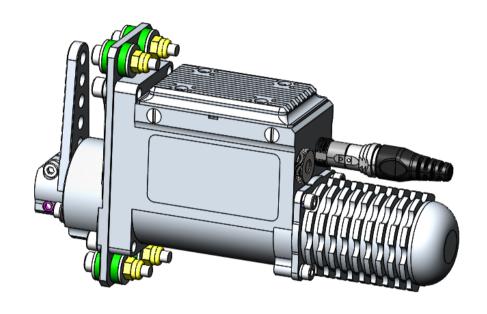
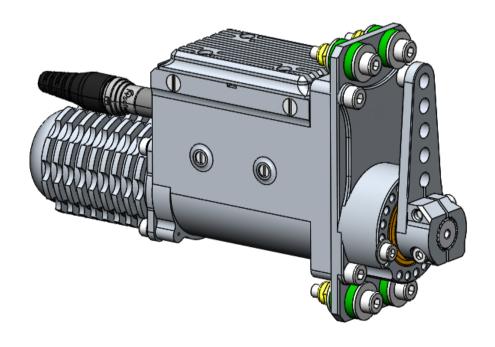
Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



# Сервопривод СП-02Б-ХХ-ХХХ Техническое описание





Тип : СП-02Б

Редакция. No. : 5

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



#### Техническое описание

## 1 СП-02Б-ХХ-ХХХ [ТБДР.654116.30]

Сервоприводы серии СП-02Б выпускаются с использованием синхронных электродвигателей, планетарных редукторов, имеют в составе два бесконтактных энкодера (абсолютный 14-бит на выходном валу и инкрементальный 4096 отсчета на валу электродвигателя) для реализации алгоритма компенсации люфта, рекуперативный шунт для сброса энергии при торможении. Сервоприводы управляются современным контроллером, который осуществляет векторное управление полем синхронного электродвигателя, реализует двухконтурную систему управления для компенсации механического люфта, взаимодействует с внешними системами посредством ряда стандартных физических интерфейсов и протоколов. Доступны варианты с разными передаточными числами от 83 до 150:1, разными максимальными угловыми скоростями и максимальным моментом до 6 Нм.

## 1.1 Отрасли применения и примеры:

- Авиапром.
- Робототехника.
- Конверсия пилотируемых ЛА в БПЛА.
- Оснащение пилотируемых ЛА системами автопилота.
- Испольнительные механизмы для БПЛА и других типов беспилотной техники.

## 1.2 Общие характеристики серии:

- Тип разъема: герметичная вилка Fischer Ultimate UR01-W-L-07-F-005-C-BK-1-E-2-A-B (5-контактов) (ответная кабельная часть: UP01-W-L-07-M-005-C-BK-1-E-2-Z-B) Опциональный тип разъема: Fischer Ultimate UR01-W-L-07-F-007-S-BK-1-E-2-A-B (7-контактов) (ответный разъем: UP01-W-L-07-M-007-S-BK-1-E-2-Z-B)
  - Возможны другие типы разъемов по согласованию с заказчиком.
- Анодированный авиационный алюминий.
- Тип крепления: промежуточный кронштейн.

#### Основные телеметрийные данные с контроллера сервопривода:

- Текущая абсолютная позиция и скорость.
- Текущее значение тока в обмотках электропривода и напряжение шины питания.
- Температура силового каскада контроллера и температура статора электропривода.
- Контроль влажности внутри корпуса.

