МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ

ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «СЕВЕРО-КАВКАЗСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Кафедра инфокоммуникаций «Цифровая обработка бинарных изображений»

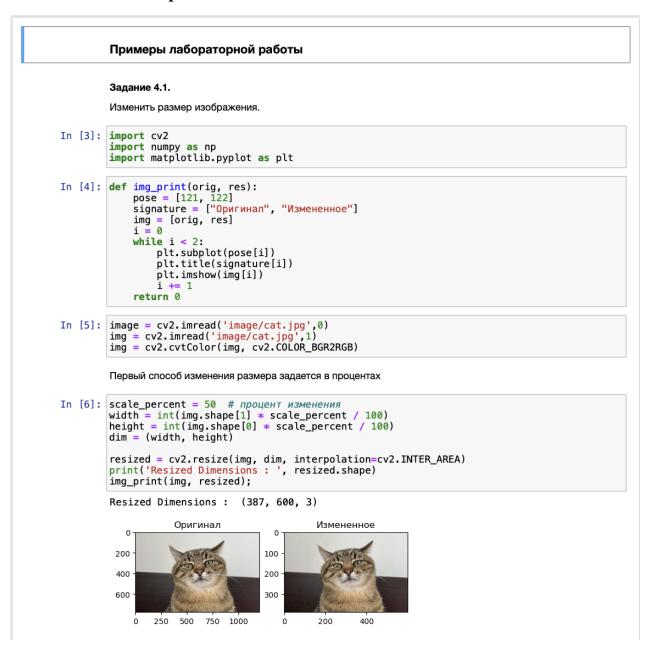
Отчет по лабораторной работе № 10 (4)

по дисциплине «Технологии распознавания образов»

	(подпись)
Проверил Воронкин Р.А.	
Работа защищена « »	2023г.
Подпись студента	
Кучеренко С. Ю. « » 20	023г.
Выполнил студент групп	ы ПИЖ-б-о-21-1

Цель работы: изучить основные операции геометрических преобразований изображений, такие как изменение размера, сдвиг, вращение, аффинное преобразование и т. д.

Выполнение работы:

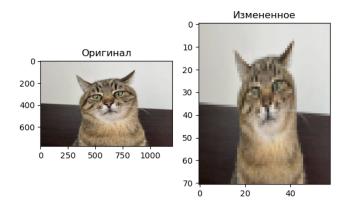


Второй способ изменения размера задается вручную

```
In [7]: print('Original Dimensions : ',img.shape)
width = 58
height = 71
dim1 = (width, height)

# resize image
resized1 = cv2.resize(img, dim1, interpolation=cv2.INTER_AREA)
print('Resized Dimensions : ', resized1.shape)
img_print(img, resized1);
```

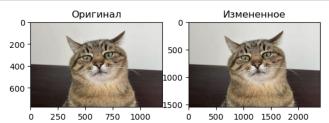
Original Dimensions: (775, 1200, 3) Resized Dimensions: (71, 58, 3)



Третий способ: задается коэффициентом масштабирования

```
In [8]: res = cv2.resize(img,None,fx=2, fy=2, interpolation = cv2.INTER_CUBIC)

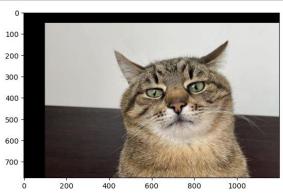
#0R
#height, width = img.shape[:2]
#res = cv2.resize(img,(2*width, 2*height), interpolation = cv2.INTER_CUBIC)
img_print(img, res);
```



Задание 4.2.

Определить размер изображения и сдвинуть изображение на 100 столбцов и 50 строк.

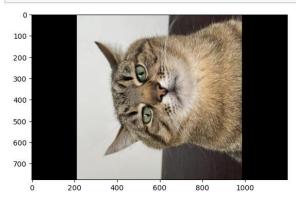
```
In [9]: rows,cols,colors = img.shape
M = np.float32([[1,0,100],[0,1,50]])
dst = cv2.warpAffine(img,M,(cols,rows))
plt.imshow(dst);
```



Задание 4.3.

