从零实现大语言模型

Lec4: 模型的训练与自回归解码

Penghao Kuang

SIST, ShanghaiTech ACM, DataTech, Geekpie

2025.11.9

Overview

模型训练: 宏观的系统架构

数据采样模块

训练辅助模块

AdamW 优化器

检查点

训练脚本的启动与参数解码

完整训练脚本的编写

自回归解码

PART1 模型训练:宏观的系统架构

模型训练的过程概览

- 确定迭代优化总步数。对于每步迭代:
 - 从语料库中采样输入文本与标准输出
 - 利用语言模型前向传播
 - 利用前向传播输出与标准输出,计算当前损失函数
 - 根据损失函数,计算各参数的梯度并进行梯度裁剪
 - 根据当前步数进行学习率调度
 - 根据梯度、学习率等参数使用优化器进行参数更新
- 中途建议输出实时状态, 如当前损失函数值等

需要实现的相关模块

- 输入输出 ⇒ 数据采样模块
- 模型输出与标准输出比较 ⇒ 交叉熵损失模块
- 参数梯度 ⇒ 梯度裁剪模块
- 参数优化 ⇒ 学习率调度模块、AdamW 优化器模块
- 检查点模块、传参预解码模块

PART2 数据采样模块

超大语料库的内存问题

回顾 BPE 板块:

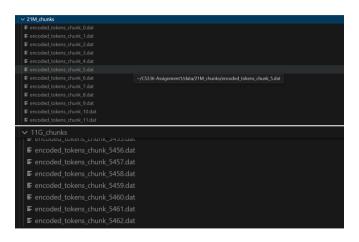
- 训练词表与合并列表后……
- 将语料库编码成一个整数列表……
- 若语料库极为巨大,普通读写操作会将整个列表全部读入内存
- 是否存在一种解决方法,能够只将需要读写的特定部分内容从磁盘读入内存?
- ⇒numpy.memmap: 一种能与磁盘空间直接读写交互的列表。其余方面与普通列表高度相似。
- ⇒ 实现一个 class Memmap_Manager, 包含 def save_as_memmap 与、def load_by_range, 即面向磁盘的读写操作

- 使用 BPE_Tokenizer 的 encode_iterable, 每次只读入单个整数编码(节省内存)。
- 设置列表 buffer 不断读入整数编码。
- buffer 到达一定大小后(如 50W 个编码)作为一个整块写入磁盘。
- buffer 清空,继续读入与整块写入,直至语料库读完。
- 中途可计数该语料库的整数编码总数

```
def save as memmap(self):
    tokenizer=BPE Tokenizer.from files(self.vocab path,self.merge path,self.special tokens)
    buffer=[]
    chunk num=0
    length=0
    with open(self.corpus path) as f:
        encoder=tokenizer.encode_iterable(f)
        for id in encoder:
            length+=1
            buffer.append(id)
            if len(buffer)>=self.chunk size:
                self.save by chunks(buffer.self.chunk size.chunk num)
                chunk num+=1
                buffer=[]
        if len(buffer)>0:
            self.save by chunks(buffer,len(buffer),chunk_num)
            buffer=[]
    print(f"length of corpus in tokens:{length}")
```

- 约定数组类型,以确定读写的数据解析方式
- 约定数组规模 (shape), 以确定磁盘开辟空间大小
- 同普通数组一样操作, 仍然存储在内存
- 显式 flush 操作后写入磁盘,先前内存清空

```
def save_by_chunks(self,token_ids,buffer_len,chunk_num):
    fname="/home/kuangph/CS336-Assignment1/data/"+self.corpus_size+f"_chunks/encoded_tokens_chunk_{chunk_num}.dat"
    dtype=np.int32
    shape=(buffer_len,)
    memmap_arr = np.memmap(fname, dtype=dtype, mode="w+", shape=shape)
    memmap_arr[:] = token_ids[:]
    memmap_arr.flush()
```



试图将如此大规模的列表加载到内存中是灾难性的!