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



### 1.3 Основные технические характеристики привода СП-02Б-24-150:

Параметр	Значение		
Номинальное напряжение	24 B		
Абсолютный диапазон входного напряжения	9 – 75 B		
Рекомендуемый рабочий диапазон напряжения <sup>1</sup>	12 B – 40 B		
Ток покоя при номинальном напряжении	0.12 A		
Номинальный ток при номинальном напряжении	2.277 A		
Пиковый ток при номинальном напряжении	3.12 A		
Номинальный момент при номинальной скорости <sup>2</sup>	4.3 Нм		
Переменный момент <sup>3</sup>	5.3 Нм		
Пиковый момент при номинальном напряжении <sup>4</sup>	6 Нм		
Номинальная скорость при номинальном моменте	278 °/сек		
Ограничения по рабочему сектору	нет ограничений по рабочему сектору		
Диапазон рабочих углов	≤ 360°		
Механический люфт	≤ 0,6°		
Ошибка позиции в пределах рабочего температурного диапазона	≤ 0,1°		
Рабочий температурный диапазон (температура среды)	-40°C +60°C		
Температурный диапазон хранения	-40°C +90°C		
Вес, включая ответный разъем	480 g ±10%		
Степень защиты от воздействия среды	IP66		
Габаритные размеры, не более	140 мм х 89 мм х 36 мм		

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Диапазон входного напряжения, обеспечивающий запас электрической прочности, включая возможные допуски внешнего источника питания и гарантирующий оптимальную работу контура скорости и позиции во время ускорения и торможения. Если используется встроенный рекуперативный шунт, верхний предел рабочего диапазона напряжения должен быть на 2-3 вольта меньше чем значение заданное в регистре 'Shunt enable voltage'!!!. Значение в регистре 'Shunt enable voltage' по умолчанию равно 42 VDC.

«Тайбер» «СП-02Б» 2

\_

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Крутящий момент, создающий максимально возможную продолжительную нагрузку на выходной вал; превышение этого значения резко уменьшает срок эксплуатации.

 $<sup>^{2}</sup>$  Крутящий момент в циклическом режиме работы (скважность рабочего цикла не более 25 %).

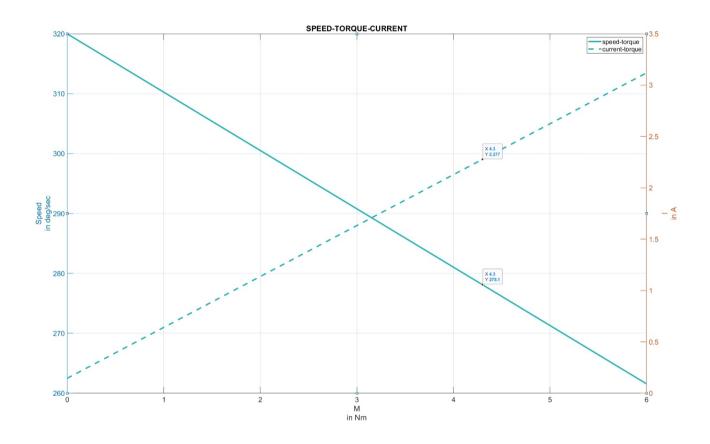
<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Абсолютный максимальный крутящий момент, создаваемый редуктором сервопривода, при однократных и случайных нагрузках на выходном валу. Данные нагрузки не должны возникать циклически. Редуктор сервопривода может выдать данный момент от нескольких сотен до нескольких тысяч раз без механического повреждения.

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



Управляющий интерфейс	RS485 (ICD); CANopen; EtherCAT;
	CAN (proprietary)

# 2 Механическая характеристика сервопривода СП-02Б-24-150



# 3 Интерфейс

#	Интерфейс	Описание интерфейса				
1	1	Физический уровень	RS485 полудуплекс			
		Скорость обмена и формат	115200 бит/с (количество бит данных $-8$ ; количество стоп битов $-1$ ; бит паритета - отсутствует)			
	RS485 ICD	Макс. частота кадров	100 кадров/с			
		Среда настройки и обновления	Servomotor Studio			
		Протокол связи	ICD (Interface Control Data)			

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020

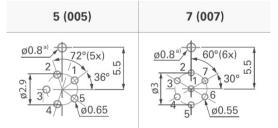


## 4 Подключение

Подключите кабель с ответным разъемом Fischer UR01-W-L-07-F-005-C-BK-1-E-2-A-B (UP01-W-L-07-M-007-S-BK-1-E-2-Z-B) к сервоприводу СП-02Б. Соблюдайте полярность подключения для изделий без встроенной защиты от обратной полярности.

