Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)»

Земляков В. Н.

# ЗАДАНИЕ НА КУРСОВУЮ РАБОТУ

«имитационная модель воздушно-космической обороны»

Москва

2019г.

Задача курсовой работы: Создать имитационную модель работы ВКО.

Дано: Координаты и ттх 3-х радиолокационных станций СПРН;

Координаты и ттх 3-х зенитно-ракетных дивизионов (зрдн);

Координаты и зона действия СПРО;

Генератор целей, создающий до 30 целей одновременно.

Параметры цели задает скрипт GenTargets.sh (Выдается преподавателем).

GenTargets.sh работает, следующим образом:

В каталог /tmp/GenTargets/Targets создает файлы

С названиями следующего вида (пример)

Target.id.0a4cf5.5b26908e6d84b37fe2cd6c702f443253 Target.id.1420c1.2c962005678c1ef1b5803b0c47fd83e1 Target.id.0a4cf5.3787a56ca9df6ab8c02a97c816843342

содержащие параметры цели в следующем формате:

959870 128688 - координаты **цели по X и Y** 

Каталог сам очищается, из него необходимо выбирать последние созданные файлы, в имени файла содержится ID цели сами файлы изменять и удалять запрещается.

Координаты получают все радиолокационные станции СПРН, зрдн, система ПРО.

#### Частные задачи:

#### Задачи РЛС:

РЛС проверяет направление полета БР по 2-м засечкам, если движение БР направлено в зону ответственности СПРО, выдавать соответствующую информацию на КП, также выдавать информацию обо всех замеченных целях. Не допускать повторную выдачу одинаковой информации.

Пример "Обнаружена цель ID:хххххх с координатами ххх ххх" "Цель ID:хххххх движется в направлении СПРО"

#### Задачи СПРО:

Обнаруживать и уничтожать цели в зоне обнаружения системы. Выдавать данные на КП об обнаруженных целях. Уничтожать БР (Уничтожение цели возможно только на 2-й засечке). Уничтожение цели происходит с вероятностью 80% генератором целей.

#### Задачи зрдн:

Обнаруживать и уничтожать цели в зоне ее ответственности. Выдавать данные на КП об обнаруженных целях. Уничтожать цели (Уничтожение цели возможно только на 2-й засечке). Уничтожение цели происходит с вероятностью 80% генератором целей.

#### Задачи КП ВКО:

Принимать данные от всех систем ВКО, вести журнал работы системы в целом и журналы каждого элемента системы. Проверять работоспособность системы через определенные промежутки времени.

#### Типы целей:

Используется 3 типа целей (Боевые блоки баллистических ракет; Самолеты, крылатые ракеты), различать цели возможно только по скорости их перемещения.

Скорости: ББ БР 8000-10000 км/с

Крылатой ракеты 250-1000 м/с Самолета 50-250 м/с

#### Уничтожение цели:

Зрдн может уничтожать самолёты и крылатые ракеты.

СПРО уничтожает боевые блоки баллистические ракет.

Уничтожение цели происходит передачей генератору целей специальной информации.

Для уничтожения цели необходимо создать любой файл в каталоге:

/tmp/GenTargets/Destroy файл с именем {ID цели}

Например

Имя файла

/tmp/GenTargets/Destroy/0a4cf5

#### Общие задачи:

Все системы должны работать в реальном режиме времени (время между проверками изменившейся информации от 0.5 — 1 сек).

Определение типа цели возможно по скорости ее перемещения, на 2 засечке.

Вся информация, передаваемая между системами, передается в зашифрованном виде. Не допустить возможность подмены передаваемой информации. Сохранять данные о попытке НСД.

Не допустить запуск скриптов пользователю с правами Администратора, с ОС отличной от Linux, командным интерпретатором отличным от Bash;

Все журналы работы всех систем хранятся в базе данных.

Ограничить размер журналов (Размером, датой или количеством записей);

Обеспечить простой запуск и остановку скриптов (Создать скрипты для запуска и остановки).

