데이터: 반드시 숫자화 되어야 한다.

데이터 종류: 소리, 영상, 텍스트, 숫자 데이터

벡터: 숫자의 열을 벡터라고 한다. (행렬과 달리 한 줄에 길게 쭉 나열해놓은 것.)

사진을 확대해서 보이는 하나의 픽셀은 각각 하나의 숫자다.

행렬: 숫자를 직사각형 안에 넣어놓은 것. 사진은 행렬의 형태다.

모든 데이터는 행렬으로 벡터로 전환할 수 있다. 사각형 안에 넣을지, 한 줄로 할지 선택하면 되고, 데이터는 일반적으로 벡터일 때 더 다루기 쉽다.

영상: 기본적으로 2차원. 여기에 컬러 이미지면 3차원, 여기에 시간까지 도입하면 4차원.

소리: 벡터화 할 수 있다. waveform의 소리를 한 줄로 나열하면 그것이 벡터화다.

텍스트: 50000개의 단어가 있다고 가정하면, 첫 단어를 10000...000, 두 번째 단어를 0100.....000, 마지막 단어를 0000...0001의 방식으로 벡터화할 수 있다.

*라이브러리

파이썬에서 중요한 함수들을 정리해놓은 집합. 하나의 라이브러리 아래에 하위의 라이브러리 가 존재한다.(import로 불러와야한다.)

형식: import numpy(필수!!!) as(선택)

import numpy from a를 통해서 하위의 함수로 바로 접근 가능 시험!! 문법!

ex. numpy안의, a안의, d 라이브러리의 함수: numpy.a.d.함수

*numpy란

a = [1, 3, 5]

b = [2, 4, 6]

c = a+b

c [1, 3, 5, 2, 4, 6] 즉, 수학적 처리(사칙연산)가 되지 않고 단순 나열 형태로만 나옴 이때, 사칙연산이 가능하게 하는 것이 numpy임.

형식: import numpy (필수!!!)

A = numpy.array(a); B = numpy.array(b); A+B

import numpy as np (numpy를 np로 줄일 수 있음)

type(A) numpy.ndarray

X=np.array([[1,2,3],[4,5,6]])

X

11/19 ai와 데이터

음성의 데이터 형태들: 음성(벡터), text(벡터)

음성을 입력하여 text출력: 음성인식

입력, 출력되는 데이터는 모두 벡터 형태다. 그 중간과정에서 기계(인공지능, 또는 함수)는 행렬 형태로 데이터를 처리한다.

그렇다면, 그 벡터를 행렬로 처리하는 과정을 배우자.

인공지능 또는 기계 또는 함수: 행렬의 곱셈과정을 통해, 입력 벡터를 출력 벡터로 바꾸어주는 함수 역할. ---> "선형대수"

선형대수: Linear Algebra

행렬: Matrices: 행렬의 크기 = 행렬의 차원 = dimension

vectors: 1행의 행렬 or 1열의 행렬(한 줄) = a sequence of numbers

column matrices(열 행렬): 1열의 행렬(x,y 좌표 상에 점으로 표현 가능)

"행렬의 곱을 수치로 계산할 수 있는데, 동시에 그림에도 표현 가능."(vector multiplication,

addition 참고)

******linear combination*****

: 곱셈과 덧셈으로 이루어진 식(제곱 등등 없이)-> cv+dw의 형태 vector space: 여러 벡터들이 만들어낸 공간. 무한한 가능한 벡터(점)들로 채워진 공간 R: 1차원 공간 R의 제곱: 2차원(2행 1열) R의 n제곱: n차원 공간.(n행 1열 데이터 기반) A = 2 -1 2 -1

1 3을 1 3으로 나눠 무한의 linear combinations을 하면, 결국, 2차원 공간을 만들수 있다. 즉, 3차원까지 확장되진 않는다.

