Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України «Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського» Факультет інформатики та обчислювальної техніки Кафедра обчислювальної техніки

Лабораторна робота № 2.6

з дисципліни «Алгоритми і структури даних»

Виконав:

Перевірила:

студент групи IM-22 Кушнір Микола Миколайович номер у списку групи: 13 Молчанова А. А.

Постановка задачі

I. Представити зважений ненапрямлений граф із заданими параметрами так само, як у лабораторній роботі №1. Відміна: матриця A за варіантом формується за командами:

$$A = mulmr((1.0 - n_3 * 0.01 - n_4 * 0.005 - 0.05) * T)$$

Матриця ваг W формується за наступним чином:

- I) Wt = roundm((randm(n, n) * 100) ¤ A);
 де roundm це функція, що округляє кожен елемент матриці до найближчого цілого числа, символ «¤» поелементне множення;
- 2) одержується матриця \boldsymbol{B} , у якій

$$b_{ij}=0,$$
 якщо $w_{ij}=0,$ $b_{ij}=1,$ якщо $w_{ij}>0, \quad b_{ij}\in \pmb{B}, w_{ij}\in \pmb{Wt};$

3) одержується матриця C, у якій

$$c_{ij} = 1$$
, якщо $b_{ij} != b_{ji}$, та $c_{ii} = 0$ в іншому випадку;

4) одержується матриця D, у якій

$$d_{ij} = 1$$
, якщо $b_{ij} = b_{ji} = 1$,
та $d_{ij} = 0$ в інших випадках;

- 5) $Wt = (C + (D \times Tr)) \times Wt;$ де Tr верхній трикутник матриці одиниць (без головної діагоналі), + поелементна сума матриць;
- 6) одержується матриця ваг W шляхом симетризування матриці Wt.
- **2.** Створити програму для знаходження мінімального кістяка за алгоритмом Краскала при **n**₄ парному і за алгоритмом Пріма при непарному. При цьому у програмі:
- графи представляти у вигляді динамічних списків, обхід графа, додавання, віднімання вершин, ребер виконувати як функції з вершинами відповідних списків;
 - встановити функцію **halt** у точці додавання чергового ребра до кістяка,

- виводити зображення графа у графічному вікні перед кожною зупинкою по функції **halt**.
- **3.** Під час обходу графа побудувати дерево його кістяка. Вивести побудоване дерево у графічному вікні. При зображенні як графа, так і його кістяка, вказати ваги ребер.

Завдання для варіанту 13 (групи ІМ-22)

```
• n_1 = 2;
```

- $n_2 = 2$;
- $n_3 = 1$;
- $n_4 = 3$;

Число вершин n: 10 + 1 = 11.

Розміщення вершин: прямокутником (квадратом).

Формування матриці A:

```
srand(2 2 1 3);
T = randm(11, 11);
A = mulmr((1.0 - 1.0 *0.01 - 3.0 *0.005 - 0.05)*T)
```

Посилання на репозиторій з лабораторною роботою

Текст програми

Вміст файлу Configurations.h

```
/* N1N2 - номер групи, N3N4 - порядковий номер у списку групи */
#define N1 2
#define N2 2
#define N3 1
#define N4 3
/* Кількість рядків і стовпців матриць суміжності графів */
\#define N (10 + N3)
/* Для позначення осей координат (позиції елементів записані у векторах) */
#define x 0
#define y
/* Значення, що використовується в обчисленнях */
#define SQRT 2 1.4142135624
#define VERTEX_RADIUS
                              40
#define LOOP RADIUS
                               (5 * VERTEX RADIUS / 4)
```

```
#define ONE STEP LENGTH
                              (9 * VERTEX RADIUS / 2) /* Найменша відстань між
вершинами графа */
#define MAX_ONE_STEP_LENGTH (3 * ONE_STEP_LENGTH / 2)
#define WINDOW_BORDER_OFFSET (2 * LOOP_RADIUS + 10)
const wchar t *vertices names[] =
   L"1", L"2", L"3",
   L"4", L"5", L"6",
   L"7", L"8", L"9",
   L"10", L"11",
};
/* Щоб граф коректно відобразився у вікні, його висота має бути сталою */
const int min coords[] =
   WINDOW BORDER OFFSET,
   WINDOW BORDER OFFSET
};
const int max coords[] =
   WINDOW BORDER OFFSET + GRAPH WIDTH,
   WINDOW BORDER OFFSET + GRAPH HEIGHT
};
const int graph full size[] =
    (2 * WINDOW BORDER OFFSET + GRAPH WIDTH),
    (2 * WINDOW BORDER OFFSET + GRAPH HEIGHT)
};
/* Визначають зміщення центру ребер для огинання вершин */
const double edge center offset divs[] = { 5, 7 };
/* Визначає зсув числа, що означає вагу ребра від його центра */
const double weight text offset div = 3.5;
```

