

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)

Факультет прикладной математики и информатики
Кафедра вычислительной математики и программирования

Курсовой проект
По дисциплине
«Вычислительные системы»
1 семестр

Задание 3:
Вещественный тип. Приближенные значения.
Табулирование функций.

Студент:	Тузова К.К.
Группа:	М8О-109Б-22
Преподаватель:	
Подпись:	
Оценка:	
Дата:	04.01.2022

Москва
2021

Содержание

1.	Что нужно сделать?	3
2.	Решение	4
2.1.	Определение машинного ε	4
2.2.	Вариант 17	5
3.	Вывод	8

1 Что нужно сделать?

Нужно было составить программу, которая вычисляет значения заданной в варианте функции в точках на интервале $[a, b]$, при этом значения должны вычисляться двумя способами, а результаты работы программы должны выводиться в виде таблицы. Первый способ вычисления - подсчёт с помощью формулы Тейлора. Зная что складывая элементы многочлена Тейлора, являющегося разложением функции, можно приблизиться к значению этой функции в заданной точке. В качестве второго способа для нахождения значения функции нужно использовать встроенные средства языка Си.

В каждом варианте, предлагаемом студентам, даны значения концов отрезка. Он разбивается на n равных частей, а значения функции считаются соответственно на $n + 1$ точках из данного отрезка $[a, b]$.

При вычислениях через формулу Тейлора нужно обеспечить точность $\varepsilon * k$, где машинное эпсилон, а k - некий коэффициент. Программа должна сама определять ε , этого и начнём.

2 Решение

2.1 Определение машинного ε

Эта задача общая для любых вариантов, для нахождения машинного ε обратимся к тому, что это такое. Итак, машинное ε – это некоторое очень маленькое число, являющееся минимальной разницей между двумя числами, которую может определить компьютер. Иными словами, если к числу $a = 1$ прибавить число $b < \varepsilon$, то компьютер посчитает, что $1 = 1 + b$.

Чтобы рассчитать значение ε можно использовать следующую функцию:

```
double find_eps() {  
    double e = 1.0;  
    while (1.0+e>1.0)  
        e /= 2.0;  
    return e;  
}
```

Тут всё просто, сначала инициализируем переменную типа `double` и присваиваем ей значение 1, внутри цикла `while` происходит уменьшение значения ε до тех пор, пока компьютер не сможет различать 1 и $1 + \varepsilon$. В этом и во всех других случаях объявления переменных `double`, судя по всему, нет разницы между `double var = a.0` и `double var = a`, по крайней мере компилятор `gcc 10.2` преобразует оба варианта в один и тот же код.

2.2 Вариант 17

В этом варианте следующая функция $\frac{1}{2}\ln(x)$, подсчитать ее значения нужно на отрезке $[0,2;0,7]$. Ряд Тейлора для этой функции –

$$\frac{x-1}{x+1} + \frac{1}{3} \left(\frac{x-1}{x+1} \right)^3 + \dots + \frac{1}{2n+1} \left(\frac{x-1}{x+1} \right)^{2n+1}.$$

С помощью встроенных средств языка Си значения этой функции вычисляются так:

```
double integrated_func(double x) {  
    return (1.0/2.0)*log(x);  
}
```

Подключив библиотеку `math.h`, можно создать функцию, куда передается значение точки x , в которой и вычисляется значение функции. Теперь подсчет значения функции с помощью формулы Тейлора. Раскладывать ничего не надо, ряд уже дан в условии задачи.

```
double taylor(unsigned int n, double x) {  
    double func_sum = 0;  
    for(unsigned i = 0; i <= n; i++)  
        func_sum += (1.0/(2.0*i+1))*pow((x-1)/(x+1), 2*i + 1);  
    return func_sum;  
}
```

