

---

## ΚΒΑΝΤΙΚΗ ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΑ

1ο Σετ Ασκήσεων

Καλαμαράκης Θεόδωρος: 2018030022

---

### Μέρος 2ο

---

### Άσκηση 2

Απόδειξη σχέσης (3.25)

Απο την σχέση (3.24) έχουμε

$$\hat{H}'(t) = -\hbar \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} + \frac{\hbar \gamma}{2} \left( B_0 \hat{\sigma}_z + e^{i \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} t} B_1 \cos(\omega \cdot t) \cdot \hat{\sigma}_x e^{-i \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} t} \right)$$

Χρησιμοποιώντας ότι  $\gamma B_0 = \omega_0$  η (3.24) γίνεται :

$$\begin{aligned} \hat{H}'(t) &= -\hbar \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} + \hbar \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} + \frac{\hbar \gamma}{2} \left( e^{i \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} t} B_1 \cos(\omega \cdot t) \cdot \hat{\sigma}_x e^{-i \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} t} \right) = \\ &= \frac{\hbar \gamma}{2} \left( e^{i \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} t} B_1 \cos(\omega \cdot t) \cdot \hat{\sigma}_x e^{-i \frac{\omega_0 \hat{\sigma}_z}{2} t} \right) \end{aligned}$$

Χρησιμοποιώντας ότι  $2 \cos(\omega \cdot t) = e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}$  και ότι  $\hat{\sigma}_x = \hat{\sigma}_+ + \hat{\sigma}_-$  (προκύπτει από την (3.21))

$$\begin{aligned}
\hat{H}'(t) &= \frac{\hbar\gamma}{2} \left( e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} B_1 \cos(\omega \cdot t) \cdot \hat{\sigma}_x e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \right) = \\
&= \frac{\hbar\gamma}{2} \left( e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} B_1 (e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}) \cdot (\hat{\sigma}_+ + \hat{\sigma}_-) e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \right) = \\
&= \frac{\hbar\gamma}{2} \left( e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} B_1 (e^{i\omega t} \hat{\sigma}_+ + e^{-i\omega t} \hat{\sigma}_+ + e^{i\omega t} \hat{\sigma}_- + e^{-i\omega t} \hat{\sigma}_-) e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \right) = \\
&= \frac{\hbar\gamma}{2} B_1 (e^{i\omega t} e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \hat{\sigma}_+ e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} + e^{-i\omega t} e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \hat{\sigma}_+ e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} + \\
&\quad + e^{i\omega t} e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \hat{\sigma}_- e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} + e^{-i\omega t} e^{i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t} \hat{\sigma}_- e^{-i\frac{\omega_0\hat{\sigma}_z}{2}t}) = \\
&\stackrel{(3.23)}{=} \frac{\hbar\gamma}{2} B_1 (e^{i\omega t} e^{i\omega_0 t} \hat{\sigma}_+ + e^{-i\omega t} e^{i\omega_0 t} \hat{\sigma}_+ + e^{i\omega t} e^{i\omega_0 t} \hat{\sigma}_+ e^{-i\omega t} e^{i\omega_0 t} \hat{\sigma}_-) = \\
&= \frac{\hbar\gamma}{2} B_1 [(e^{i(\omega_0-\omega)t} \hat{\sigma}_+ + e^{i(\omega-\omega_0)t} \hat{\sigma}_-) + (e^{i(\omega_0+\omega)t} \hat{\sigma}_+ + e^{-i(\omega+\omega_0)t} \hat{\sigma}_-)]
\end{aligned}$$

**Απόδειξη σχέσης (3.36)**

Αντικαθιστώντας την σχέση (3.33) στην σχέση (3.31)