Вміст файлу DrawingDataSetter.h

```
#include <math.h>
#include "Configurations.h"
#include "WorkWithMatrices.h"
#include "WorkWithGraphList.h"

double Pow2(int value);

typedef struct DrawingData
{
   int edge_type;
   int start[2];
   int center[2];
   int end[2];
   int text_pos[2];
} draw_data;

int **SetVerticesCoords(int n)
{
   int **coords = Create2dIntArr(n, n);
   int current pos[2] = { min coords[x], min coords[y] };
```

```
for (int i = 0; i < n; i++)
        coords[i][x] = current_pos[x];
        coords[i][y] = current pos[y];
        if (current pos[x] < max coords[x] && current <math>pos[y] == min coords[y])
            current pos[x] += ONE_STEP_LENGTH;
        else if (current_pos[y] < max_coords[y] && current pos[x] ==
max_coords[x])
            current pos[y] += ONE STEP LENGTH;
        else if (current pos[\mathbf{x}] > min coords[\mathbf{x}] && current pos[\mathbf{y}] ==
max coords[y])
            current pos[x] -= ONE STEP LENGTH;
        else if (current pos[y] > min coords[y] && current <math>pos[x] ==
min coords[x])
            current pos[y] -= GRAPH_HEIGHT / (3 - n % 2);
         * Якщо к-сть вершин парна та більша ніж 10, то з
         * лівого боку буде розміщено дві вершини,
         * а якщо непарна - 1
    return coords;
draw data SetEdgeDrawData(edge *e)
    draw data data;
    data.edge type = 1;
    data.start[x] = e->vertex1->coords[x];
    data.start[y] = e->vertex1->coords[y];
    data.end[x] = e->vertex2->coords[x];
    data.end[y] = e->vertex2->coords[y];
    data.center[x] = (data.start[x] + data.end[x]) / 2;
    data.center[y] = (data.start[y] + data.end[y]) / 2;
    int dx = data.end[x] - data.start[x];
    int dy = data.end[y] - data.start[y];
    int variable_delta, static coord;
    if (e->vertex1 == e->vertex2)
        data.edge type = 2;
        int loop offset direction[2] = { 0 };
        if (data.center[x] > min coords[x] && data.center[y] == min_coords[y])
            --loop offset direction[x];
            --loop offset direction[y];
        else if (data.center[x] == max coords[x] && data.center[y] >
min coords[y])
            ++loop offset direction[x];
            --loop offset direction[y];
        else if (data.center[x] < max coords[x] && data.center[y] ==</pre>
max_coords[y])
            ++loop_offset_direction[x];
            ++loop offset direction[y];
        else if (data.center[x] == min coords[x] && data.center[y] <</pre>
max coords[y])
            --loop offset direction[x];
            ++loop offset direction[y];
```

```
int loop center offset = (int) round(
                (VERTEX RADIUS * SQRT_2 / 2 +
                sqrt (Pow2 (LOOP RADIUS) - Pow2 (VERTEX RADIUS) / 2))
                / SQRT 2);
        data.center[x] += loop center offset * loop offset direction[x];
        data.center[y] += loop center offset * loop offset direction[y];
        return data;
    else if ((dx == 0 ? (variable_delta = dy, static_coord = x, 1) : 0) ||
             (dy == 0 ? (variable delta = dx, static coord = y, 1) : 0))
        int abs variable data = abs(variable delta);
        if (abs variable data > MAX ONE STEP LENGTH)
            int edge center offset = (int)
            (abs variable data / edge center offset divs[abs variable data /
ONE STEP LENGTH - 2]);
             * У масиві індекси починаються з О, а мінімальна частка,
             * за якої слід надавати зміщення ребру - 2
            if (data.start[static coord] == min coords[static coord])
                data.center[static coord] -= edge center offset;
            else if (data.start[static coord] == max coords[static coord])
                data.center[static coord] += edge center offset;
        data.text pos[x] = data.center[x];
        data.text pos[y] = data.center[y];
    }
   else
        int dx text offset = (int) ((data.end[x] - data.center[x]) /
weight text offset div);
        int dy text offset = (int) ((data.end[y] - data.center[y]) /
weight text offset div);
        if (e->vertex1->index < e->vertex2->index)
            data.text pos[x] = data.center[x] - dx text offset;
            data.text pos[y] = data.center[y] - dy text offset;
        else
            data.text_pos[x] = data.center[x] + dx_text_offset;
            data.text pos[y] = data.center[y] + dy text offset;
   return data;
double Pow2 (int value)
   return (double) (value * value);
}
```