slide29: col1과 col2는 다른 선상에 있으므로 서로 independent 하다고 한다.(원점과 col1,2 는 삼각형 이름.) col1, 2는 linear combination을 통해 각각의 선을 무한히 채울 수 있다. slide37의 col1, 2: dependent (동일 선상).-> whole space: R의 제곱 Column space: L(1 차원)

즉 column space가 independent하면 2차원, dependent하면 1차원이라고 볼 수 있다.

slide40의 3x3행렬: column space: R세제곱

41: col1,2가 서로 곱셈 관계이므로 P(plain, 2차원)

**42: 1*col1+ 1*col2 = col3인 경우.-> P

43: L(line, 1차원)

44: 열 행렬이 3개라서 전체 공간은 3차원, 하지만 점이 두 개 이므로 2차원을 못 벗어남.

44->45: Transpose: 3*2행렬의 데이터를 그대로 2*3행렬로 옮기는 것.

44와 45의 차이: whole space, column space는 항상 2차원이다!!!

m*n행렬은 두 개의 whole space: "R의 m제곱, R의 n제곱"을 가진다.(row/column space)

49: column space는 3차원, row space는 1차원(dependent)이므로, 그 사이의 공간이 남는

데, 그 나머지 빈 공간을 통칭하여 "Null Space"라고 부른다.

50: Null space의 수학적 정의. 이때의 x1 x2를 null space

55: 총 정리

****Linear transformation***

Ax = b -> x가 입력벡터, b가 출력벡터. 입력벡터와 출력벡터의 차원이 꼭 같을 필요 x ex) 1*4 행렬 곱하기 4*3 행렬: 에서 출력 벡터는 3차원(뒤 행렬의 열 수)

A: Transformation Matrices

62-65: 61의 계산식을 기하학적으로 해석한 것. -> transformation matrices의 역할 78 inverse matrix: 역함수를 취한 것****example 3: dependent한 경우!!! 주목!! 역함수를 취할 경우, independent할 경우, transformation matrix로 돌아갈 수 있으나, dependent할 경우 특정할 수 없다. 즉 invertible하지 않다!

*11/21

3*2행렬에 곱할 수 있는 행렬: 2*x. 즉 앞 열과 뒷 행이 같아야 함. 결과: 3*x 행렬. Transpose도 해보고,

whole space/null space/column space: dimension 구분!

spanning: 두 independent column vector를 원점과 연결하여 column space를 만드는 것 (기하학적 해석) = linear combination

null space: column space와 수직인 것. = whole space - column space spanning의 한계: spanning은 절대 whole space의 dimension을 넘어갈 수 없다.

*(1,2) (-1,0) (3,5) 세 개는 상호 independent할까? -> 아니다.

-> a*x1 + bx2 = x3로 표현 가능하면 independent 아님.

->기하학적 해석: whole space - column space = 0이므로, null space가 없다.

하나의 벡터는 몇 차원이든지에 상관없이 무조건 하나의 점이다.

requirements to become a vector space: linear combinations still stay in the space R의 n제곱 space consists of all vectors with n components.

columns of A의 m*n제곱 in R의 m제곱 all their linear combinations form a subspace: column space, C(A)

column space dimension=row space dimension -> rank도 동일=independent columns dim(whole space) n rows dim(column space) n of independent columns

*시험: 41의 column space가 plain인 이유: (1,2,4)*2=(2,4,8) (slide 41~45) orthogonal

50: (right) null space 52: left null space

58: Ax = b 행렬: 대문자 벡터: 소문자 x: 입력벡터 b: 출력벡터. x의 차원과 b의 차원은 반드시 같을 필요는 없고, 차원은 A에 의해 정의된다. (59 ~ 77: linear transformation 연습) 78 ~ 97: detransformation, 역함수, 역행렬 연습. 97이 중요! (cf) 행렬의 determinant)

*eigenvector: 어떤 행렬의 eigenvector은 무엇인가?: 어떤 행렬의 eigenvector은 transformation의 결과 값이 원점과 같은 선상에 놓인다. 2차원 상에서 두 선, 3차원은 세 방향 존재. (밑 사이트에서 실습)

