Politechnika Wrocławska

Projektowanie algorytmów i metody sztucznej inteligencji

Projekt Termin: śr. 11:15

Projekt 1: Algorytmy sortowania

Autor:
Michał Kuzemczak

Prowadzący: dr inż. Łukasz Jeleń

3 kwietnia 2019



1 Wprowadzenie

Sprawozdanie zawiera omówienie trzech algorytmów sortowania: przez scalanie, quicksort, introspektywne. Przeprowadzono na nich szereg testów mających na celu sprawdzenie ich wydajności, także ich mocnych i słabych stron dla różnego rodzaju danych wejściowych.

Każdy czas jest podany jako średnia ze 100 sortowań, w milisekundach. Istnieją dwa warianty wstępnego posortowania elementów:

- Posortowane elementy są na swoich miejscach raczej bezużyteczny sposób, niewiele wnosi do testów. Wstępne posortowanie zawsze skraca czas.
- Posortowane elementy nie są na swoich miejscach przy tym sposobie zachowanie algorytmów nie jest jednoznaczne, co podczas testów jest bardzo na rękę.

Oczywiście wybrano drugi wariant.

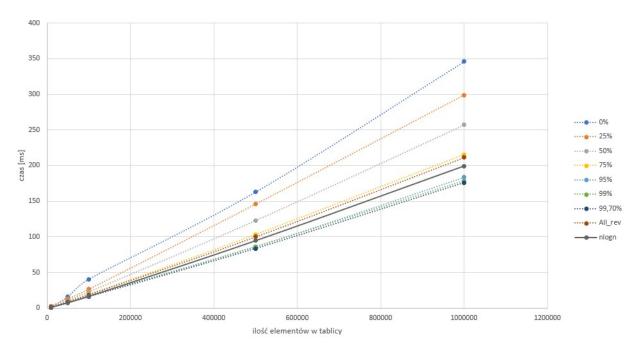
2 Sortowanie przez scalanie (merge sort)

Sortowanie przez scalanie jest algorytmem rekurencyjnym. W toku jego działania tablica o wielkości n zostaje podzielona na n jednoelementowych podzbiorów, siłą rzeczy posortowanych. W następnym kroku podzbiory są łączone w co raz większe, z zachowaniem sortowania. Maksymalna głębokość rekurencji jest równa wysokości drzewa binarnego, ponadto w każdym elemencie wykonywane jest porównanie i scalenie dwóch podzbiorów, zetem złożoność obliczeniowa algorytmu wynosi $O(n \cdot \log n)$. Złożoność ta jest stała, ponieważ dla różnych przypadków zmienia się jedynie liczba porównań podczas scalania.

W **Tabeli 1** przedstawiono wyniki pomiaru czasu sortowania tablic o różnej wielkości i różnym procentowym poziomie wcześniejszego posortowania.

	10000	50000	100000	500000	1000000
0%	2,08	14,25	30,99	171,26	350,48
25%	2,05	12,39	27,37	145,24	301,07
50%	1,06	11,3	22,48	123,74	252,7
75%	1	9,52	19,57	101,21	214,21
95%	1,05	7,73	16,78	85,6	184,52
99%	1,03	7,26	16,71	89,98	179,76
99,7%	1,07	7,95	16,26	84,32	186,55
All rev	1,41	9,39	20,45	103,25	216,69

Tabela 1: Średnie czasy z testów algorytmu mergesort, podane w milisekundach



Wykres 1: Sortowanie przez scalanie, wizualizacja wyników testów.

Z powyższych danych można zauważyć, że częściowe, czy też pełne odwrotne posortowanie ma jedynie pozytywny wpływ na czas wykonywania algorytmu. Potwierdza się tu wczesniejsze założenie, że liczba operacji jest w tych przypadkach podobna i zachowane jest $n \log n$.

3 Quicksort

Sortowanie szybkie to algorytm rekurencyjny, który polega na rozbiciu zbioru o wielkości n na n podzbiorów o długości 1, przy czym, przy każdym podzieleniu na dwa, wybiera się tzw. pivota, a następnie po jego lewej stronie odkłada się elementy mniejsze od niego, a po prawej większe.