В принципе, тут тоже используются команды из `math.h`, но мы вычисляется не функцию на прямую, а сумму ряда Тейлора. В функцию передается количество членов ряда, которые суммируются, и точка x , в которой подсчитывается функция. Чем больше членов, тем, следовательно, сумма ряда ближе к значению, рассчитанному встроенными методами Си. В цикле `for` складываются члены до тех пор, пока их количество не достигнет значения числа n .

```
struct Line step(unsigned iteration, double x, double eps, double (*taylor)(unsigned, double), double  
(*integrated_func)(double)){  
    unsigned c = 0;  
    double taylor_var = taylor(c, x);  
    while ((fabs(taylor_var - integrated_func(x)) > eps * 100) && c < 100){  
        taylor_var = taylor(c, x);  
        c++;  
    }  
    struct Line ans = {.iteration = iteration, .x = x, .integrated = integrated_func(x), .taylor = taylor_var};  
    return ans;  
}  
  
void print_table_line(struct Line line) {  
    printf("%.13ft| %.13ft| %.13ft| %d\n", line.x, line.taylor, line.integrated, line.iteration);  
}  
  
void print_table(unsigned int n, double a, double b, double (*taylor)(unsigned int, double),  
double (*integrated_func)(double)) {  
    double delta = (b - a) / n;
```

```

double eps = find_eps();
double x = a;
printf("x%14s\t| taylor%9s\t| integrated%5s\t| iteration\n", "", "", "");
printf("_____ \n");
for(unsigned i = 0; i <= n; i++, x += delta){
    print_table_line(step(i, x, eps, taylor, integrated_func));
}
printf("_____ \n");
}

```

Начальная функция `print_table`, она принимает на ввод количество отрезков - `n`, отрезок `[a, b]`, ссылки на функцию тейлора - `taylor` и интегрированную - `integrated_func`. Она начинает с расчёта “дельты” - шага между точками, зависящий от введенного `n`, на которое делится начальный отрезок данный в варианте. Потом функция ищет машинный ϵ с помощью вышеуказанной функции. Затем написан вывод “шапки” таблицы. После написан цикл, где находится основная рабочая часть программы, для удобства она вынесена в отдельную функцию `step` (её опишем чуть позже).

Функция `print_table_line` отвечает лишь за вывод результата работы функции `step` в виде строки таблицы, в ней стоит обратить внимание лишь на форматированный вывод, чтоб добиться необходимой точности вывода, иначе будет выведено меньшее количество знаков после запятой.

Структура `Line` создана для удобства передачи и хранения данных из функции `step` т.к. они потенциально могут пригодиться в будущем, а так же чтоб вывести вывод из функции с главной логикой и облегчить её читаемость.

Функция `step` принимает номер итерации - `iteration` (только сохраняется в структуре, в логике функции участие не принимает), точка для которой происходят вычисления - `x`, машинный ϵ - `eps`, ссылки на функцию тейлора - `taylor` и интегрированную - `integrated_func`. Именно тут проверяется сходимость ряда к значению функции, разница между ними должна быть не больше $\epsilon * 100$, если разница слишком большая, увеличивается длина ряда тейлора - `s`, оно уже упоминалось в виде `n` в функции `taylor`.

При этом по условию с ограничена сверху числом 100 => выходим из цикла.

В итоге получаем таблицу с точками `x` с шагом $(b - a) / n$, где `n` вводимое с клавиатуры число, так будет выглядеть `main`:

```

int main() {
    double a = 0.2, b = 0.7;
    unsigned n;
    scanf("%d", &n);
    print_table(n, a, b, taylor, integrated_func);
    return 0;
}

```

Концы отрезка закреплены вариантом, вводить с клавиатуры их не требуется, поэтому при запуске программы на стандартный ввод подается только количеств отрезков. Для этого варианта задания получаем на вывод ровную табличку, где-то при заданной точности вывода результаты двух способов равны, а где-то значение по Тейлору меньше настоящего, но точность всё же очень хорошая.

```
10
```

x	taylor	integrated	iteration
0.20000000000000	-0.8047189562170	-0.8047189562171	0
0.25000000000000	-0.6931471805599	-0.6931471805599	1
0.30000000000000	-0.6019864021630	-0.6019864021630	2
0.35000000000000	-0.5249110622493	-0.5249110622493	3
0.40000000000000	-0.4581453659371	-0.4581453659371	4
0.45000000000000	-0.3992538481089	-0.3992538481089	5
0.50000000000000	-0.3465735902800	-0.3465735902800	6
0.55000000000000	-0.2989185003778	-0.2989185003778	7
0.60000000000000	-0.2554128118830	-0.2554128118830	8
0.65000000000000	-0.2153914580462	-0.2153914580462	9
0.70000000000000	-0.1783374719694	-0.1783374719694	10

Число 10 наверху таблицы – количество отрезков. Другими словами, функция в данном случае рассчитана для 11 точек.

Я написала программу, вычисляющую значения в разных точках отрезка при помощи встроенных методов языка Си и с помощью формулы Тейлора. Точность вычисления через формулу Тейлора составляет $100 \cdot \varepsilon$, где $\varepsilon \approx 10^{-16}$. Сложность программы составляет $O(n)$, так как для каждой точки разбиения программа выполняет конечно число шагов, не превышающее определённое значение, которое зависит от n .