MÉTODO DE HEUN

Un método para mejorar la estimación de la pendiente involucra la determinación y promediado de dos derivadas para el intervalo (una en el punto inicial y otra en el punto final).

En el método de *Euler*, la pendiente al inicio del intervalo se usa para extrapolar linealmente a y_{i+1} .

En el método de Heun la pendiente calculada en la estimación previa no es para la respuesta final, sino para una predicción intermedia. Esta ecuación es llamada predictor. Mejora una estimación de y_{i+1} que permite el cálculo de una estimación de la pendiente al final del intervalo.

$$y'_{i+1} = f(x_{i+1}, y^0_{i+1})$$

Aquí, y_{i+1}^0 es el *predictor*, y es la misma ecuación de *Euler* para encontrar y_{i+1} . Ésta nos sirve para calcular la pendiente y_{i+1}^1 .

Las dos pendientes se promedian en el intervalo:

$$\overline{y'} = rac{y_i' + y_{i+1}'}{2}$$

Esta pendiente promedio se utiliza para extrapolar linealmente desde y_i hasta y_{i+1} usando el método de Euler.

$$y_{i+1} = y_i + \frac{f(x_i, y_i) + f(x_{i+1}, y_{i+1}^0)}{2}h$$

Esta ecuación es conocida como *ecuación corrector*. El método de *Heun* es un procedimiento *predictor* – *corrector*.

Se puede conseguir una mejor precisión en el resultado si hacemos varios procesos correctores, esto lo logramos tomando y_{i+1} y reemplazándolo por y^0_{i+1} en la ecuación y así encontrar un nuevo y_{i+1} , y se repite el proceso hasta donde se desee.

Referencias:

Este módulo fue desarrollado por Diego López, usando notas del libro: HUERTA, Sarrate-Ramos, Rodríguez-Ferrán. Metodos Numericos, Introduccion Aplicaciones y Propagacion. Edicions UPC. Primera Edición. 1998. Capítulo 9. Páginas 201-202.

Como una optimización del *método de Euler*, el *método de Heun*, proporciona una variante al cálculo de la pendiente, dejando ésta como un promedio entre la pendiente (o valor de la función) en un punto determinado y la del punto posterior.