Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный Исследовательский Университет ИТМО»

VİTMO

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №2 ПРЕДМЕТ «ЭЛЕКТРОННЫЕ УСТРОЙСТВА СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ» ТЕМА «СТАБИЛИЗАТОРЫ НАПРЯЖЕНИЯ»

Вариант №5

Преподаватель: Жданов В. А.

Выполнил: Румянцев А. А.

Факультет: СУиР Группа: R3341

Поток: ЭлУСУ R22 бак 1.2

Содержание

1	Цель работы		2
2	Исх	кодные данные	2
3	Исс	следование параметрического стабилизатора	2
	3.1	Выбор стабилитрона	2
	3.2	Расчет схемы	2
	3.3	Коэффициент стабилизации	2
	3.4	Коэффициент полезного действия	3
	3.5	Схема параметрического стабилизатора постоянного напряжения	3
	3.6	Влияние сопротивления нагрузки на работу стабилизатора	3
	3.7	Скачкообразное изменение нагрузки	4
	3.8	Нагрузки разного вида при скачкообразном изменении входного напря-	
		жения	5
4	Исс	следование однотранзисторного последовательного линейного ста-	
	бил	шзатора	8

Цель работы

Цель работы – исследование и сравнение характеристик различных схемных решений стабилизаторов на дискретных элементах и стабилизатора в интегральном исполнении.

Исходные данные

В таблице ниже представлены исходные данные для варианта №5

$U_{\text{вых.}}$, В	8
$R_{\rm H.}, { m Om}$	3500
$U_{\text{Bx.}}, B$	16

Исследование параметрического стабилизатора

Выбор стабилитрона

Выходное напряжение (напряжение стабилизации) составляет 8 В, тогда возьмем стабилитрон типа EDZV8.2В $\Rightarrow U_{\rm cr.}=8.2$ В. При подаче 8.2 В он начнет проводить ток (при < 8.2 В ничего не будет делать, при > 8.2 В «сбросит» лишнее напряжение через себя, удерживая на нагрузке примерно 8.2 В; теперь $U_{\rm вых.}=8.2$ В). Этот стабилитрон имеет рассеиваемую мощность $P_{\rm cr.}=0.15$ Вт, дифференциальное сопротивление $r_{\rm cr.}=30$ Ом

Расчет схемы

Рассчитаем максимальный ток, текущий через стабилитрон

$$I_{\text{CT. MAKC.}} = \frac{P_{\text{CT.}}}{U_{\text{CT.}}} = \frac{0.15}{8.2} = 0.0182926829 \text{ A}$$

Рассчитаем ток нагрузки

$$I_{\scriptscriptstyle \rm H.} = I_{\scriptscriptstyle \rm CT.} = \frac{U_{\scriptscriptstyle \rm BbIX}}{R_{\scriptscriptstyle \rm H.}} = \frac{8.2}{3500} = 0.0023428571~{\rm A}$$

Рассчитаем номинальное значение тока на стабилитроне

$$I_{\text{ct. hom.}} = \frac{I_{\text{ct. Makc.}} - I_{\text{ct.}}}{2} = \frac{0.018 - 0.002}{2} = 0.0079749129 \text{ A}$$

Определим балластное сопротивление резистора

$$R_{6.} = \frac{U_{\text{bx.}} - U_{\text{bix.}}}{I_{\text{ct. hom.}} + I_{\text{h.}}} = \frac{16 - 8.2}{0.008 + 0.002} = 755.9773090503 \text{ Om}$$

Коэффициент стабилизации

Определим коэффициент стабилизации

$$k_{\text{ct.}} = \left(1 - \frac{R_{6.} \left(I_{\text{ct. Hom.}} + I_{\text{H.}}\right)}{U_{\text{bx.}}}\right) \cdot \frac{R_{6.} + r_{\text{ct.}}}{r_{\text{ct.}}},$$

$$k_{\text{\tiny CT.}} = \left(1 - \frac{755.977 \left(0.008 + 0.002\right)}{16}\right) \cdot \frac{755.977 + 30}{30} = 13.4271123629;$$