Вміст файлу GraphPainter.h

```
#include "DrawingDataSetter.h"

void DrawEdgeLines(draw_data data, int weight, HPEN e_pen, COLORREF num_color,
HDC hdc);
void DrawLoop(int *center, HPEN e_pen, HDC hdc);
void DrawVertex(vertex* v, HBRUSH v brush, HPEN v pen, COLORREF text color, HDC
```

```
hdc);
void DrawGraph(graph *q,
               HPEN e pen, COLORREF w text color,
               HBRUSH v_brush, HPEN v_pen,
               COLORREF v text color,
               HDC hdc)
    /* Зображаємо ребра */
   edge *current e = g->edges->first edge;
    int v1 index, v2 index;
    while (current e != NULL)
        v1 index = current e->vertex1->index;
        v2 index = current e->vertex2->index;
        if (!(v1 index > v2 index &&
              FindEdge(g, current_e->vertex2, current e->vertex1) != NULL)
            draw data data = SetEdgeDrawData(current e);
            switch (data.edge type)
            case 1:
                DrawEdgeLines(data, current e->weight, e pen, w text color,
hdc);
                break;
            case 2:
                DrawLoop(data.center, e pen, hdc);
        current e = current e->next;
    /* Зображаємо вершини */
   vertex *current v = g->vertices->first vertex;
   while (current v != NULL)
        DrawVertex(current v, v brush, v pen, v text color, hdc);
        current v = current v->next;
void DrawPAStep(graph *g,
                HPEN e pen, COLORREF w text color,
                HBRUSH v brush, HPEN v pen,
                COLORREF v text color,
                HDC hdc)
    if (!IsEdgeSetEmpty(g))
        draw data data = SetEdgeDrawData(g->edges->last edge);
        DrawEdgeLines(data, g->edges->last edge->weight, e pen, w text color,
hdc);
        DrawVertex(g->edges->last edge->vertex1, v brush, v pen, v text color,
hdc);
   DrawVertex(g->vertices->last vertex, v brush, v pen, v text color, hdc);
void DrawEdgeLines (draw data data, int weight, HPEN e pen, COLORREF num color,
HDC hdc)
    SelectObject(hdc, e pen);
   MoveToEx(hdc, data.start[x], data.start[y], NULL);
    LineTo(hdc, data.center[x], data.center[y]);
   MoveToEx(hdc, data.center[x], data.center[y], NULL);
```

```
LineTo(hdc, data.end[x], data.end[y]);
    wchar t output[5];
    swprintf(output, 5, L"%d", weight);
    int rect_sides_half[] = { 4, 6 };
    weight < 10 ? rect_sides_half[x] :</pre>
        weight < 100 ? (rect sides half[\mathbf{x}] *= 2) :
            (rect sides half[x] *= 3);
    RECT rect;
    rect.left = data.text_pos[x] - rect_sides_half[x];
    rect.top = data.text pos[y] - rect sides half[y];
    rect.right = data.text pos[x] + rect sides half[x];
    rect.bottom = data.text pos[y] + rect sides half[y];
    HBRUSH w background = CreateSolidBrush(RGB(255, 255, 255));
    FillRect(hdc, &rect, w background);
    DeleteObject(w background);
    HFONT hFont = CreateFont (15,
                              0, 0, 0,
                             FW BOLD, FALSE, FALSE, FALSE,
                             DEFAULT CHARSET, OUT OUTLINE PRECIS,
                             CLIP DEFAULT PRECIS, CLEARTYPE QUALITY,
                             VARIABLE PITCH, TEXT("Times New Roman"));
    SelectObject(hdc, hFont);
    SetTextColor(hdc, num color);
    DrawText(hdc, output, -1, &rect,
             DT CENTER | DT VCENTER | DT SINGLELINE | DT NOCLIP);
    DeleteObject(hFont);
}
void DrawLoop(int *center, HPEN e pen, HDC hdc)
    SelectObject(hdc, e pen);
    SelectObject(hdc, GetStockObject(NULL BRUSH));
    Ellipse (hdc,
            (center[x] - LOOP RADIUS),
            (center[y] - LOOP RADIUS),
            (center[x] + LOOP_RADIUS),
            (center[y] + LOOP RADIUS));
void DrawVertex (vertex *v, HBRUSH v brush, HPEN v pen, COLORREF text color, HDC
hdc)
    RECT rect;
    rect.left = v->coords[x] - VERTEX RADIUS;
    rect.top = v->coords[y] - VERTEX RADIUS;
    rect.right = v->coords[x] + VERTEX RADIUS;
    rect.bottom = v->coords[y] + VERTEX RADIUS;
    SelectObject(hdc, v brush);
    SelectObject(hdc, v_pen);
    Ellipse(hdc, rect.left, rect.top, rect.right, rect.bottom);
    HFONT hFont = CreateFont(40,0, 0, 0,
                             FW BOLD, FALSE, FALSE, FALSE,
                             DEFAULT CHARSET, OUT OUTLINE PRECIS,
                             CLIP DEFAULT PRECIS, CLEARTYPE QUALITY,
                             VARIABLE PITCH, TEXT("Segoe Script"));
    SelectObject(hdc, hFont);
    SetTextColor(hdc, text color);
    DrawText(hdc, v->name, -1, &rect,
             DT CENTER | DT VCENTER | DT SINGLELINE | DT NOCLIP);
    DeleteObject(hFont);
```