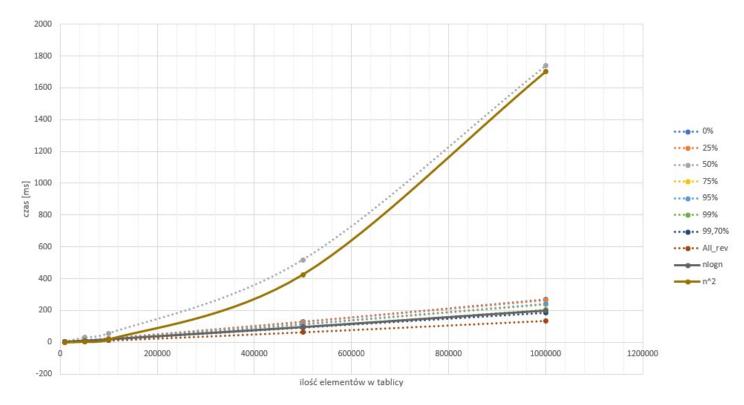
Kluczowy jest tutaj sposób, w jaki wybierzemy pivota. Jedną z możliwości jest wybór pierwszego elementu zbioru, lecz szybko okazuje się, że jeśli często będzie to element większy od pozostałych, to dostajemy najgorszy przypadek złożoności obliczeniowej algorytmu, czyli $O(n^2)$.

Statystycznie dobrym sposobem okazuje się wybór środkowego elementu jako pivota, ponieważ przy równomiernym rozkładzie losowania liczb, tutaj będziemy potrzebować najmniej operacji zamiany miejscami. Złożoność wynosi wtedy $O(n \log n)$.

Poniżej wyniki testów dla wersji z wyborem pivota w środku zbioru.

	10000	50000	100000	500000	1000000
0%	1,44	10,34	22,15	127,06	267,03
25%	1,08	10,01	21,8	125,97	264,05
50%	3,02	29,72	55,22	518,25	1737,31
75%	1,01	8,35	18,74	110,07	235,65
95%	1,01	8,16	18,57	112,81	241,98
99%	1,02	7,12	15,41	94,51	205,12
99,7%	1	6,21	14,47	91,88	186,65
All rev	0,36	5,17	11,22	63,06	133,24

Tabela 2: Średnie czasy z testów algorytmu quicksort, podane w milisekundach



Wykres 2: Sortowanie szybkie, wizualizacja wyników testów.

Wśród uzyskanych danych rzuca się w oczy słaba wydajność algorytmu przy wprowadzeniu zbioru posortowanego w 50%, aproksymowana n^2 . Po dodaniu podczas testów zmiennej kontrolującej maksymalną głębokość rekurencji okazuje się, że wacha się ona od 70 do nawet 2000 (dla tablicy 500000 el.). Dla porównania, przy 0% posortowania maksymalna głębokość rekurencji wacha się między 40 a 50.

Na **Wykresie 3** możemy zauważyć, jak wybór pivota psuje się przy posortowaniu 50%. Średnia dległość od środka dochodzi wtedy nawet do 50%, czyli pivot ląduje przy końcu lub początku podzbioru, co jest najgorszym przypadkiem. Oznacza to w praktyce, że po wyborze pivota w środku algorytm musiał wykonać ilość zamian wynoszącą ponad połowę wielkości podzbioru, skoro raz jest przesuwany w lewo, raz w prawo, a i tak dotarł do krawędzi.

Duża ilość zamian w połączeniu z dużą głębokością rekurencji są powodem takiego pogorszenia czasu wykonywania algorytmu.

Sytuacja zupełnie przeciwna, czyli najlepszy przypadek, aproksymowany $n \log n$ ma miejsce przy pełnym odwrotnym posortowaniu. Pivot wybierany ze środka dzieli podzbiory zawsze na pół, przez co głębokość rekurencji jest najmniejsza. Ponadto ilość zamian dla podzbioru o długości n zawsze wynosi dokładnie $\frac{n-1}{2}$. Nie jest to najlepszy przypadek ogólnie, ale wśród analizowanych, to połączenie małej głębokości rekurencji i średniej ilości zamian okazało się najlepsze.



