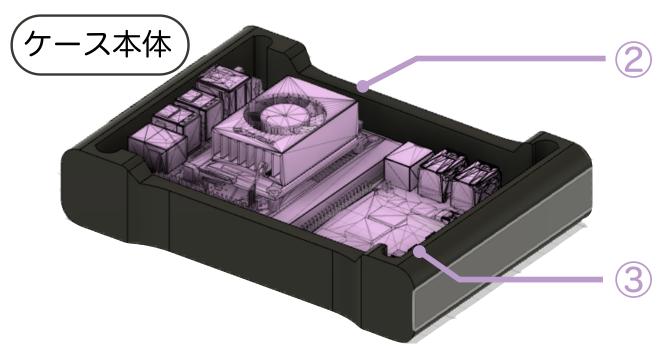
ポータブルデバイズ完成図

3D モデリングソフト: Fusion 360



ポータブルデバイズ構成





① Raspberry Pi カメラモジュール

撮影用カメラ. c マウントにてレンズ交換可能.

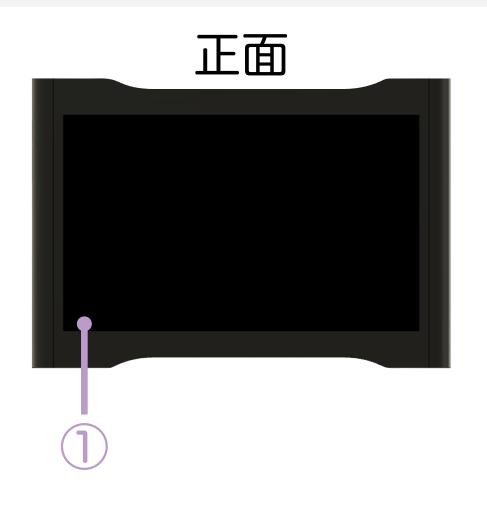
2 Jetson Xavier

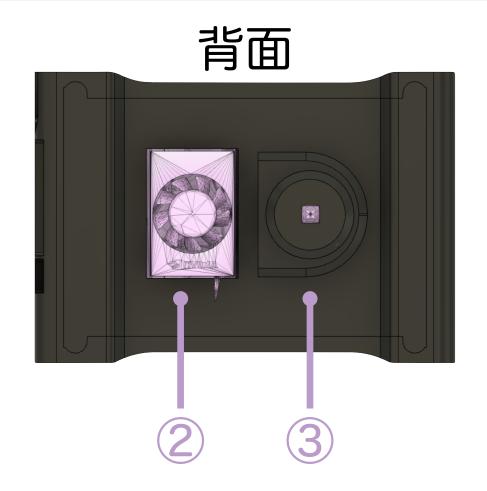
リアルタイム 2 次元 姿勢推定に使用.

3 Raspberry Pi

3 次元姿勢推定に使用。 (Jeston Xavier の負荷分散)

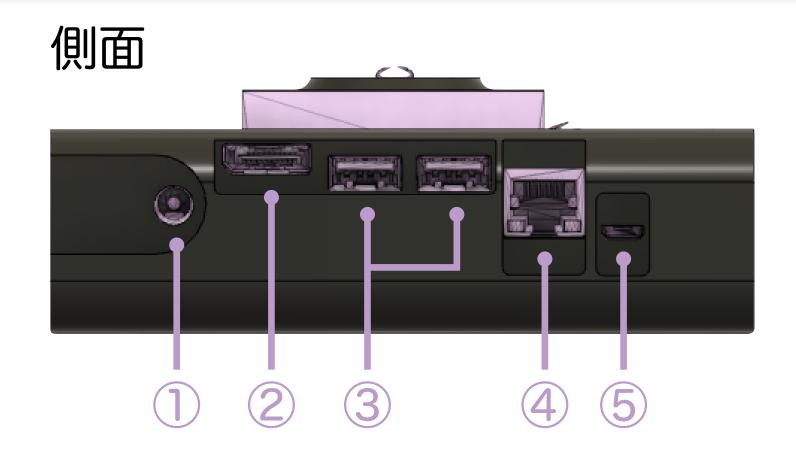
ポータブルデバイズ完成図





- (1) 7インチ HDMI モニター
- ② Jetson Xavier 背面ファン
- ③ Raspberry Pi カメラモジュール

ポータブルデバイズ完成図



- ① 19v AC 電源
- ② Display port
- (3) USB port

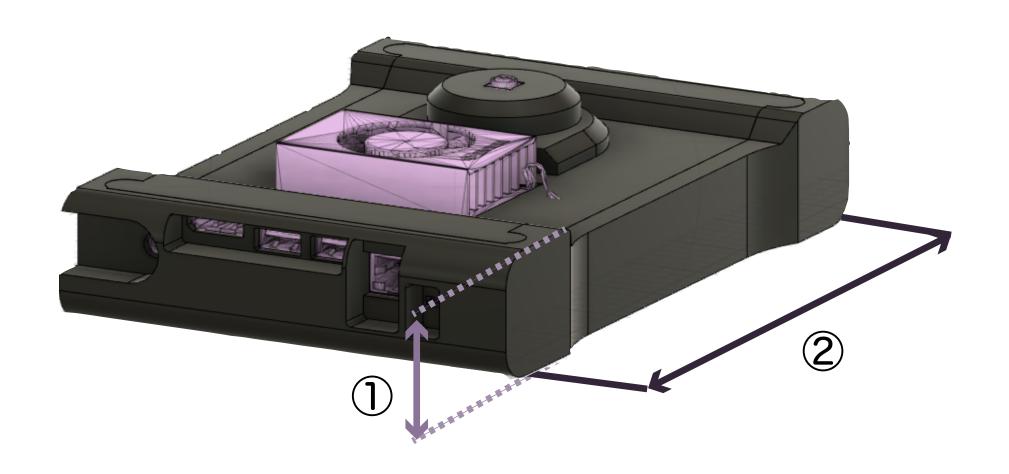
- 4 LAN port
- (5) Micro USB port

ポータブルデバイズ寸法



① 125.0 mm ② 135.0 mm

ポータブルデバイズ寸法



① 39.0 mm ② 195.0 mm