选择题 (每题2分)

1. 计算机与日常使用的袖珍计算器的本质区别在于。
A. 预算速度的高低 B. 存储器容量的大小 C. 规模的大小 D. 自动化程度的高低
2. 某计算机的 I/O 设备采用异步串行传送方式传送字符信息,字符信息的格式为:一位起始
位、七位数据位、一位检验位、一位停止位。若要求每秒钟传送 480 个字符,那么该 I/O 设
备的数据传送率应为 bps (位/秒)。
A. 1200 B. 4800
C. 9600 D. 480
3. 指令系统中采用不同寻址方式的目的主要是。
A. 可降低指令译码难度
B. 缩短指令字长, 扩大寻址空间, 提高编程灵活性
C. 实现程序控制
D. 提高寻址速度
4. 允许中断触发器用于 。
A. 向 CPU 发中断请求 B. 指示正有中断在进行
C. 开放或关闭中断系统 D. 中断保护
5. 一般用途计算机比特殊用途计算机。
A. 价格高 B. 用途广 C. 用途窄 D. 速度慢
6. 通道指令是由组成。
A. I/O 指令
B. 通道控制字(或称通道指令)
C. 通道状态字
D. CPU 指令的一部分
7. 寄存器间接寻址方式中,操作数在中。
A. 通用寄存器
B. 堆栈
C. 主存单元
D. ACC
8. 电子计算机问世至今,新型机器不断推陈出新,不管怎么更新,依然具有"存储程序"的
特点,最早提出这种概念的是。
A. 巴贝奇(Charles Babage) B. 冯·诺依曼(von Neumann)
C. 帕斯卡 (Blaise Pascal) D. 贝尔 (Bell)
9. 采用变址寻址可扩大寻址范围,且。
A. 变址寄存器内容由用户确定,在程序执行过程中不可变
B. 变址寄存器内容由操作系统确定,在程序执行过程中可变
C. 变址寄存器内容由操作系统确定,在程序执行过程中不可变
D. 变址寄存器内容由用户确定,在程序执行过程中可变
10. 个人计算机 (PC) 属于类计算机。
A. 大型计算机 B. 小型机
C. 微型计算机 D. 超级计算机
11. 以下描述 PCI 总线的基本概念中,正确的是。
A. PCI 速度较慢
B. PCI 总线需要人工方式与系统配置
C. 系统中只允许有一条 PCI 总线 D. PCI 总线是一个与处理器时钟频率无关的高速外围总线
D. PCI 总线是一个与处理器的针测率几天的高速外围总线 12. 下述说法中是正确的。
14. 「

	В.	半导体 RAM 是易失	生 RAM,	而静态	RAM F	中的存储	皆信息是	不易失	ら 的		
	C.	半导体 RAM 是易失	生 RAM,	而静态	RAM	只有在电	2.源不掉	电时,	所存信	息是不	易丢失的
	D.	以上都不对									
13.	程序	控制类指令的功能。	분	•							
	Α.	进行主存和 CPU 之门	间的数:	据传送							
	В.	进行 CPU 和设备之间	间的数:	据传送							
	С.	改变程序执行的顺	亨								
	D.	读取数据									
14.	基址	:寻址方式中,操作	数的有效	效地址是	ŧ	o					
	Α.	基址寄存器内容加	上形式	地址(位	立移量)					
	В.	程序计数器内容加工	上形式:	地址							
	С.	变址寄存器内容加工	上形式	地址							
	D.	该地址本身									
15.	异步	控制常用于。									
	A.	CPU 访问外围设备时	+								
	В.	微程序控制器中									
		微型机的 CPU 控制	中								
		远程通信									
16.		的计算机系统应包	_								
	A. 3	运算器、存储器、控									
	C. 3	主机和实用程序			D. 配套	的硬件	设备和	软件系	统		
17.	某存	储器容量为 32K x	16位,	则	o						
	A.	地址线为16根,数	据线为	32 根							
	В.	地址线为32根,数	据线为	16 根							
	C.	地址线为15根,数	据线为	16 根							
	D.	地址线为16根,数	据线为	16 根							
18.	设[x] _{\emptyset} =1. $x_1x_2x_3x_4$,	当满足	下列	时	, x>-1/	2 成立。)			
	Α.	x ₁ 必为 0, x ₂ ~ x ₄ 3	至少有-	-个为1							
	В.	x ₁ 必为 1, x ₂ ~ x ₄ f	£意								
	С.	x ₁ 必为 1, x ₂ ~ x ₄ f	£意								
	D.	x ₁ 必为 0, x ₂ ~ x ₄ f	£意								
19.	设寄	存器位数为8位,	机器数	采用补码	码形式	(含1	位符号	位)。>	对应于十	·进制数	-27, 答
		· 容为。									
		27H	В.	9BH							
		Е5Н		А5Н							
20.		RAM 芯片, 其容量			位. [余申 源和	1接地端	外. i	亥 芯片引	出线的	最少数目
	710		- /	on n o	(—) (·	4. 7. 4. 1	4× 0 114	12 () 0	X.471 VI	П У/ /	-11.7 71.1
	Α.		B. 35								
	С.		D. 32								
21		·向量可提供 。									
-1.		被选中设备的地址)								
		传送数据的起始地	-1-								
		终端服务程序的入									
		主程序的断点地址	一地址								
20											
۵۷.	丁町	向量地址是。	•								