#### Назначение контактов разъема Fischer

	1				
$N_{\underline{0}}$	Цепь	<b>Цепь</b> Описание			
1	CANL / RS485-B	L-сигнал CAN / инвентированная линия RS485			
2	CANH / RS485-A	H-сигнал CAN / неинвентированная линия RS485			
3	GND	Силовая (сигнальная) земля			
4	+ V DC	Питающее напряжение			
5	PE	Корпус			
6	CANL-2	L-сигнал CAN2 (резервирование) / отсутствует для FU05			
7	CANH-2	H-сигнал CAN2 (резервирование) / отсутствует для FU05			



Вид на вилку сервопривода со стороны ответной розетки

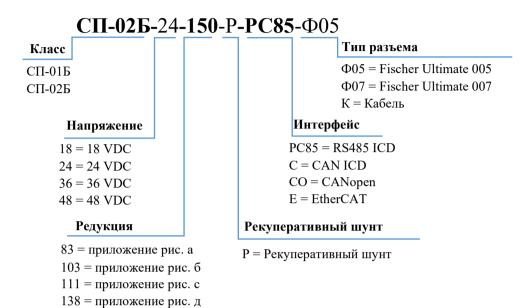
 Тип
 : СП-02Б
 Редакция. No. : 5

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020

150 = текущий вариант



## 5 Каталожный номер



Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



## 6 Наработка до отказа (живучесть сервопривода)

Наработка сервопривода до отказа зависит от совокупности таких условий эксплуатации как температура окружающей среды, характер нагрузки на выходном валу, вибрации и других условий.

Для разных компонентов сервопривода величина наработки существенно отличается и составляет:

- для контроллера сервопривода несколько сотен тысяч часов
- для синхронного электродвигателя десятки тысяч часов
- для планетарного редуктора тысячи часов.

 Тип
 : СП-02Б
 Редакция. No. : 5

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



## Приложение

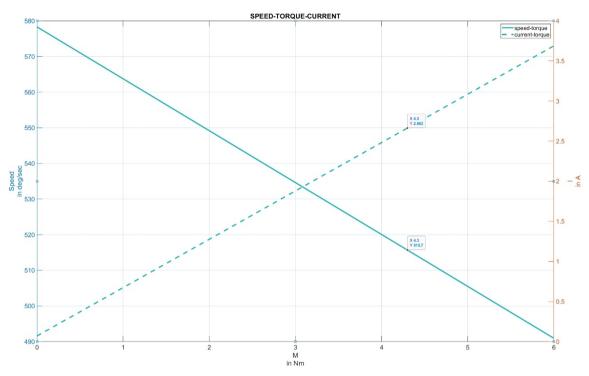


Рисунок а – Механическая характеристика СП-02Б-24-83 (155 мм, 520 г)

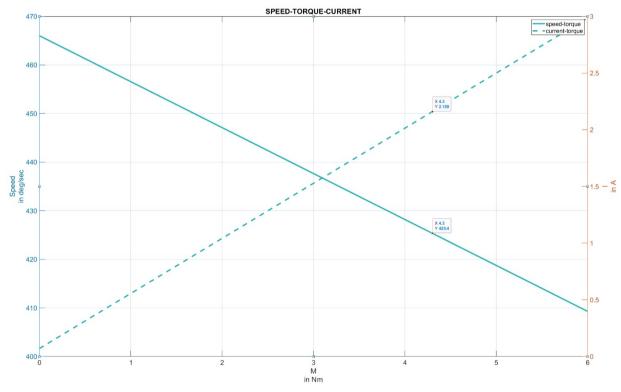


Рисунок б — Механическая характеристика СП-02Б-24-103 (155 мм, 520 г)