Вміст файлу Prim'sAlgorithm.h

Вміст файлу WorkWithGraphList.h

```
typedef struct VertexData
   int index;
   wchar t *name;
   int coords[2];
   struct VertexData *next;
} vertex;
typedef struct EdgeData
   vertex *vertex1;
   vertex *vertex2;
   int weight;
   struct EdgeData *next;
} edge;
typedef struct SetOfVertices
   vertex *first vertex;
   vertex *last vertex;
} v set;
typedef struct SetOfEdges
   edge *first edge;
   edge *last edge;
} e set;
typedef struct GraphList
   v_set *vertices;
   e set *edges;
} graph;
/****** ПЕРЕЛІК ФУНКЦІЙ
***********
graph *InitGraph
                        ();
```

```
void RefreshGraph (graph *g);
void FreeGraph (graph *g);
void PrintGraph (graph *g);
/**** Функції для роботи з множиною вершин
************************
vertex *FindVertex (graph *g, int v_index);
void AddVertex
                        (graph *g, int v index, wchar t *v name, const int
*v coords);
void CopyVertex (graph *to, graph *from, vertex *v);
/**** Функції для роботи з множиною ребер
**********************
      IsEdgeSetEmpty
                        (graph *g);
edge *FindEdge
                         (graph *g, vertex *v1, vertex *v2);
void AddEdge
                         (graph *g, vertex *v1_index, vertex *v2_index, int
weight);
void CopyEdge
                        (graph *to, graph *from, vertex *v1, vertex *v2);
/****************************
**************************
graph *ConvertDataToGraphList(int n,
                           wchar t **v names,
                           int **v coords,
                           int **matrix uA,
                           int **matrix W)
   graph *g = InitGraph();
   int i, j;
   for (i = 0; i < n; i++)
       AddVertex(g, i, v names[i], v coords[i]);
   for (i = 0; i < n; i++)
       for (j = 0; j < n; j++)
           if (matrix uA[i][j] == 1)
              AddEdge (g,
                      FindVertex(g, i),
                      FindVertex(g, j),
                      matrix_W[i][j]);
   return g;
graph *InitGraph()
   graph *g = (graph *) malloc(sizeof(graph));
   g->vertices = (v set *) malloc(sizeof (v set));
   g->edges = (e set *) malloc(sizeof(e set));
   g->vertices->first vertex = g->vertices->last vertex = NULL;
   g->edges->first edge = g->edges->last edge = NULL;
   return q;
}
int IsVerticesSetEmpty(graph *q)
   return (q->vertices->first vertex == NULL);
}
int IsVerticesSetFull(int n, graph *g)
   int max indices sum = 0;
   int current indices sum = 0;
   for (int i = 0; i < n; i++)
       max indices sum += i;
```

```
vertex *current v = g->vertices->first vertex;
    while (current \overline{v} != NULL)
        current indices sum += current v->index;
        current v = current v->next;
    return (current indices sum == max indices sum ? 1 : 0);
}
vertex *FindVertex(graph *g, int v index)
    vertex *current v = g->vertices->first vertex;
   while(current v != NULL)
        if (current v->index == v index)
            return current v;
        else
            current v = current v->next;
   return NULL;
void AddVertex(graph *g, int v index, wchar t *v name, const int *v coords)
   vertex *v = (vertex *) malloc(sizeof(vertex));
   v->index = v index;
   v->name = v name;
   v \rightarrow coords[x] = v coords[x];
   v->coords[y] = v_coords[y];
   v->next = NULL;
    if (!IsVerticesSetEmpty(g))
        g->vertices->last vertex->next = v;
        g->vertices->last vertex = v;
    else
        g->vertices->last vertex = g->vertices->first vertex = v;
void CopyVertex(graph *to, graph *from, vertex *v)
    vertex *copied v = (vertex *) malloc(sizeof(vertex));
   vertex *original v = FindVertex(from, v->index);
    copied v->index = original v->index;
    copied v->name = original v->name;
    copied v->coords[x] = original v->coords[x];
   copied v->coords[y] = original v->coords[y];
    copied v->next = NULL;
    if (!IsVerticesSetEmpty(to))
        to->vertices->last_vertex->next = copied_v;
        to->vertices->last vertex = copied v;
    else
        to->vertices->last vertex = to->vertices->first vertex = copied v;
int IsEdgeSetEmpty(graph *g)
   return (g->edges->first edge == NULL);
}
edge *FindEdge(graph *g, vertex *v1, vertex *v2)
```

```
edge *current e = g->edges->first edge;
    while (current e != NULL)
        if (current e->vertex1->index == v1->index &&
            current_e->vertex2->index == v2->index)
            return current e;
        else
            current e = current e->next;
    return NULL;
void AddEdge(graph *g, vertex *v1, vertex *v2, int weight)
    edge *e = (edge *) malloc(sizeof(edge));
   e->vertex1 = v1;
   e->vertex2 = v2;
   e->weight = weight;
    e->next = NULL;
    if (!IsEdgeSetEmpty(g))
        g->edges->last edge->next = e;
        g->edges->last edge = e;
    }
    else
        g->edges->last edge = g->edges->first edge = e;
void CopyEdge(graph *to, graph *from, vertex *v1, vertex *v2)
    edge *copied e = (edge *) malloc(sizeof(edge));
    edge *original e = FindEdge(from, v1, v2);
    copied e->vertex1 = FindVertex(to, v1->index);
    copied e->vertex2 = FindVertex(to, v2->index);
    copied e->weight = original e->weight;
    copied e->next = NULL;
    if (!IsEdgeSetEmpty(to))
        to->edges->last edge->next = copied e;
        to->edges->last edge = copied e;
    else
        to->edges->last edge = to->edges->first edge = copied e;
void RefreshGraph (graph *g)
    vertex *temp v;
   while (!IsVerticesSetEmpty(g))
        temp v = g->vertices->first vertex;
        g->vertices->first vertex = g->vertices->first vertex->next;
        free(temp v);
    edge *temp e;
   while (!IsEdgeSetEmpty(g))
        temp e = g->edges->first edge;
        g->edges->first edge = g->edges->first edge->next;
        free(temp_e);
void FreeGraph (graph *g)
```

```
{
   RefreshGraph (q);
   free (g->vertices);
   free (g->edges);
   free(g);
   q = NULL;
void PrintGraph(graph *g)
   printf("{");
    /* Друкуємо множину вершин */
   if (IsVerticesSetEmpty(g))
      printf("%c", 155);
    else
       printf("{");
       vertex *current v = g->vertices->first vertex;
        while (current v->next != NULL)
            wprintf(L"%ls, ", current v->name);
            current v = current v->next;
       wprintf(L"%ls", current v->name);
       printf("},\n");
    /* Друкуємо множину ребер */
    if (IsEdgeSetEmpty(g))
       printf(" %c ",155);
    else
    {
        edge *current e = g->edges->first edge;
        while (current e->next != NULL)
            wprintf(L" (%ls, %ls) ",
                   current e->vertex1->name,
                   current e->vertex2->name);
            printf("[ weight = %3d ], \n", current e->weight);
            current_e = current e->next;
        wprintf(L" (%ls, %ls) ",
                current e->vertex1->name,
                current e->vertex2->name);
       printf("[ weight = %3d ] ", current e->weight);
   /* у таблиці ASCII ((char) 155) - це щось схоже на символ порожньої множини
  printf("}\n");
```