$$\begin{aligned}
\left\{ \begin{array}{l} i \left[ \frac{d}{dt} (Ae^{\lambda t}) \right] = -\frac{\delta}{2} Ae^{\lambda t} + \frac{\Omega}{2} Be^{\lambda t} \\ i \left[ \frac{d}{dt} (Be^{\lambda t}) \right] = \frac{\Omega}{2} Ae^{\lambda t} + \frac{\delta}{2} Be^{\lambda t} \end{array} \right\} &\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} i [A\lambda e^{\lambda t}] = -\frac{\delta}{2} Ae^{\lambda t} + \frac{\Omega}{2} Be^{\lambda t} \\ i [B\lambda e^{\lambda t}] = \frac{\Omega}{2} Ae^{\lambda t} + \frac{\delta}{2} Be^{\lambda t} \end{array} \right\} \\
\left\{ \begin{array}{l} i\lambda + \frac{\delta}{2} = \frac{\Omega}{2} \frac{B}{A} \\ i\lambda - \frac{\delta}{2} = \frac{\Omega}{2} \frac{A}{B} \end{array} \right\} &\stackrel{(1)}{\xrightarrow{\text{πολλαπλασιάζουμε κατά μέλη}}} -\lambda^2 - i\lambda \frac{\delta}{2} + i\lambda \frac{\delta}{2} - \frac{\delta^2}{4} = \frac{\Omega^2}{4} \Leftrightarrow \\
&\Leftrightarrow \lambda^2 = -\left( \frac{\Omega^2}{4} + \frac{\delta^2}{4} \right) \Leftrightarrow \lambda_1 = i \frac{\sqrt{\Omega^2 + \delta^2}}{2} = i \frac{\Omega'}{2} \text{ και } \lambda_2 = -i \frac{\sqrt{\Omega^2 + \delta^2}}{2} = -i \frac{\Omega'}{2}
\end{aligned}$$

Επιστρέφοντας στη σχέση (1) για  $\lambda = \lambda_1$  έχουμε

$$\frac{B_1}{A_1} = \frac{\delta - \Omega'}{\Omega} \tag{2}$$

για  $\lambda = \lambda_2$  έχουμε

$$\frac{B_2}{A_2} = \frac{\delta + \Omega'}{\Omega} \tag{3}$$

Αρα

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha(t) = A_1 e^{\frac{i\Omega' t}{2}} + A_2 e^{-\frac{i\Omega' t}{2}} \\ b(t) = B_1 e^{\frac{i\Omega' t}{2}} + B_2 e^{-\frac{i\Omega' t}{2}} \end{array} \right\} \xleftrightarrow[(2), (3)]{A_1=a_1, A_2=a_2} \left\{ \begin{array}{l} \alpha(t) = a_1 e^{\frac{i\Omega' t}{2}} + a_2 e^{-\frac{i\Omega' t}{2}} \\ b(t) = \frac{\delta-\Omega'}{\Omega} a_1 e^{\frac{i\Omega' t}{2}} + \frac{\delta+\Omega'}{\Omega} a_2 e^{-\frac{i\Omega' t}{2}} \end{array} \right\}$$

**Απόδειξη σχέσης (3.37)**

Απο τις δύο σχέσεις της (3.36) λαμβάνουμε οτι

$$\begin{aligned} & \left\{ \begin{array}{l} \alpha(0) = a_1 e^0 + a_2 e^0 \\ b(0) = \frac{\delta-\Omega'}{\Omega} a_1 e^0 + \frac{\delta+\Omega'}{\Omega} a_2 e^0 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} \alpha(0) = a_1 + a_2 \\ b(0) = \frac{\delta-\Omega'}{\Omega} a_1 + \frac{\delta+\Omega'}{\Omega} a_2 \end{array} \right\} = \\ & = \left\{ \begin{array}{l} \alpha(0) = a_1 + a_2 \\ b(0) = \frac{\delta}{\Omega} (a_1 + a_2) - \frac{\Omega'}{\Omega} (a_1 - a_2) \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} \alpha(0) = a_1 + a_2 \\ \frac{\delta}{\Omega'} a(0) - \frac{\Omega}{\Omega'} b(0) = a_1 - a_2 \end{array} \right\} \quad (4) \end{aligned}$$

Χρησιμοποιώντας τώρα οτι  $e^{\frac{i\Omega' t}{2}} = \cos(\frac{\Omega' t}{2}) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2})$  και  $e^{-\frac{i\Omega' t}{2}} = \cos(\frac{\Omega' t}{2}) - i \sin(\frac{\Omega' t}{2})$  ξαναγράφουμε την (3.37) ως:

$$\begin{aligned} & \left\{ \begin{array}{l} \alpha(t) = a_1 \left( \cos(\frac{\Omega' t}{2}) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2}) \right) + a_2 \left( \cos(\frac{\Omega' t}{2}) - i \sin(\frac{\Omega' t}{2}) \right) \\ b(t) = \frac{\delta-\Omega'}{\Omega} a_1 \left( \cos(\frac{\Omega' t}{2}) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2}) \right) + \frac{\delta+\Omega'}{\Omega} a_2 \left( \cos(\frac{\Omega' t}{2}) - i \sin(\frac{\Omega' t}{2}) \right) \end{array} \right\} = \\ & = \left\{ \begin{array}{l} \alpha(t) = \cos(\frac{\Omega' t}{2})(a_1 + a_2) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2})(a_1 - a_2) \\ b(t) = \cos(\frac{\Omega' t}{2}) \left( \frac{\delta-\Omega'}{\Omega} a_1 + \frac{\delta+\Omega'}{\Omega} a_2 \right) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2}) \left( \frac{\delta-\Omega'}{\Omega} a_1 - \frac{\delta+\Omega'}{\Omega} a_2 \right) \end{array} \right\} = \\ & = \left\{ \begin{array}{l} \alpha(t) = \cos(\frac{\Omega' t}{2})(a_1 + a_2) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2})(a_1 - a_2) \\ b(t) = \cos(\frac{\Omega' t}{2}) \left( \frac{\delta}{\Omega} (a_1 + a_2) - \frac{\Omega'}{\Omega} (a_1 - a_2) \right) + i \sin(\frac{\Omega' t}{2}) \left( \frac{\delta}{\Omega} (a_1 - a_2) - \frac{\Omega'}{\Omega} (a_1 + a_2) \right) \end{array} \right\} \quad (4) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \left\{ \begin{aligned} \alpha(t) &= \cos\left(\frac{\Omega't}{2}\right) a(0) + i \left(\frac{\delta a(0) - \Omega b(0)}{\Omega'}\right) \sin\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \\ b(t) &= \cos\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \left(\frac{\delta}{\Omega} a(0) - \frac{\delta}{\Omega} a(0) + b(0)\right) + i \sin\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \left(\frac{\delta^2}{\Omega\Omega'} a(0) - \frac{\delta}{\Omega'} b(0) - \frac{\Omega'}{\Omega} a(0)\right) \end{aligned} \right\} = \\
&= \left\{ \begin{aligned} \alpha(t) &= \cos\left(\frac{\Omega't}{2}\right) a(0) + i \left(\frac{\delta a(0) - \Omega b(0)}{\Omega'}\right) \sin\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \\ b(t) &= \cos\left(\frac{\Omega't}{2}\right) b(0) + i \sin\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \left(-\frac{\delta}{\Omega'} b(0) + \frac{\delta^2}{\Omega\Omega'} a(0) - \frac{\Omega'}{\Omega} a(0)\right) \end{aligned} \right\} \stackrel{(*)}{=} \\
&= \left\{ \begin{aligned} \alpha(t) &= \cos\left(\frac{\Omega't}{2}\right) a(0) + i \left(\frac{\delta a(0) - \Omega b(0)}{\Omega'}\right) \sin\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \\ b(t) &= \cos\left(\frac{\Omega't}{2}\right) b(0) - i \left(\frac{\Omega a(0) + \delta b(0)}{\Omega'}\right) \sin\left(\frac{\Omega't}{2}\right) \end{aligned} \right\}
\end{aligned}$$

Όπου στο σημείο (\*) χρησιμοποίησαμε ότι

$$\frac{\delta^2}{\Omega\Omega'} a(0) - \frac{\Omega'}{\Omega} a(0) = \frac{\delta^2}{\Omega\Omega'} a(0) - \frac{\Omega'^2}{\Omega\Omega'} a(0) = \frac{\delta^2 - \Omega'^2}{\Omega\Omega'} a(0) = -\frac{\Omega^2}{\Omega\Omega'} a(0) = -\frac{\Omega}{\Omega'} a(0)$$


---

### Άσκηση 3

i)

Απο την εξίσωση του Schrodinger έχουμε ότι :

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle \Rightarrow |\psi(t)\rangle = e^{-\frac{i\hat{H}t}{\hbar}} |\psi(0)\rangle = e^{-\frac{i\hbar\omega\sigma_x t}{\hbar}} |0\rangle = e^{-i\omega\sigma_x t} |0\rangle$$