*null space의 수학적 해석: Ax = 0일 때의 x가 null space. x에 어떤 값을 입력하면 출력 0

에 영향을 미치고, 또 다른 값들을 입력하면 출력에 영향을 미치지 않는다. 이때, 후자의 값들을 null space라 함. null space는 인공지능에서 굉장히 중요하다. 예를 들어, 인공지능 기술로 강아지 사진을 찾아낸다고 할 때, 강아지의 사진은 무한한데, 어떠한 변화를 줘도 강아지의 범주 안에 포함되는 경우는 전자, 강아지의 범주를 벗어나게 하는 변화들을 null space라고 본다.

http://setosa.io/ev/eigenvectors-and-eigenvalues/: 행렬의 입력, 출력 값 실습 가능. 벡터란 방향이다. 방향이 중요하다. 선상, 공간상 위치는 중요하지 않다. 방향이 중요.

eigenvectors/eigenvalues의 의미: 고유 벡터. 2차원 상에서 어떤 두 벡터를 또 다른 두 벡

터로 바꾸는 것.

상관관계: correlation: x,y,z,.... 변수 사이의 값이 서로 영향, 연관이 있는 관계. ex) y=x 범위: -1<=r<=1. 이때 r=0이 최소의 값. 0미만 값은 음의 상관관계.

정확한 상관관계: r=1,-1 직선에 수렴. r=0에 가까울수록, 변수의 집합은 원에 가까워진다. 좌표 상의 임의의 두 점(벡터)과 원점 사이의 직선이, 원점과 이루는 중심각을 sector라고 할 때 둘 사이의 상관관계 r은, cos(sector) 다. -1<=cosx=<1 이므로, 상관관계와 같은 범위다. 이번 학기에서 가장 중요한 내용!!

inner product=dot product: 두 벡터 (1,2,3), (4,5,6)을 안 쪽으로 곱한 것. 즉 (4,10,18) 이를 a.b로 표현할 수 있으므로 dot product라고도 함.

inner product의 기하학적 해석: a, b 사이의 수선의 발을 내린 것. 이때, 이 수선의 발, 원점과 a 사이의 직선, 원점과 b 사이의 직선은 합쳐서 직각 삼각형을 이룬다. inner product 의 수식적 값은 lal*cos(sector)*lbl

11/28

eigenvector: Av=λ(상수)v=한 직선 상에 있다.

inner product: 원점 임의의 a벡터, b벡터 사이에는 삼각형을 이루는데, 이때 a*b의 곱셈 방법은 두 가지다. (1*3)*(3*1)=1*1: inner product, (3*1)*(1*3)=3*3: outer product. inner product의 결과 값은 항상 1*1행렬이다.

inner product의 기하학적 해석: 원점, a, b의 삼각형에서, a에서 수선의 발을 내려 b에 내린 수선의 발을 b`라고 하면, inner product=b`*b=lal*cos(sector)*lbl

a가 (1,2,3) b=(2,4,7)일 때, lal= √1제곱+ 2제곱+ 3제곱 lal*lbl=cos(sector)

**시험: 두 개의 벡터가 주어졌을 때 cos similarity를 구하라

임의의 complex tone sine wave가 100개의 벡터 값으로 이뤄졌다고 할 때, 그 complex tone을 두 개의 pure tone으로 나눠보자. 이 때 두 pure tone도 각각 100개의 벡터 값으로 구성될 것이다. 그리고 다시 각각의 pure tone으로 다 분해해보자(phasal)

이때 sine wave a,b,의 주파수가 100hz로 같고, c의 주파수가 200hz일 때, 각각을 inner product하면 a*b>a*c (c에서는 감소하는 부분이 많기 때문.)

sin wave* cos wave를 그대로 inner product하면 0이 나온다. 이때 둘을 벡터로 표현하여 sector를 구하면 90도가 나온다.

sin cos는 phasal에 대한 민감도가 너무 좋지 않다.