Вміст файлу WorkWithMatrices.h

```
***********
double **randm(int n1, int n2)
    double **matrix T = (double **) malloc(sizeof(double *) * n1);
    int i, j;
    for (i = 0; i < n1; i++)
        matrix T[i] = (double *) malloc(sizeof(double) * n2);
        for (j = 0; j < n2; j++)
           matrix T[i][j] = RandInRange(0.0, 2.0);
    return matrix T;
}
int **mulmr(int n1, int n2, double **matrix T, double coefficient)
    int **matrix A = Create2dIntArr(n1, n2);
    int i, j;
    for (i = 0; i < n1; i++)
        for (j = 0; j < n2; j++)
            matrix A[i][j] = (int) (matrix T[i][j] * coefficient);
    return matrix A;
}
int roundm(double value)
    int int part = (int) value;
    return ((value - int part) >= 0.5 ? (int part + 1) : int part);
int **GetWtMatrix(int n, int **matrix A)
    int **matrix Wt = Create2dIntArr(n, n);
    double **matrix T = randm(n, n);
    int i, j;
    for (i = 0; i < n; i++)
        for (j = 0; j < n; j++)
            matrix Wt[i][j] = roundm((matrix T[i][j] * 100) * matrix A[i][j]);
    FreeDouble2dArr(n, matrix T);
    return matrix Wt;
int **SymmetrizeMatrix(int n, int **matrix)
    int **symmetric matrix = Create2dIntArr(n, n);
    int i, j;
    for (i = 0; i < n; i++)
        for (j = i; j < n; j++)
            if (matrix[i][j] > 0 || matrix[j][i] > 0)
                symmetric matrix[i][j] = symmetric matrix[j][i] =
                        (\text{matrix}[i][j] > \text{matrix}[j][i] ? (\text{matrix}[i][j]) :
matrix[j][i]);
    return symmetric matrix;
int **GetMatrixOfWeights(int n, int **matrix A)
```

```
int **matrix W;
    /* Формування матриці Wt - пункт 1) */
    int **matrix Wt = GetWtMatrix(n, matrix A);
    int **matrix B = Create2dIntArr(n, n);
    int **matrix_C = Create2dIntArr(n, n);
    int **matrix D = Create2dIntArr(n, n);
    int i, j;
    for (i = 0; i < n; i++)
        for (j = 0; j < n; j++)
            /* Формування матриці В — пункт 2) */
            if (matrix Wt[i][j] > 0)
               matrix B[i][j] = 1;
    for (i = 0; i < n; i++)
        for (j = 0; j < n; j++)
            /* Формування матриці C - пункт 3) */
            if (matrix B[i][j] != matrix B[j][i])
               matrix C[i][j] = 1;
            /* Формування матриці D - пункт 4) */
            if (matrix B[i][j] == 1 && matrix B[j][i] == 1)
               matrix D[i][j] = 1;
            /* Множення матриці D на верхній трикутник матриці одиниць Tr */
            if (j <= i)
               matrix D[i][j] = 0;
            /* Переприсвоювання значень матриці Wt - пункт 5) */
            matrix Wt[i][j] = (matrix C[i][j] + matrix D[i][j]) *
matrix Wt[i][j];
    /* Формування матриці ваг W шляхом симетризування матриці Wt - пункт 6) */
    matrix W = SymmetrizeMatrix(n, matrix Wt);
    FreeInt2dArr(n, matrix Wt);
    FreeInt2dArr(n, matrix B);
    FreeInt2dArr(n, matrix C);
    FreeInt2dArr(n, matrix D);
    return matrix W;
}
double RandInRange(double min, double max)
    double random = (double) rand() / RAND MAX;
    double range = max - min;
    return min + range * random;
int **Create2dIntArr(int rows, int cols)
{
    int **arr = (int **) malloc(sizeof(int *) * rows);
    for (int i = 0; i < rows; i++)</pre>
       arr[i] = (int *) calloc(cols, sizeof(int));
    return arr;
void FreeInt2dArr(int rows, int **arr)
    for (int i = 0; i < rows; i++)</pre>
        free(arr[i]);
    free (arr);
}
```

```
void FreeDouble2dArr(int rows, double **arr)
{
    for (int i = 0; i < rows; i++)
        free(arr[i]);
    free(arr);
}</pre>
```