2.def load_by_range

需求: 需要读取编码列表中 [start_idx,end_idx) 的所有元素

- 计算: 该区间覆盖了哪些切分块?
- 只从磁盘中加载相应块上的相应区间到内存中。
- 操作上除了声明 np.memmap 类型,其他与普通列表操作一致。

2.def load_by_range

memmap_arr[idx_in_start:idx_in_end]: 只将此区间内容从磁盘加载到内存

```
def load by range(self.start idx.end idx):
    chunk size=self.chunk size
    start chunk=start idx//chunk size
    end_chunk=end_idx//chunk_size
    idx in start=start idx%chunk size
    idx in end=end idx%chunk size
    token ids=[]
    for chunk in range(start chunk.end chunk+1):
        fname=f"/home/kuangph/CS336-Assignment1/data/"+self.corpus size+f" chunks/encoded tokens chunk {chunk}.dat"
        dtvpe=np.int32
        memmap arr=np.memmap(fname.dtvpe=dtvpe.mode="r")
        if start chunk==end chunk:
            token ids.extend(memmap arr[idx in start:idx in end])
            if chunk==start chunk:
                token ids.extend(memmap arr[idx in start:])
            elif chunk>start chunk and chunk<end chunk:
                token ids.extend(memmap arr[:])
                token ids.extend(memmap arr[:idx in end])
    return token ids
```

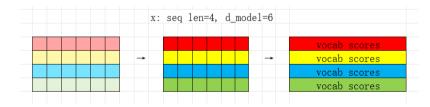
Problem1: 如何采样输入数据?

假设语料库长度为 10, 单个采样序列长度为 4:

- 密集采样: 1234; 2345; 3456; ……
 - 数据量过大。若设置总训练步数不多(即采样次数不多),很有可能无法覆盖语料库后半段的数据。
- 接续采样: 1234; 5678; ……
 - 部分数据缺失。如:无法获得 3456 作为训练输入数据。
- 折中方案: 随机采样
 - 随机取起始点(保证不大于 7),从起始点开始连续采样 4 个字符。
 - 一般同时采样 batch size 个序列,则同时随机取 batch size 个起始点各自采样。

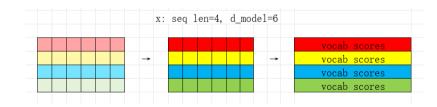
Problem2: 标准输出是什么?

- 矩阵操作的本质是什么?
- 矩阵只是向量的机械拼接 ⇒ 关注单个词向量就等于关注整个矩阵!
- 输入张量 x[*,seq_len,d_model] 经过模型,实际相当于 seq_len 个向量并行经过了同等规则的变换:
 - RMSNorm
 - 对前序 token 吸收注意力信息
 - FFN 升降维操作



Problem2: 标准输出是什么?

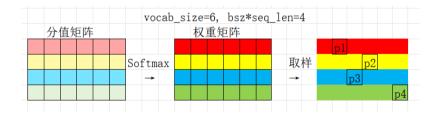
- 每个向量最终线性投影至 vocab_size 规模权重,以此推断下一位置生成什么词
- 所以标准输出应当为语料库中当前位置的下一词!
- 即: 如果输入序列位置为 1234,则标准输出为 2345。



```
class Batch By Memmap:
   def init (self,memmep manager:Memmap Manager):
       self.memmap manager=memmep manager
   def get batch(self.bsz.seq len.dataset length.device=None):
       max start idx=dataset length-seq len
       start indices=np.random.randint(0,max start idx,bsz)
       x=np.array([self.memmap manager.load by range(i,i+seq len) for i in start indices],dtype=np.int64)
       y=np.array([self.memmap_manager.load_by_range(i+1,i+seq_len+1) for i in start_indices],dtype=np.int64)
       x=torch.tensor(x.dtvpe=torch.long.device=device)
       v=torch.tensor(v,dtvpe=torch.long.device=device)
       return (x,y)
```

PART3 训练辅助模块

- Transformer 输出规模为 [bsz,seq_len,vocab_size]。即: 共有 (bsz*seq_len) 个输出预测,每个预测都是"下一位置各词的可能性分值" si
 (1 ≤ i ≤ (bsz*seq_len)),下同
- 对 (bsz*seq_len) 个可能性做 Softmax 归一化,得到可能性权重分布 pi
- 对所有正确取样位置的可能性权重取-log 得 /j, 求均值即为交叉熵损失
- 即: $Loss = Mean\{-logp_j\} = Mean\{-logSoftmax(s_j)\}$



数值隐患: 如果 p_i 过小被近似为 0?

