Teil I

$\overline{\mathbf{XML}}$

\mathbf{XML}

XML steht für "eXtensible Markup Language". XML ist eine universelle, erweiterbare Sprache, mit der man konkrete Auszeichnungssprachen erzeugen kann.

Mit XML können Dokumente zur Informationsdarstellung gebildet werden. Die Struktur von XML-Dokumenten kann genau festgelegt werden, um Sprachen für bestimmte Anwendungsbereiche zu entwickeln.

1 Wohlgeformt

${\bf Wohlge formt}$

Ein XML-Dokument, das alle Regeln von XML erfüllt, heißt wohlgeformt.

Beispiel-XML-Dokument:

Ein XML-Dokument beginnt mit einem Prolog, dieser kennzeichnet das Dokument als XML-Dokument.

```
<?xml version="1.0" encoding="utf-8"?>
```

Eine XML-Datei besteht aus Elementen. Diese können sowohl untergeordnete Elemente (in diesem Fall Name und Vorname) als auch Attribute (id und geschlecht) halten. Sogar leere Elemente sind möglich (Kurssprecher).

```
<Schüler id="87" geschlecht="m">
   <Name>Schwarz</Name>
   <Vorname>Tobias</Vorname>
   <Kurssprecher/>
</Schüler>
```

Eine Dokumenttypdefinition kann wie folgt eingebunden werden:

```
<!DOCTYPE Kurs SYSTEM "kurs.dtd">
```

2 Dokumenttypdefinitionen (DTD)

Valide

Ein XML-Dokument, das alle Festlegungen einer DTD erfüllt, heißt gültig bzw. valide bzgl. dieser DTD.

Die DTD für das oben angegebene Beispiel wäre folgendes:

```
<!ELEMENT Kurs (Schueler*) >
<!ATTLIST Kurs
    name CDATA #REQUIRED
>
<!ELEMENT Schueler (Vorname, Name, Kurssprecher?) >
<!ATTLIST Schueler
    id CDATA #REQUIRED
    geschlecht CDATA #REQUIRED
>
<!ELEMENT Vorname (#PCDATA) >
<!ELEMENT Name (#PCDATA) >
<!ELEMENT Kurssprecher EMPTY >
```

In Attributlisten muss bei CDATA spezifiziert werden, ob das Attribut in in jedem Element vorkommen muss (REQUIRED) oder weggelassen werden kann (IMPLIED).

Tabelle 1: Zusatzsymbole

- () Klammern zur Bildung von Elementgruppen
- Trennzeichen innerhalb einer Sequenz von Elementen
- Trennzeichen zwischen sich ausschließenden Alternativen
- * Element(gruppe) kann beliebig oft (auch gar nicht) vorkommen
- + Element(gruppe) muss mindestens einmal vorkommen, kann mehrfach vorkommen
- ? Element(gruppe) kann einmal oder kein mal vorkommen

Teil II

Algorithmen

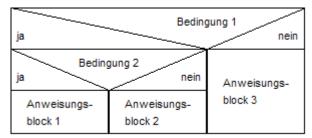
Algorithmusbegriff

Ein Algorithmus ist eine Verarbeitungsvorschrift zur Lösung eines Problems, die so präzise formuliert ist, dass sie auch von einer Maschine abgearbeitet werden kann.

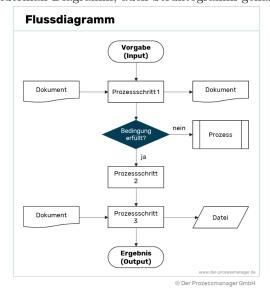
Ansprüche:

- Ausführbar Jeder Einzelschritt soll vom "Prozessor" ausführbar sein.
- Eindeutig
 Die Abfolge der Schritte sollte eindeutig sein.
- Endlich
 Die Anweisungen des Algorithmus sollten nicht unendlich sein.
- Allgemein Der Algorithmus sollte nicht nur ein bestimmtes Problem, sondern auch ähnliche Probleme lösen können.

3 Struktogramm und Flussdiagramm



Dies ist ein nassi-shneiderman Diagramm, auch Struktogramm genannt.



Dies ist ein Flussdiagramm.

4 Anweisungen

Algorithmen bestehen aus zwei Arten von Anweisungen:

- Elementaranweisungen Basisaktionen des Prozessors
- Kontrollanweisungen Anweisungen, die die Ablauflogik festlegen (Wiederholungen, Fallunterscheidungen, Sequenzbildung)

5 Spezifikation

Spezifikation

Eine Spezifikation besteht aus einer Vorbedingung, die einen Ausgangszustand beschreibt, sowie einer Nachbedingung, die einen Endzustand beschreibt.

terminierend

Ein Algorithmus heißt terminierend bzgl. einer Spezifikation, wenn er bei jedem Ausgangszustand, der die Vorbedingung erfüllt, nach endlich vielen Verarbeitungsschritten zu einem Ende kommt.

korrekt

Ein Algorithmus heißt (total) korrekt bzgl. einer Spezifikation, wenn er terminierend ist und jeden Ausgangszustand, der die Vorbedingung erfüllt, in einen Endzustand überführt, der die Nachbedingung erfüllt

Die Korrektheit und Termination von Algorithmen kann auf zwei Arten erforscht werden: Einerseits durch Beweis und andererseits durch Testfälle.