Определить размер изображения, его центр и повернуть его на 90 градусов.

```
In [10]: M = cv2.getRotationMatrix2D((cols/2,rows/2),90,1)
dst = cv2.warpAffine(img,M,(cols,rows))
plt.imshow(dst);
```



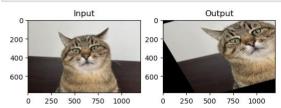
Задание 4.4.

Определить размер изображения, задать 3 точки, изменить их координаты и провести аффинное преобразование всего изображения по этим точкам.

```
In [11]: pts1 = np.float32([[50,50],[200,50],[50,200]])
    pts2 = np.float32([[10,100],[200,50],[100,250]])

M = cv2.getAffineTransform(pts1,pts2)
    dst = cv2.warpAffine(img,M,(cols,rows))

plt.subplot(121),plt.imshow(img),plt.title('Input')
    plt.subplot(122),plt.imshow(dst),plt.title('Output')
    plt.show()
```



Задание 4.5.

Провести охват изображения в прямоугольник, повернутый так, чтобы площадь этого прямоугольника была минимальной

```
In [14]: image = cv2.imread('image/star.png',0)
    plt.axis('off')
    plt.imshow(image);
```



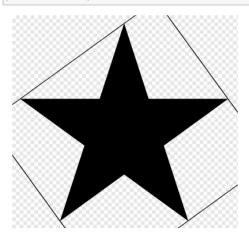
```
In [15]: ret, thresh = cv2.threshold(image, 127, 255, cv2.THRESH_BINARY)
contours, hierarchy = cv2.findContours(thresh, 1, 1)

cnt = contours[0]
rect = cv2.minAreaRect(cnt)

box = cv2.boxPoints(rect)
box = np.int0(box)

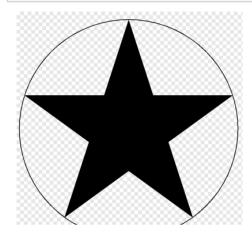
imp = cv2.drawContours(image, [box], 0, (0, 0, 255), 2)
imp = cv2.cvtColor(imp, cv2.COLOR_BGR2RGB)

plt.axis('off')
plt.imshow(imp);
```



Задание 4.6.

Провести охват изображения в круг.

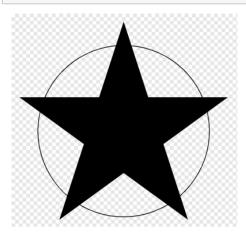


Задание 4.7.

Провести охват изображения в эллипс, повернутый так, чтобы площадь этого эллипса была минимальной.

```
In [18]: image = cv2.imread('image/star.png',0)
    ellipse = cv2.fitEllipse(cnt)
    imag = cv2.ellipse(image,ellipse,(0,255,0),2)

imag = cv2.cvtColor(imag, cv2.COLOR_BGR2RGB)
    plt.axis('off')
    plt.imshow(imag);
```



Задание 4.8.

Провести прямую линию вдоль оси симметрии изображения.

```
In [19]: image = cv2.imread('image/star.png',0)

ret, thresh = cv2.threshold(image, 127, 255, cv2.THRESH_BINARY)
inv = cv2.bitwise_not(thresh)

contours, hierarchy = cv2.findContours(inv, 1, 1)
cnt = contours[0]
rows,cols = inv.shape[:2]

[vx,vy,x,y] = cv2.fitLine(cnt, cv2.DIST_L2,0,0.01,0.01)

lefty = int((-x*vy/vx) + y)
righty = int(((cols-x)*vy/vx)+y)

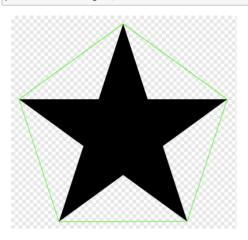
img = cv2.line(image,(cols-1,righty),(0,lefty),(0,255,0),2)
img = cv2.cvtColor(image, cv2.ColoR_BGR2RGB)
plt.axis('off')
plt.imshow(image);
```



Задание 4.9.