Обеспечить запуск любой системы в самостоятельном режиме.

#### Состав отчета:

Оглавление:

Постановка задачи;

Заданный вариант;

Тексты скриптов:

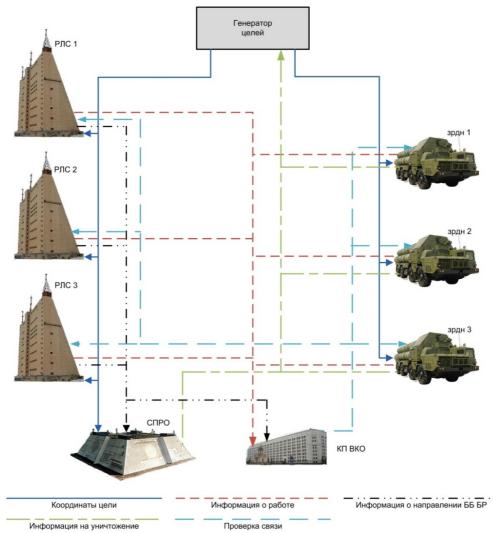
Алгоритмы работы;

Топографическая карта с нанесенными зонами и параметрами работы комплексов ВКО;

Отрывки журналов работы (sql запросы и вывод);

Вывод.

## Порядок взаимодействия систем ВКО



## Характеристики средств ВКО.

## РЛС "Днепр" (5Н86)

Дальность обнаружения 3000 км; угол обзора 120°;

## РЛС "Дарьял" (5H79)

Дальность обнаружения 6000 км; Угол обзора  $90^{\circ}$ ;

## РЛС "Воронеж-ДМ" (77Я6-ДМ)

Дальность обнаружения 5000 км; Угол обзора 280°;

#### Система ПРО

Угол обзора 360°;

Радиус поражения зависит от заданного варианта

#### зрдн

Угол обзора 360°;

Радиус поражения зависит от заданного варианта

#### При выполнении курсового проекта необходимо учитывать:

Координаты даны в прямоугольной (декартовой) системе координат;

Начало системы координат указано на карте;

С разрешения руководителя занятия возможны изменения некоторых параметров объектов.