(如 token1 的 6 词权重分数为 100, -1,1,5,2,1000)

 \Rightarrow 计算结果为: log0 = NAN!

公式推导:

$$logSoftmax(s_j) = log \frac{exp(s_j)}{\sum exps_k}$$

$$= log \frac{exp(s_j - s_{max})}{\sum exp(s_k - s_{max})}$$

$$= (s_j - s_{max}) - log(\sum exp(s_k - s_{max}))$$

```
class Log Softmax():
   def init (self,dim:int=-1):
       self.dim=dim
   def forward(self,x:torch.Tensor)->torch.Tensor:
       x max=torch.max(x,dim=self.dim,keepdim=True).values
       x=x-x max
       x exp=torch.exp(x)
       x_exp_sum=torch.sum(x exp,dim=self.dim,keepdim=True)
       return x-torch.log(x exp sum)
```

```
class Cross Entropy Calculator:
    def init (self):
       self.log softmax=Log Softmax(dim=-1)
    def forward(self,inputs:torch.Tensor,targets:torch.Tensor)->torch.Tensor:
        inputs=inputs.reshape(-1,inputs.shape[-1])
        inputs=-self.log softmax.forward(inputs)
       targets=targets.reshape(-1)
        selected=inputs[torch.arange(inputs.shape[0]),targets]
        loss=torch.mean(selected,dim=0)
        return loss
```

2.class Gradient_Clipper

假设一个模型的所有参数来源为 5 个 Linear_Transform(5D to 5D),则该模型共有 5 个参数张量(均为 5*5 规模)

假设一轮反向传播过后,5 个参数张量的梯度均为:

令参数张量为 p_1, p_2, p_3, p_4, p_5 ,则我们认为总 L2 范数为: $\sqrt{\sum \|p_i\|_2} = 11.18$

2.class Gradient_Clipper

- 梯度过大往往会导致优化方向偏离
- 我们需要控制参数梯度的总 L2 范数大小 g
- 假设我们可接受的上限为 max_norm=0.01:
- 所有参数必须乘缩放系数 $\frac{max_norm}{g+\epsilon}$, 以保证梯度总 L2 范数大小合理
- 裁剪后各参数的梯度为:

```
tensor([[0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009], [0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009], [0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009], [0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009], [0.0009, 0.0009, 0.0009, 0.0009]]
```

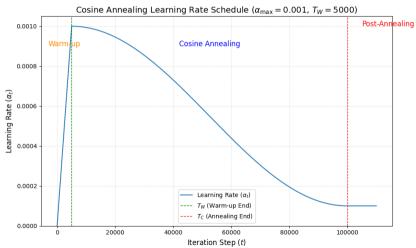
2.class Gradient_Clipper

```
class Gradient_Clipper:
    def __init__(self,max_norm:float):
        self.max_norm=max_norm

def clip(self,parameters):
    total_norm=torch.sqrt(sum(p.grad.data.norm(2)**2 for p in parameters if p.grad is not None))
    for p in parameters:
        if p.grad is None:
            continue
        if total_norm<=self.max_norm:
            continue
        clip_factor=self.max_norm/(total_norm+le-6)
        p.grad.data=p.grad.data*clip_factor</pre>
```

3.class Learning_Rate_Scheduler

在模型训练的全过程中, 学习率并非一成不变:





3.class Learning_Rate_Scheduler

```
class Learning Rate Scheduler:
    def init (self):
        pass
    def get lr(self,step,lr max,lr min,Tw,Tc)->float:
        if step<Tw:
            lr=lr max*step/Tw
        elif step>Tc:
            lr=lr min
        else:
            lr=lr min+0.5*(1+math.cos(math.pi*(step-Tw)/(Tc-Tw) ) )*(lr max-lr min)
        return lr
```

PART4 AdamW 优化器

1.torch.optim.Optimizer 基类

任何自定义优化器的实现都继承自 torch.optim.Optimizer 基类 Optimizer 基类提供对于模型所有参数的两级管理:

- self.param_groups: 对参数分组。每组参数可设置不同的学习率等特征。(第一级管理: 参数分组,组内共享某些状态)
- 每个 param_groups 中至少有默认键值对: "params", 对应一个参数列表。此外还可自定义 "Ir" 等键值对。
- 对于参数列表中的每个参数,也可设置自身的各种状态。如迭代步数 "step"。(第二级管理:参数自身更精细的状态)