Нарисовать контур, охватывающий изображение, толщиной 2, вывести полученное изображение на экран.

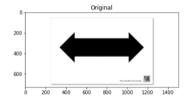
```
In [20]: image = cv2.imread('image/star.png')
    original_image = image
    gray = cv2.cvtColor(image,cv2.CoLOR_BGR2GRAY)
    edges = cv2.Canny(gray, 50,200)
    contours, hierarchy= cv2.findContours(edges.copy(),
    cv2.RETR_EXTERNAL, cv2.CHAIN_APPROX_NONE)
    for cnt in contours:
        hull= cv2.convexHull(cnt)
        cv2.drawContours(image, [hull],0,(0,255,0),2)
    plt.axis('off')
    plt.imshow(image);
```

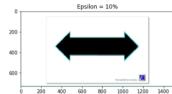


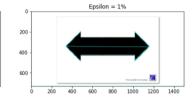
Задание 4.10.

Выполнить аппроксимацию контура, полагая epsilon =1%, epsilon=5% и epsilon=10%.

```
In [60]: img = cv2.imread('image/ch_b.jpg', 0)
            ret, thresh = cv2.threshold(img, 0, 255, 0)
            contours, hierarchy = cv2.findContours(thresh, 2, 3)
            imag = cv2.imread('image/ch_b.jpg')
            f = plt.figure(figsize=(20,20))
            plt.subplot(1,3,1)
            plt.title('Original')
            plt.imshow(img, 'gray')
            plt.subplot(1,3,2)
            plt.title('Epsilon = 10%')
            for i in range(np.size(contours)):
                 cnt = contours [i]
epsilon = 0.01 * cv2.arcLength(cnt, True)
approx = cv2.approxPolyDP(cnt,epsilon,True)
cv2.drawContours(imag,[approx],-1,(0,255,255),2)
            plt.imshow(imag)
            plt.subplot(1,3,3)
            plt.title('Epsilon = 1%')
            imAg = cv2.imread('image/ch_b.jpg')
            for i in range(np.size(contours)):
                  cnt = contours [i]
epsilon = 0.1 * cv2.arcLength(cnt, True)
approx = cv2.approxPolyDP(cnt,epsilon,True)
cv2.drawContours(imAg,[approx],-1,(0,255,255),2)
            plt.imshow(imAg)
            plt.show();
```







Задание 4.11.

Нарисовать прямоугольник в месте, где нужно вырезать фрагмент (см. рис. 3), вывести на экран фрагмент, ограниченный прямоугольником, увеличив этот фрагмент. Определить размер изображения, его центр и повернуть его на 90 градусов.

```
In [37]: img = cv2.imread('image/avto.jpeg', 1)
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)

image = cv2.rectangle(img, (390, 400), (600, 450), (0, 0, 255), 2)

plt.imshow(image);
```



```
In [41]: crop = img[390:450, 390:610]
    piece = cv2.resize(crop, (200,100), interpolation=cv2.INTER_LINEAR)

    (h, w) = piece.shape[:2]
    print(w,h)

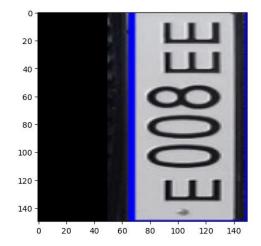
plt.imshow(piece);
```

200 100



```
In [42]: center = (w / 2, h / 2)
M = cv2.getRotationMatrix2D(center, 90, 1)
rotated = cv2.warpAffine(piece, M, (150, 150))
plt.imshow(rotated)
```

Out[42]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x167f28640>



Самостоятельное задание

Считать изображение и выполнить:

- 1. Изменить размер изображения.
- 2. Определить размер изображения и сдвинуть изображение на 200 столбцов и 100 строк.
- 3. Определить размер изображения, его центр и повернуть его на 180 градусов.
- Провести охват изображения в прямоугольник, повернутый так, чтобы площадь этого прямоугольника была минимальной
- Нарисовать прямоугольник в месте, где нужно вырезать фрагмент, вывести на экран фрагмент, ограниченный прямоугольником, увеличив этот фрагмент.

```
In [1]: import numpy as np
import cv2
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
In [2]: def img_print(orig, res):
    pose = [121, 122]
    signature = ["Оригинал", "Измененное"]
    img = [orig, res]
    i = 0
    while i < 2:
        plt.subplot(pose[i])
        plt.title(signature[i])
        plt.imshow(img[i])
        i += 1
    return 0</pre>
```

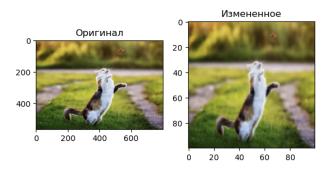
Изменение размера изображения.

```
In [5]: img = cv2.imread('image/ind.jpeg', 1)
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
```

```
In [9]: print('Original Dimensions : ',img.shape)
width = 100
height = 100
dim1 = (width, height)

resized1 = cv2.resize(img, dim1, interpolation=cv2.INTER_AREA)
print('Resized Dimensions : ', resized1.shape)
img_print(img, resized1);
```

Original Dimensions : (561, 800, 3) Resized Dimensions : (100, 100, 3)



Определение размера изображения и сдвиг изображения на 200 столбцов и 100 строк.

```
In [10]: rows,cols,colors = img.shape
M = np.float32([[1,0,200],[0,1,100]])
dst = cv2.warpAffine(img,M,(cols,rows))
plt.imshow(dst);
```



Определение размера изображения, его центра и поверот его на 180 градусов.

```
In [13]: M = cv2.getRotationMatrix2D((cols/2,rows/2),180,1)
    dst = cv2.warpAffine(img,M,(cols,rows))
    plt.imshow(dst);
```



Провести охват изображения в прямоугольник, повернутый так, чтобы площадь этого прямоугольника была минимальной

```
In [18]: image = cv2.imread('image/ind2.jpeg',0)
plt.axis('off')
plt.imshow(image);
```



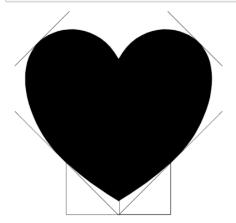
```
In [21]: ret, thresh = cv2.threshold(image, 127, 255, cv2.THRESH_BINARY)
contours, hierarchy = cv2.findContours(thresh, 1, 1)

cnt = contours[0]
rect = cv2.minAreaRect(cnt)

box = cv2.boxPoints(rect)
box = np.int0(box)

imp = cv2.drawContours(image, [box], 0, (0, 0, 255), 2)
imp = cv2.cvtColor(imp, cv2.COLOR_BGR2RGB)

plt.axis('off')
plt.imshow(imp);
```



Нарисовать прямоугольник в месте, где нужно вырезать фрагмент, вывести на экран фрагмент, ограниченный прямоугольником, увеличив этот фрагмент.

```
img = cv2.imread('image/ind.jpeg', 1)
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
In [42]:
            image = cv2.rectangle(img, (500, 40), (570, 80), (0, 0, 255), 2)
            plt.imshow(image);
               0
             100
             200
             300
             400
             500
                        100
                               200
                                              400
                                                     500
                                                             600
                                                                    700
                 0
                                      300
```

```
In [45]: crop = img[40:80, 500:570]
    piece = cv2.resize(crop, (200,100), interpolation=cv2.INTER_LINEAR)

    (h, w) = piece.shape[:2]
    print(w,h)

    plt.imshow(piece);
```

200 100

