

Programmation Dynamique

Dr. Mahfoud Houari

mahfoud.houari@gmail.com Université Abou-Bakr Belkaïd - Tlemcen 2022/2023

Programmation Dynamique

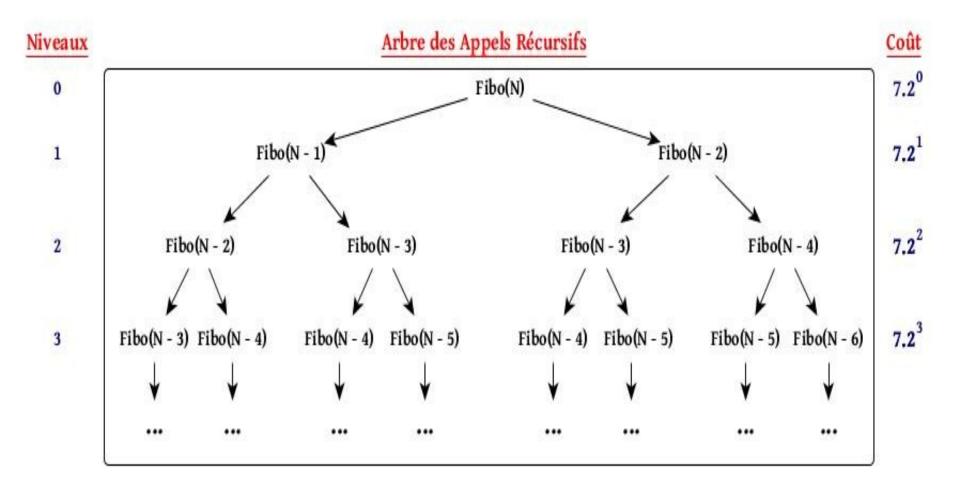
(Dynamic Programming)

Méthode récursive :

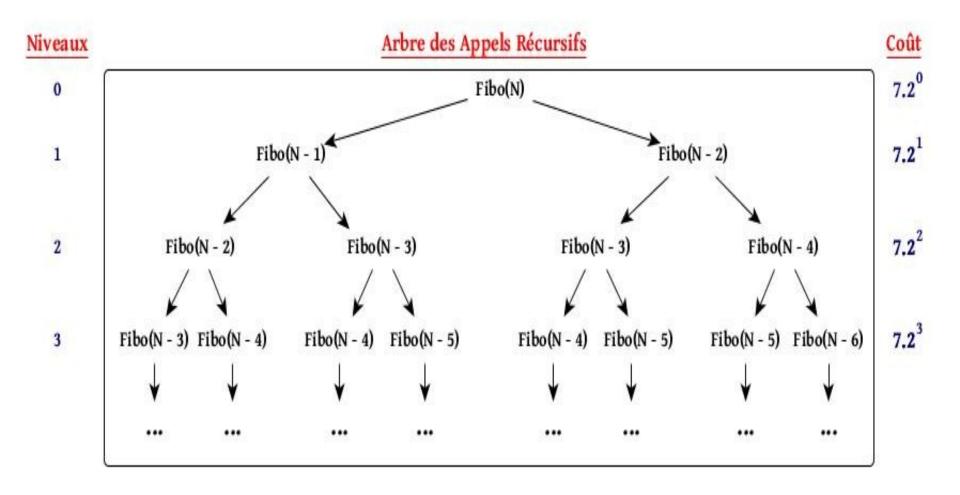
```
 \begin{array}{l} \operatorname{int} \textbf{\textit{Fibo}}(\operatorname{int} \textbf{\textit{N}}) \{ \\ \operatorname{if} (\textbf{\textit{N}} == 0 \mid \mid \textbf{\textit{N}} == 1) \\ \operatorname{return} \textbf{\textit{1}} \ ; \\ \operatorname{else} \\ \operatorname{return} \textbf{\textit{Fibo}}(\textbf{\textit{N}} - \textbf{\textit{1}}) + \textbf{\textit{Fibo}}(\textbf{\textit{N}} - \textbf{\textit{2}}) \ ; \\ \} \end{array}
```

La méthode est assez simple et intuitive, mais est-elle praticable?

```
\frac{BCTC : 2 = O(1)}{WCTC : 7 + C_{N-1} + C_{N-2} = 7 + (7 + C_{N-2} + C_{N-3}) + (7 + C_{N-3} + C_{N-4}) = ?}
\frac{BCSC :}{WCSC :}
?
```



Remarque: Le nombre de niveaux est égal à N - 1.



