



WORKSHOP COMPUTER VISION





WORKSHOP COMPUTER VISION

- × 2 dagen
- × 1 ec
- Opdrachten maken
- * Geen toets, wel controle op deelname

Elo: opleiding informatica -> jaar 2 -> computer vision

BENODIGDE SOFTWARE

- Python versie 2.7.*
- https://www.python.org/downloads/
- Vink aan dat Python in het pad komt
- Voor windows vanuit console:
- pip install opency-python
- Voor raspberry pi vanuit console :
- sudo apt-get install libopency-dev python-opency
- Zie appendix voor verschillen opencv 2.* en opencv 3.*

TEST: IDLE (PYTHON GUI)

```
Python 2.7.13 Shell
                                                          ×
File Edit Shell Debug Options Window Help
Python 2.7.13 (v2.7.13:a06454b1afa1, Dec 17 2016, 20:42:5
9) [MSC v.1500 32 bit (Intel)] on win32
Type "copyright", "credits" or "license()" for more infor
mation.
>>> import numpy as np
>>> import cv2
>>> np. version
'1.12.0'
>>> cv2. version
13.2.01
>>>
                                                     Ln: 9 Col: 4
```

PYTHON

Download materiaal van Elo

- Open voorbeeld.py met Idle
- Kies vanuit het menu run -> Run Module

- × Na de prompt >>> mag je opdrachten geven
- $\times >>> sum(x**2 for x in range(10))$

LOGO TONEN

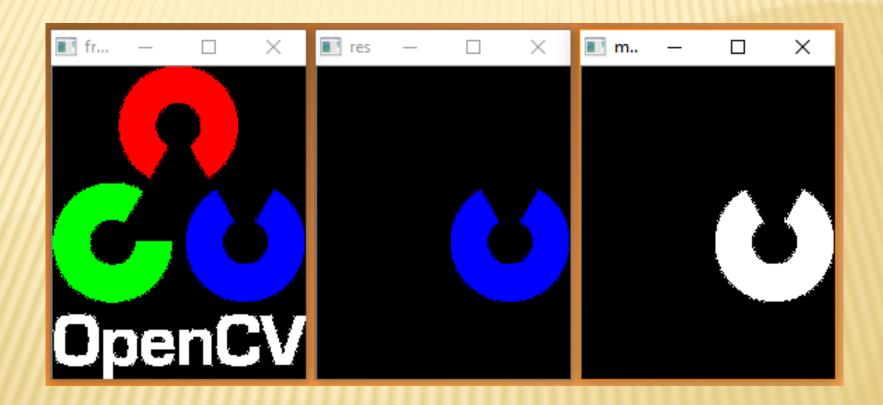
```
🝌 *x.py - C:/Users/Dick/Desktop/x.py (2.7.13)*
                                                                           X
File Edit Format Run Options Window Help
import numpy as np
import cv2
import math
def test1():
    img = cv2.imread('c:/Users/Dick/Desktop/opencv-logo-white.png')
    cv2.imshow('logo', img)
    k = cv2.waitKey(0)
    print k
    cv2.destrovAllWindows()
test1()
                                                                     Ln: 8 Col: 22
```

VIDEO

```
x.py - C:\Users\Dick\Desktop\x.py (2.7.13)
                                                          X
File Edit Format Run Options Window Help
import numpy as np
import cv2
import math
cap = cv2.VideoCapture(0)
while (True):
    ret, frame = cap.read()
    gray = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR BGR2GRAY)
    cv2.imshow('frame',gray)
    if cv2.waitKey(1) & 0xFF == ord('q'):
        break
cap.release()
cv2.destrovAllWindows()
                                                   Ln: 14 Col: 0
```

- https://opencv-python-tutroals.readthedocs.io/en/latest/
- http://docs.opencv.org/3.1.0/index.html
- Zoek in de eerste tutorial naar
 - + OpenCV-Python Tutorials
 - + Image Processing in OpenCV
 - + Changing Colorspaces
 - Object Tracking
- Pas de code zodanig aan dat je het blauwe deel van het OpenCV logo los kan laten zien
- Doe dit ook voor het groene en het rode deel