6 Laufzeitverhalten

Problemgröße

Eine (Kosten-) Funktion f wächst schneller als eine (Kosten-) Funktion g, wenn der Quotient f(n)/g(n) mit wachsendem n gegen unendlich strebt.

Eine (Kosten-) Funktion f wächst langsamer als eine (Kosten-) Funktion g, wenn der Quotient f(n)/g(n) mit wachsendem n gegen 0 strebt.

Eine (Kosten-) Funktion f wächst genauso schnell wie eine (Kosten-) Funktion g, wenn der Quotient f(n)/g(n) mit wachsendem n gegen eine Konstante c mit c>0 strebt.

7 NP-vollständig/hart

NP-vollständig

Ein Problem p* heißt NP-vollständig genau dann, wenn es in der Komplexitätsklasse NP liegt (d.h. mit einem nichtdeterministischen Algorithmus mit polynomialer Komplexität gelöst werden kann) und wenn jedes Problem p aus NP auf p* polynomial reduzierbar ist.

8 Sortieralgorithmen

8.1 Selection Sort

Selection Sort

Bei Selection Sort wird jeweils das kleinste Element der Liste ausgewählt und an die neue Liste angehängt.

Der Algorithmus ist folgender:

ALGORITHMUS selectionsort Übergabe: Liste L unsortierter Bereich ist die gesamte Liste L der sortierte Bereich ist zunächst leer

SOLANGE der unsortierte Bereich noch Elemente hat: suche das kleinste Element im unsortierten Bereich

entferne es im unsortierten Bereich

füge es im sortierten Bereich an letzter Stelle an

Rückgabe: sortierter Bereich

Das Laufzeitverhalten ist folgendes:

| | Best Case | Worst Case | Average Case |
|------|-----------------|-----------------|--------------|
| O(n) | $\mid n^2 \mid$ | $\mid n^2 \mid$ | n^2 |

8.2 Insertion Sort

Insertion Sort

Bei Insertion Sort wird das jeweils erste Element der alten Liste genommen und in die richtige Position in der neuen Liste gesetzt.

Der Algorithmus ist folgender:

ALGORITHMUS insertionsort

Übergabe: Liste

sortierter Bereich besteht aus dem ersten Element der Liste unsortierter Bereich ist die Restliste (ohne das erste Element)

SOLANGE der unsortierte Bereich Elemente hat:

entferne das erste Element aus dem unsortierten Bereich füge es an der richtigen Stelle im sortierten Bereich ein

Rückgabe: sortierter Bereich

| | Best Case | Worst Case | Average Case |
|------|---------------|------------|--------------|
| O(n) | $\mid n \mid$ | n^2 | n^2 |

8.3 Bubble Sort

Bubble Sort

Bei Bubble Sort werden von Anfang bis Ende Elemente der Liste vertauscht, bis die Länge des unsortierten Bereiches 0 ist. Diese Länge des unsortierten Bereiches wird mit jedem Durchlauf verringert.

Der Algorithmus ist folgender:

```
ALGORITHMUS bubblesort
Übergabe: Liste
unsortierter Bereich ist zunächst die gesamte Liste
SOLANGE der unsortierte Bereich noch mehr als ein Element hat:
   durchlaufe den unsortierten Bereich von links nach rechts
   wenn dabei zwei benachbarte Elemente in der falschen Reihenfolge vorliegen:
        vertausche die beiden Elemente
   verkürze den unsortierten Bereich durch Weglassen des letzten Elements
Rückgabe: überarbeitete Liste
```

Das Laufzeitverhalten ist folgendes:

| | Best Case | Worst Case | Average Case |
|------|---------------|-----------------|--------------|
| O(n) | $\mid n \mid$ | $\mid n^2 \mid$ | n^2 |

8.4 Quicksort

Bubble Sort

Bei Bubble Sort werden von Anfang bis Ende Elemente der Liste vertauscht, bis die Länge des unsortierten Bereiches 0 ist. Diese Länge des unsortierten Bereiches wird mit jedem Durchlauf verringert.

```
ALGORITHMUS quicksort
Übergabe: Liste L
wenn die Liste L mehr als ein Element hat:
    # zerlegen
    wähle als Pivotelement p das erste Element der Liste aus
    erzeuge Teillisten K und G aus der Restliste (L ohne p) mit:
    - alle Elemente aus K sind kleiner als das Pivotelement p
    - alle Elemente aus G sind größergleich als das Pivotelement p
    # Quicksort auf die verkleinerten Listen anwenden
    KSortiert = quicksort(K)
    GSortiert = quicksort(G)
    # zusammensetzen
    LSortiert = KSortiert + [p] + GSortiert

Sonst:
    LSortiert = L
Rückgabe: LSortiert
```

| | Best Case | Worst Case | Average Case |
|------|------------|------------|--------------|
| O(n) | n * log(n) | n * log(n) | n^2 |

9 Graphen

9.1 Adjazenzmatrix



Wir betrachten diesen Graph:

| | Α | В | С | D |
|---|---|---|---|---|
| А | 0 | 1 | 0 | 0 |
| В | 0 | 1 | 1 | 1 |
| С | 1 | 1 | 0 | 0 |
| D | 0 | 0 | 0 | 0 |

Die zugehörige nachbarschaftstabelle: _

Die Adjazenzmatrix wird von links nach oben gelesen.

