

## SOLUTIONS DE L'EXAMEN FINAL

13 janvier 2017

[ durée : 3 heures ]

### Exercice 1 (Géométrie du plan complexe)

On se place dans le plan complexe. Soit l'application  $\phi : \mathbb{C} \setminus \{3i\} \rightarrow \mathbb{C}$  définie par

$$\phi(z) = \frac{z-2}{iz+3} \quad \text{pour } z \neq 3i.$$

a) Déterminer et dessiner l'ensemble  $\phi^{-1}(\mathbb{R})$ .

b) Déterminer et dessiner l'ensemble  $\phi^{-1}(i\mathbb{R})$ .

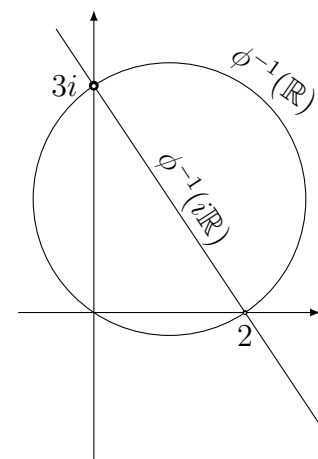
*Indication : Dans les deux questions, vous pouvez déterminer les couples de réels  $(x, y)$  tels que  $z = x + iy$  soit dans l'ensemble recherché.*

**Solution :** Soit  $z = x + iy$  avec  $x, y \in \mathbb{R}$  (comme suggéré dans l'indication), alors

$$\phi(z) = \frac{x + iy - 2}{i(x + iy) + 3} = \frac{(x - 2 + iy)(3 - y - ix)}{x^2 + (3 - y)^2} = \frac{(3x + 2y - 6) + i(x(2 - x) + y(3 - y))}{x^2 + (3 - y)^2}.$$

a) Comme le  $x^2 + (3 - y)^2$  est réel, nous avons  $\phi(z) \in \mathbb{R}$  si et seulement si  $(x(2 - x) + y(3 - y)) = 0 \iff (x - 1)^2 + (y - \frac{3}{2})^2 = 1^2 + \frac{3}{2}^2 = \frac{13}{4}$  et  $(x, y) \neq (0, 3)$ . Ainsi on trouve que  $\phi^{-1}(\mathbb{R})$  est le cercle de centre  $(1, \frac{3}{2})$  et de rayon  $\frac{\sqrt{13}}{2}$  ( $\approx 1,8$ ) privé du point d'affixe  $3i$ .

b) Comme le  $x^2 + (3 - y)^2$  est réel, nous avons  $\phi(z) \in i\mathbb{R}$  si et seulement si  $(3x + 2y - 6) = 0$  et  $(x, y) \neq (0, 3)$ . Ainsi on trouve que  $\phi^{-1}(i\mathbb{R})$  est la droite d'équation  $3x + 2y = 6$  privée du point d'affixe  $3i$ .



**Exercice 2** (Espaces affines et transformations affines)

Soit  $\mathcal{E}$  un espace affine. Pour  $\Omega \in \mathcal{E}$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ , on note  $H_{\Omega,\lambda}$  l'homothétie de centre  $\Omega$  et de rapport  $\lambda \neq 1$ . Et pour  $\vec{v} \in \vec{E}$ , on désigne par  $T_{\vec{v}}$  la translation du vecteur  $\vec{v}$ .

- Déterminer la nature et les paramètres de  $H_{\Omega,\lambda} \circ T_{\vec{v}}$ .
- Déterminer la nature et les paramètres de  $T_{\vec{v}} \circ H_{\Omega,\lambda}$ .
- Soit  $\mathcal{E}$  l'espace affine des polynômes de degré 2. Déterminer l'image de  $P(X) = X^2 + 2X$  par l'homothétie de centre  $\Omega(X) = (X - 1)(X + 1)$  et de rapport  $-2$ .