Посчитаем оценку $k_{\text{ст.}}$ (приближенно коэффициент стабилизации)

$$\hat{k}_{\text{ct.}} = \frac{R_{6.}U_{\text{вых.}}}{r_{\text{ct.}}U_{\text{вх.}}} = 12.9146123629$$

Коэффициент полезного действия

Определим коэффициент полезного действия

$$\eta = \frac{I_{\text{\tiny CT. HOM.}} U_{\text{\tiny CT.}}}{U_{\text{\tiny BX.}} \left(I_{\text{\tiny CT. HOM.}} + I_{\text{\tiny H.}}\right)} = \frac{0.008 \cdot 8.2}{16 \left(0.008 + 0.002\right)} = 0.3961265720 \approx 40\%$$

Схема параметрического стабилизатора постоянного напряжения

Соберем схему параметрического стабилизатора постоянного напряжения с учетом наших расчетов. Конденсатор в расчетах не участвовал (со временем перестанет проводить ток) – он нужен для сглаживания пульсаций (фильтр шумов)

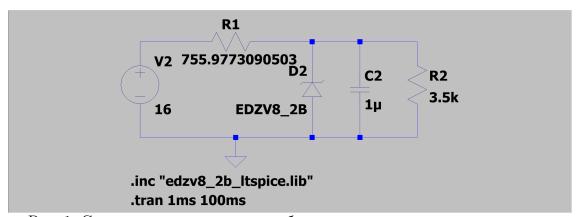


Рис. 1: Схема параметрического стабилизатора постоянного напряжения

Влияние сопротивления нагрузки на работу стабилизатора

Проверим выходное напряжение цепи и ток на стабилизаторе при постоянном входном напряжении 16 В и различных сопротивлениях нагрузки. $V(n001) \equiv U_{\text{вх.}}$, $V(n002) \equiv U_{\text{вых.}}$, $I(D2) \equiv I_{\text{ст.}}$

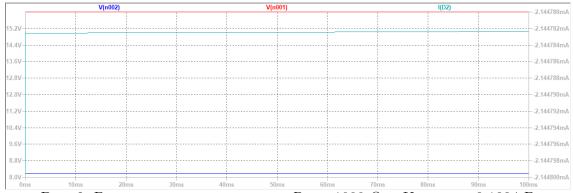


Рис. 2: Выходное напряжение при $R_{\rm H.}=1000~{
m Om};~U_{
m вых.~cp.}=8.1884~{
m B}$

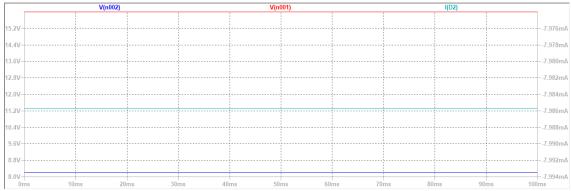


Рис. 3: Выходное напряжение при $R_{\text{н.}} = 3500$ Ом; $U_{\text{вых. ср.}} = 8.1933$ В

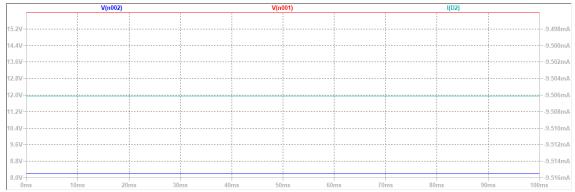


Рис. 4: Выходное напряжение при $R_{\rm H.}=10000~{
m Om};~U_{
m вых.~cp.}=8.1941~{
m B}$

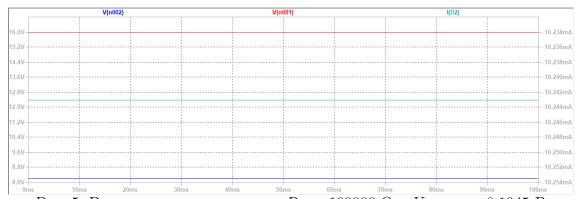


Рис. 5: Выходное напряжение при $R_{\rm H.}=100000~{
m OM};~U_{
m вых.~cp.}=8.1945~{
m B}$

Выходное напряжение с увеличением сопротивления нагрузки немного увеличивается, при этом стабилитрон потребляет больше тока. Максимальное значение тока на стабилитроне в 18 мА не было достигнуто (при $R_{\rm H.}=100000$ Ом получили $I_{\rm ct.}\approx 10.243$ мА).