Wykres 3: Jedna kropka to jedno sortowanie, dla 0% i 50% wstępnego posortowania przeprowadzono po 100 sortowań.

Użyty wzór przedstawiono poniżej. Oblicza on średnią odległość pivota od środka dzielonego podzbioru, po podzieleniu na mniejsze i większe, dla całego sortowania.

$$d = \frac{1}{\sum_{i=0}^{M-1} \frac{n_i}{100}} \cdot \sum_{i=0}^{M-1} \frac{n_i}{100} \cdot abs \left(\frac{end_i - j_i}{n_i} - 0.5 \right)$$

gdzie:

d - średnia odległość,

M - ilość wywołań funkcji wyboru pivota w sortowaniu,

 n_i - wielkość podzbioru i,

 $\frac{n_i}{100}$ - waga jednej próbki odległości pivota od środka zbioru i,

 end_i - ostatni indeks podzbioru i,

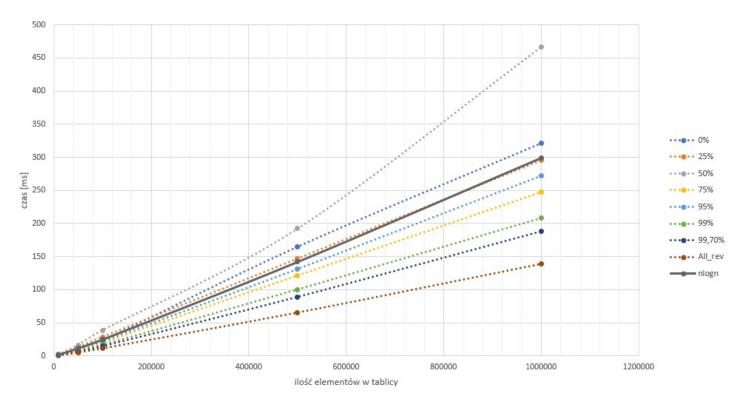
 j_i - indeks pivota w podzbiorze i po przestawieniu mniejszych na lewo i większych na prawo.

4 Sortowanie introspektywne

Introsort to hybrydowy algorytm sortujący, który bazuje na dwóch algorytmach: quicksort i heap sort. Introsort działa jak quicksort dla lepszych przypadków, korzystając z jego prędkości, lecz dla gorszych przypadków, gdzie rekurencja zachodzi zbyt głęboko, wywoływany jest heap sort. Pozwala to na zachowanie złożoności $O(n\log n)$ dla średnich i najgorszych przypadków. Wyniki testów:

	10000	50000	100000	500000	1000000
0%	1,32	10,93	22,59	164,9	321,77
25%	1,34	13,24	28,51	147,16	296,04
50%	2,44	16,19	38,68	192,17	467,08
75%	1,01	8,77	19,64	121	247,07
95%	1,08	9,89	21,78	131,15	272,27
99%	1,03	7,73	16,45	100,03	208,03
99,7%	1	6,17	14,32	89,16	188,65
All rev	0,09	5,1	11,13	65,19	138,59

Tabela 3: Średnie czasy z testów algorytmu introsort, podane w milisekundach



Wykres 4: Sortowanie introspektywne, wizualizacja wyników testów.

Jak widać, dla naszego najgorszego przypadku (dla quicksorta z wyborem pivota w środku), przy 50% wstępnie posortowanych danych, nastąpiła znaczna poprawa czasu sortowania w stosunku do samego quicksorta. Zadziałało ograniczenie głębokości rekurencji i złożoność została zredukowana do $n\log n$.

5 Źródła

- wikipedia.org mergesort, quicksort, introsort;
- 4programmers.net o złożoności obliczeniowej;
- algorytm.org mergesort;
- eduinf.waw.pl mergesort, heap sort;
- researchgate.net introsort;
- algorytm.edu.pl mergesort;
- $\bullet \ gist.github.com/imneme/540829265469e673d045 \ \ randutils.hpp;$
- youtube.com wizualizacje dla weny.