## FUNDAÇÃO GETÚLIO VARGAS ESCOLA DE MATEMÁTICA APLICADA MESTRADO 2015.1 ÁLGEBRA LINEAR E APLICAÇÕES Prof Moacyr

Resolução dos Exercícios da Lista  $5\,$ 

KIZZY TERRA

RIO DE JANEIRO MAIO DE 2016

## 1 Verificação de Conceitos

1. O conjunto F é o subespaço de  $R^3$  gerado pelo vetor  $\mathbf{u}=(\mathbf{1},-\mathbf{1},\mathbf{2})$ . Determine  $F^\perp$  O conjunto F pode ser escrito como  $F=\{c.u/c\in\mathbb{R},\ u=(1,-1,2)\}$ . Assim para todo vetor  $v=(v_1,v_2,v_3)\in F^\perp$  deve ser verdade que:

$$v.(c_1u) = 0 \Rightarrow v_1.c_1 - v_2c_1 + 2v_3c_1 = 0 \Rightarrow v_1 - v_2 + 2v_3 = 0 \Rightarrow v_1 = v_2 - 2v_3$$

Assim, obtemos:

$$F^{\perp} = \left\{ v_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + v_3 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} / v_2, \, v_3 \in \mathbb{R} \right\}$$

ou ainda

$$F^{\perp} = ger\begin{pmatrix} 1\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2\\0\\1 \end{pmatrix})$$

2. O conjuto F é o subespaço de  $\mathbb{R}^3$  que contém apenas o vetor nulo,  $F=\{0\}$ . Determine  $F^\perp$ 

O conjunto  $F^{\perp}$  é formado por todos os vetores de  $\mathbb{R}^3$  ortogonais aos vetores de F, isto é, todos os vetores cujo produto interno com os elementos de F é nulo. Neste caso, F só contém o vetor nulo e portanto  $F^{\perp} = \mathbb{R}^3$ .

3. O que é um autovalor  $\lambda$  de um operador linear  $T: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ ? O que é um autovetor correspondente a este autovalor?

Dado um operador linear  $T: \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$ , um autovalor  $\lambda$  de T é tal que para um dado vetor  $x, T(x) = \lambda x$  e x é dito autovetor de T correspondente a  $\lambda$ .

4. Se u = (1, -3) é um autovetor do operador T com autovalor  $\lambda = 5$  então v = (10, -30) também é um autovetor de T. Qual é o autovalor correspondente?

O autovalor correspondente a v é o mesmo autovalor  $\lambda=5$  associado a u uma vez que v=10u :

$$Au = \lambda u \Longrightarrow A(10u) \Longrightarrow \lambda(10u) \Longrightarrow Av = \lambda v$$

5. Quais são os autovalores e autovetores do operador T dado pela matriz  $[T]=\left(\begin{array}{cc} 5 & 0 \\ 0 & -2 \end{array}\right)$ 

Uma vez que a matriz é diagonal seus autovalores são os elementos da diagonal  $\lambda_1=5$  e  $\lambda_2=-2$ . Seus autovetores, por sua vez, são  $u_1=(1,0)$  e  $u_2=(0,1)$  associados a  $\lambda_1$  e  $\lambda_2$ , respectivamente.

2

## 2 Exercícios I

- 1. Assinale verdadeiro ou falso, justificando as afirmativas:
- ( ) Uma transformação linear  $A:E\to F$  é sobrejetiva se, e somente se,  $\dim(N(A))=\dim(E)-\dim(F)$ 
  - ( ) Para todo operador linear  $A: E \to E$ , tem-se  $N(A) = Im(A)^{\perp}$
  - ( ) O posto de uma matriz A é igual ao posto de  $A^TA$

Verdadeiro.

Usando a fórmula:  $posto(AB) = posto(B) - dimN(A) \cap R(B)$  (pg 210 do livro Matrix analysis and applied linear algebra), obtemos:

$$posto(A^T A) = posto(A) - dim(N(A^T) \cap R(A))$$

Pelo teorema fundamental da álgebra linear:  $N(A^T) = R(A)^{\perp}$ , assim  $N(A^T) \cap R(A)^{\perp} = \{0\} \Longrightarrow dim(N(A^T) \cap R(A)^{\perp}) = 0 \Longrightarrow posto(A^TA) = posto(A)$ .