A. 半导体 RAM 信息可读可写,且断电后仍能保持记忆

	В.	中断服务程序入口地址
	C.	中断服务程序入口地址的地址
	D.	编程计算出的
23.	采用	基址寻址可扩大寻址范围,且。
	Α.	基址寄存器内容由用户确定,在程序执行过程中不可变
	В.	基址寄存器内容由用户确定,在程序执行过程中可变
	С.	基址寄存器内容由操作系统确定,在程序执行过程中可变
		基址寄存器内容由操作系统确定,在程序执行过程中不可变
24.	响应	中断请求的条件是。
		外设提出中断
		外设工作完成和系统允许时
		外设工作完成和中断标记触发器为"1"时
		CPU 空闲时
25.		中地址线的作用是。
		只用于选择存储器单元
		由设备向主机提供地址
		用于选择指定存储器单元和 I/O 设备接口电路的地址
		向主机提供设备号
26.		+1 位字长表示定点数(其中1位为符号位),它所能表示的整数范围是。
		$0 \le N \le 2^n - 1$ B. $0 \le N \le 2^{n+1} - 1$
0.7		$0 \le N \le 1 - 2^{-(n+1)}$ D. $0 \le N \le 1 - 2^{-n}$
27.		型指令的寻址和转移型指令的寻址不同点在于。
		前者取操作数,后者决定程序转移地址
		前者是短指令,后者是长指令
		后者是短指令,前者是长指令
20		以上都不对
28.	A.	512KB 的存储器, 其地址线和数据线的总和是。 17 B. 19
	C.	
20		与设备传送数据时,采用,主机与设备时串行工作的。
23.		程序查询方式 B. 中断方式
		DMA 方式 D. 挂起方式
下		★中 是正确的。
' /		空制器能理解、解释并执行所有的指令及存储结果
		一台计算机包括输入、输出、控制、存储及算术逻辑运算五个部件
		左右的数据运算都在 CPU 的控制器中完成
	D. 🕽	以上所有答案都正确
30.	操作	数在寄存器中的寻址方式称为寻址。
	Α.	直接
	В.	寄存器直接
	С.	寄存器间接
	D.	寄存器
31.	控制	器的全部功能是。
	A.	产生时序信号 B. 从主存取出指令并完成指令操作码译码
	C.	从主存取出指令、分析指令并产生有关的操作控制信号
31.	A.	产生时序信号 B. 从主存取出指令并完成指令操作码译码
	·.	<u> </u>

A. 子程序入口地址

D. 控制计算机工作
32. 在整数定点机中,正确的运算结果为。
A. 原码和反码不能表示 -1, 补码可以表示 -1
B. 三种机器数均可表示 -1
C. 三种机器数均可表示 -1,且三种机器数的表示范围相同
D. 以上都不对
33. 指令周期是
A. CPU 执行一条指令的时间
B. CPU 从主存取出一条指令的时间
C. CPU 从主存取出一条指令加上执行这条指令的时间
D. CPU 主时钟周期
34. 在取指令操作之后,程序计数器中存放的是
A. 当前指令的地址
B. 程序中指令的数量
C. 下一条指令的地址 D. 本条指令的地址
35. 下列说法中是正确的 A. 指令周期等于机器周期 B. 指令周期大于机器周期
C. 指令周期是机器周期的两倍
D. 以上都不对
36. 在小数定点机中,下述说法正确的是。
A. 只有补码能表示 -1
B. 只有原码不能表示 -1
C. 三种机器数均不能表示 -1
D. 以上都不对
37. 某机字长 8 位,采用补码形式(其中1位为符号位),则机器数所能表示的范围是。
A127~+127 B128~+128
C128~+127 D127~+128
38. 变址寻址方式中, 操作数的有效地址是。
A. 基址寄存器内容加上形式地址(位移量)
B. 程序计数器内容加上形式地址
C. 变址寄存器内容加上形式地址
D. 该地址本身
39. CPU 响应中断的时间是
A. 一条指令执行结束 B. 外设提出中断
C. 取指周期结束 D. 一条指令即将结束
40. 大部分计算机内的减法是用 实现。
A. 将被减数加到减数中 B. 从被减数中减去减数
C. 补数的相加 D. 从减数中减去被减数
41. 向量中断是 。
A. 外设提出中断
B. 由硬件形成中断服务程序入口地址
C. 由硬件形成向量地址, 再由向量地址找到中断服务程序入口地址
D. 由程序计算出向量地址
42. 微型计算机中控制总线提供的完整信息是。
A. 存储器和 I/O 设备的地址码
B. 所有存储器和 I/O 设备的时序信号和控制信号
7. T.
C. 来自 I/O 设备和存储器的响应信号

		上述各项
		上述 B、C 两项
		上述A、B两项
43.		计算机与计算机之间的总线属于总线。
		内 B. 系统 C. 通信 D. 数据
44.		·态 M <u>O</u> S 存储器相比,双极型半导体存储器的性能是。
		集成度高, 存取周期快, 位平均功耗少
		集成度高, 存取周期快, 位平均功耗大
		集成度低, 存取周期慢, 位平均功耗少
		集成度低,存取周期快,位平均功耗大
45.		寻址的无条件转移指令功能是将指令中的地址码送入。
		PC B. 地址寄存器
		累加器 D. MAR
46.		机使用总线结构便于增减外设,同时。
		减少了信息传输量
		提高了信息的传输速度
		减少了信息传输线的条数
		降低了系统复杂度
47.		算机字长是 32 位,它的存储器容量是 256KB,按字编址,它的寻址范围是。
		128K B. 64K
4.0		64KB D. 128KB
48.		是指。 此例 B
		控制器 B. 运算器和控制器
40		运算器、控制器和主存 D. 图像处理器
49.		RAM芯片,其容量为32Kx8位,除电源和接地端外,该芯片引出线的最少数目是
	Α.	
Ε0	C.	
	·	·制数 56 的十六进制表示为。
		D. 38
		B=字节 2 ¹⁰ B. 2 ²⁰ C. 2 ³⁰ D. 2 ³²
54.	A	进制数 E5 的十进制数表示为(负数用补码表示)。 ·26 B. 24 C. 40 D27
E2 1		空管为主要器件的是。
JJ 1		第一代计算机 B. 第二代计算机
		第三代计算机 D. 第四代计算机
5.1		周期是指。
J4.		· 存储器的写入时间
		存储器进行连续写操作允许的最短时间
		存储器的读出时间
		存储器进行连续读或写操作所允许的最短间隔时间
55		的计算机系统中,外设可以和主存储单元统一编址,因此可以不使用 I/O 指令
00.		—————————————————————————————————————
		三总线 D. 以上三种总线
56.		的寻址方式有顺序和跳跃两种,采用跳跃寻址方式可以实现。
- 0.		程序浮动
	•	- / * · * / *

