# Matematická analýza

## Kateřina Ševčíková, podle učebního textu profesora Jana Rataje Poslední úprava: 8. října 2024

## Obsah

1	Základní pojmy teorie míry	2
2	Měřitelné funkce	3
3	Funkce jedné reálné proměnné – derivace a Taylorův polynom	3
4	Řady	3
5	Primitivní funkce	3
6	Určitý integrál	3

#### Úvod

Připomenutí: Riemannův, Newtonův integrál, geometrický význam plochy pod grafem. (Riemannův integrál lze použít k výpočtu míry = integrálu, ale jen na uzavřeném intervalu a pro omezenou funkci.) ((

Ne všechny funkce jsou "integrovatelné", ne všechny množiny "měřitelné". úplnost : Na prostoru Riemannovsky integrovatelných funkcí na intervalu I definujme skalární součin vztahem  $\langle f,g\rangle:=\int_I f\cdot g$ . Indukovaný metrický prostor není úplný.

aditivita: V teorii pravděpodobnosti potřebujeme, aby pravděpodobnostní míra byla spočetně aditivní, tedy aby pro po dvou disjunktní náhodné jevy  $A_1, A_2, ...$  platilo  $Pr(\bigcup_i A_i) = \sum_i Pr(A_i)$ . Toto by pro míru definovanou pomocí Riemannova integrálu neplatilo.

Obecná konstrukce: nejprve míra (množinová funkce), z ní je odvozen integrál (aproximace po částech konstantními funkcemi). Vlastnosti, které chceme po "míře":

```
1. \mu(\emptyset) = 0, \mu(A) \ge 0 \ \forall A
```

2.  $\mu(\bigcup_n A_n) = \sum_n \mu(A_n)$  pro po dvou disjunktní množiny  $A_1, A_2, \dots$ 

))

Banachův - Tarského paradox: u míry chceme moct rozdělit množinu na několik částí, každou posunout, zrotovat, tak ať jou stále disjunktní, a chceme mít staále stejnou míru. To ale vždy nefunguje, tento paradox ukazuje, že je možné rozdělit jednotkovou kouli v  $\mathbb{R}^3$  na 5 částí, posunout je, a získat 2 stejné koule, tedy nezachováme míru. Tedy ne každá množina je měřitelná.

### 1 Základní pojmy teorie míry

Věta 1.1. Existence nejmenší  $\sigma$ -algebry

Věta 1.2. slkdji

**Definice.** Nechť  $a=(a_1,...,a_n), b=(b_1,...,b_n)\in\mathbb{R}$ . Množina  $W=x=(x_1,...,x_n)\in\mathbb{R}: a_i < x_i < b < iprovechnai \in 1,$  a také ksždou množinu, která vznikne záměnou libovolného znaménka «"za «=", nazveme n-buňk. Objem n-buňky definujeme jako 0, je-li  $W=\emptyset$  a jako  $vol(W)=\prod$  ...

Věta 1.3. Rozšíření elementárního objemu Existuje

 $D\mathring{u}kaz$ . Náznak: Lze ukázat, že je-li  $G \in \mathbb{R}$  otevřená, pak existují po dvou disjunktní n-buňky takové, že  $G = \bigcup_{i=1}^{\infty} W_i$ . Definujeme  $Z_n(G) = \sum_{i=1}^{\infty} vol(W_i)$ . (nezáleží na volbě rozkladu). Dále pak  $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$  definujeme  $Z_n(A) = \inf\{Z_n(G) : G \text{ otevřená}, \ G \in \mathbb{R}^n, A \subset G\}$ .

**Poznámka.** • Z konstrukce míry  $Z_n$  plyne, že je-li  $A \subset \mathbb{R}^n$  borelovská a  $\epsilon < 0$ , potom existuje otrevřená množina  $G \in \mathbb{R}^n$ takov,  $eA \subset GaZ_n(G \setminus A) < A$ 

• Míra  $Z_n$  je invariantní vůči posunutí - pro všechna  $x \in \mathbb{R}^n$  a  $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$  platí !!!!!!!!!!