1.torch.optim.Optimizer 基类

```
class AdamW Optimizer(torch.optim.Optimizer):
   def init (self,parameters,lr:float,weight decay:float,betas,eps:float):
       param groups=
                "params":parameters,
                "lr":lr
       super(AdamW Optimizer, self). init (param groups, {})
       self.weight decay=weight decay
       self.beta1=betas[0]
       self.beta2=betas[1]
       self.eps=eps
       for group in self.param groups:
            for p in group["params"]:
                self.state[p]={
                    "m":torch.zeros like(p.data),
                    "v":torch.zeros like(p.data),
                    "step": torch.tensor(0.0, device=p.device)
```

2.class AdamW_Optimizer

```
 \begin{split} & \mathbf{Algorithm \ 1} \ \mathbf{AdamW} \ \mathbf{Optimizer} \\ & \mathbf{init}(\theta) \ (\mathbf{Initialize} \ \mathbf{learnable} \ \mathbf{parameters}) \\ & m \leftarrow 0 \ (\mathbf{Initial} \ \mathbf{value} \ \mathbf{of} \ \mathbf{the} \ \mathbf{first} \ \mathbf{moment} \ \mathbf{vector}; \ \mathbf{same} \ \mathbf{shape} \ \mathbf{as} \ \theta) \\ & v \leftarrow 0 \ (\mathbf{Initial} \ \mathbf{value} \ \mathbf{of} \ \mathbf{the} \ \mathbf{second} \ \mathbf{moment} \ \mathbf{vector}; \ \mathbf{same} \ \mathbf{shape} \ \mathbf{as} \ \theta) \\ & v \leftarrow 0 \ (\mathbf{Initial} \ \mathbf{value} \ \mathbf{of} \ \mathbf{the} \ \mathbf{second} \ \mathbf{moment} \ \mathbf{testimate}) \\ & m \leftarrow \beta_1 \mathbf{m} + (1 - \beta_1)g \ (\mathbf{Update} \ \mathbf{the} \ \mathbf{first} \ \mathbf{moment} \ \mathbf{estimate}) \\ & m \leftarrow \beta_2 \mathbf{v} + (1 - \beta_2)g^2 \ (\mathbf{Update} \ \mathbf{the} \ \mathbf{second} \ \mathbf{moment} \ \mathbf{estimate}) \\ & v \leftarrow \beta_2 \mathbf{v} + (1 - \beta_2)g^2 \ (\mathbf{Update} \ \mathbf{the} \ \mathbf{second} \ \mathbf{moment} \ \mathbf{estimate}) \\ & \alpha_t \leftarrow \alpha \frac{1 - (\beta_1)^2}{1 - (\beta_1)^2} \ (\mathbf{Compute} \ \mathbf{adjusted} \ \alpha \ \mathbf{for} \ \mathbf{iteration} \ t) \\ & \theta \leftarrow \theta - \alpha_t \frac{m}{\mathbf{v} + \mathbf{e}_t} \ (\mathbf{Update} \ \mathbf{the} \ \mathbf{parameters}) \\ & \theta \leftarrow \theta - \alpha_t \theta \ (\mathbf{Apply} \ \mathbf{weight} \ \mathbf{decay}) \\ & \mathbf{end} \ \mathbf{for} \end{aligned}
```

```
def step(self):
    for group in self.param groups:
        for p in group['params']:
            if p.grad is None:
            grad=p.grad.data
            state=self.state[p]
            m.v.step=state["m"].state["v"].state["step"]
            if not isinstance(step.torch.Tensor):
                step=torch.tensor(float(step),device=p.device)
                state["step"]=step
            current 1r=group.get("1r")
            m=m*self.beta1+(1-self.beta1)*grad
            v=v*self.beta2+(1-self.beta2)*(grad**2)
            step=step+1
            alpha t=current lr*(math.sgrt(1-self.beta2**step)/(1-self.beta1**step))
            p.data=p.data-alpha t*(m/(torch.sgrt(v)+self.eps))-current lr*self.weight decay*p.data
            self.state[p]["m"]=m
            self.state[p]["v"]=v
            self.state[p]["step"]=step
```

PART5 检查点

1. 如何获取所有参数?