( ) Se u e v são ortogonais e P é uma projeção ortogonal então Pu e Pv são ortogonais

Falso. Podemos encontrar um contra-exemplo para esta afirmação.

Tome dois vetores u e v do  $\mathbb{R}^2$ , tal que é da forma  $t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  e v  $t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  e seja P a projeção ortogonal sobre a reta y=x. Se calcularmosPu e Pv obteremos dois vetores no eixo formado pelo vetor  $t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  e portanto paralelos e não ortogonais.

( ) O complemento ortogonal de um vetor não nulo u $\in \mathbb{R}^3$  é uma reta

Falso, pois dado um subespaço C de um espaço V, temos que  $dim(V) = dim(C) + dim(C^{\perp})$ . Fazendo,  $V = \mathbb{R}^3$  e C = um vetor não-nulo, então  $dim(C^{\perp}) = dim(\mathbb{R}^3) - dim(C) = 3 - 1 = 2$ , logo o subespaço  $C^{\perp}$  possui dimenão 2. Um subespaço de dimensão 2 em  $\mathbb{R}^3$  é um plano.

3.

a) Seja w um vetor qualquer de E, podemos escrever:

$$w = proj_F(w) + (w - proj_F(w))$$

Para mostrar que todo vetor w pode ser escrito como w = u + v, onde  $u \in F e v \in F^{\perp}$ , basta mostrarmos que  $proj_F(w) \in F$  e  $w - proj_F(w) \in F^{\perp}$ .

- 1) Da definição de projeção ortogonal sobre um subespaço sabemos eu a projeção de w sobre F é uma combinação linear de vetores de uma base ortonormal de F e portanto esta projeção de w pertence ao subespaço F:  $proj_F(w) \in F$ .
- 2) Decorre também da construção de uma projeção ortogonal que  $(w proj_F(w)) \perp proj_F(w)$ . (Isto pode ser conferido geometricamente). Logo,  $w proj_F(w) \in F^{\perp}$ .

De 1) e 2) segue que w pode ser escrito como w = u + v, onde  $u \in F e v \in F$ .

b) Sejam  $w \in F$  e  $w' \in F^{\perp}$ , da definição de complemento ortogonal, obtemos:

$$w.w' = 0 \Rightarrow w \in (F^{\perp})^{\perp} \Rightarrow F \subseteq (F^{\perp})^{\perp}$$
 (1)

Suponha que exista um vetor  $x \in (F^{\perp})^{\perp}$  tal que  $x \notin F$ , do item a) podemos escrever:

$$x = w + w^{\perp}$$
,  $tal\ que\ w \in F\ e\ w^{\perp} \in F^{\perp}$ 

Se  $x \in (F^{\perp})^{\perp} e w^{\perp} \in F^{\perp}$ , então:

$$0 = x.w^{\perp} = w.w^{\perp} + w^{\perp}.w^{\perp} \Rightarrow 0 = x.w^{\perp} = 0 + w^{\perp}.w^{\perp} \Rightarrow 0 = w^{\perp}.w^{\perp} \Rightarrow w^{\perp} = 0 \Rightarrow x = w + 0 \Rightarrow x \in F(2)$$

De (1) e (2) temos que  $F = (F^{\perp})^{\perp}$  .

4.

Os vetores para os quais a sua projeção sobre o plano dado é um múltiplo do próprio vetor, isto é, vetores para os quais  $Pu=\lambda u$ , serão necessariamente os vetores ortogonais ao plano, cuja projeção e nula e os vetores pertencentes ao plano, cuja projeção sobre o plano é o próprio vetor. Logo, os autovalores de P serão 0 e 1. O autovalor 1, por sua vez, terá multiplicidade algébrica e geométrica igual a 2 e estará associdado a dois autovetores lineramente independentes pertencetes ao plano.

O autovetor associado ao autovalor nulo pode ser representado por qualquer vetor ortogonal ao plano o vetor (A, B, C) é um deles.

