# 2023 제1회 철도 인공지능 경진대회

주관: 한국 철도기술 연구원

### 목차

- 1. 주제
- 2. 데이터 정보
- 3. EDA
- 4. 데이터 전처리
- 5. Modeling
- 6. 결과
- 7. 개선점
- 8. 활용성

## 주제 – 주제 설명

열차의 주행 안정성 진단에 사용되는 **'탈선 계수'** 예측 모델 개발

### 주제 - 평가 산식

- 예측 대상 시점별로 **가증치가 부여된 MAPE**를 사용
- 가중치(W)는 시점에 따라 최초 시점의 1.0001에서 마지막 시점의 1.1999까지 선형 증가
- 모델의 정상적인 예측수행으로부터 생성되지 않은 결과는 최종 무효처리

Weighted MAPE = 
$$\sum_{i=1}^{n} \frac{W|Y_{true} - Y_{pred}|}{|Y_{true}|} \times \frac{1}{n} \times 100$$

### 데이터 정보 - 예측 대상

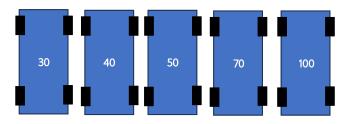
- 1. YL\_M1\_B1\_W1: 좌측 전위 차륜 탈선계수
- 2. YR\_M1\_B1\_W1: 우측 전위 차륜 탈선계수
- 3. YL\_M1\_B1\_W2: 좌측 후위 차륜 탈선계수
- 4. YR\_M1\_B1\_W2: 우측 후위 차륜 탈선계수

# 데이터 정보 – 직선 선로, 곡선 선로

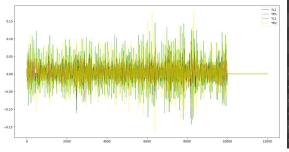
- 1. 직선 구간 s
- 2. 곡선 구간 c
- 3. 구간에 따라 데이터 제공
- 4. 구간에 따라 다른 센서 데이터
- cf. <u>칼럼 정보 정리</u>

### 데이터 정보 - 총 예측 수

- 1. 직선 선로, 곡선 선로[2가지]
- 2. Yaw damper의 비선형제어능력 조건: 30, 40, 50, 70, 100 [5가지]
- 3. 각각 4개 탈선계수[4가지] → 총 40가지



### 데이터 정보 - 데이터 구성



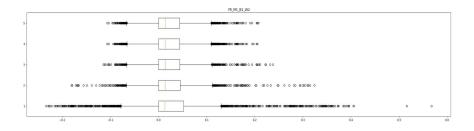
type	name	description
curve	Distance	거리[㎡]
curve	Curvature	곡률[1/km]
curve	Vertical offset	선로중심부 높이[mm]
curve	Cross level offset	캔트[mm]
straight	Distance	거리[m]
straight	Cross level irregularity	우측 선로에 대한 좌측 선로 높이차(캔트) 불규칙도[mm]
straight	Curvature irregularity	곡선에 대한 불규칙도[1/km]
straight	Lateral irregularity	수평 불규칙도[mm]
straight	Vertical irregularity	수직 불규칙도[mm]
straight	Gauge variation	선로 게이지(좌우거리차이) 불규칙도[mm]

0 ~2500 탈선계수 존재 2500 ~ 2999.75 탈선 계수 없음

#### EDA

1. 'yaw damper'에 따른 탈선계수의 분포

'yaw damper' 값이 낮을수록 분포가 넓고 이상치가 많이 발생하는 것을 확인



### 데이터 전처리 - 직선, 곡선 모델 공통 추가 변수(1)

#### 1. yaw damper 변수 생성

• 카테고리 데이터인 yaw damper에 따라 탈선계수 예측

#### 2. 총가속도 변수 생성

• 탈선계수에 가속도가 큰 영향을 주기 때문에 추가

#### 3. 좌우 프레임의 횡가속도 변수 생성

- 탈선 계수에 위치 좌우 횡가속도 차가 영향을 주기 때문에 추가
- 좌우 프레임의 가속도 차이를 활용하여 차량의 균형과 조향 특성을 분석 가능
- 프레임 가속도 차이 = (좌측 프레임 가속도) (우측 프레임 가속도)

### 데이터 전처리 - 직선, 곡선 모델 공통 추가 변수(2)

#### 4. 차륜 수직하중을 수직 가속도로 나눈 관계 변수 생성

- 차륜 하중과 프레임 수직 가속도 관계 = 프레임 수직 가속도 / 해당 프레임 위치의 차륜 수직하중
- 프레임 수직 가속도 = 좌/우측 전위 대차 프레임 수직 가속도 + 좌/우측 중앙 대차 프레임 수직 가속도 + 좌/우측 후위 대차 프레임 수직 가속도
- 해당 프레임 위치의 차륜 수직하중 = 좌/우측 전위 차륜 수직하중 + 좌/우측 중앙 차륜 수직하중 + 좌/우측 후위 차륜 수 직하중