## Скрипт GenTargets.sh

```
#!/bin/bash
declare -a TargetsId
MaxKolTargets=30
Probability=9
                           #вероятность поражения 10-90%
RangeX=13000000
                 #метры
RangeY=9000000
                           #метры
#скорость М/с min, разница между масимумом и минимумом
SpeedBm=(8000 2000) #8000-10000
SpeedPl=(50 199)
                    #50 249
                    #250-1000
SpeedCm=(250 750)
TtlBmMax=300
TtlPlMax=200
Tt.1CmMax=200
TempDirectory=/tmp/GenTargets
DirectoryTargets="$TempDirectory/Targets"
DestroyDirectory="$TempDirectory/Destroy"
LogFile=$TempDirectory/GenTargets.log
date >$LogFile
cd "$DirectoryTargets/"
mkdir $TempDirectory >/dev/null 2>/dev/null; mkdir $DirectoryTargets >/dev/null 2>/dev/null; mkdir
$DestroyDirectory >/dev/null 2>/dev/null
rm -rf $DestroyDirectory/* 2>/dev/null
rm -rf $DirectoryTargets/* 2>/dev/null
let NoTarget=$MaxKolTargets+1
while :
do
let NoTarget-=1
 if [ $NoTarget -lt 0 ]
   NoTarget=$MaxKolTargets
   ls -t "$DirectoryTargets/" 2>/dev/null|tail -n $((`ls "$DirectoryTargets/" 2>/dev/null|wc -l`-
100))|xargs rm 2>/dev/null
   if [ "$1" == "map" ]
    then
     mapt=${TargetsId[0+10*$i]:0:2}
       case ${TargetsId[6+10*$i]} in
        "Бал.блок<sup>"</sup> )
        maps[$((TargetsId[7+10*$i]+$i+TargetsId[8+10*$i]*30))]="$mapt^"
         maps[$((TargetsId[7+10*$i]+$i+TargetsId[8+10*$i]*30))]="$mapt>"
         maps[$((TargetsId[7+10*$i]+$i+TargetsId[8+10*$i]*30))]="$mapt-"
       esac
      done
      clear
      for i in `seq 18 -1 0`
      do
       for j in `seq 0 26`
        do
         echo -n "${maps[$(($j+$i*30))]}"
         maps[$(($j+$i*30))]="..."
        done
       echo
      done
     fi
   fi
   if [[ "${#TargetsId[0+10*$NoTarget]}" -lt 1 ]]
     tip target=$((RANDOM%3)) #0-br 1-plan 2-cmiss
     destX=$(($RANDOM\2*2-1))
     destY=$(($RANDOM%2*2-1))
     case $tip_target in
       ((SpeedX=($RANDOM%(${SpeedBm[1]})+${SpeedBm[0]})*$destX))
       ((SpeedY=($RANDOM%(${SpeedBm[1]})+${SpeedBm[0]})*$destY))
       ttl=$((RANDOM%TtlBmMax+10))
       tip_target="Бал.блок"
      1)
       ((SpeedX=($RANDOM%(${SpeedPl[1]})+${SpeedPl[0]})*$destX))
```

```
((SpeedY=($RANDOM%(${SpeedPl[1]})+${SpeedPl[0]})*$destY))
       ttl=$((RANDOM%TtlPlMax+10))
       tip_target="Самолет"
        ; ;
        ((SpeedX=($RANDOM%(${SpeedCm[1]})+${SpeedCm[0]})*$destX))
       ((SpeedY=($RANDOM%(${SpeedCm[1]})+${SpeedCm[0]})*$destY))
        ttl=$((RANDOM%TtlCmMax+10))
      tip_target="К.ракета"
     esac
     BASE_STR=`mcookie` ;NameTarget=${BASE STR:11:6};
     echo -e "$tip target \t$NameTarget\t$\NoTarget\t\t Koord $Xkoord\t$Ykoord\t\tSpeed
$SpeedX\t$SpeedY\tTtl$ttl"
     "$SpeedX\t $SpeedY \tTtl $ttl" >>$LogFile
     TargetsId[0+10*$NoTarget]=$NameTarget
     TargetsId[1+10*$NoTarget]=$Xkoord
     TargetsId[2+10*$NoTarget]=$Ykoord
     TargetsId[3+10*$NoTarget]=$SpeedX
     TargetsId[4+10*$NoTarget]=$SpeedY
     TargetsId[5+10*$NoTarget]=$ttl
     TargetsId[6+10*$NoTarget]=$tip target
     TargetsId[7+10*$NoTarget]=$NoTarget
     TargetsId[8+10*$NoTarget]=$((Xkoord/500000))
     TargetsId[9+10*$NoTarget]=$((Ykoord/500000))
    else
     if [ -e "$DestroyDirectory/${TargetsId[0+10*$NoTarget]}" ]
       rm "$DestroyDirectory/${TargetsId[0+10*$NoTarget]}"
       if [ $((RANDOM%$Probability)) -ge 1 ]
        then
         echo -e "${TargetsId[6+10*$NoTarget]} \t${TargetsId[0+10*$NoTarget]} уничт."\
          "\t\t Koord ${TargetsId[1+10*$NoTarget]}\t${TargetsId[2+10*$NoTarget]}"
         echo -e "${TargetsId[6+10*$NoTarget]} \t${TargetsId[0+10*$NoTarget]} уничт." \
          "\t\t Koord ${TargetsId[1+10*$NoTarget]}\t${TargetsId[2+10*$NoTarget]}">>$LogFile
        TargetsId[0+10*$NoTarget]=""
         echo -e "${TargetsId[6+10*$NoTarget]} \t${TargetsId[0+10*$NoTarget]} промах"\
          "\t\t Koord ${TargetsId[1+10*$NoTarget]}\t${TargetsId[2+10*$NoTarget]}"
         echo -e "${TargetsId[6+10*$NoTarget]} \t${TargetsId[0+10*$NoTarget]} промах" \
           "\t\t Koord ${TargetsId[1+10*$NoTarget]}\t${TargetsId[2+10*$NoTarget]}">>$LogFile
     fi
    TargetsId[1+10*$NoTarget]+=${TargetsId[3+10*$NoTarget]}
    TargetsId[2+10*$NoTarget]+=${TargetsId[4+10*$NoTarget]}
    (( TargetsId[5+10*$NoTarget]+=-1 ))
    echo ${TargetsId[1+10*$NoTarget]} ${TargetsId[2+10*$NoTarget]} \
        >"$DirectoryTargets/Target.id.${TargetsId[0+10*$NoTarget]}.`mcookie | sed -e '2p'`"
2>/dev/null
    if [ ${TargetsId[5+10*$NoTarget]} -le 0 ]
      echo -e "${TargetsId[6+10*$NoTarget]} \t${TargetsId[0+10*$NoTarget]} потеря"\
        "\t\t Koord ${TargetsId[1+10*$NoTarget]}\t${TargetsId[2+10*$NoTarget]}">>$LogFile
      TargetsId[0+10*$NoTarget]=""
    fi
  fi
echo ${TargetsId[1+10*$NoTarget]} ${TargetsId[2+10*$NoTarget]} \
 >"$DirectoryTargets/Target.id.${TargetsId[0+10*$NoTarget]}.`mcookie | sed -e '2p'`" 2>/dev/null
```