Ο πίνακας  $\sigma_x$  έχει ιδιοδιανύσματα τα  $|+\rangle, |-\rangle$  και ιδιοτιμές  $+1, -1$ . Αρα μπορεί να γραφτεί ως

$$\sigma_x = |+\rangle \langle +| - |-\rangle \langle -|$$

Αρα

$$e^{-i\omega\sigma_x t} = e^{-i\omega(+1)t} |+\rangle \langle +| + e^{-i\omega(-1)t} |-\rangle \langle -| = e^{-i\omega t} |+\rangle \langle +| + e^{i\omega t} |-\rangle \langle -| \Rightarrow$$

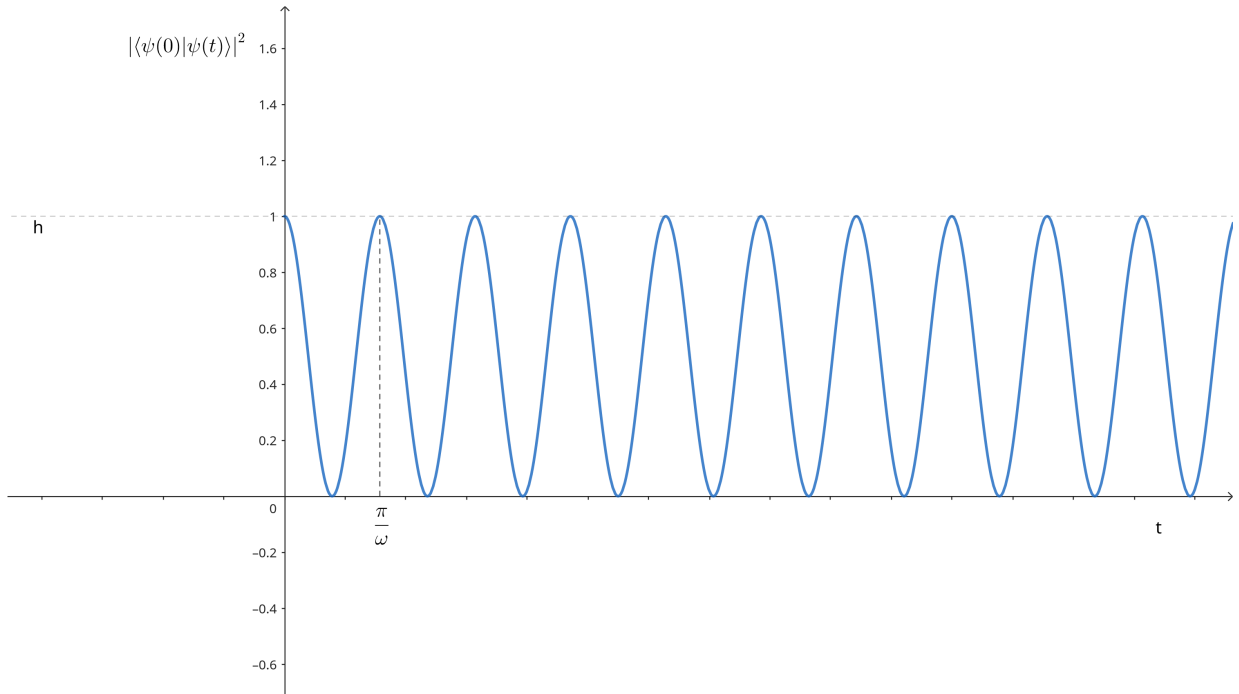
$$\begin{aligned}
|\psi(t)\rangle &= e^{-i\omega\sigma_x t} |0\rangle = (e^{-i\omega t} |+\rangle \langle +| + e^{i\omega t} |-\rangle \langle -|) |0\rangle = \\
&= e^{-i\omega t} |+\rangle \left( \frac{\langle 0|0\rangle + \langle 1|0\rangle}{\sqrt{2}} \right) + e^{i\omega t} |-\rangle \left( \frac{\langle 0|0\rangle - \langle 1|0\rangle}{\sqrt{2}} \right) = \\
&= \frac{1}{\sqrt{2}} (e^{-i\omega t} |+\rangle + e^{i\omega t} |-\rangle) = \frac{1}{2} (e^{-i\omega t} (|0\rangle + |1\rangle) + e^{i\omega t} (|0\rangle - |1\rangle)) = \\
&= \frac{1}{2} ((e^{-i\omega t} + e^{i\omega t}) |0\rangle + (e^{-i\omega t} - e^{i\omega t}) |1\rangle) = \cos(\omega t) |0\rangle - i \sin(\omega t) |1\rangle
\end{aligned}$$

ii)