Coût total: $7(2^0 + ... + 2^{N-1}) = 7(1 - 2^N)/(1 - 2) \Rightarrow O(2^N)$.

Méthode récursive :

```
 \begin{array}{l} \operatorname{int} \boldsymbol{Fibo}(\operatorname{int} \boldsymbol{N}) \{ \\ \operatorname{if} (\boldsymbol{N} == 0 \mid \mid \boldsymbol{N} == 1) \\ \operatorname{return} \boldsymbol{1} ; \\ \operatorname{else} \\ \operatorname{return} \boldsymbol{Fibo}(\boldsymbol{N-1}) + \boldsymbol{Fibo}(\boldsymbol{N-2}) ; \\ \} \end{array}
```

La méthode est assez simple et intuitive, mais est-elle praticable?

```
\frac{BCTC: 2 = O(1)}{WCTC: 7.2^{N} = O(2^{N}) \Rightarrow La \text{ méthode est } \frac{impraticable}{BCSC: 1 = O(1)}
\frac{WCSC: 1 \text{ case mémoire par niveau} \Rightarrow O(N)
```

Méthode récursive :

```
 \begin{array}{l} \operatorname{int} \boldsymbol{Fibo}(\operatorname{int} \boldsymbol{N}) \{ \\ \operatorname{if} (\boldsymbol{N} == 0 \mid \mid \boldsymbol{N} == 1) \\ \operatorname{return} \boldsymbol{1} ; \\ \operatorname{else} \\ \operatorname{return} \boldsymbol{Fibo}(\boldsymbol{N-1}) + \boldsymbol{Fibo}(\boldsymbol{N-2}) ; \\ \} \end{array}
```

- ⇒ L'inefficacité de la méthode est due au calcul répétitif des sous-problèmes.
- ⇒ Comment éviter cela ?
 - ⇒ Enregistrer le résultat de chaque appel récursif

Méthode Dynamique Ascendante:

```
\operatorname{int} \mathbf{Fibo}(\operatorname{int} \mathbf{N}){
    if(N == 0 \mid N == 1)
                                                                               O(1)
                                                                               O(1)
         return 1;
                                                                               O(N)
    int [] resultats = new int[N + 1];
    resultats[0] = 1;
                                                                               O(1)
                                                                               O(1)
    resultats[1] = 1;
    for (int i = 2 ; i \le N ; i++){
                                                                               O(N)
         resultats[i] = resultats[i - 1] + resultats[i - 2];
                                                                               O(N)
    return resultats[N];
                                                                               O(1)
```

BCTC :	O (1)	BCSC :	O(1)
WCTC:	$\mathbf{O}(N)$	WCSC:	O(N)

Principe de la Programmation Dynamique:

- 1. Un problème de taille N nécessite la résolution de sous-problèmes de taille inférieure à N (Pas forcément une division).
- 2. S'applique pour des méthodes récursives qui présentent l'aspect de *chevauchement de sous-problèmes*.
- **3.** L'aspect de *mémorisation* permet de calculer et enregistrer une <u>seule fois</u> la solution optimale de chaque sous-problème.
- **4.** La solution globale est construite, d'une façon *ascendante* ou *descendante* en combinant les sous-solutions enregistrées.
- 5. Accroître la complexité spatiale pour réduire la complexité temporelle.

Méthode Dynamique Descendante:

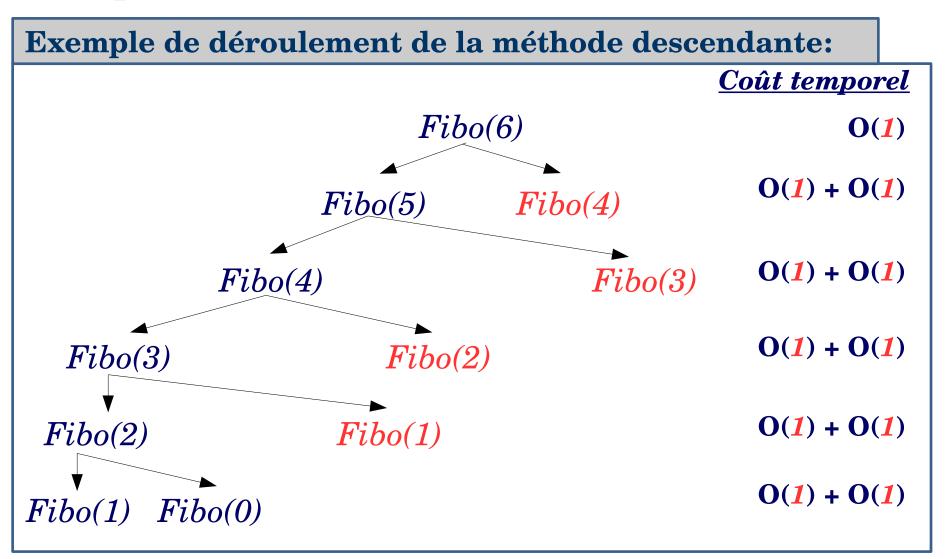
```
class Main {
   HashMap<Integer, Integer> Memo;
   public static void main(String[] args){
        Memo = new HashMap<Integer, Integer>();
        Memo.put(0, 1); Memo.put(1, 1);
        int N = 15;
        System.out.println(Fibo(N));
   public static int Fibo(int N){
```