## Последовательность выполнения курсового проекта.

#### 1. Часть. 90 минут

Выдача вариантов задания,

Написание алгоритмов работы систем ВКО

- 1. Алгоритм работы станции РЛС;
- 2. Алгоритм работы системы ПРО;
- 3. Алгоритм работы зрдн;
- 4. Алгоритм взаимодействия КП ВКО со всеми средствами ВКО;

#### 2 Часть. 250 минут

Написание программ, которые имитирует работу системы ПРН;

#### 3 Часть. 250 минут

Написание программы, которая имитирует работу СПРО, зрдн;

#### 4 Часть. 250 минут

Написание программы имитирующей работу КП ВКО;

#### 5 Часть.250 минут

Организация взаимодействия между системами и комплексами ВКО, Отладка программ;

#### 6 Часть. 180 минут

Защита курсового проекта.

#### Сроки сдачи отчетности:

Написание алгоритмов работы систем ВКО.	4 нед. – 30%
Работа системы ПРН.	6 нед. – 40%
Работа СПРО, зрдн.	8 нед. – 50%
Работа КП ВКО.	11 нед. – 70%
Организация взаимодействия.	13 нед. – 90%
Защита КП.	16 нед. – 100%

## Варианты задания.

Вариант № 1 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Москва <b>x=</b> 14000 Омск Томск Якутск <b>x=</b> 11000 Новосибирск	y=7000 y=5000	a=180 <sup>0</sup> a=0 <sup>0</sup> a=270 <sup>0</sup> r=450 r=400 r=600 r=1000	«Дарьял» «Воронеж-ДМ» «Днепр»
Вариант № 2 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Минск <b>x</b> =9000 <b>x</b> =11000 Иваново Санкт-Петербург Брянск Казань	y=6000 y=5000	a=135 <sup>0</sup> a=90 <sup>0</sup> a=270 <sup>0</sup> r=600 r=400 r=550 r=1200	«Дарьял» «Воронеж-ДМ» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 3 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Кишинев <b>x=</b> 8000 Иркутск Оренбург Волгоград Махачкала Омск	<b>y=</b> 7000	a=225 <sup>0</sup> a=45 <sup>0</sup> a=270 <sup>0</sup> r=600 r=400 r=550 r=1500	«Воронеж-ДМ» «Дарьял» «Днепр»
Вариант № 4 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Донецк <b>x=</b> 8000 <b>x=</b> 8000 Петрозаводск Пермь Астана Минск	y=6000 y=3500	a=270° a=45° a=270° r=600 r=400 r=550 r=1700	«Днепр» «Дарьял» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 5 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Минск <b>x=</b> 12000 Омск Краснодар Одесса Оренбург Хабаровск	<b>y=</b> 5000	a=135 <sup>0</sup> a=135 <sup>0</sup> a=270 <sup>0</sup> r=600 r=400 r=550 r=1200	«Днепр» «Воронеж-ДМ» «Днепр»