	B. 程	序的无条件转移和浮	动
	C. 程	序的条件转移和无条	-件转移
	D. 进	栈出栈	
57.	设x为	整数,[x] _反 =1.11	11,对应的真值是。
	A1	5	В1
	C0		D. +0
58.	下列数	中最小的数为	
		01001) = B.	
		8) +≒ D	
59.	微型机	系统中, 主机和高速	硬盘进行数据交换一般采用 方式。
	A. 程	序查询 B.	程序中断
	C. DM.	D.	RSIC
60.	下列数	中最大的数为	
		0010101) = B.	
	C. (9	6) +≒ C.	96
61.	CPU 中自	的译码器主要用于	•
	A. 地	址译码	
	B. 指·	令译码	
	C. 选	择多路数据至 ALU	
	D. 编	译高级语言程序	
62.	同步控	制是。	
	A. 只	适用于 CPU 控制的方	式
	B. 所·	有指令执行时间都相	1同的方式
		步通信中的时序控制	
		统一时序信号控制的	
64.		法中是正确的	
			也是随机存储器的一种
			· 它不能作为随机存储器
			故不能作为随机存储器
		ROM 一旦写入,不可	
65.			[,则等式[-x*] _补 =[-x] _补 。
			B. 不成立
		定 D	
			用补码,双符号位,若它的十六进制表示为 COH,则它对应的
真1	直是		
	A1		B. +3
	C6		
66.		的只读存储器	°
		一定是可改写的	
		定是可改写的	
		定是不可改写的	
		上都不对	
67.	-	<u> </u>	一下,除非计算机等待,否则无法传送数据给计算机。
		序查询方式 B.	
		A 方式 D.	
68.	I/0 编址	址方式通常可分为统	一编址和不统一编址,。

- A. 统一编址就是将 I/O 地址看作是存储地址的一部分,可用专门的 I/O 指令对设备进行 访问 B. 不统一编址就是指 I/O 地址和存储地址是分开的, 所以对 I/O 访问必须有专门的 I/O 指令 C. 统一编址是指 I/O 地址和存储器地址分开的, 所以可用访存指令实现 CPU 对设备的访 问 D. 以上都不对 69. 计算机中所有信息以二进制表示,其主要理由是____。 B. 运算速度快 A. 节省器材 C. 物理器件性能所致 D. 程序员的习惯 70. 设变址寄存器为 X, 形式地址为 D, 某机具有先间址后变址的寻址方式, 则这种寻址方式 的有效地址为 。 A. EA=(X)+DB. EA = X + DC. EA = ((X) + D)D. EA= (X) + (D)71. 在下列说法中 是错误的 A. 计算机的速度完全取决于主频 B. 计算机的速度不完全取决于主频 C. 计算机的速度与主频、机器周期内平均含时钟周期数及机器的平均指令执行速度有 关 D. 以上都不对 72. 谓超大规模集成电路(VLSI)是指一片 IC 芯片上能容纳 元件。 A. 数十个 B. 数百个 C. 数千个 D. 数百万个以上 DMA 方式中, 周期窃取是窃取一个_____ B. 指令周期 A. 存取周期 D. 总线周期 C. CPU 周期 73. 当[x]_反=1.1111 时,对应的真值是。 A. -0 B. -15/16 C. -1/16D. 不存在 74. 堆栈寻址方式中,设 A 为累加器,SP 为堆栈指示器,Msp 为 SP 指示的栈顶单元,如果进展
- 74. 堆栈寻址方式中,设 A 为累加器, SP 为堆栈指示器, Msp 为 SP 指示的栈顶单元, 如果进展操作的动作顺序是,(SP)-1->SP,(A) —>Msp, 那么出战操作的动作顺序应为____。
 - A. $(M_{SP}) \longrightarrow A$, $(SP)-1 \longrightarrow SP$
 - B. (SP) +1—>SP, (M_{SP}) —>A
 - C. (SP) -1—>SP, (M_{SP}) —>A
 - D. $(M_{SP}) \longrightarrow A$, $(SP)+1 \longrightarrow SP$
- 75. 指令寄存器的位数取决于____。
 - A. 存储器的容量
 - B. 指令字长
 - C. 机器字长
 - D. 程序员设定
- 76. 在控制器的控制方式中,局部控制
 - A. 和异步控制相同, 都不存在基准时标系统
 - B. 属于同步控制,它与中央控制的基准时标是保持同步的
 - C. 属于同步控制并有独立的系统,与中央控制的基准时标系统无关
 - D. 以上都不对

77. 在三种集中式总线控制中,独立请求方式响应时间最快,是以为代价。
A. 增加处理机的开销
B. 增加控制线数
C. 增加处理机的开销和增加控制线数
D. 增加程序复杂度
78. 设 x 为整数, [x] $_{\uparrow \uparrow}$ =1, $x_1x_2x_3x_4x_5$, 若要 x<-16, $x_1 \sim x_5$ 应满足的条件是。
A. x ₁ ~x ₅ 至少有一个为 1
B. x_1 必须为 0 , $x_2\sim x_5$ 至少有一个为 1
C. x₁必须为 1, x₂~x₅任意
D. x ₁ 必须为 0, x ₂ ~x ₅ 任意
79. 已知两个正浮点数,N ₁ =2 ^{J1} ×S ₁ ,N ₂ =2 ^{J2} ×S ₂ ,当下列成立时,N ₁ >N ₂ 。
A. $S_1 > S_2$ B. $J_1 > J_2$
C. S ₁ 和 S ₂ 均为规格化数,且 J ₁ >J ₂
D. 不能确定
80. 变址寻址和基址寻址的有效地址形成方式类似,但是。
A. 变址寄存器的内容在程序执行过程中是不可变的
B. 在程序执行过程中,变址寄存器,基址寄存器和内容都是可变的
C. 在程序执行过程中,基址寄存器的内容不可变,变址寄存器中的内容可变
D. 以上都不对
81. 计算机操作的最小单位时间是。
A. 访存周期 B. 指令周期 C. ONU BUTTU
C. CPU 周期 D. 时钟周期 D. 时钟周期 D. to the true of the control of the co
82. 输入、输出装置以及外接的辅助存储器成为。
A. 操作系统 B. 存储器 C. 主机 D. 外围设备
83. 把电路中的所有元件如晶体管、电阻、二极管等都集成在一个芯片上的元件称为。
A. Transisiter B. Integrated Circuit
C. Computers D. Vacuum Tube
84. 某一RAM 芯片, 其容量为 512 x 8 位, 除电源和接地端外, 该芯片引出线的最少数目是
A. 21 B. 17
C. 19 D. 21
85. 在中断响应周期,置"0"允许中断触发器是由 完成的。
A. 硬件自动
B. 程序员在编制终端服务时设置的
C. 关中断指令
D. 高级语言程序
86. 当用一个 16 位的二进制数表示浮点数时,下列方案中最好的是。
A. 阶码取 4 位 (含阶符 1 位), 尾数取 12 位 (含数符 1 位)
B. 阶码取5位(含阶符1位), 尾数取11位(含数符1位)
C. 阶码取8位(含阶符1位), 尾数取8位(含数符1位)
D. 阶码取6位(含阶符1位), 尾数取10位(含数符1位)
87. 扩展操作码是 。