• torch 中自带 state_dict() 功能, 可将该 torch 模块的所有参数以字典形式存储

```
transformer blocks.0.RMSNorm Attn.g torch.Size([512])
transformer blocks.0.RMSNorm FF.g torch.Size([512])
transformer blocks.0.Multihead Attn.g proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.0.Multihead Attn.k proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.0.Multihead Attn.v proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.0.Multihead Attn.o proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.0.Multihead Attn.rope.cos values torch.Size([1, 128, 32])
transformer blocks.0.Multihead Attn.rope.sin values torch.Size([1, 128, 32])
transformer blocks.0.Feed Forward.linear w1.linear matrix torch.Size([512. 2048])
transformer blocks.0.Feed Forward.linear w3.linear matrix torch.Size([512, 2048])
transformer blocks.0.Feed Forward.linear w2.linear matrix torch.Size([2048, 512])
transformer blocks.1.RMSNorm Attn.g torch.Size([512])
transformer blocks.1.RMSNorm FF.g torch.Size([512])
transformer blocks.1.Multihead Attn.g proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.1.Multihead Attn.k proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.1.Multihead Attn.v proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.1.Multihead Attn.o proj.linear matrix torch.Size([512, 512])
transformer blocks.1.Multihead Attn.rope.cos values torch.Size([1, 128, 32])
transformer blocks.1.Multihead Attn.rope.sin values torch.Size([1, 128, 32])
transformer blocks.1.Feed Forward.linear w1.linear matrix torch.Size([512, 2048])
transformer blocks.1.Feed Forward.linear w3.linear matrix torch.Size([512, 2048])
transformer_blocks.1.Feed_Forward.linear_w2.linear_matrix torch.Size([2048, 512])
final norm.g torch.Size([512])
final layer.linear matrix torch.Size([512, 10000])
```

2. 如何加载所有参数?

• torch 中自带 load_state_dict() 功能,可将该 torch 模块的所有参数的值从一个 state_dict 字典当中加载。前提是二者能完全匹配!

3.class Checkpoint_Manager

• 需要存储的对象: 模型参数、优化器参数、当前迭代步数

```
def save(self,model,optimizer,iteration,save path):
    import os
    os.makedirs(os.path.dirname(save path), exist ok=True)
    state model=model.state dict()
    state optimizer=optimizer.state dict()
    checkpoint={
        "model":state model,
        "optimizer":state optimizer.
        "iteration":iteration
    torch.save(checkpoint, save path)
```

3.class Checkpoint_Manager

• 需要加载的对象: 模型参数、优化器参数、当前迭代步数

```
def load(self,src path,model,optimizer=None):
    checkpoint=torch.load(src path)
    state model=checkpoint["model"]
    if optimizer is not None:
        print(f"optimizer is not none")
        state optimizer=checkpoint["optimizer"]
    iteration=checkpoint["iteration"]
    model.load state dict(state model)
    if optimizer is not None:
        optimizer.load state dict(state optimizer)
    return iteration
```

PART6 训练脚本的启动与参数解码

到此为止……

我们梳理出了:

- 模型各模块的架构与传参
- 训练各模块的实现与传参
- 关于传参……

我们如何规定这些参数的具体值,并有效传给各个模块?

1. 训练脚本的启动

- 我们可以直接在训练脚本中为各参数赋值
- 当训练脚本非常复杂,各功能模块将变得含混不清
- 我们习惯专门用一个 bash 脚本承载需要的参数值,并启动训练脚本的运行

1. 训练脚本的启动

```
pvthon /home/kuangph/CS336-Assignment1/cs336 basics/run clm.pv \
    --d model 512 \
    --num heads 8 \
   --d ff 1344 \
    --vocab size 32000 \
   --num layers 8\
   --max seq length 256 \
   --sea length 256 \
   --batch size 48 \
   --theta 100000 \
   --device cuda \
    --num epochs 1.5 \
   --lr min 1e-5 \
   --warmup ratio 0.05 \
   --warmfix_ratio 0.9 \
   --chunk size 500000 \
   --vocab path /home/kuangph/CS336-Assignment1/data/vocab 32000.txt \
   --merges path /home/kuangph/CS336-Assignment1/data/merges 32000.txt \
   --log interval 100 \
   --save interval 500 \
   --weight decay 0.01 \
   --betas 0.9 0.95 \
   --eps 1e-8 \
    --max norm 1.0
```