Скачкообразное изменение нагрузки

Подадим скачкообразную нагрузку PULSE(16 18 5m 1u 1u 10m 10m). Входное напряжение представлено на рис. 6

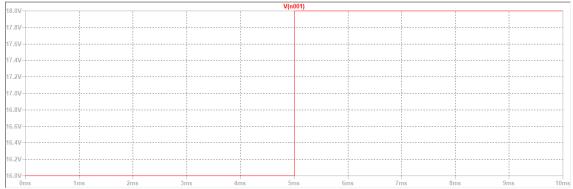


Рис. 6: Скачкообразная нагрузка с 16 В до 18 В

При таком входном напряжении на выходе получаем

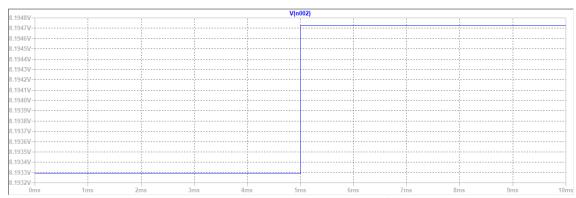


Рис. 7: Выходное напряжение при скачкообразной нагрузке

Скачок напряжения на выходе значительно меньше скачка на входе. Стабилизатор удержал напряжение в районе 8.2 В.

Нагрузки разного вида при скачкообразном изменении входного напряжения

Снимем осциллограммы выходных напряжений стабилизатора при скачкообразном изменении входного напряжения для нагрузок разного вида. На схеме на рис. 1 представлена активно-емкостная нагрузка. Для начала построим схему только лишь активной нагрузки

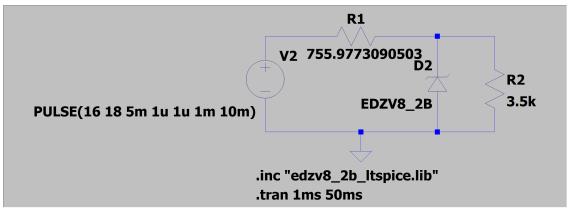


Рис. 8: Схема параметрического стабилизатора: активная нагрузка

Подадим на вход скачкообразный сигнал PULSE(16 18 5m 1u 1u 1m 10m), который представлен на рис. 9

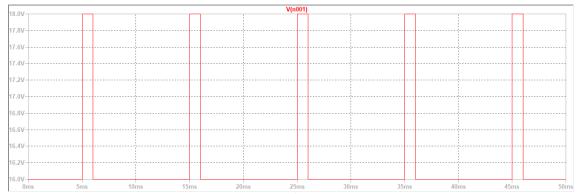


Рис. 9: Повторяющаяся скачкообразная нагрузка с 16 В до 18 В

Посмотрим выходное напряжение при активной скачкообразной нагрузке

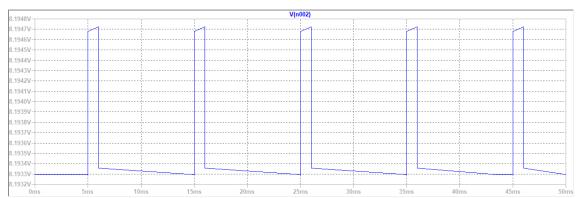


Рис. 10: Выходное напряжение при активной скачкообразной нагрузке

Посмотрим выходное напряжение при **активно-емкостной** нагрузке. Схема была представлена на рис. 1

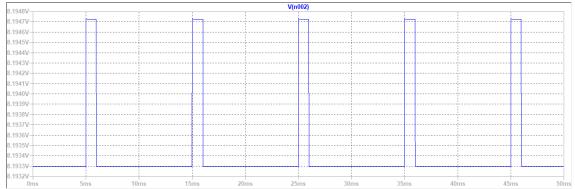


Рис. 11: Выходное напряжение при активно-емкостной скачкообразной нагрузке

Построим схему для проверки **активно-индуктивной** нагрузки. Зададим значение индуктивности в 1 Γ н

