 4: Διάγραμμα trellis για N=4 bits και $(y_1,y_2,y_3,y_4,y_5,y_6,y_7)=(0,0,0,1,0,0,0)$ (Σχήμα από [4]).

Βιβλιογραφία

- [1] J. G. Proakis, Μ. Salehi (Μετ. Καρούμπαλος, Ζέρβας, Καραμπογιάς, Σαγκριώτης), Συστήματα Τηλεπικοινωνιών, Εκδόσεις ΕΚΠΑ, 2002.
- [2] https://www.n2yo.com/satellite/?s=42731
- [3] MIT 6.438 Algorithms for Inference, Fall 2014, lecture 9, available online at opencourseware.
- [4] MIT 6.438 Algorithms for Inference, Fall 2014, lecture 11, available online at opencourseware.