**Solution :**

Pour  $M \in \mathcal{E}$  nous avons  $H_{\Omega,\lambda}(M) = (1 - \lambda)\Omega + \lambda M$ .

- Pour  $M \in \mathcal{E}$  nous avons  $H_{\Omega,\lambda} \circ T_{\vec{v}}(M) = (1 - \lambda)\Omega + \lambda(M + \vec{v})$ . Ainsi  $H_{\Omega,\lambda} \circ T_{\vec{v}}(M) = (1 - \lambda)(\Omega + \frac{\lambda}{1-\lambda}\vec{v}) + \lambda M = H_{\Omega + \frac{\lambda}{1-\lambda}\vec{v},\lambda}(M)$  est l'homothétie du même rapport  $\lambda$  et de centre  $\Omega + \frac{\lambda}{1-\lambda}\vec{v}$ .
- Pour  $M \in \mathcal{E}$  nous avons  $T_{\vec{v}} \circ H_{\Omega,\lambda}(M) = (1 - \lambda)\Omega + \lambda M + \vec{v}$ . Ainsi  $T_{\vec{v}} \circ H_{\Omega,\lambda}(M) = (1 - \lambda)(\Omega + \frac{1}{1-\lambda}\vec{v}) + \lambda M = H_{\Omega + \frac{1}{1-\lambda}\vec{v},\lambda}(M)$  est l'homothétie du même rapport  $\lambda$  et de centre  $\Omega + \frac{1}{1-\lambda}\vec{v}$ .
- $H_{\Omega,-2}(P) = (1 + 2)\Omega - 2P$ , ainsi l'image de  $P(X)$  par cette homothétie est le polynôme  $3(X - 1)(X + 1) - 2(X^2 + 2X) = X^2 - 4X - 3$ .

**Exercice 3** (Espaces euclidiens et isométries)

On considère l'espace affine  $\mathbb{R}^3$  muni de sa structure euclidienne standard. Soit l'application  $\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , dont l'expression dans la base canonique est

$$\phi(x, y, z) = \frac{1}{3}(-x + 2y + 2z + 3, 2x - y + 2z, 2x + 2y - z).$$

- Montrer que  $\phi$  est une application affine.
- Donner la matrice  $M_{\vec{\phi}}$  de la partie linéaire de  $\phi$ .
- Montrer que  $\phi$  est une isométrie.
- Déterminer la nature et les paramètres de la partie linéaire  $\vec{\phi}$ .
- Déterminer la nature et les paramètres de  $\phi$ .

**Solution :**

- $\phi(x, y, z) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  et donc  $\phi$  est une application de  $\mathbb{R}^3$  de la forme  $X \mapsto AX + B$ , et donc d'après le cours c'est une application affine.

b) D'après la question précédente  $M_{\vec{\phi}} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ .

c) Comme les trois vecteurs colonnes forment une base orthonormée (à vérifier), la matrice  $M_{\vec{\phi}}$  est orthogonale et donc  $\phi$  est une isométrie.

d) Comme  $\det M_{\vec{\phi}} = 1$ , la partie linéaire  $\vec{\phi}$  est une rotation. On trouve facilement que l'ensemble des vecteurs fixes (l'axe de rotation) est  $\langle(1, 1, 1)\rangle$  et que l'angle de rotation  $\theta$  vérifie  $2 \cos(\theta) + 1 = \text{tr } M_{\vec{\phi}} = -1 \implies \theta = \pi \pmod{2\pi}$ . Donc  $\vec{\phi}$  est une symétrie\* axiale d'axe  $\langle(1, 1, 1)\rangle$ .

