

## Matematiikan ja tilastotieteen laitos 57705 Todennäköisyyslaskenta Erilliskoe 20.3.2014

KOHONEN

Sallitut apuvälineet: laskin, MAOL-taulukkokirja sekä itse käsin kirjoitettu, enintään A4-kokoinen lunttilappu.

1. Eräässä kokeessa onnistumistodennäköisyys on luku p (jolle 0 ). Koetta toistetaan riippumattomasti, kunnes on onnistuttu <math>r kertaa, missä  $r \ge 1$  on jokin annettu kokonaisluku. Olkoon Y sen kokeen järjestysluku, jolla onnistutaan r:nnen kerran (kun ensimmäisen kokeen järjestysluku on yksi). Määritellään lisäksi, että X on epäonnistumisten lukumäärä.

Johda lauseke satunnaismuuttujan Y pistetodennäköisyysfunktiolle (ptnf). Selitä huolellisesti, mihin lauseke perustuu. Selitä myös, miten X:n ptnf saadaan laskettua Y:n ptnf:n nojalla.

- 2. Satunnaismuuttujat X ja Y ovat riippumattomia, ja kummallakin on tasajakauma välillä (0, 1). Olkoon Z sen origokeskisen ympyrän pinta-ala, jonka kaari kulkee pisteen (X, Y) kautta. (Ympyrän pinta-ala  $Z = \pi R^2$ , ja ympyrän säde  $R = \sqrt{X^2 + Y^2}$ .) Laske EZ ja var Z.
- 3. Satunnaismuuttujien X ja Y yhteistiheysfunktio on

$$f_{X,Y}(x,y) = 8xy$$
, kun  $0 < x < y < 1$ ,

ja nolla muualla. Laske muuttujien X ja Y reunajakaumien tiheysfunktiot, ehdolliset tiheysfunktiot  $f_{X|Y}$  ja  $f_{Y|X}$  sekä ehdolliset odotusarvot  $E[X \mid Y = y]$  ja  $E[Y \mid X = x]$ . Kaikissa lausekkeissa muista ilmoittaa lausekkeen pätevyysalue.

4. Olkoot U ja V riippumattomia välillä (0,1) tasajakautuneita satunnaismuuttujia. Määritellään satunnaismuuttujat X ja Y kaavoilla

$$X = V$$
,  $Y = U/V$ .

Johda X:n ja Y:n yhteistiheysfunktio sekä Y:n reunatiheysfunktio.

5. Olkoot  $X_1$ ,  $X_2$  ja  $X_3$  riippumattomia satunnaismuuttujia, joilla kaikilla on normaalijakauma N(0,1). Määritellään niiden otoskeskiarvo kaavalla

$$\overline{X} = \frac{1}{3} \sum_{i=1}^{3} X_i$$

ja residuaalit kaavalla

$$R_i = X_i - \overline{X}.$$

Johda

- (a) otoskeskiarvon jakauma (nimi ja parametrit, tiheysfunktiota ei tarvita)
- (b) satunnaismuuttujan  $R_1$  jakauma (nimi ja parametrit)
- (c) satunnaisvektorin  $(R_1, R_2, R_3)$  jakauma (nimi ja parametrit).