Declaración de Trabajo Grupal

Unidad académica: Escuela de Ciencias de la Computación	Semestre: 2021-I
Curso y horario: Inteligencia Artificial CC-421	Profesor: César Jesús Lara Ávila

Título del trabajo: Planificación de movimiento robótico con detección de obstáculos		
Diseño/planificación del trabajo grupal (definir cronograma de trabajo, etc.)		
Funciones (compromiso) de cada integrante	Nombre, firma y fecha	
 Creación de la clase raycasting Edición de la clase robot -Redacción del informe 	Campó Beraún José Javier 16/04/2021	
5 1111 1 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 1	Jara Ocas Franklin Hamer	
- Mapa de obstáculos en la clase robot	16/04/2021	
 Creación de la clase Robot Diseño del juego con Pygame 	Peralta Haro Katheryn Ximena 16/04/2021	
 Edición de la clase Robot Diseño del juego con Pygame 	Quispe Amao Renzo Renato 16/04/2021	
Firma del profesor y fecha		

Los miembros del grupo tenemos conocimiento del Reglamento disciplinario aplicable a los alumnos ordinarios de la Universidad, en particular, de las disposiciones contenidas en él sobre el plagio, y otras formas de distorsión de la objetividad de la evaluación académica. En tal sentido, asumimos todos y cada uno de nosotros la responsabilidad sobre el íntegro de los avances y el trabajo final que serán presentados.

Ejecución del trabajo (definir aportes de cada integrante)		
Labor realizada por cada integrante	Nombre, firma y fecha	
 Edición de clase robot Rotación del robot Edición del codigo Raycast10.py Redacción del informe 	Campó Beraún José Javier 25/07/2021	
 Creación del código Raycasting10.py Mapa de obstáculos en la clase robot Edicion de Raycastin10.py Redacción del informe 	Jara Ocas Franklin Hamer 25/07/2021	
 Creación de la clase <i>Robot</i> Diseño del juego con Pygame y creación de personajes. Redacción Informe 	Peralta Haro Katheryn Ximena 25/07/2021	
 Edición de la clase <i>Robot</i> Creación de la clase <i>Conf</i> para configurar el robot Creación de métodos para cálculos matemáticos Redacción Informe 	Quispe Amao Renzo Renato 25/07/2021	