9.2 Adjazenzliste

Eine Adjazenzliste ist wie folgt umgesetzt:

A: B

B: B, C, D

C: A, B

D:

9.3 Algorithmus von Dijkstra

```
ALGORITHMUS # von Dijkstra
Übergabedaten: Graph, startKnoten, zielKnoten
# Vorbereitung des Graphen
für alle knoten des Graphen:
   setze abstand auf 'u'
   setze herkunft auf None
setze abstand von startKnoten.abstand auf O
füge startKnoten in eine Liste zuVerarbeiten ein
# Verarbeitung der Knoten
SOLANGE die Liste zuVerarbeiten nicht leer ist:
   bestimme einen Knoten minKnoten aus zuVerarbeiten mit minimalem Abstand
   entferne minKnoten aus zuVerarbeiten
   für alle nachbarKnoten von minKnoten:
      gewicht = Gewicht der Kante von minKnoten zu nachbarKnoten
      neuerAbstand = (abstand von minKnoten) + gewicht
      WENN abstand von nachbarKnoten == 'u':
          füge nachbarKnoten in die Liste zuVerarbeiten ein (z.B. am Listenende)
          setze abstand von nachbarKnoten auf neuerAbstand
          setze herkunft von nachbarKnoten auf minKnoten
      SONST:
          WENN nachbarKnoten in zuVerarbeiten liegt:
             WENN abstand von nachbarKnoten > neuerAbstand:
                 setze abstand von nachbarKnoten auf neuerAbstand
                 setze herkunft von nachbarKnoten auf minKnoten
weglaenge = abstand von zielKnoten
# Erzeugung des Weges zum zielKnoten
weg = []
knoten = zielKnoten
SOLANGE knoten != startKnoten und herkunft von knoten != None:
   weg = [(herkunft von knoten, knoten)] + weg
   knoten = herkunft von knoten
Rückgabedaten: (weg, weglaenge)
```

9.4 Travelling-Salesman-Problem

Integration der naheliegendsten Knoten

Die naheliegende Lösung wäre, immer den jeweils naheliegendendsten Knoten für die Rundreise zu integrieren.

Integration der am weitesten entfernten Knoten

Bei der Integration der am weitesten entfernten Knoten wird immer der am weitesten entfernte Knoten als nächster Knoten der Rundreise gewählt. Anschließend wird dieser in die Rundreise über den naheliegendsten knoten integriert.

Teil III

Automaten und Sprachen

10 Automaten

EVA

EVA steht für Eingabe-Verarbeitung-Ausgabe

Zuordnungsbasierte Systeme

Das Verhalten einfacher Systeme kann durch Zuordnung beschrieben werden.

Mit einer Zuordnung bzw. Funktion legt man hier genau fest, wie die Verarbeitung der Eingaben erfolgen soll.

Zustandsbasierte Systeme

Bei komplexeren Systemen hängt das Verhalten nicht nur von der Eingabe ab. Hier spielt auch der Zustand, in dem das System sich aktuell befindet, eine wesentliche Rolle. Man beschreibt das Verhalten solcher Systeme oft mit Zustandsgraphen.

Endliche Automaten sind Zustandsbasierte Systeme.

11 Sprachen

11.1 Alphabet und Wörter

Alphabet

Ein Alphabet ist eine nicht-leere endliche geordnete Menge von Symbolen.

Wort

Ein Wort über einem Alphabet ist eine Hintereinanderreihung endlich vieler Symbole aus einem vorgegebenen Alphabet.

Sprache

Eine (formale) Sprache über einem Alphabet Σ ist eine bestimmte Teilmenge der Menge Σ^* aller möglichen Wörter über Σ .

11.2 Syntax, Semantik, Pragmatik

Syntax

Die Syntax einer Sprache (eines Zeichensystems) beschreibt die Regeln, nach denen die Sprachkonstrukte (Zeichen des Zeichensystems) gebildet werden.

Semantik

Die Semantik einer Sprache (eines Zeichensystems) beschreibt die Bedeutung der Sprachkonstrukte (Zeichen des Zeichensystems).

Pragmatik

Die Pragmatik einer Sprache (eines Zeichensystems) beschäftigt sich mit der Verwendung und Bedeutung von Sprachkonstrukten in konkreten Situationen.

11.3 Reguläre Grammatik

Eine Grammatik G besteht immer aus diesen Elementen:

$$G = (N, T, P, S)$$

N ist die Menge der Nichtterminale

$$N=B,C,D$$

T ist die Menge der Terminalsymbole

$$T=a,b,c$$

P ist die Menge der Produktionsregeln

$$P = ($$

$$A->Aa$$

$$B - > BAa$$

S ist das Startsymbol und als Variable N enthalten

$$S->A$$