Вариант № 6 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Минск <b>x=</b> 12000 Казань Салехард Мурманск Кишинев Москва	<b>y=</b> 5000	a=90° a=90° a=270° r=600 r=400 r=550 r=1400	«Дарьял» «Днепр» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 7 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Хабаровск <b>x=</b> 9000 Новосибирск Барнаул Уфа Омск Воронеж	<b>y=</b> 6000	<b>a=</b> 315 <sup>0</sup> <b>a=</b> 225 <sup>0</sup> <b>a=</b> 270 <sup>0</sup> <b>r=</b> 600 <b>r=</b> 400 <b>r=</b> 550 <b>r=</b> 1100	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 8 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Воронеж <b>x</b> =8000 <b>x</b> =9000 <b>x</b> =7000 <b>x</b> =8000 <b>x</b> =9000 Новосибирск	y=6500 y=3500 y=5000 y=4500 y=4000	a=270° a=135° a=225° r=600 r=400 r=550 r=1200	«Дарьял» «Воронеж-ДМ» «Днепр»
Вариант № 9 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Москва <b>x</b> =8000 Новосибирск <b>x</b> =7000 <b>x</b> =8000 <b>x</b> =9000 Кишинев	y=7000 y=6500 y=6000 y=5500	a=135° a=45° a=270° r=600 r=550 r=1700	«Воронеж-ДМ» «Воронеж-ДМ» «Дарьял»
Вариант № 10 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Хабаровск <b>x=</b> 8000 <b>x=</b> 11000 Барнаул Уфа Омск Иркутск	y=7000 y=8000	a=315 <sup>0</sup> a=90 <sup>0</sup> a=45 <sup>0</sup> r=600 r=300 r=650 r=1400	«Днепр» «Днепр» «Воронеж-ДМ»

Вариант № 11 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Кишинев Казань <b>x=</b> 6000 Краснодар Одесса Оренбург Минск	<b>y=</b> 7000	a=225° a=270° a=0° r=600 r=400 r=550 r=900	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 12 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Воронеж Иркутск <b>x</b> =9000 Барнаул Уфа Омск Омск	<b>y=</b> 4000	a=225° a=315° a=135° r=600 r=400 r=550 r=1100	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Днепр»
Вариант № 13 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	<b>х=</b> 4000 Минск Казань Салехард Мурманск Кишинев Новосибирск	<b>y=</b> 5000	a=45° a=135° a=225° r=600 r=400 r=550 r=1000	«Днепр» «Дарьял» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 14 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Омск Иркутск <b>x=</b> 8000 Донецк Львов Киев Хабаровск	<b>y=</b> 3500	a=270° a=315° a=45° r=600 r=400 r=550 r=1100	«Днепр» «Воронеж-ДМ» «Дарьял»
Вариант № 15 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Кишинев Казань <b>x=</b> 7000 Уфа Курган Омск Донецк	<b>y=</b> 5000	a=225° a=270° a=45° r=600 r=400 r=550 r=1300	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»