Méthode Dynamique Descendante :

```
public static int Fibo(int N){
    if (Memo.containsKey(N)) //Le sous-problème de taille N est déjà résolu
        return Memo.get(N);
    else {
        int R = Fibo(N-1) + Fibo(N-2); //Calculer la solution du sous-problème
        Memo.put(N, R);
        return R;
```

BCTC: **O(1) WCTC**: **O(?)**

BCSC : O(?) **WCSC :** O(?)

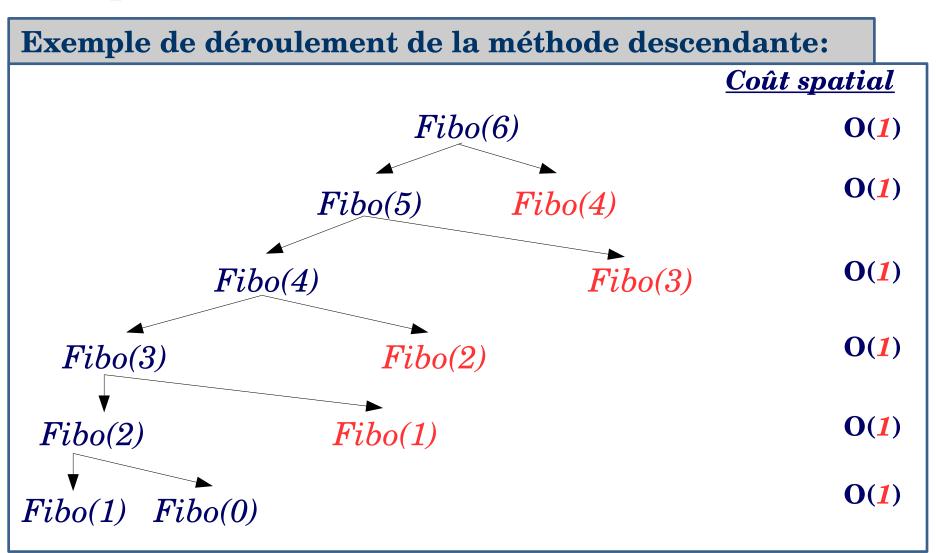


Méthode Dynamique Descendante:

```
public static int Fibo(int N){
    if (Memo.containsKey(N)) //Le sous-problème de taille N est déjà résolu
        return Memo.get(N);
    else {
        int R = Fibo(N-1) + Fibo(N-2); //Calculer la solution du sous-problème
        Memo.put(N, R);
        return R;
```

 $\frac{BCTC:}{WCTC:} O(1)$

BCSC: **O(?) WCSC**: **O(?)**



Méthode Dynamique Descendante:

```
public static int Fibo(int N){
    if (Memo.containsKey(N)) //Le sous-problème de taille N est déjà résolu
        return Memo.get(N);
    else {
        int R = Fibo(N-1) + Fibo(N-2); //Calculer la solution du sous-problème
        Memo.put(N, R);
        return R;
```

 $\frac{BCTC:}{WCTC:} O(1)$

 $\frac{BCSC:}{WCSC:} O(1)$ O(N) + O(N)

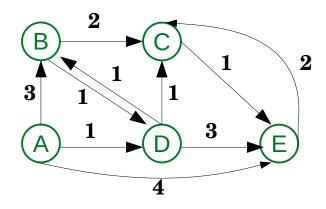
Programmation Dynamique

Critères d'applicabilité de la PRD:

1) Chevauchement de sous-problèmes :

Les mêmes sous-problèmes sont calculés plusieurs fois.