Дата : Редакция. Дата : 13.01.2020



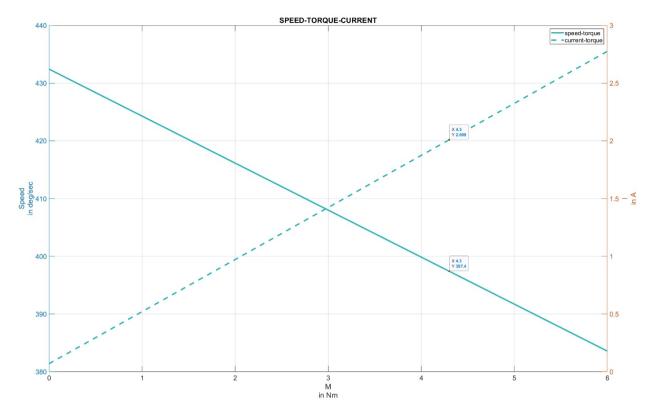


Рисунок с — Механическая характеристика СП-02Б-24-111 (155 mm, 520 г)

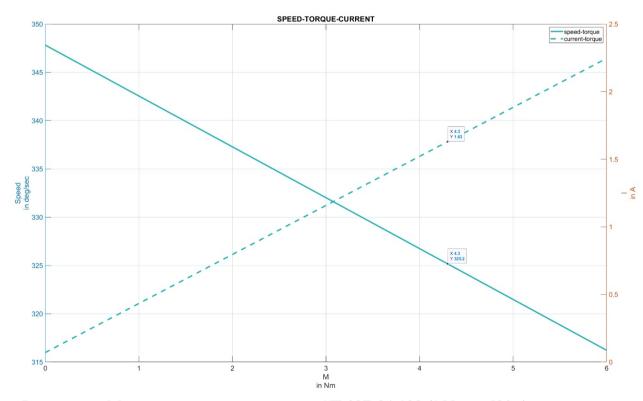
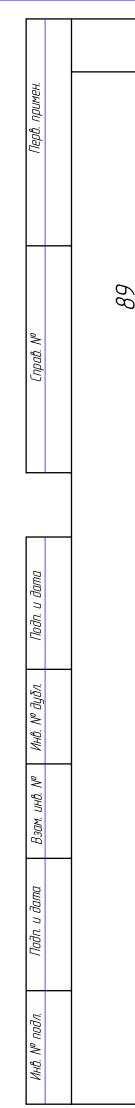


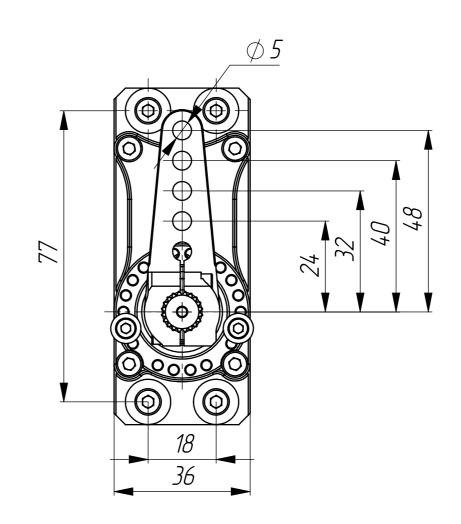
Рисунок д — Механическая характеристика СП-02Б-24-138 (155 мм, 520 г)



hJ 0E'911759'd1791

**1** 

140



- 1. Номинальное напряжение питиния 24 В.
  2. Диапазон напряжения питания 9–75 В.
  3. Ток в режиме ожидания (при ном. напряжении) 0,12 А.
  4. Номинальный ток (при ном. напряжении) 2,277 А.
  5. Пиковый ток (при ном. напряжении) 3,12 А.
  6. Номинальный момент при номинальной скорости 4,3 Нм.
  7. Момент в прерывистом режиме 5,3 Нм.
  8. Пиковый момент 6Нм.

- 9. Скорость при номинальном моменте 278 град/с (46,3 1/мин).

					ТБДР.654116.30 ГЧ				
						Лит.	Масса	Масштаδ	
-		№докум.	Подпись	Дата	Сервопривод СП-02В-24-150				
Разр					• •		0.48	1:1	
Проц					Габаритный чертеж		<u> </u>		
	нтр.					Лист	Листо	ß 1	
Нач.	отд.								
Н.контр.						TAÑFFP		D	
Утв.									