A. 操作码字段以外的辅助操作字段的代码
A. 操作码字段以外的辅助操作字段的代码 B. 指令格式中不同字段设置的操作码

以具有不用的操作码长度

D.	可以增加寻址范围	
		占俩个字节,第一字节是操作码,第二字节是相对位移量(用补码
		器取出一个字节时,即自动完成(PC)+1—>PC,设当前 PC 的内容
		BH 地址,则该转移指令第二字节的内容应为 。
A.		В. 02Н
С.		D. 06H
	*****	两个数的算数运算,除地址编译码指明的一个操作数外,另一个数
	。	
	。 堆栈寻址方式	
	立即寻地址方式	
	隐含寻址方式	
	直接寻址方式	
	到表达式中, 正确的	运 笛
	(10101) = × (2) + =	
	$(10101) = \times (2) = $	
	$(10101)_{\pm} \times (3)_{+} =$	(30303) ≦
	以上都不对	<u> </u>
	真值 0 表示形式唯一	
	原码	
	反码	
		据时,采用, CPU的效率最高。
	程序查询方式	
	DMA 方式	
		据由串行变并行或由并行变串行,这种转换是通过接口电路中的
实现的		
	数据寄存器	
C. 锁在		D. 位移寄存器
94. 某记	十算机字长是 16 位,	它的存储器容量是 1MB,按字编址,它的寻址范围是。
Α.	512K	
В.	1M	
C.	512KB	
	256K	
95. —	▶ 16K x 32 位的存储	皆器,其地址线和数据线的总和是。
Α.	48	
В.	46	
C.	36	
D.	32	
96. 计算	草机使用总线结构的	主要优点是便于实现积木化,缺点是。
A.	地址信息、数据信	息和控制信息不能同时出现
В.	地址信息与数据信	息不能同时出现
C.	两种信息源的代码	在总线中不能同时传送
D.	传输过程中误码率	高
97. 由三	F CPU 内部操作的速	度较快,而 CPU 访问一次存储器的时间较长,因此周期通常由
来确定		
Α.	指令周期	B. 存取周期

D. 访问周期

C. 间址周期

98. 中断标志触发器用于。
A. 向 CPU 发中断请求 B. 中断保护
C. 开放或关闭中断系统 D. 指示 CPU 是否进入中断周期
99. 零地址运算指令在指令格式中不给出操作数地址,它的操作数来自。
A. 立即数和栈顶
B. 暂存器
C. 栈顶和次栈顶
D. 队列
100. 运算器的主要功能是进行。
A. 算术运算 B. 逻辑运算
C. 算术逻辑运算 D. 初等函数运算
101. 计算机主机和终端串行传送数据时,要进行串一并或并一串转换,这样的转换
A. 只有通过专门的硬件来实现
B. 可以通过软件实现,并非一定用硬件实现
C. 只能用软件实现
D. 很难实现
102. 某计算机字长是 16 位,它的存储器容量是 64KB,按字编址,它的寻址范围是。
A. 64K
В. 32КВ
C. 32K
D. 16K
103. 第三代计算机以为主要器件。
A. 晶体管 B. 电子管
C. 集成电路 D. 超大规模集成电路
104. 电子计算机的算术/逻辑单元、控制单元及主储存器合成为。
A. CUP B. ALU
C. 主机 D. UP
105. 一个节拍信号的宽度是指
A. 指令周期 B. 机器周期
C. 中断时间 D. 时钟周期
106.1 GB=字节
A. 2^{10} B. 2^{20}
C. 2^{32} C. 2^{30}
107. 中断发生时,程序计数器内容的保护和更新,是由完成的。
A. 硬件自动 B. 进展指令和转移指令
C. 访存指令 D. 程序员编写的程序
108. 下述种情况会提出中断请求。
A. 产生存储周期窃取
B. 在键盘输入过程中, 每按一次键
C. 两数相加结果为 0
D. PC+1
109. 和辅存相比,主存的特点是。
A. 容量小, 速度快, 成本高
B. 容量小, 速度快, 成本低
C. 容量大, 速度快, 成本高
D. 容量小, 速度慢, 成本低

110. 某计算机字长是 32 位,它的存储器容量是 64KB,按字编址,它的寻址范围是。
A. 16KB B. 16K
C. 32K D. 32KB
111. 第四代计算机以为主要器件。
A. 集成电路 B. 电子管
B. 晶体管 D. 大规模和超大规模集成电路
112. 有些计算机将一部分软件永恒地存于只读存储器中,称之为。
A. 硬件 B. 软件
C. 固件 D. 辅助存储器
113. 计算机主频的周期是指
A. 指令周期 B. 访问周期
C. 存取周期 D. 时钟周期
114. 程序计数器的位数取决于。
A. 存储器的容量 B. 机器字长
C. 指令字长 D. 程序员
115. $[x]$ *=1, x_1 , x_2 , x_3 , x_4 , x_5 , 若要 $x < -16$, $x_1 \sim x_5$ 应满足的条件是。
A0 B1
C. +1 B. +0
116. 将一个十进制数 x= -8. 192 表示成补码时,至少采用位二进制代码表示。
A. 13 B. 14
C. 15 B. 16
117. 在三种集中式总线控制中,方式响应时间最快。
A. 链式查询 B. 计数器定时查询
C. 独立请求 D. 其他方式
118. 在磁盘和磁带两种磁表面存储器中,存取时间与存储单元的物理位置有关,按存储方式
分,。
A. 二者都是串行存取
B. 磁盘是部分串行存取, 磁带是串行存取
C. 磁带是部分串行存取, 磁盘是串行存取
D. 以上都不对
119. 隐指令是指。
A. 操作数隐含在操作码中的指令
B. 在一个机器周期里完成全部的指令
C. 指令系统中没有指令
D. 程序员不能访问的指令
120. 堆栈寻址方式中,设A为累加器,SP为堆栈指示器,Msp为SP指示的栈顶单元,如果进栈
操作的动作顺序是(A)—>M _{SP} ,(SP)-1->SP,那么出栈操作的动作顺序应为。
A. $(M_{SP}) \longrightarrow A$, $(SP) +1 \longrightarrow SP$
B. $(M_{SP}) \longrightarrow A$, $(SP) -1 \longrightarrow SP$
C. (SP) $-1 \longrightarrow SP$, (M _{SP}) $\longrightarrow A$
D. (SP) $+1$ —>SP, (M_{SP}) —>A
121. CPU 中的通用寄存器。
A. 只能存放数据,不能存放地址
B. 可以存放数据和地址
C. 可以存放数据和地址,还可以代替指令寄存器