Para encontrar este dois autovetores LI, basta encontarmos dois vetores ortogonais pertencentes ao plano dado. Um exemplo para estes dois vetores é dado a seguir:

$$u = \left(1, \frac{B}{A}, -\frac{A^2 + B^2}{CA}\right) e v = \left(-\frac{B}{A}, 1, 0\right)$$

A matriz da transformação na base dos autovetores é dada pela matriz diagonal composta pelos autovalores:

$$\left(\begin{array}{ccc}
0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{array}\right)$$

**5**.

Uma vez que a matriz A possui dimensão 2, seu polinômio característico é dado por:

$$P_A(\lambda) = \lambda^2 - traço(A).\lambda + det(A) = \lambda^2 - 10\lambda - 75$$

Logo,

$$\lambda_1 = 15 \, e \, \lambda_2 = -5$$

Calculando os autovetores  $u \in v$  a partir dos autovalores encontrados:

$$Au = \lambda u$$

$$\begin{pmatrix} 11 & -8 \\ -8 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = 15 \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \Longrightarrow u_1 = -2u_2 \Longrightarrow u = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 11 & -8 \\ -8 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = -5 \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \Longrightarrow 2v_1 = v_2 \Longrightarrow v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

6.

A mudança de base que diagonaliza A é dada pela base formada pelos autovetores:

$$P_E^{\beta} = \left( \begin{array}{cc} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{array} \right)$$

A matriz diagonal nesta base é a matriz que contém os autovalores de A na diagonal principal:

$$D = \left(\begin{array}{cc} 15 & 0\\ 0 & -5 \end{array}\right)$$

7.

Se A não possui inversa e A é diagonalizável, temos:

$$det(A) = 0(1)$$

$$A = PDP^{-1} \Longrightarrow det(A) = det(P)det(D)det(P^{-1}) \Longrightarrow det(D) = 0$$

pois uma vez que P é inversível (existe  $P^{-1}$ ) então  $det(P^{-1}) \neq 0$  e  $det(P) \neq 0$  .

Se D é uma matriz diagonal então seu determinante é dado pelo produto dos elementos da diagonal principal, os quais são os autovalores de A, portanto para que o determinante de D seja nulo deve existir pelo menos um autovalor  $\lambda$  de A tal que  $\lambda=0$ .

Parte 2:Seja  $\lambda$  autovalor de B temos:

$$Bx = \lambda x$$

se B é invertível:

$$B^{-1}Bx = B^{-1}\lambda x \Rightarrow x = B^{-1}\lambda x$$

$$\frac{1}{\lambda}x = B^{-1}x$$

$$B^{-1}x = \lambda^{-1}x$$

8.

Sejam  $\lambda_1$  e  $\lambda_2$  autovalores distintos de uma transformação A e sejam  $v_1$  e  $v_2$  seus autovetores correspondentes, temos:

$$Av_1 = \lambda_1 v_1$$
 (1)

$$Av_2 = \lambda_2 v_2 (2)$$

Suponha que  $v_1$  e  $v_2$  não são linearmente independentes, então temos:

$$a_1v_1 + a_2v_2 = 0 \Longrightarrow a_1 \neq 0 \text{ ou } a_2 \neq 0$$

Sem perda de generalidade suponha  $a_1 \neq 0$ , então podemos escrever:

$$v_1 = -\frac{a_2}{a_1} v_2 \ (3)$$

Substituindo (3) em (1), obtemos:

$$A(-\frac{a_2}{a_1}v_2) = \lambda_1(-\frac{a_2}{a_1}v_2) \Longrightarrow Av_2 = \lambda_1v_2 \Longrightarrow \lambda_1 = \lambda_2(contradição)$$

Logo, se  $\lambda_1$  e  $\lambda_2$  são autovalores distintos de uma transformação A e  $v_1$  e  $v_2$  são seus autovetores correspondentes,  $v_1$  e  $v_2$  são linearmente independentes.

9.

10.

Calculando o polinômio característico de X, obtemos:

$$P_X(\lambda) = \lambda^2 - traço(X).\lambda + det(X) = \lambda^2 - 2\lambda + 1$$

O polinômio característico possui duas raízes iguais a 1, isto é, a matriz X possui um autolvalor de multiplicidade algébrica 2. A partir destes autovalores e da matriz X não é possível encontrar dois autovetores que sejam linearmente independentes e por essa razão, não existe uma base que diagonaliza X, portanto X não pode ser diagonalizada.

11.