#### 5. **좌우 엑슬박스(변속기) 횡가속도 차이** 변수 생성

• 좌우 횡가속도 차가 탈선계수에 영향을 고려하여 추가

### 데이터 전처리 - 곡선 모델 추가 변수

#### 1. 선로 중심부 높이 변화 변수

- 곡선 선로 데이터에서 중심부 높이 변화가 탈선계수에 영향이 있을 것이라는 가정에 추가
- 선로 중심부의 높이 변화 = 캔트 × 곡륰
- 수식 : △H = C×r ( △H : 선로 중심부의 높이 변화, C : 캔트 값 (단위 : mm), r : 곡률 값 (단위 : 1/km) )

#### 2. 기차의 편향력 변수

- 기차의 편향력이 탈선계수에 영향이 있을 것이라는 가정에 추가한 변수 현재 데이터에서는 기차의 질량은 알 수 없으나 동일한 기차이기 때문에 질량을 동일하게 1로 가정하여 계산
- 기차의 편향력 = (기차의 질량) × (캔트 × 곡률)²
- 수식: F = m × (C × r)²
  (F: 기차의 편향력, m: 기차의 질량, C: 캔트 값 (단위: mm), r: 곡률 값 (단위: 1/km))

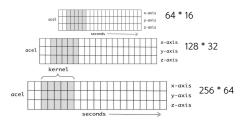
### Modeling

- 총 2개의 모델을 사용
  - 1. Straight Model
  - 2. Curve Model
- 선로에 따라 주어진 선로 데이터가 달라 나누는 것이 효과적

• Ouput : Input 다음 0.25m의 4개 탈선 계수를 예측

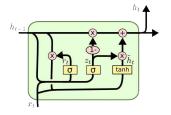
### Modeling - 구조

#### 1d-CNN



- 3계층: F(filters) \* K(kernel\_size)
- Input (-1, 28, 61)
- AveragePooling : 평균값을 취해 차원을 축소

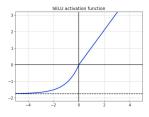
#### LSTM



- · hidden layer: 12
- FC:100
- output : (-1, 4)

### Modeling - Activation

SELU (Scaled Exponential Linear Unit)



$$selu(x) = \lambda \begin{cases} x & \text{if } x > 0 \\ \alpha e^x - \alpha & \text{if } x \leqslant 0 \end{cases}$$

- Self-normalization을 유도하는 활성화 함수
- 평균과 분산이 0으로 수렴
- 음수가 입력되어도 업데이트 가능

### Modeling – Optimizer

Nadam(Nesterov-accelerated Adaptive Moment Estimation)

$$heta_{t+1} = heta_t - rac{\eta}{\sqrt{\hat{v_t} + \epsilon}} igg(eta_1 \hat{m_t} + rac{(1-eta_1)g_t}{1-eta_1^t}igg)$$

- NAG + Adam
- Adam에 적용한 모멘텀 기법을 NAG로 변경
- Adam보다 더 빠르고 정확하게 전역 최소값 탐색 가능

#### Modeling – Fit & Validation



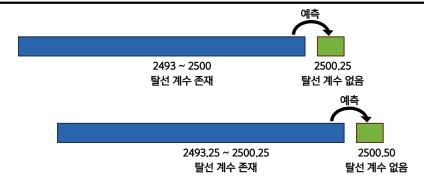
validation split

Train Set의 뒤 500 rows(125m)를 나누어 학습

ReduceLROnPlateau

val\_loss(MAE)가 3번 이상 증가하지 않으면 최소 1e-6까지 0.2씩 감소

#### Modeling - Predict



- 이전 7m의 데이터를 통해 다음 0.25m의 탈선계수를 예측
- 이를 반복하여 최종 2999.75m까지 채워나감

#### 결과

- 장려상 수상
- 이전 7m로 다음 0.25m의 탈선계수를 예측한 뒤, 그 다음 0.25m는 예측한 값을 포함한 7m로 예측 진행
- activation을 ReLU, Swish, SELU, 그리고 optimizer를 SGD, Adam, Nadam로 변경하여 성능을 측정 한 결과, activation이 SELU, optimizer가 Nadam일 때 예측 성능이 가장 좋았음

Activation	Optimizer	Public	Private
	Nadam	79.12	78.68
SELU	Adam	78.72	92.95
	SGD	88.35	95.78

#### 개선점

- 1. 추후 선로 데이터를 포함하지 않고 damper 별 데이터만 가지고 모델을 만들 경우 하나의 모델로 다음 구간의 탈선계수를 예측할 수 있는 모델을 개발할 수 있을 것으로 기대
- 2. 구간을 7m 간격으로 두었지만 다양한 실험을 통해 더욱 최적화된 구간을 구할 필요가 있어 보임
- 3. 열차의 실제 속력 칼럼 추가, 기차 폭, 곡선 저항 등 추가적인 데이터가 주어진다면 오차를 더 줄일 수 있을 것으로 기대
- 4. 각 모델마다 총 61개의 column을 학습하였기 때문에 column을 줄이면 경량화 된 모델을 사용할 수 있을 것으로 기대

### 활용성

- 1. 모델이 가볍기 때문에 적용이 용이하고 최적화 작업으로 추가적인 모델 경량화가 가능할 것으로 기대
- 2. 곡선, 직선 선로에 동일한 데이터가 주어질 경우 선로 종류를 범주형 변수로 추가하여 하나의 모델로 통합이 가능
- 3. 실시간 데이터 학습이 가능하기 때문에 지속적인 모델의 정확도 향상이 가능