D. 可以存放各种数据,不能存放地址

122. 用以指定待执行指令所在地址	的是。
A. 指令寄存器 B. 数据·	计数器
C. 程序计数器 D. 累加	器
123. 带有处理机的终端一般称为	o
A. 交互式终端 B.	智能终端
C. 远程终端 D.	云计算终端
	普遍采用的字母与字符编码是。
A. BCD 码 B.	十六进制代码
C. Unicode 码 D.	ASCII 码
	满足[-x*]*=[-x]的条件是。
A. x 任意 B.	
C. x 为负数 D.	x为正数
126. CPU 不包括。	
A. 地址寄存器	
B. 指令寄存器 IR	
C. 地址译码器	
D. 程序计数器	
127. 与具有 n 个并行部件的处理器	相比,一个 n 段流水处理器。
A. 具备同等水平的吞吐能力	
B. 不具备同等水平的吞吐能力	
C. 吞吐能力大于前者的吞吐能	
D. 以上都不对	
128. 计算机系统中的存储系统是指	
A. RAM 存储器 B. ROM 存储器	Ž
C. 主存 D. 主存和辅	存
C. 主存D. 主存和辅129. 目前被广泛使用的计算机是	存 。
C. 主存D. 主存和辅129. 目前被广泛使用的计算机是A. 数字计算机	存 。 B. 模拟计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中,	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器	存 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 _方式对电路故障最敏感。
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器	存 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 _方式对电路故障最敏感。
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是	序 。 B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 _方式对电路故障最敏感。
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 D. U盘经常使用的存储器	F B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 方式对电路故障最敏感。 下列时, x>-1/2 成立。
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 D. U盘经常使用的存储器 132. 设[x] →=1. x₁x₂x₃x₄,当满足	F B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 方式对电路故障最敏感。 下列时, x>-1/2 成立。
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 D. U盘经常使用的存储器 132. 设[x] **=1. x1x2x3x4*, 当满足 A. x1必须为 0, x2~ x4至少有	F B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 方式对电路故障最敏感。 下列时, x>-1/2 成立。 一个为 1
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 D. U盘经常使用的存储器 132. 设[x] **=1. x1x2x3x4, 当满足 A. x1必须为0, x2~ x4任意 B. x1必须为1, x2~ x4任意	F B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 方式对电路故障最敏感。 下列时, x>-1/2 成立。 一个为 1 一个为 1
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 D. U盘经常使用的存储器 132. 设[x] **=1. x1x2x3x4*, 当满足 A. x1必须为 0, x2~ x4 任意 C. x1必须为 0, x2~ x4 至少有	F B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 方式对电路故障最敏感。 下列时, x>-1/2 成立。 一个为 1 一个为 1 一个为 1
C. 主存 D. 主存和辅 129. 目前被广泛使用的计算机是 A. 数字计算机 C. 数字模拟混合式计算机 130. 三种集中式总线控制中, A. 链式查询 B. 计数器定时查询 C. 独立请求 D. 同样敏感 131. EPROM 是指。 A. 只读存储器 B. 可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 C. 可擦洗可编程的只读存储器 D. U盘经常使用的存储器 132. 设[x] **=1. x1x2x3x4*, 当满足 A. x1必须为0, x2~ x4任意 B. x1必须为1, x2~ x4任意 C. x1必须为1, x2~ x4至少有 D. x1必须为1, x2~ x4至少有	F B. 模拟计算机 D. 特殊用途计算机 方式对电路故障最敏感。 下列时, x>-1/2 成立。 一个为 1 一个为 1 一个为 1

可负) 则转移的地址流	过围是。	
A. 255	В. 256	
C. 128	D. 512	
135. CPU 中的通用寄存	器位数取决于。	
A. 存储器的容量	B. 指令的长度	
C. 机器字长	D. 程序员设定	
136. 程序计数器 PC 属	于。	
A. 运算器	B. 控制器	
C. 存储器	D. 总线	
137. 所谓三总线结构的	7计算机是指。	
A. 地址线、数据	线和控制线三组传输线	
B. I/O 总线、主	字总线和 DMA 总线三组传输线	
C. I/O 总线、主	字总线和系统总线三组传输线	
D. 以上都不对		
138. 下列叙述中		
A. 主存可由 RAM		
B. 主存只能由 RC		
C. 主存只能由 RA		
D. 主存只能由 EF	'ROM 组成	
139. DMA 方式。		
	诉外围设备的信息传送,也就能代替中断方式	
B. 不能取代中断		
	求中断处理数据传送	
C. 传输时占用 CF		
	3	
A. 关中断指令		
B. 中断隐指令		
C. 开中断指令		
D. 访存指令	- 11. 1HAD	
	」的描述,是正确的。	
	不做逻辑运算 B. 只做加法	
	E算结果 D. 以上答案都不对	
142. ENIAC 所用的主要		
A. 集成电路	B. 晶体管 D. IV L A 西	
C. 电子管	D. 以上各项都不对	
	单元为 16 位,则。 : 坦	
A. 其地址线为 16		
B. 其地址线数与		
C. 其地址线数与 D. 以上都不对	10 伟大	
, , , ,	· ·数据时,每传送一个数据要占用 的时间。	
	s 数据时,母传达一个数据安占用的时间。 B. 一个机器周期	
	B. 一个机器周期 D. 一个中断周期	
140. 归州柳川(切取)	方式常用于中。	