Вміст файлу таіп.с

```
#ifndef UNICODE
#define UNICODE
#endif
#include <windows.h>
#include "GraphPainter.h"
#include "Prim'sAlgorithm.h"
#define GO TO START 0
#define NEXT STEP
#define TRAVERSAL START
#define TRAVERSAL_CONTINUATION
#define TRAVERSAL END
int current traversal state = TRAVERSAL_START;
graph *G;
graph *Gt;
LRESULT CALLBACK WndProc(HWND, UINT, WPARAM, LPARAM);
void CreateGoToStartButton(HWND hWnd);
void CreateNextStepButton(HWND hWnd, int traversal state);
HWND hNextStepButton;
void CreateTip(HWND hWnd, int traversal state);
HWND hTip;
int WINAPI WinMain (HINSTANCE hInstance,
                   HINSTANCE hPrevInstance,
                   LPSTR lpCmdLine,
                   int nCmdShow)
    WNDCLASS wndClass;
   wndClass.lpszClassName = L"Лабораторна робота 2.6";
   wndClass.hInstance = hInstance;
   wndClass.lpfnWndProc = WndProc;
    wndClass.hCursor = LoadCursor(NULL, IDC ARROW);
    wndClass.hIcon = 0;
    wndClass.lpszMenuName = 0;
    wndClass.hbrBackground = (HBRUSH) GetStockObject(WHITE BRUSH);
   wndClass.style = CS HREDRAW | CS VREDRAW;
    wndClass.cbClsExtra = 0;
    wndClass.cbWndExtra = 0;
    if (!RegisterClass(&wndClass)) return 0;
   HWND hWnd;
   MSG lpMsg;
   hWnd = CreateWindowExW(0, L"Лабораторна робота 2.6",
                           L"Лабораторна робота 2.6, виконав М.М.Кушнір",
                           WS OVERLAPPEDWINDOW,
                           0, 0,
                            (graph full size [x] + 400),
```

```
(graph full size[y] + 50),
                            (HWND) NULL,
                            (HMENU) NULL,
                            (HINSTANCE) hInstance,
                            (HINSTANCE) NULL);
    ShowWindow(hWnd, nCmdShow);
    UpdateWindow(hWnd);
    int GetMessageRes;
    while ((GetMessageRes = GetMessage(&lpMsg, hWnd, 0, 0)) != 0)
        if (GetMessageRes == -1)
            return lpMsg.wParam;
        else
            TranslateMessage(&lpMsg);
            DispatchMessage(&lpMsg);
    }
}
LRESULT CALLBACK WndProc(HWND hWnd,
                         UINT message,
                         WPARAM wParam,
                         LPARAM lParam)
{
    static HPEN
                  graph e pen;
    static COLORREF graph w text color;
    static HBRUSH graph v brush;
    static HPEN
                  graph v pen;
    static COLORREF graph_v_text_color;
    static HPEN tree e pen;
    static COLORREF tree w text color;
    static HBRUSH tree v brush;
    static HPEN tree_v_pen;
    static COLORREF tree v text color;
    HDC hdc;
    PAINTSTRUCT ps;
    switch (message)
    case WM_COMMAND:
        switch (wParam)
        case GO TO START:
            current_traversal_state = TRAVERSAL_START;
            RedrawWindow(hWnd, NULL, NULL,
                         RDW ERASE | RDW INVALIDATE);
            if (hNextStepButton != NULL)
                DestroyWindow(hNextStepButton);
            CreateNextStepButton(hWnd, TRAVERSAL_START);
            DestroyWindow(hTip);
            CreateTip(hWnd, TRAVERSAL START);
            break;
        case NEXT STEP:
            switch (current traversal state)
            case TRAVERSAL START:
                DestroyWindow(hNextStepButton);
                CreateNextStepButton(hWnd, TRAVERSAL CONTINUATION);
                DestroyWindow(hTip);
```

```
CreateTip(hWnd, TRAVERSAL CONTINUATION);
                current traversal state = TRAVERSAL CONTINUATION;
                RefreshGraph (Gt);
            case TRAVERSAL CONTINUATION:
                PerformPrimAlgStep(Gt, G);
                InvalidateRect(hWnd, NULL, TRUE);
                UpdateWindow(hWnd);
                if (IsVerticesSetFull(N, Gt))
                    DestroyWindow(hNextStepButton);
                    {\tt CreateNextStepButton\,(hWnd,\ TRAVERSAL\_END)\,;}
                    current traversal state = TRAVERSAL END;
                break;
            case TRAVERSAL END:
                DestroyWindow(hTip);
                CreateTip(hWnd, TRAVERSAL_END);
                RedrawWindow(hWnd, NULL, NULL,
                             RDW ERASE | RDW INVALIDATE);
                DestroyWindow(hNextStepButton);
                hNextStepButton = NULL;
   case WM PAINT:
       hdc = BeginPaint(hWnd, &ps);
        SetBkMode(hdc, TRANSPARENT);
        switch (current traversal state)
        case TRAVERSAL START:
            system("cls");
            printf("Weighted graph [ G ]:\n\n");
            PrintGraph(G);
            DrawGraph (G,
                      graph e pen, graph w text color,
                      graph v brush, graph v pen, graph v text color,
                      hdc);
           break;
        case TRAVERSAL CONTINUATION:
            system("cls");
            printf("Current spanning tree [ Gt ]:\n\n");
            PrintGraph(Gt);
            DrawPAStep (Gt, tree e pen, tree w text color,
                       tree v brush, tree v pen, tree v text color,
                       hdc);
           break;
        case TRAVERSAL END:
            system("cls");
            printf("Minimum spanning tree [ Gt ] of the weighted graph [ G
]:\n\n");
            PrintGraph(Gt);
            DrawGraph (Gt, tree e pen, tree w text color,
                      tree v brush, tree v pen, tree v text color,
                      hdc);
           break;
        EndPaint(hWnd, &ps);
       break;
    case WM_ERASEBKGND:
        if (current traversal state == TRAVERSAL CONTINUATION)
```