Вариант № 16 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Хабаровск Донецк <b>x=</b> 11000 Астана Пермь Петрозаводск Москва	<b>y=</b> 8000	a=315 <sup>0</sup> a=225 <sup>0</sup> a=90 <sup>0</sup> r=600 r=400 r=550 r=1600	«Воронеж-ДМ» «Дарьял» «Днепр»
Вариант № 17 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	<b>x=</b> 6000 Минск Омск Барнаул Омск Уфа Воронеж	<b>y=</b> 6000	a=270° a=135° a=225° r=600 r=400 r=650 r=1000	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 18 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	<b>x</b> =9000 <b>x</b> =3000 Воронеж Курган Уфа Петрозаводск Казань	y=5500 y=4000	a=90° a=45° a=225° r=650 r=400 r=550 r=1200	«Днепр» «Воронеж-ДМ» «Дарьял»
Вариант № 19 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Новосибирск Донецк <b>x=</b> 12000 Томск Якутск <b>x=</b> 11000 Москва	y=5000 y=5000	a=270 <sup>0</sup> a=180 <sup>0</sup> a=135 <sup>0</sup> r=350 r=500 r=600 r=1200	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 20 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Москва Хабаровск Казань Краснодар Одесса Оренбург Минск		a=180° a=315° a=270° r=500 r=400 r=550 r=900	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Днепр»

Вариант № 21 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Москва <b>x</b> =7000 Омск Оренбург Волгоград Махачкала Новосибирск	<b>y=</b> 4000	a=180° a=0° a=270° r=600 r=400 r=550 r=1000	«Дарьял» «Воронеж-ДМ» «Днепр»
Вариант № 22 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Минск <b>x=</b> 7000 Казань Курган Уфа Петрозаводск Новосибирск	<b>y=</b> 3000	a=135° a=45° a=225° r=650 r=400 r=550 r=800	«Дарьял» «Днепр» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 23 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	<b>x</b> =5000 Донецк <b>x</b> =5000 Салехард Кишинев Мурманск Минск	y=3000 y=3000	a=270° a=270° a=45° r=600 r=400 r=550 r=1700	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 24 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Новосибирск Хабаровск <b>x=</b> 9000 Донецк Львов Киев Воронеж	<b>y=</b> 6000	a=270° a=315° a=225° r=600 r=350 r=550 r=1100	«Дарьял» «Днепр» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 25 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	<b>х=</b> 8000 Кишинев Иркутск Барнаул Уфа Омск Омск	<b>y=</b> 7000	a=45° a=225° a=270° r=600 r=400 r=550 r=1200	«Воронеж-ДМ» «Дарьял» «Днепр»

Вариант № 26 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Хабаровск Донецк <b>x=</b> 11000 Пермь Астана Петрозаводск Москва	<b>y=</b> 8000	a=315 <sup>0</sup> a=225 <sup>0</sup> a=90 <sup>0</sup> r=600 r=450 r=550 r=1600	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 27 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Москва Хабаровск Казань Оренбург Одесса Краснодар Минск		a=180 <sup>0</sup> a=315 <sup>0</sup> a=270 <sup>0</sup> r=600 r=400 r=550 r=900	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Днепр»
Вариант № 28 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Минск <b>x=</b> 7000 Казань Курган Петрозаводск Уфа Новосибирск	<b>y=</b> 3000	a=135 <sup>0</sup> a=45 <sup>0</sup> a=225 <sup>0</sup> r=650 r=400 r=550 r=800	«Дарьял» «Днепр» «Воронеж-ДМ»
Вариант № 29 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	Новосибирск Донецк <b>x=</b> 12000 Томск Якутск <b>x=</b> 11000 Москва	y=5000 y=5000	a=270° a=180° a=135° r=350 r=500 r=600 r=1200	«Воронеж-ДМ» «Днепр» «Дарьял»
Вариант № 30 РЛС 1 РЛС 2 РЛС 3 зрдн1 зрдн2 зрдн3 СПРО	<b>x=</b> 6500 Минск Омск Омск Барнаул Уфа Воронеж	<b>y=</b> 6000	a=270° a=135° a=225° r=500 r=450 r=650 r=1000	«Воронеж-ДМ» «Дарьял» «Днепр»