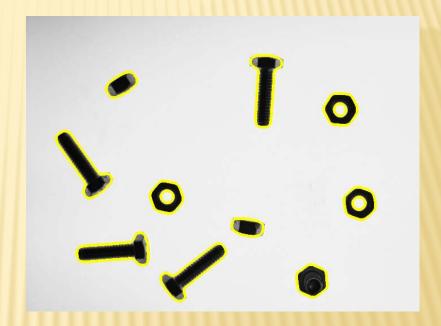
RESULTAAT





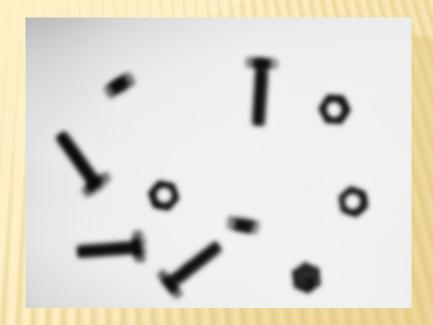
- Lees: Image Processing in OpenCV
 - + Contours : Getting Started
 - x cv2.findContours()
 - x cv2.drawContours()
 - + Contour Features
 - Moments (pas deze toe op contours[0])
 - Convex Hull (pas deze toe op contours[0])
- Lees: Gui Features in OpenCV
 - Drawing Functions in OpenCV
 - × Drawing Circle





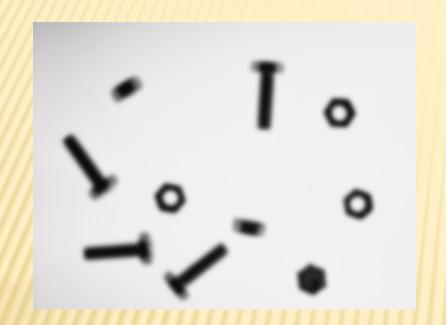
Vind de belangrijkste contouren

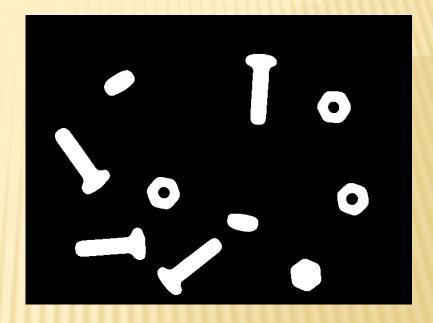




Converteer naar gray-scale mbv cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY) Blur mbv cv2.GaussianBlur(img,(5,5),0)

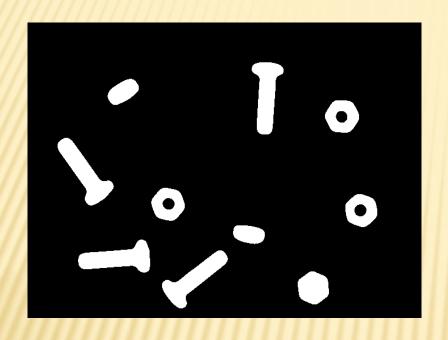
Zie: Image Processing in OpenCV -> Smoothing Images -> Gaussian Filtering

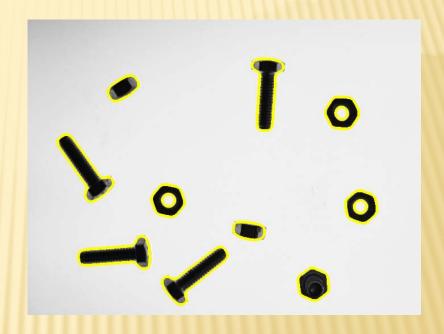




Vind blobs mbv ret, th = cv2.threshold(img,180,255,cv2.THRESH_BINARY_INV)

Zie: Image Processing in OpenCV -> Image Thresholding





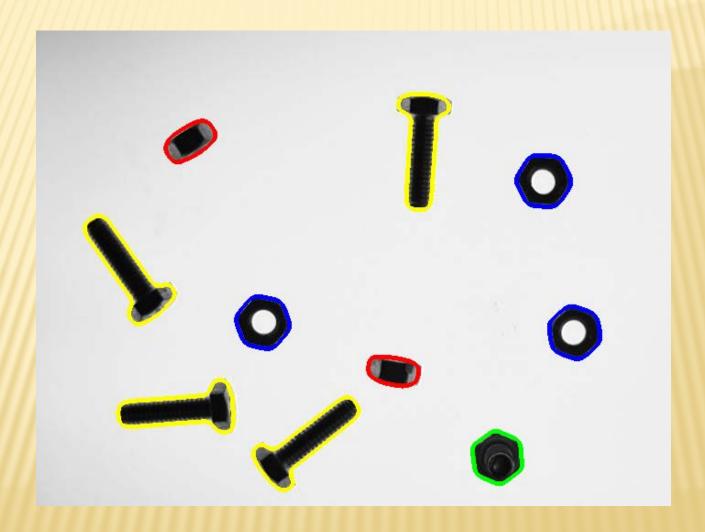
Vind coutouren mbv image, contours, hierarchy = cv2.findContours(th,cv2.RETR_TREE,cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)