Exemple : Problème de Plus Court Chemin



Y-aura t-il un chevauchement en calculant le chemin PCC(A,E)?

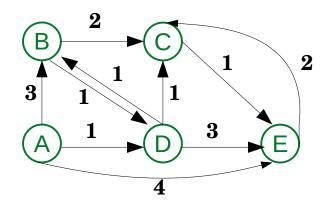
Programmation Dynamique

Critères d'applicabilité de la PRD:

1) Chevauchement de sous-problèmes :

Les mêmes sous-problèmes sont calculés plusieurs fois.

Exemple : Problème de Plus Court Chemin



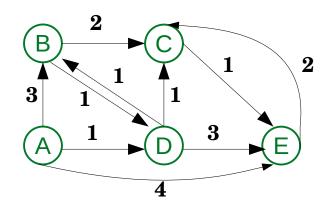
PCC(A,E) invoque <u>deux fois</u> le calcul du PCC(C,E).

Critères d'applicabilité de la PRD:

2) Sous-structure optimale:

La solution optimale du problème initiale comprend des soussolutions optimales pour ses sous-problèmes.

Exemple: Problème de Plus Court Chemin



$$PCC(A, E) = A \rightarrow D \rightarrow C \rightarrow E$$
.

D'où:

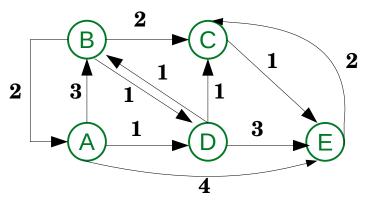
$$PCC(A, C) = A \rightarrow D \rightarrow C.$$

$$PCC(D, E) = D \rightarrow C \rightarrow E.$$

- \Rightarrow Les deux critères sont valides.
- \Rightarrow D'où, le problème **PCC** peut être résolu avec la programmation dynamique.

Critères d'applicabilité de la PRD:

Exemple : Problème de *Plus Long Chemin* (sans répétition de nœuds)



$$PLC(A, E) = A \rightarrow B \rightarrow D \rightarrow E$$
 (7)

Peut-on déduire que

$$PLC(D, E) = D \rightarrow E (3) ? NON$$

$$\Rightarrow PLC(D, E) = D \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow E (4)$$

$$PLC(B, D) = B \rightarrow D (1) ? NON$$

$$\Rightarrow PLC(B, D) = B \rightarrow A \rightarrow D$$
 (3)

- \Rightarrow Pas de sous-structure optimale.
- \Rightarrow D'où, le problème **PLC** ne peut pas être résolu avec la programmation dynamique.

Application de la PRD pour le problème du

« Rendu de monnaie »

Version 1

Description:

Un distributeur de boissons accepte les pièces de 5, 10, 20, 50, et 100 DA. Étant donné une monnaie M à rendre, le but est de trouver le *nombre minimum* de pièces à rendre dont la valeur totale est égale à M.

Exemple:

Pour M = 155 DA, la solution optimale consiste à rendre 3 pièces : 100 + 50 + 5.

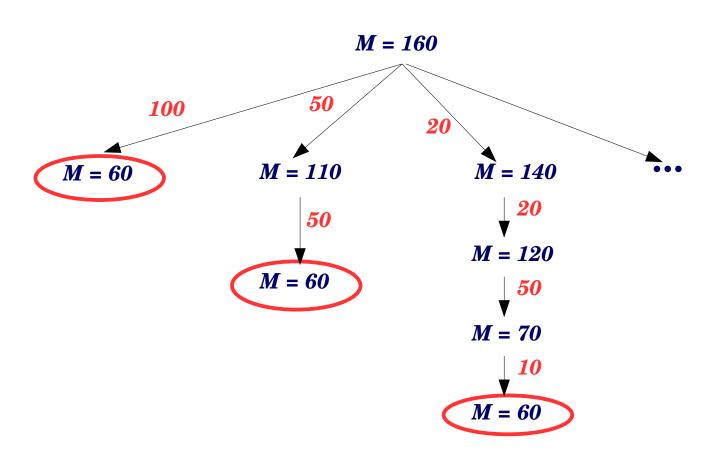
⇒ La PRD est-elle applicable pour ce problème ?