e) On décompose le vecteur  $(1, 0, 0) = (\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}) + (\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, -\frac{1}{3})$  avec  $(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}) \in \langle(1, 1, 1)\rangle$  et  $(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}) \in \langle(1, 1, 1)\rangle^\perp$ . D'après le cours

$$T_{(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, -\frac{1}{3})} \circ M_{\vec{\phi}} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

est une symétrie axiale d'axe de direction  $\langle(1, 1, 1)\rangle$ . En cherchant ses points fixes qui vérifient  $\frac{1}{3}(-x + 2y + 2z + 2, 2x - y + 2z - 1, 2x + 2y - z - 1) = (x, y, z)$  on trouve que son axe de symétrie est  $(\frac{1}{2}, 0, 0) + \langle(1, 1, 1)\rangle$ . Pour finir on peut dire, d'après le cours, que comme  $(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3})$  est dans la direction de l'axe de rotation de  $T_{(\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, -\frac{1}{3})} \circ M_{\vec{\phi}}$  alors  $\phi$  est une symétrie axiale glissée d'axe  $(\frac{1}{2}, 0, 0) + \langle(1, 1, 1)\rangle$  et de vecteur de translation  $(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3})$ .

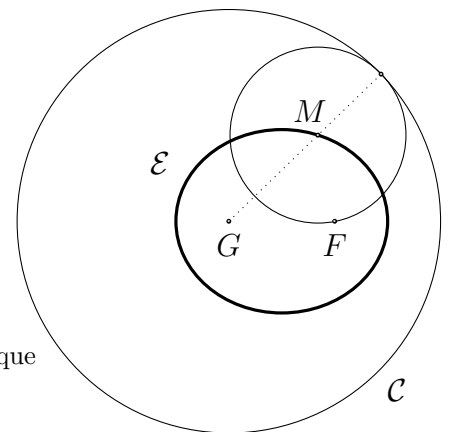
#### Exercice 4 (Coniques)

a) Soient deux cercles  $\mathcal{C}_1$  et  $\mathcal{C}_2$  de centres respectifs  $O_1$  et  $O_2$  et de rayons respectifs  $R_1$  et  $R_2$  avec  $R_1 > R_2$ . Donner et justifier la condition nécessaire et suffisante pour que  $\mathcal{C}_2$  soit tangent intérieurement à  $\mathcal{C}_1$ .

Soient  $F$  et  $G$  deux points du plan euclidien, et  $\mathcal{C}$  un cercle de centre  $G$  et de rayon  $R > d(F, G)$ .

b) On considère l'ensemble  $\mathcal{S}$  des centres  $\Omega$  des cercles tangents intérieurement à  $\mathcal{C}$  et passant par  $G$ . Déterminer et dessiner l'ensemble  $\mathcal{S}$ .

c) On considère l'ensemble  $\mathcal{E}$  des centres  $M$  des cercles tangents intérieurement à  $\mathcal{C}$  et passant par  $F$ . Montrer que cet ensemble est une ellipse, appelée ellipse de cercle directeur  $\mathcal{C}$  et de foyer  $F$ , dont on précisera les paramètres.



\*. Pour dire que  $\vec{\phi}$  est une symétrie, on aurait pu également utiliser le fait que  $M_{\vec{\phi}}$  est symétrique.

- d) Décrire et indiquer sur une figure les points de l'intersection  $\mathcal{S} \cap \mathcal{E}$ .
- e) Est-ce que toute ellipse est l'ellipse d'un certain cercle directeur  $\mathcal{C}$  et d'un certain foyer  $F$ ?