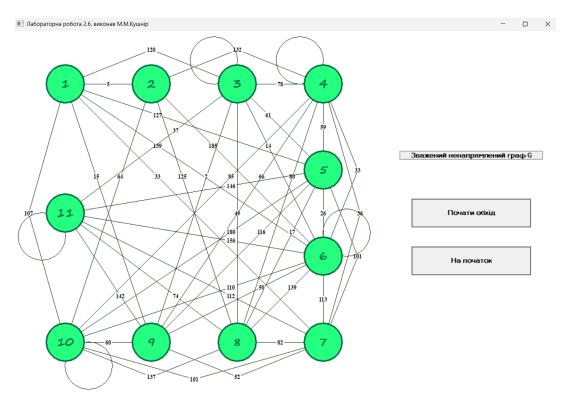
```
else
            return DefWindowProc (hWnd, message, wParam, lParam);
    case WM CREATE:
        CreateGoToStartButton(hWnd);
        CreateNextStepButton(hWnd, TRAVERSAL_START);
        CreateTip(hWnd, TRAVERSAL START);
        graph e pen = CreatePen(PS SOLID, 1, RGB(0, 38, 0));
        graph_w_text_color = RGB(0, 0, 0);
        graph v brush = CreateSolidBrush(RGB(37, 255, 127));
        graph v pen = CreatePen(PS_SOLID, 3, RGB(3, 104, 65));
        graph v text color = RGB(3, 104, 65);
        tree_e_pen = CreatePen(PS_SOLID, 3, RGB(242, 0, 0));
        tree w text color = RGB(242, 0, 0);
        tree v brush = CreateSolidBrush(RGB(233, 99, 98));
        tree v pen = CreatePen(PS SOLID, 3, RGB(143, 1, 24));
        tree v text color = RGB(255, 255, 255);
        int **vertices coords = SetVerticesCoords(N);
        srand(N1 * 1000 + N2 * 100 + N3 * 10 + N4);
        double **T = randm(N, N);
        int **A = mulmr(N, N, T, (1.0 - N3 * 0.01 - N4 * 0.005 - 0.05));
        int **uA = SymmetrizeMatrix(N, A);
        int **W = GetMatrixOfWeights(N, A);
        G = ConvertDataToGraphList(N, vertices names, vertices coords, uA, W);
        Gt = InitGraph();
        FreeDouble2dArr(N, T);
        FreeInt2dArr(N, A);
        FreeInt2dArr(N, uA);
        FreeInt2dArr(N, W);
       break;
    case WM DESTROY:
        DeleteObject (graph e pen);
        DeleteObject(graph v pen);
        DeleteObject(graph v brush);
        DeleteObject(tree e pen);
        DeleteObject(tree v brush);
        DeleteObject(tree v pen);
        FreeGraph (G);
        FreeGraph (Gt);
        PostQuitMessage(0);
       break;
   default :
        return DefWindowProc (hWnd, message, wParam, lParam);
}
void CreateGoToStartButton (HWND hWnd)
    CreateWindowW (L"BUTTON", L"Ha початок",
                  WS VISIBLE | WS CHILD | WS BORDER |
                  BS FLAT | BS MULTILINE | BS CENTER,
                  (graph full size[x] + 75), 450, 250, 60,
                  hWnd,
                  (HMENU) GO TO START,
```

