# MIC编程介绍

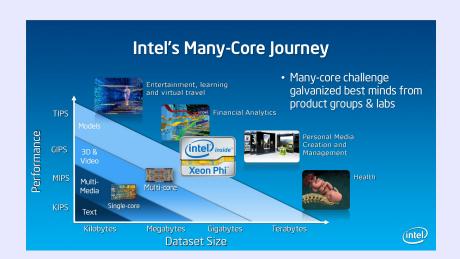
#### 崔涛 tcui@lsec.cc.ac.cn

中国科学院数学与系统科学研究院

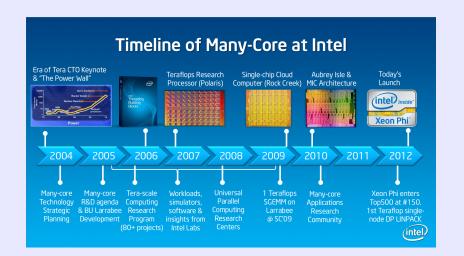


(ICMSEC) MIC 1 / 16

## Intel's Many Core



## Intel's Many Core



## 什么是MIC

英特尔至强融核Xeon Phi,采用MIC(Intel Many Integerated Core)架构,用于高性能并行计算。MIC基于X86架构,支持多种并行模型,OpenMP、pThread、OpenCL、MPI等并行编程语言,采用C、C++和Fortran三种

语言进行软件移植开发、特点以编程简单(引语方式)著称,工具链丰富。

Xeon Phi的第一代产品的架构代号为"Knights Corner"。Knights Corner采用Intel 2012开始使用的3D"三门"晶体管技术,使用22nm工艺制造,MIC卡含有50个以上的核,每个核可以支持4个线程,双精性能超过1TFlops,含有512bit的向量宽度,支持8个双通道GDDR内存控制器,内存大小为6GB或8GB。



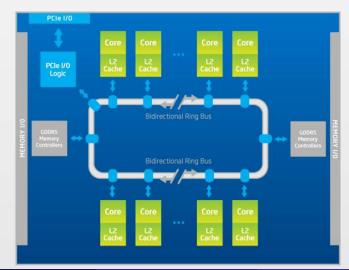
## 术语解析 1

- MIC Intel Many Integrated Core
- Inte Xeon Phi MIC产品家族品牌名称,英特尔至强融核。
  - KNC Knights Corner.第一代至强融核协处理器。
  - Host 主机。安装了MIC协处理器的Inter至强处理器平台。
  - Target 与Host对应,指协处理器及相应的Host端运行时环境。
    - μOS 运行于MIC协处理器上的基于GNU Linux构建的操作系统及工具。
    - ISA Instruction Set Architecture,指令级架构。
    - VPU Vector Processing Unit,向量处理单元。
    - SPU Scalar Processing Unit,向量处理单元。
    - Ring 片上双向环形高速互联总线。
    - CRI The Core Ring Interface, 内核环形总线接口,是内核与片上环形总线的接口。
- offload Compiler 可编译生成同时运行在Host和Target端的二进制文件的异构编译器。

5 / 16

# Kight Corner协处理器微架构

#### Intel® Xeon Phi™ Coprocessor Block Diagram



# 查看MIC信息 I

● 查看是否按安装MIC卡:

```
[xxx@mic]$lspci|grep -i co-processor
```

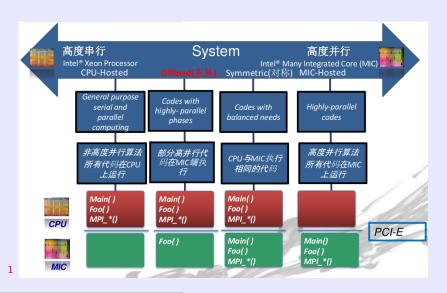
• 查看MIC卡相关信息micinfo,例如

```
[xxx@mic]$micinfo | grep Active | head -1 | awk '{ print $7 }'
```

● 查看MIC卡状态micsmc,例如

```
[xxx@mic]$micsmc -m | grep 'Total Memory' | head -1 | awk '{ print '
```

## 应用模式



<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>From: MIC众核技术解析及应用案例分析,吴庆,浪潮,2013 💣 🔻 🖫 📲 🔻 🤊 🤉 🔻

