气压+NRF组网+语音+LCD

气压+NRF组网+语音+LCD

2019.4.25

2019.4.26

2019.5.3

2019.5.4

2019.5.6

语音模块

NRF引脚图

笔记

2019.4.25

- 了解模块信息。
- 工作计划:
 - 测试电路板是否正常 (烧录源HEX文件,确认是否正常工作,否则找出异常的原因)
 - 。 阅读模块文档。

2019.4.26

- 工作日志
 - 修改发送2的程序,回去烧录试试。

2019.5.3

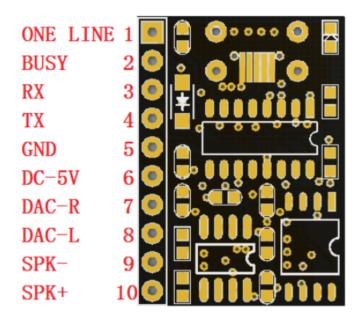
- 语音指令
 - 0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x01, 0xB4, 左低 0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x02, 0xB5, 左高
 - 0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x03, 0xB6, 左低 0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x04, 0xB7, 左高
- 待解决问题
 - 。 数据获取以及显示的时间
 - 。 采用串口播放音频, 音频播放会有冲突

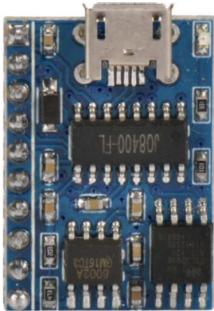
2019.5.4

- 思路
 - o 不可能同时过高又过低,所以那个应该使用else语句,这样也解决了出现0x0E的问题。
 - 不使用 "-"来作为清空,来判断,应该独立设置一个flag来判断是否进入baojing函数,同时不能清空数组,LCD显示不好看。

语音模块

• 引脚图:

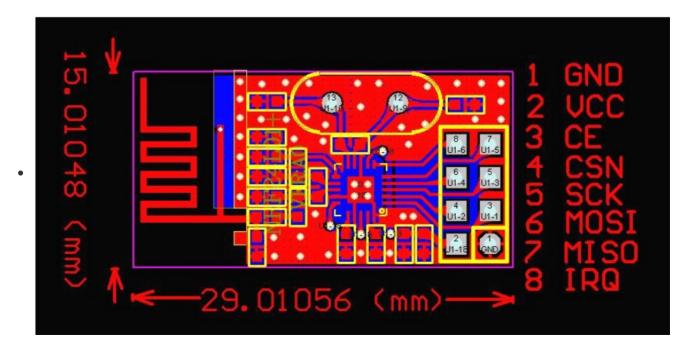




• 控制命令

```
// 语音播放指令列表
unchar audio_left_low[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x01, 0xB4, 0xFF};
unchar audio_left_high[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x02, 0xB5, 0xFF};
unchar audio_right_low[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x03, 0xB6, 0xFF};
unchar audio_left_low_right_low[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x04, 0xB7, 0xFF};
unchar audio_left_high_right_high[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x05, 0xB8, 0xFF};
unchar audio_left_high_right_low[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x06, 0xB9, 0xFF};
unchar audio_left_low_right_high[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x07, 0xBA, 0xFF};
unchar audio_left_low_right_high[] = {0xAA, 0x07, 0x02, 0x00, 0x08, 0xBB, 0xFF};
```

NRF引脚图



笔记

• Nrf24l01 二对一通讯 左右测量 语音笔记

功能描述

两个从机测量左右胎压,将数据通过nrf发送出来。主机接收左右从机的实时气压。并分别进行判断,是否在合格区间之内,否则进行对应的语音警报。

语音警报

- · 每一个数据异常发生后,只可能有两种状态,过高或过低,不可能同时过高同时过低。
- 。 设置异常状态位,第一位表示左边过高,第二位表示左边过低。第三位表示右边过高,第四位表示右边过 低,这样,将产生有8种状态。
 - 左高
 - 左低
 - 右高
 - 右低
 - 左高右高
 - 左低右低
 - 左高右低
 - 左低右高
- 。 之后对状态位进行判断, 然后发送对应指令。
- 检测语音模块BUSY引脚,高电平表示正在播放,则return。

• 语音设置延迟问题

- 从语音发送指令到模块开始播放,busy置高,之间存在时间间隙,其中主函数一直在发送指令,导致喇叭 哒哒叫。故在这里设置了一个延时器。
- 观察了语音模块反应,大概哒哒了7.8下才播放,所以等待8次后才进行指令发送,后边调试后,设置为20。

• Nrf清空, LCD显示问题

- 。 使用左右计数变量,每一次轮循中未接收到数据,则加一,超过阈值则清空,即设为-。 两个通道,当1通 道收到值时,将2的超时计数器加一。反之同样。
- 当没有收到数据时,两个都加一。在最后进行超时判断,并清空。约20次较为合适。