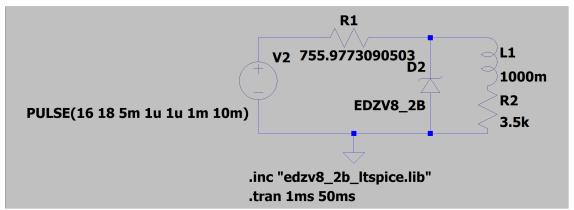


Рис. 12: Схема параметрического стабилизатора: активно-индуктивная нагрузка

Посмотрим выходное напряжение при активно-индуктивной нагрузке

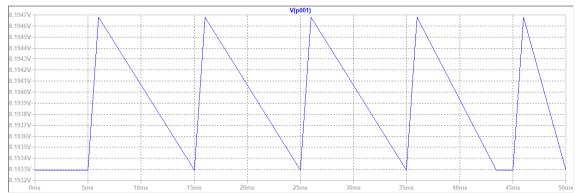


Рис. 13: Выходное напряжение при активно-индуктивной скачкообразной нагрузке

Построим схему для проверки **активно-индуктивно-емкостной** нагрузки. Зададим значение индуктивности в 1 Γ н

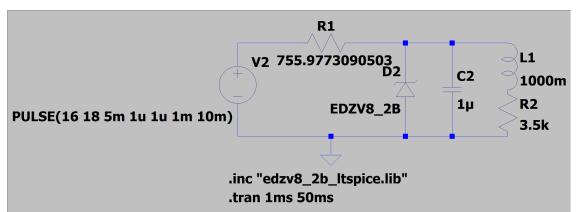


Рис. 14: Схема параметрического стабилизатора: активно-индуктивно-емкостная нагрузка

Посмотрим выходное напряжение при активно-индуктивно-емкостной нагрузке

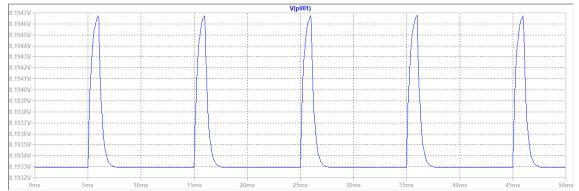


Рис. 15: Выходное напряжение при активно-индуктивно-емкостной скачкообразной нагрузке

Результат лучше всего получился на рис. 15. При увеличении емкости конденсатора пульсации будут сглаживаться еще больше.

Исследование однотранзисторного последовательного линейного стабилизатора

Выполним расчеты параметров схемы. Определимся со стабилизатором

$$U_{\text{CT.}} = U_{\text{BMX.}} + 0.6 = 8 + 0.6 = 8.6 \text{ B}$$

Самые близкие доступные стабилизаторы — EDZV8.2B на 8.2 В и EDZV9.1B на 9.1 В. Сравним по разнице между возможным и желаемым напряжениями на стабилизаторе и возьмем напряжение $U_{\rm cr.}$, при котором разница наименьшая

$$9.1 - 8.6 = 0.5, 8.2 - 8.6 = -0.4, |-0.4| < |0.5| \Rightarrow \text{ Gepem EDZV8.2B}$$

Пересчитаем выходное напряжение

$$U_{\text{BMX}} = U_{\text{CT}} - 0.6 = 8.2 - 0.6 = 7.6 \text{ B}$$

В теории теряем 5% от желаемых 8 В. Далее рассчитаем сопротивление на резисторе. Для транзистора 2N3055 выберем $h_{\rm FE\ Muh.}$:

$$20 \le h_{\rm FE} \le 70 \Rightarrow h_{\rm FE\ {\scriptscriptstyle MUH.}} = 20$$

Теперь посчитаем R

$$\begin{split} U_{\text{вк. мин.}} > U_{\text{вых.}} + 2.5 &= 7.6 + 2.5 = 10.1 \Rightarrow U_{\text{вк. мин.}} = 11 \text{ B}, \\ R \approx \frac{U_{\text{вк. мин.}} h_{\text{FE мин.}}}{1.2 I_{\text{вых. макс.}}} &= \frac{11 \cdot 20}{1.2 \cdot I} \end{split}$$