**Definice.** Nechť  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  je prostor s mírou. Řekneme, že  $\mu$  je <mark>úplná míra</mark>, jestliže platí: je-li  $A \in \mathcal{A}$  splňující  $\mu(A) = 0$  a  $A^I \in \mathcal{A}$ , pak  $A^I \in \mathcal{A}$ .

Věta 1.4. Zúplnění míry (bez dk)

Nechť  $(X, A, \mu)$  je prostor s mírou. Nechť  $A_0$  je systém všech množin EsubsetX, pro něž existují  $A, B \in A$  takové, že  $A \subset E \subset Ba\mu(B \setminus A) = 0$ . Potom  $A_0$  je  $\sigma$ -algebra obsahující A. Definujeme  $\mu_0(E) = \mu(A) \forall E \in A_0$ . Potom  $\mu = \mu_0$  na A a  $(X, A_0, \mu_0)$  je prostor s úplnou mírou.

**Definice.** Zúplnění σ-algebry  $\mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$  vzhledem i  $Z_n$  značíme  $\mathcal{B}_0(\mathbb{R}^n)$  a nazýváme ji σ-algebrou lebesgueovsky měřitelných množin. Odpovídající zúplnění míry  $Z_n$  značíme opět  $Z_n$  a nazýváme je hldefLebesgueovou mírou.

#### 2 Měřitelné funkce

**Definice.** Nechť  $(X, \mathcal{A})$  je měřitelný prostor a  $(Y, \tau)$  je metrický prostor. Řekneme, že zobrazení f: X->Y je měřitelné, jestliže  $f^{-1} \in \mathcal{A}$  pro každou  $V \subset Y$  otevřenou. Je-li navíc  $(X, \rho)$ metrický prostor a  $\mathcal{A} = \mathcal{B}(X)$ , pak F nazýváme hldefborelovské.

**Poznámka.** Nechť  $(X, \rho), (Y, \tau)$  jsou M.P.. Pak zobrazení g: X - > Y je spojité práve tehdy když  $g^{-1}(V)$  je otevřená v X pro každou V otevřenou v Y. Tedy každé spojité zobrazení je borelovké.

**Příklad.** Nechť (X, A) je měřitelný prostor,  $A \subset X$ . Potom **charakteristická funkce** množiny A je definovaná předpisem  $\S_A(x) = 1$ , pokud $x \in A$ , 0, pokud $x \notin A$  je měřitelné práve tehdy, když  $A \in A$ 

 $D\mathring{u}kaz.$ "=;" Je-li $\S_A$ měřitelná, pak<br/>  $A=\S_A^{-1}((1/2,3/2))$ je vzor otevřené množiny, a tehd<br/>y $A\in\mathcal{A}$ "i=" Nechť  $A\in\mathcal{A}, A\subset\mathbb{R}$ otevřená. Pak<br/>  $\S_A^{-1}=$ 

- X, pokud 0,  $1 \in B$ ,
- A, pokud  $0 \notin B, 1 \in B$ ,

Dle vlastností  $\sigma$ -algebry patří všechny tyto množiny so mathcal A, a tedy  $\S_A$  je měřitelná.

**Věta 2.1.** měřitelnost složení zobrazení Nechť  $(Y,\tau),(Z,\sigma)$  jsou M.P. a  $(X,\mathcal{A})$  je měřitelný prostor. Nechť g:Y->Z je spojité a f:X->Y je měřitelné. Potom gof:X->Z je měřitelné.

 $D\mathring{u}kaz$ . obrázkem

#### 3 Funkce jedné reálné proměnné – derivace a Taylorův polynom

Derivace a Taylor.

## 4 Řady

Konvergence řad.

#### 5 Primitivní funkce

Primitivní funkce, integrace.

### 6 Určitý integrál

Riemannův a Newtonův integrál.