134. 设相对寻址的转移指令占俩个字节,第一字节是操作码,第二字节是相对位移量(可正

- A. 直接存储器存储方式的输入输出
- B. 直接程序传送方式的输入输出
- C. 程序中断方式的输入输出
- D. 程序查询方式的输入输出
- 146. 在浮点数中, 当数的绝对值太小, 以至于小于所能表示的数据时, 称为浮点数的。
 - A. 正下溢
- B. 下溢
- C. 负溢
- D. 负上溢

二、填空(每空2分)

- 1. 若 RAM 的容量为 2M×8Bit,则地址线与数据线的数目分别为(21)和(8)条。
- 2.10110010 算术右移一位的结果是(11011001) 逻辑右移一位的结果是(01011001)。
- 3. 操作码用来指定 (完成的操作), 地址码用来指定操作数的 (在内存中的地址)。
- 4. 单地址指令为完成两个数的算术运算除地址码给出一个操作数以外,还需要(**隐含寻址**) 寻址方式。
- 5. 只有操作码没有地址码的指令称为(零地址指令)。
- 6. 扩展操作码技术是一种优化技术,它使操作码的长度随地址码的减少而(增加),使得不同地址的指令具有(不同长度)的操作码。
- 7. 执行指令过程中, DBUS->MDR->IR 所完成的功能是将从存储器中读取的指令经存储器送入 (存储器寄存器), 再通过总线送入(指令寄存器)。
- 8. 建立高速缓存的理论依据是(对存储器的访问在时间上和空间上所具有的局部区域性),是为了解决 CPU 与主存之间(访问速度) 不匹配的问题,现在发展为多级 CACHE 体系及 (主存) 与(辅存) 分设的体系。相联存储器是按(内容)进行访问的存储器,相联存储器与 CACHE 都需要(快速) 查找。
- 9. 控制器的两种组成方式是(组合逻辑)、(微程序)。
- 9. CPU 从主存中取出一条指令并执行的时间称为(指令周期),它常用若干个(机器周期)来表示,而后者又包括若干个(时钟周期)。
- 10. DMA 技术的出现使得 (外部设备) 可通过 DMA 控制器直接访问 (主存)。
- 11. 常用的校验码有奇偶校验码、海明码、CRC 码, 其中在大量的数据传输过程中常采用且有效的校验方法是(CRC 码), 只能检验错误不能纠正错误的是(奇偶校验码)。
- 12. 计算机系统是一个由硬件、软件组成的多级层次结构,它通常是由(微程序级)、一般机器级、操作系统级、汇编语言级别、(应用语言级)、应用语言级组成。在每一级上都能进行程序设计。
- 13. 磁表面存储器的记录方式有 (调频制)、改进的调频制、二次改进的调频制。
- 14. 按指令长度编码方案有(固定长度)和(可变长度)两种编码方案。
- 15. 实现 I/O 操作的方式有(程序控制,中断控制, DMA, I/O 处理机) 四种方式,其中程序控制方式包括(程序查询)和中断两种方式。
- 16. 控制器的两种组成方式是 (组合逻辑)、(微程序),形成微操作的控制方式包括 (同步控制)、(一步控制)和联合控制方式。
- 17.-5.8D表示成浮点数,用移码表示则阶码为(1010)B,用补码表示尾数为(10100001)B
- 18. 通道是一个特殊功能的 (I/O 设备), 它通过自己的指令专门完成数据的传输。
- 19. 后继地址的形成方式主要包括(增量方式)、(断定方式)。
- 20. 相对寻址中操作数的地址由当前 PC 的值加 (地址码的便宜量)产生。
- 21. 只有操作码没有地址码的指令称为 (零地址格式指令)。
- 22. 若 RAM 串联可以增加存储单元的 (数量), 并联可以增加 (访问速度)。
- 23. 浮点数表示的范围和精度分别取决于(阶码)的位数和(尾数)的位数
- 24. 存储器保护是为了检查错误,有些错误是可以修正的。为了修正错误,就必须根据错误的 类型产生异常。因此,保护是为了(检查)错误,异常是为了(纠正)错误。保护功能

分为(存储器保护)及(特权保护)两种保护功能。

- 25. 若主频时钟为 200MHz, 每个指令周期平均为 2.5 个 CPU 周期, 每个 CPU 周期为包含 2 个时钟周期,则该机平均指令执行速度为 (40) MIPS。
- 26. 不允许用户使用设置系统状态的指令是(特权指令)指令。
- 27. 微程序的入口地址是通过译码器对指令的(指令码)部分译码产生的。
- 28. DMA 技术的出现使得 (外部设备)可通过 DMA 控制器直接访问 (主存)。
- 29. 为防止用户访问不是分配给这个用户的存储区域必须设置 (标志)寄存器。
- 30. 与微指令的执行周期对应的称为(节拍)
- 31. DMA 技术的出现使得 (外部设备) 可通过 DMA 控制器直接访问 (主存)。
- 32. 浮点数加减运算时需要对阶,对阶时(小阶与大阶)对齐,即当 X 的阶大于 Y 的阶时,
- Y的尾数部分向 ($\frac{d}{d}$)移动一位,并且Y的阶码 ($\frac{d}{d}$ 等),直到 X 与 Y 的阶相等
- 33. 假设处理器的主频为 50MHz, 两个时钟周期为一个机器周期, 平均三个机器周期完成一条指令,则它的机器周为(1/50M*2) ns, 平均运算速度为(50/6) MIPS。
- 34. 若主频时钟为 200MHz, 每个指令周期平均为 2.5 个 CPU 周期, 每个 CPU 周期为包含 2 个时钟周期,则该机平均指令执行速度为 (40)MIPS。
- 35. 利用 (最高符号位) 和 (最高数值位) 的异或逻辑运算结果来判断补码 加法是否溢出
- 36. 与微指令的执行周期对应的是 (节拍)。
- 37. 微指令的格式包括 (垂直型)、(水平型) 微指令,由于前者可同时执行若干 个微操作,所以前者比后者速度快,后者一次只能完成一个操作。
- 38. 扩展操作码技术是一种优化技术,它使操作码的长度随地址码的减少而(增加),使得不同地址的指令具有不同长度的操作码。
- 39. -12. 5D 的原码=()B=()反码=()
- B 补码= () 移码 B。
- 40. 影响指令处理流水线性能的因素有访问存储器时的冲突(结构相关)、(数据相关)、(控制相关-转移等指令)三个因素。
- 41. 在程序执行过程中,控制器控制计算机的运行总是处于()、和执行指令的循环之中。
- 42. 磁表面存储器的记录方式有 (), 不归零制, (), (调 频制)、改进的调频制、二次改进的调频制。
- 43. 按指令长度编码方案有(固定长度)和(可变长度)两种编码方案。
- 44. 使用 4 位并行加法器 74LS181 构成一个 16 位的加法器需要()片 74LS181, 各片之间通过 () 进位实现加法运算。
- 45. 实现 I/O 操作的方式有程序控制、(DMA)、通道、I/O 处理机四种方式,其中程序控制方式包括程序查询和中断两种方式。
- 46. 为防止用户访问不是分配给这个用户的存储区域必须设置 () 寄存器 47. 建立高速缓存的理论依据是 (), 是为了解决 CPU 与主存之间速度不匹配的问题,现在发展为多级 CACHE 体系及指令与数据分设的体系。相联存储器是按() 进行访问的存储器,相联存储器与 CACHE 都需要快速查找。
- 48. 为实现多重中断,保护断点和现场使用(栈)。
- 49. 寻址方式是指对 (地址码)进行编码,以形成操作数的所在的位置。
- 50. DMA 技术的出现使得(外部设备)可通过 DMA 控制器直接访问(主存)。
- 51. 接口的功能包括 (地址译码)、(数据缓冲)、(信息转换)、(<mark>提供外设状态</mark> 及接受主机命令)、(提供时序控制)。
- 52. 位操作类指令是对某一位进行(监测、置位等逻辑操作)。