### Solution :

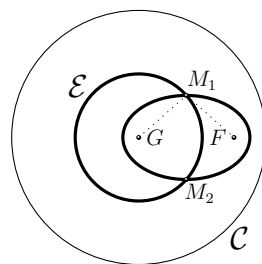
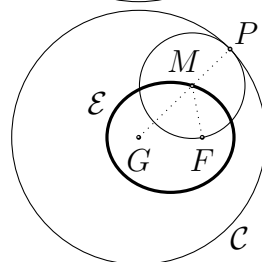
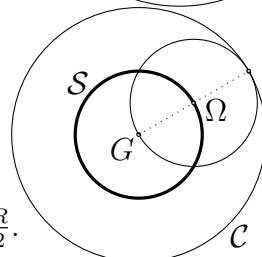
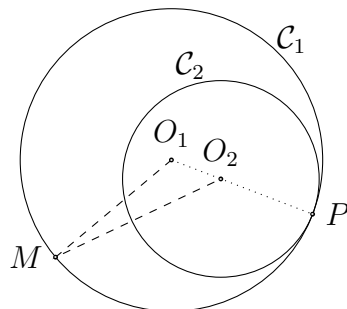
On note  $C(M, r)$  le cercle de centre  $M$  et de rayon  $r$ .

- a) Pour un point  $M \in \mathcal{C}_1$ , par l'inégalité triangulaire, on a  $d(O_2, M) \geq d(O_1, M) - d(O_1, O_2)$ , avec égalité seulement pour  $M \equiv P$  tel que  $O_2 \in [O_1, P]$ <sup>†</sup>. Ainsi  $\mathcal{C}_1$  est extérieur à  $\mathcal{C}_2$  si et seulement si  $\forall M \in \mathcal{C}_1, d(O_2, M) \geq R_2 \iff R_1 - d(O_1, O_2) \geq R_2 \iff d(O_1, O_2) \leq R_1 - R_2$ . Et les deux cercles se touchent (en  $P$ ) si et seulement si cette inégalité est une égalité.
- b) Le cercle  $C(\Omega, r)$  touche intérieurement  $\mathcal{C}$ , d'après la question précédente, si et seulement si  $d(G, \Omega) = R - r$ . Et  $C(\Omega, r)$  passe par  $G$  si et seulement si  $d(G, \Omega) = r$ . Ainsi on trouve  $\Omega \in \mathcal{S} \iff d(G, \Omega) = \frac{R}{2}$ , autrement dit  $\mathcal{S}$  est le cercle de centre  $G$  et de rayon  $\frac{R}{2}$ .
- c) Soit  $P \in \mathcal{C}$  le point de tangence entre un cercle  $C(M, r)$  qui passe par  $F$  et qui touche  $\mathcal{C}$ . Nous avons  $d(M, P) = d(M, F) = r$  et  $d(G, M) = R - r$ , donc  $d(G, M) + d(M, F) = R$ . Ainsi  $M \in \mathcal{E}$ , où  $\mathcal{E}$  est l'ellipse de foyers  $F$  et  $G$  et «longueur de la corde»  $2a = R$ . Réciproquement si  $M \in \mathcal{E}$  alors le cercle  $C(M, r)$  avec  $r = d(M, F)$  touche intérieurement  $\mathcal{C}$  car  $d(G, M) = R - r$ .

On trouve les autres paramètres de l'ellipse  $c = d(F, G)/2$ ,  $b = \sqrt{a^2 - c^2} = \frac{1}{2}\sqrt{R^2 - d(F, G)^2}$ , et finalement  $\varepsilon = \frac{c}{a} = \frac{d(F, G)}{R}$ .

Note : la question précédente correspond au cas particulier  $F \equiv G$ , où  $a = b = \frac{R}{2}$  et  $\varepsilon = 0$ .

- d) Soit  $M \in \mathcal{S} \cap \mathcal{E}$ , alors  $d(F, M) = R - d(G, M) = R - R/2 = R/2 = d(G, M)$ . Donc  $M$  est à l'un des deux points équidistants à  $R/2$  de  $F$  et  $G$ .
- e) La réponse est «oui» car étant donnée une ellipse de foyers  $F$  et  $G$  et de grand rayon  $a$ , d'après la question (c), elle coïncide avec l'ellipse de foyer  $F$  et de cercle directeur  $C(G, 2a)$ .



<sup>†</sup>. Pour  $O_1 \equiv O_2$  les deux cercles ne se touchent pas, et pour  $O_1 \neq O_2$  le point  $P$  est unique.