return 1;

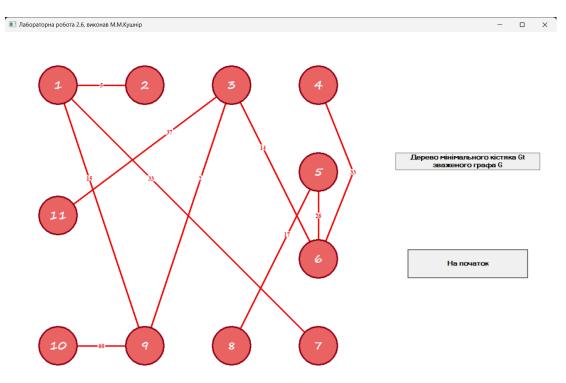
```
NULL, NULL);
void CreateNextStepButton(HWND hWnd, int traversal state)
    wchar t *start traversal = L"Почати обхід";
    wchar_t *next_step = L"Наступний крок";
    wchar t *draw tree = L"Намалювати дерево кістяка";
    wchar t *button text;
    switch (traversal_state)
    case TRAVERSAL START:
       button text = start traversal;
       break;
    case TRAVERSAL_CONTINUATION:
       button text = next step;
       break;
    case TRAVERSAL END:
        button text = draw tree;
    hNextStepButton = CreateWindowW(L"BUTTON", button text,
                                     WS VISIBLE | WS CHILD | WS BORDER |
                                     BS FLAT | BS MULTILINE | BS CENTER,
                                     (graph full size[x] + 75), 350, 250, 60,
                                     hWnd,
                                     (HMENU) NEXT STEP,
                                     NULL, NULL);
}
void CreateTip(HWND hWnd, int traversal state)
    wchar t *graph text = L"Зважений ненапрямлений граф G";
    wchar t *traversal text = L"Пошук мінімального кістяка за алгоритмом Пріма";
    wchar t *tree text = L"Дерево мінімального кістяка Gt зваженого графа G";
    wchar t *tip text;
    int lines quantity;
    switch (traversal state)
    case TRAVERSAL START:
        tip text = graph text;
        lines_quantity = 1;
        break;
    case TRAVERSAL CONTINUATION:
        tip text = traversal text;
        lines quantity = 2;
        break;
    case TRAVERSAL END:
        tip text = tree text;
        lines quantity = 2;
    hTip = CreateWindowW(L"STATIC", tip text,
                  WS_VISIBLE | WS_CHILD | WS_BORDER | SS_CENTER,
                  (graph full size[x] + 50), 250, 300, (\overline{18} * lines quantity),
                  hWnd,
                  NULL, NULL, NULL);
}
```

Результати тестування програми

Зважений ненапрямлений граф



Дерево мінімального кістяка



Процес пошуку мінімального кістяка