Teken ze met cv2.drawContours()

```
x gray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
x gray = cv2.GaussianBlur(gray,(25,25),0)
x ret, th = cv2.threshold(gray,180,255,cv2.THRESH_BINARY_INV)
x image, contours, hierarchy =
    cv2.findContours(th,cv2.RETR_TREE,cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)

x for cnt in contours:
    area = cv2.contourArea(cnt)
    if area > 100:
    img = cv2.drawContours(img, [cnt], -1, (0,255,255), 3)
```

Zo teken je alleen contouren met een oppervlakte groter dan 100



- De vormfactor van een contour geeft aan hoe rond een contour is
- Een cirkel heeft vormfactor 1
- * Minder ronde contouren een vormfactor < 1
- Hij wordt berekend als 4 * pi * opp / omtrek²

Hiermee kun je bouten, staande moeren en liggende moeren onderscheiden

- Liggende moeren hebben een groot gat
- Staande bouten niet

Via de contour hierarchy kun je ze onderscheiden

- × Zie: Contours Hierarchy
- Dit is een lastig onderdeel!

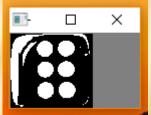
```
hierarchy = hierarchy[0]
  for cnr in range(len(contours)):
       cnt = contours[cnr]
      area = cv2.contourArea(cnt)
      perimeter = cv2.arcLength(cnt, True)
      factor = 4 * math.pi * area / perimeter**2
      holes = 0
×
       child = hierarchy[cnr][2]
      while child >= 0:
          holes += cv2.contourArea(contours[child])
           child = hierarchy[child][0]
×
      print area, factor, holes
```

OPDRACHT 4 VERVOLG

- Maak een tekening van de hierarchy
- Leg voor jezelf uit hoe de berekening van "holes" werkt
- Zorg dat je alle typen van een andere kleur contour voorziet







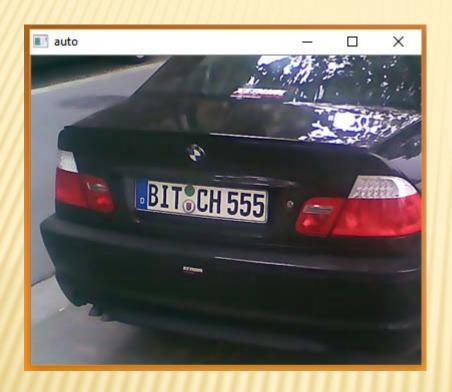
[3, 3, 3, 3, 4, 4, 5, 5, 6, 6, 6, 6]

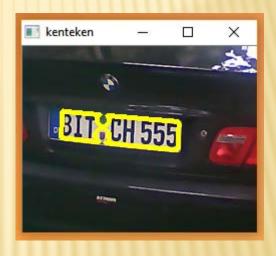
- Zoek eerst de dobbelstenen via grayscale en threshold
- Doorloop de contouren en bereken ROI

```
for cnr in range(len(contours)):
    x,y,w,h = cv2.boundingRect(contours[cnr])
    die = gray[y:y+h, x:x+w]
```

- Voor elke"die" ga je thresholden en contouren berekenen. De ronde contouren zijn de "ogen".
- Denk aan de vormfactor
- × Zie: Core Operations -> Basic Operations

OPDRACHT 6 (OPTIONEEL)





Neem een region of interest (ROI)
Maak het blauwe en rode kanaal 0
Teken de grootste contour
Zie: Core Operations -> Basic Operations

APPENDIX: VERSCHILLEN OPENCV 3.* / 2.*

```
x OpenCV 3.*:
    image, contours, hierarchy
x = cv2.findContours(th,cv2.RETR_TREE,cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
x img = cv2.drawContours(img, contours, -1, (0,255,0), 3)
x img = cv2.circle(img,(cx,cy), 5, (0,255,255), -1)

** OpenCV 2.*:
    contours, hierarchy
x = cv2.findContours(th,cv2.RETR_TREE,cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
x cv2.drawContours(img, contours, -1, (0,255,0), 3)
x cv2.circle(img,(cx,cy), 5, (0,255,255), -1)
```