- 53. 控制存储器是存放 (微程序或微指令等) 的只读存储器。
- 54. 微程序设计技术是采用 (软件程序)设计方法设计 (操作控制器程序)的一门技术。
- 55. 根据 IEEE754 标准, -5. 8D 表示成浮点数,用 4 移码表示阶码为 (1011) B,用 8 位补码表示尾数为 (11001000) B,符号位为 (1),其中第一位数值位为 (1),为隐含状态 (是尾数用采取**隐藏位策略**的原码表示)。
- 56. 不允许用户使用设置系统状态的指令是 (特权) 指令。
- 57. DMA 技术的出现使得 (外部设备) 可通过 DMA 控制器直接访问 (主存)。
- 58. 指令的寻址方式包括(顺序寻址)、(转移寻址)。
- 59. I/O 设备的寻址方式有(IO 端口寻址)、(内存变址寻址) 两种方式。
- 60. 两个 BCD 数相加,调整的方法是当结果(大于9)时将结果(+6)进行调整
- 61. 使用 4 位并行加法器 74LS181 构成一个 16 位的加法器需要 (4) 片 74LS181, 各片之间通过 (串行) 进位实现加法运算。
- 62. 单地址指令为完成两个数的算术运算除地址码给出一个操作数以外,还需要(隐含的)寻址方式。
- 63. CPU 的四个主要功能是(时间控制)、(指令控制)、(操作控制)、(数据加工)。
- 64. 后继地址的形成方式主要包括(增量方式)、(断定方式)。

三、简答(每空5分)

1. 简述 CPU 的特权保护规则。

特权级显然是非常有效的管理和控制程序执行的手段,因此在硬件上对特权级做了很多支持,处理器通过识别 CPL (当前特权)、DPL (描述符特权)、RPL (请求特权) 这 3 种特权级别进行特权级别检查。

1. CPL (Current Privilege Level)

CPL 是当前执行的程序或任务的特权级。它被存储在 CS 和 SS 的第 0 位和第 1 位上。在通常情况下, CPL 等于代码所在的段的特权级。当程序转移到不同特权级的代码段时, 处理器将改变 CPL。

2. DPL (Descriptor Privilege level)

DPL 表示段或者门的特权级。它被存储在段描述符或者门描述符的 DPL 中,当当前代码段试图 访问一个段或者门时, DPL 将会和 CPL 以及段或门选择子的 RPL 相比较。下面是各种类型的段或者门的情况:

3. RPL (Requested Privilege Level)

RPL 是通过段选择子的第 0 位和第 1 位表现出来的。操作系统过程往往用 RPL 来避免低特权级应用程序访问高特权级段内的数据。当操作系统过程(被调用过程)从一个应用程序(调用过程)接受选择子时,将会把选择子的 RPL 设成调用者的特权级。于是,当操作系统用这个选择子区访问相应的段时,处理器将会用调用过程的特权级(RPL),而不是更高的操作系统过程的特权级(CPL)进行特权检验。这样,RPL 就保证了操作系统不会越俎代庖的代表一个程序区访问一个段,除非这个程序本身是有权限的。

2. 简述 DMA 的功能。

- A. 接受外设请求,并向 CPU 发出 DMA 请求 (HOLD)
- B. CPU 发出 HLDA 后, DMA 接管总线并进入 DMA 方式
- C. 进行地址译码, 即访问内存与外设
- D. 控制传送的字节数, 判断 DMA 是否结束

DMA 结束后释放总线,将总线控制权交还给 CPU

3. 微程序控制方式下, 一条指令执行的过是什么

A. 从控制存储器中取出一条"取指令"用的微指令, 送到微指令寄存器。这是一条公用微指令, 一般放在 0 号微地址单元。

- B. 操作码通过微指令地址形成电路形成对应的微程序入口地址, 并送到微地址寄存器。
- C. 逐条取出微指令, 每一条微指令提供一个微命令序列, 控制有关的微操作。
- D. 执行完一条机器指令后(一段微程序),返回0号微地址单元,以便取下一条指令。

4. 静态存储器与动态存储器的特点。

静态存储器的特点:

- A. 不需要刷新线路, 因此外围线路简单
- B. 结构简单, 可靠性高, 速度快
- C. 电路中管子多, 面积大, 功耗大, 因此不利于提高集成度
- 动态存储器的特点:
- A. 需要刷新电路, 外围电路复杂
- B. 速度慢, 功耗低, 容易提高集成度
- C. 需要时序控制线路来协调读写周期的各个操作
- 5. 已知 x = -0.01111 , y = +0.11001,

求 [x]补 , [-x]补 , [y]补 , [-y]补 , x + y = ? , x - y = ?