- 相当于在终端输入了一个完整的命令行(python运行及附带的参数)
- 对于运行的 python 程序(训练脚本),需要有将附带参数解码为实际值的模块

2. 参数解码

```
parse bash args():
parser=argparse.ArgumentParser()
parser.add argument("--d model",type=int,default=512)
parser.add argument("--num heads".type=int.default=8)
parser.add argument("--d ff".type=int.default=1344)
parser.add argument("--vocab size".type=int.default=32000)
parser.add argument("--num layers",type=int,default=6)
parser.add argument("--max seg length".type=int.default=512)
parser.add argument("--seq length", type=int, default=256)
parser.add argument("--batch size",type=int,default=32)
parser.add argument("--theta".type=int.default=100000)
parser.add argument("--device".type=str.default="cuda")
parser.add argument("--num epochs".type=float.default=10)
parser.add argument("--lr".type=float.default=1e-4)
parser.add argument("--lr min".type=float.default=1e-5)
parser.add argument("--warmup ratio".type=float.default=0.1)
parser.add_argument("--warmfix_ratio",type=float.default=0.9)
```

```
parser.add_argument("--chunk_size",type=int,default=500000)
parser.add_argument("--vocab_path",type=str,default="data/vocab_32000.txt")
parser.add_argument("--merges_path",type=str,default="data/merges_32000.txt")
parser.add_argument("--special_tokens", type=str, nargs="*", default=["<|endoftext|>"])
parser.add_argument("--corpus_size",type=str)

parser.add_argument("--log_interval",type=int)
parser.add_argument("--save_interval",type=int)
parser.add_argument("--weight_decay",type=float,default=0.01)
parser.add_argument("--betas",type=float,nargs="*", default=(0.9,0.95)))
parser.add_argument("--eps",type=float,default=1e-8)

parser.add_argument("--max_norm",type=float,default=1e-8)

return args
```

2. 参数解码

```
args=parse bash args()
d model=args.d model
num heads=args.num heads
d ff=args.d ff
vocab size=args.vocab size
num layers=args.num layers
max_seq_length=args.max_seq_length
seq length=args.seq length
batch size=args.batch size
theta=args.theta
dtype=torch.float32
device=args.device
```

PART7 完整训练脚本的编写

模型训练的过程概览

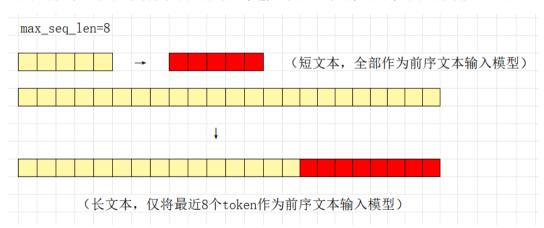
- 接收参数, 建立各模型模块与训练模块
- 确定迭代优化总步数, 开始逐步迭代。
- 对于每步迭代:
 - 从语料库中采样输入文本与标准输出
 - 利用语言模型前向传播
 - 利用前向传播输出与标准输出,计算当前损失函数
 - 根据损失函数,计算各参数的梯度并进行梯度裁剪
 - 根据当前步数进行学习率调度
 - 根据梯度、学习率等参数使用优化器进行参数更新
- 中途建议输出实时状态, 如当前损失函数值、当前文本预测情况等

代码讲解与实操演示

PART8 自回归解码

输入文本的确定

训练过程中,往往采样固定长度的文本输入模型。但解码文本总长度可能无法预知。



输出值的取样

训练过程中,我们需要获知所有位置的输出以计算损失值; 解码过程中,我们只需关注"下一词是什么"!



从 vocab scores 到 token 采样

接收到 vocab scores 后:

- 重复惩罚: 最近刚出现的 token 分数削减, 以避免重复输出同一个词
- 温度采样:将所有 scores 同时缩放相同倍数,使得 softmax 差距更大/更小
- Softmax: 将 scores 转化成概率分布
- 按照分布的概率随机采样,作为下一个 token

从 vocab scores 到 token 采样



数据采样模块

代码讲解与实操演示

谢谢!