(ICMSEC) MIC 8 / 16

# MIC常用编程模式

- native模式 (MIC原生模式)
- offload模式(CPU为主MIC为辅模式)
- 对称模式 (MPI模式)
  - 将MIC视为一个计算结点。
  - CPU和MIC同时参与计算。
  - CPU和MIC之间通过MPI交互。
  - 编译同native模式。

# Native模式

MIC卡拥有自己的操作系统和IP地址,因此MIC支持卡上运行模式,即将程序和数据手工传输到MIC卡上,并直接在MIC卡上运行。在卡上运行的程序。该模式通常用于程序的整体算法是并行或部分代码可以CPU运行,但传输、同步开销过大的情况。

- OpenMP并行,不用改变任何代码。
- 在Host上的编译选项: -mmic
- 将程序和数据从Host上传Target: scp或NFS共享
- 登录MIC卡,设置LD\_LIBRARY\_PATH等变量。
- 直接运行程序。

(ICMSEC) MIC 10 / 16

## offload模式运行过程

Offload模式适用于串行程序中还有部分高并行度的程序,类似OpenMP编程。程序运行经历如下过程:

- 程序启动,在CPU端运行主函数。
- 程序运行到"offload"代码段。
- 监测MIC是否存在,若在则用MIC版本代码,若部在则调用CPU版本。
- 如果第一次运行MIC程序,则驱动程序唤醒MIC卡。
- 在MIC卡上加载MIC版本代码。
- 驱动程序将数据从CPU内存拷贝到MIC端内存。
- CPU端程序暂停, MIC端程序开始执行。
- MIC端的程序运行完成后,将数据从MIC端拷贝到CPU端。
- MIC卡恢复低功耗状态, CPU端程序恢复运行。
- 程序结束。

#### Offload语法 L

MIC编程中最基本的语法就是offload语句,offload语句的作用为将程序和数据 由CPU端传递到MIC端,并在MIC上执行,offload语法为:

• C/C++:

```
#pragma offload target(mic: id) in(...) out(...)
```

Fortran:

```
!dec$ OFFLOAD target(mic: id) in(...) out(...)
```

或:

```
!DIR$ OFFLOAD BEGIN target(mic: id) in(...) out(...)
```

!DIR\$ END OFFI.OAD

target指定在哪块卡上运行,id代表设备编号,如果id等于-1,系统将自动选择一块 计算设备(现在来说只有MIC卡),如果没有符合要求的设备(如只有CPU),程序将 退出并报错:如果id大于等于0,程序将offload到相应的id号MIC上。关键 字in()、out()、inout()、nocopy()的语法:

关键字可以没有或多个。有多个时,可以连续书写,之间用逗号或空格隔开。

(ICMSEC) MIC 12 / 16

#### Offload语法 II

- 括号内参数为变量名,可以是数组名、指针或普通变量,变量之间用逗号隔开。
- 变量为指针时,需要在变量后加上:length(n),n为动态数组元素个数。
- 指针变量除加length关键字,还可以添加:
  - alloc\_if() 如果条件为真则为变量开辟内存空间。
  - free\_if() 如果条件为真则释放变量内存空间。
    - align() 参数为正整数,必须为2的正整数次幂,使得在设备端开辟的前述 变量以该正整数长度对齐。
    - alloc()参数是数组名,其含义为创建指定的部分内存空间。
    - into() 将数组从主机端拷贝到设备端的另外一个数组。只能在相同维度的数组间传递数据。
- 传输数组的一部分:

#pragma offload target(mic) in(p[5:20]:into(p2[10:25]))

## 变量或函数声明 |

利用offload模式在MIC卡上编程时,offload内调用的函数必须进行特别声明:

• C/C++:

```
__attribute__((target(mic))) 函数或变量声明
```

或

\_\_declspec(target(mic)) 函数或变量声明

• Fortran:

!DIR\$ attributes offload:target-name::routine名或变量名

## 编译运行

- 编译:
  - 编译器: Intel Compiler(icc、ifort)
  - CPU+MIC程序编译选项: DEFAULT 或-offload-build
  - CPU only程序编译选项: -no-offload
- 运行
  - 直接运行: ./prog
  - 运行时查看信息: env H\_TRACE=1 ./prog
  - 查看MIC运行时间: env H\_TIME=2 ./prog

(ICMSEC) MIC 15 / 16

## 参考书

#### 参考文献

- 王恩东等,《MIC高性能计算编程指南》,中国水利水电出版 社,2012
- 2 Intel Xeon Phi Coprocessor System Software Developers Guide

(ICMSEC) MIC 16 / 16