Η ζητούμενη πιθανότητα είναι :

$$|\langle \psi(0) | \psi(t) \rangle|^2 = |\cos(\omega t) \langle 0|0\rangle - i \sin(\omega t) \langle 0|1\rangle|^2 = |\cos(\omega t)|^2$$

Η παραπάνω ποσότητα εκφράζει την πιθανότητα η κατάσταση  $\psi$  να είναι  $|0\rangle$  σε κάθε χρονική στιγμή, η γραφική της αναπαράσταση είναι η εξής:



## Άσκηση 4

i)

Αρχικά υπολογίζουμε τον πίνακα  $H = J(X \otimes X + Y \otimes Y + Z \otimes Z)$

$$X \otimes X = X = \begin{bmatrix} 0 & X \\ X & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$Y \otimes Y = \begin{bmatrix} 0 & -iY \\ iY & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$Z \otimes Z = \begin{bmatrix} Z & 0 \\ 0 & -Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Αρα

$$H = J \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Έπειτα θέτοντας  $|\psi(t)\rangle = \begin{bmatrix} a(t) \\ b(t) \\ c(t) \\ d(t) \end{bmatrix}$  λύνουμε την εξίσωση του Shrodinger

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = H |\psi(t)\rangle \Leftrightarrow i\hbar \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial t} a(t) \\ \frac{\partial}{\partial t} b(t) \\ \frac{\partial}{\partial t} c(t) \\ \frac{\partial}{\partial t} d(t) \end{bmatrix} = H \begin{bmatrix} a(t) \\ b(t) \\ c(t) \\ d(t) \end{bmatrix}$$

και θα προκύψει το σύστημα τεσσάρων διαφορικών εξισώσεων

$$\left\{ \begin{array}{l} i\hbar \frac{\partial}{\partial t} a(t) = Ja(t) \\ i\hbar \frac{\partial}{\partial t} b(t) = -Jb(t) + 2Jc(t) \\ i\hbar \frac{\partial}{\partial t} c(t) = 2Jb(t) - Jc(t) \\ i\hbar \frac{\partial}{\partial t} d(t) = Jd(t) \end{array} \right\}$$

Αφου προσδιορίσουμε τα  $a(t), b(t), c(t), d(t)$  μέσω του παραπάνω συστήματος, θα λύσουμε

τις εξισώσεις

$$\left\{ \begin{array}{l} a(\tau) = a(0) \\ b(\tau) = c(0) \\ c(\tau) = b(0) \\ d(\tau) = d(0) \end{array} \right\}$$

προκειμένου να υπολογίσουμε τον χρόνο  $\tau$

ii)

Θελουμε να υπολογίσουμε το

$$\begin{aligned} & (I \otimes H) \sqrt{\text{SWAP}} (Z \otimes I) \sqrt{\text{SWAP}} (S \otimes S^\dagger) (I \otimes H) = \\ & (I \otimes H) \sqrt{\text{SWAP}} (Z \otimes I) \sqrt{\text{SWAP}} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} = \\ & (I \otimes H) \sqrt{\text{SWAP}} (Z \otimes I) \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}(1+i) & \frac{1}{2}(1+i) & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}(1-i) & \frac{1}{2}(1+i) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ i & -i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & i \\ 0 & 0 & i & -i \end{bmatrix} = \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
& (I \otimes H) \sqrt{\text{SWAP}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}(-1+i) & \frac{1}{2}(1-i) & \frac{1}{2}(-1+i) & \frac{1}{2}(-1+i) \\ \frac{1}{2}(1+i) & \frac{1}{2}(-1-i) & \frac{1}{2}(-1+i) & \frac{1}{2}(-1+i) \\ 0 & 0 & i & -i \end{bmatrix} = \\
& (I \otimes H) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}(1+i) & \frac{1}{2}(1+i) & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}(1-i) & \frac{1}{2}(1+i) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}(-1+i) & \frac{1}{2}(1-i) & \frac{1}{2}(-1+i) & \frac{1}{2}(-1+i) \\ -\frac{1}{2}(1+i) & -\frac{1}{2}(-1-i) & -\frac{1}{2}(-1+i) & -\frac{1}{2}(-1+i) \\ 0 & 0 & -i & i \end{bmatrix} = \dots
\end{aligned}$$