⇒ Formulation de la résolution exacte

$$Sol(M) = Min (1 + Sol(M - P[i]))$$

pour toute pièce P[i] dont la valeur est $\leq M$

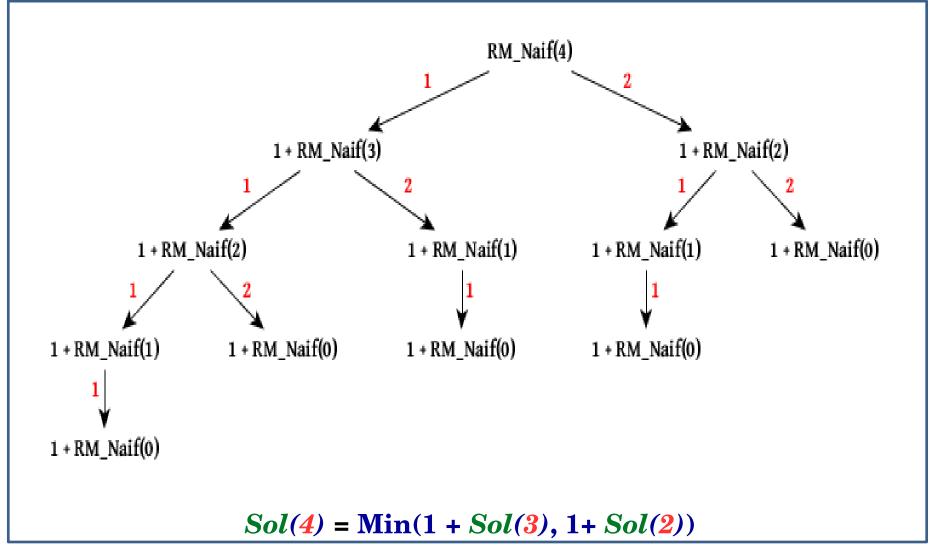
⇒ Chevauchement de sous-problèmes :



Solution exhaustive naïve:

```
\operatorname{int} \mathbf{RM}_{-}\mathbf{Naif}(\operatorname{int} \mathbf{M}, \operatorname{int}[] \mathbf{P})\{
     if(M == 0) return 0;
     int sol = 100000;
     for (int i = 0; i < P.length; i++){
           if(P[i] \leq M)
                 sol = Math.min(sol, 1 + RM_Naif(M - P[i], P));
     return sol;
```

Solution exhaustive naïve – *AARs pour M=4*



Solution exhaustive naïve:

```
\operatorname{int} \mathbf{RM}_{-}\mathbf{Naif}(\operatorname{int} \mathbf{M}, \operatorname{int}[] \mathbf{P})\{
     if(M == 0) return 0;
     int sol = 100000;
      for (int i = 0; i < P.length; i++){
           if(\mathbf{P[i]} \le \mathbf{M})\{
                  sol = Math.min(sol, 1 + RM_Naif(M - P[i], P));
      return sol;
```

Exercice: En fonction de M et P, vérifier que RM_Naif est exponentielle en temps et polynomiale en espace.

Solution dynamique descendante:

```
class Main {
    HashMap<Integer, Integer> Memo;
    public static void main(String[] args){
        Memo = new HashMap<Integer, Integer>();
        Memo.put(0, 0);
        int M = 35;
        System.out.println(RM_PRD(M));
    public static int RM_PRD(int M, int[] P){
```

Solution dynamique descendante:

```
public static int RM_PRD(int M, int[] P){
    if (memo.containsKey(M))
         return memo.get(M);
    int sol = 100000;
    for (int i = 0; i < P.length; i++){
         if(P[i] \leq M)
             sol = Math.min(sol, 1 + RM_PRD(M - P[i], P));
    memo.put(M, sol);
    return sol;
```

Solution dynamique descendante:

```
public static int RM_PRD(int M, int[] P){
    if (\mathbf{memo}.\mathbf{containsKey}(\mathbf{M}))
         return memo.get(M);
    int sol = 100000;
     for (int i = 0; i < P.length; i++){
         if(P[i] \leq M)
              sol = Math.min(sol, 1 + RM_PRD(M - P[i], P));
    memo.put(M, sol);
                                                          WCTC:
                                                                         O(????)
    return sol;
                                                          WCSC:
                                                                         O(5555)
```

Programmation Dynamique

Question:

La PRD assure t-elle toujours une complexité polynomiale?

Réponse:

- 1. Si le nombre de sous-problèmes est polynomial et chacun nécessite un traitement polynomial alors la méthode dynamique est polynomiale.
- 2. Si le nombre de sous-problèmes n'est pas polynomial alors la PRD ne garantit pas une complexité polynomiale.