6. 什么是闪速存储器? 它有那些特点?

闪速存储器(Flash Memory)是一类非易失性存储器 NVM(Non-Volatile Memory)即使在供电电源关闭后仍能保持片内信息;而诸如 DRAM、SRAM 这类易失性存储器,当供电电源关闭时片内信息随即丢失。 Flash Memory 集其它类非易失性存储器的特点: 与 EPROM 相比较,闪速存储器具有明显的优势——在系统电可擦除和可重复编程,而不需要特殊的高电压(某些第一代闪速存储器也要求高电压来完成擦除和/或编程操作);与 EEPROM 相比较,闪速存储器具有成本低、密度大的特点。其独特的性能使其广泛地运用于各个领域,包括嵌入式系统,如 PC 及外设、电信交换机、蜂窝电话、网络互联设备、仪器仪表和汽车器件,同时还包括新兴的语音、图像、数据存储类产品,如数字相机、数字录音机和个人数字助理(PDA)

7. 某加法器进位链小组信号为 C3C2C1, 低位来的进位信号为 C0, 请

分别按下述两种方式写出 C3C2C1 的逻辑表达式。

- (1) 串行进位方式
- (2) 并行进位方式

7. 简述动态存储器的刷新方式: (假设刷新一般需要 2ms 内刷新一次)

动态存储器的刷新方式有(刷新一般需要2ms内刷新一次):

集中式刷新:集中一段时间来刷新,刷新期间禁止读写,此间为死区

分散式刷新:将存取周期分为两个阶段,读写后马上刷新,此种方式存在过多的不必要的刷新,没有充分利用最大的刷新间隔,如果芯片存取时间为500ns,则存储器周期应设置为1us,在2ms内刷新2000次。

异步式刷新:每隔一段最大允许时间间隔,刷新一行。重复不断的进行刷新操作。即在2ms 内分散的将各行刷新一次,则行与行之间的刷新时间间隔为 2ms/行数。这样刷新控制电路每隔 2ms/行数产生一次刷新信号,刷新期间禁止读写。这样就把死区分散了。将异步刷新方法进行改进,即在规定的 2ms/行数时间内,利用没有访问主存的时间进行刷新,这就完全解决了死区问题。但这种线路极其复杂。

9. 某机字长 32 位, 定位表示, 尾数 31 位, 数符 1 位, 问:

- 1) 定点原码整数表示时,最大正数是多少?最小负数是多少?
- 2) 定点原码小数表示时,最大正数是多少?最小负数是多少?

2) 0.111111111111111111111111111(尾数 31 位)

1.111111111111111111111111111(尾数 31 位)

10. 某机字长 32 位, 常规设计的存储空间≤32M, 若将存储空间扩至 256M, 请提出一种可能方案。

分时复用方式

AD0-AD24 为常规内存空间 32M

AD25-AD27 为扩展控件,接入38译码器,分别选中一片常规内存芯片

- 11. 简述接口的功能。
 - A. 地址译码
 - B. 数据缓冲
 - C. 信息转换
 - D. 提供外设状态及接受主机命令
 - E. 提供时序控制

12. 简述微指令的编码方式。

A. 直接控制法(不译码法)

微指令操作控制字段的每一位都直接表示一个微命令,该位为"1",表示执行这个微命令。 优点:结构简单,并行性强,无需译码,速度快。

缺点: 微指令字太长, 信息效率低。

特点: 直观、硬件实现简单, 执行速度快, 具有高度的并行操作能力。

B. 最短编码法

将<mark>所有</mark>的微命令进行统一编码,每条微指令只定义一个微命令。若微命令总数为 N,则最短编码法中操作控制字段的长度 L,应满足: $L \ge \log_2 N$

优点: 使微指令字长大大缩短

缺点:需译码,各微命令不能并行,使微程序很长

***典型的垂直型微指令**

C. 字段直接编码法

将微指令操作控制字段划分为若干个子字段、每个子字段内的所有微命令进行统一编码。

- ① 把互斥的微命令划分在同一字段内,如存储器的读和写。相容的微命令划分在不同字段内,如 ALU 和存储器之间的微命令。
- ② 一般每个子字段应留出一个编码状态,表示本字段不发任何微命令。(参考计算机操作系统的控制信号)
- ③每个子字段所定义的微命令数不宜太多, 否则将使微命令译码复杂。

D. 字段间接编码方式

微命令的产生并不是直接从一个字段译码得到,而是需要<mark>另一个字段的编码</mark>加以解释。 有效地压缩了微指令字长,不仅组内的微命令是相斥的,组与组之间也成为互斥的,降低了 微指令的并行操作能力,接近于垂直型微指令格式。

13. 简述水平型微指令与垂直型微指令的区别

A. 水平型微指令

微指令的字长比较长

在一条微指令中可以产生较多的微命令

操作的并行性较高

B. 垂直型微指令 微指令的字长比较短 操作的并行性不高 微程序比水平型的要长

14. 有 4 级流水线,分别完成取指、译码并取数、运算、送结果 4 个操作,假设完成各个操作的时间依次为 100ns, 100 ns, 80 ns, 50 ns,则

1) 流水线的操作周期应设计为多少?

100+100+80+50+3*100=630

- 2) 若相邻两条指令发生数据相关,且在硬件上不采取措施,那么,第二条指令要推迟多少时间?330ns
 - 3) 若对硬件加以改进,那么,第2条指令至少要推迟多少时间? 100+80=180(直接到运算器中取得结果)

15. 简述静态程序设计和动态程序设计。

通常指令系统是固定的,一条机器指令的微程序是实现编制好的,无需改动,这种技术称为静态程序设计。采用 EPROM 作为控制存储器,可以根据需要,通过改变微指令和微程序来改变机器的指令系统,从而在一台机器上实现不同的指令系统,有利于仿真,这种技术称为动态程序设计,但技术要求高。

16. 指令流水线中的超流水技术。

超流水线是指某型 CPU 内部的流水线超过通常的 5~6 步以上,例如奔腾 4 的流水线就长达 20 步。将流水线设计的步(级)数越多,其完成一条指令的速度越快,因此才能适应工作主频更高的 CPU。超标量是指在一个时钟周期内 CPU 可以执行一条以上的指令。这在 486 或者以前的 CPU 上是很难想象的,只有奔腾级以上 CPU 才具有这种超标量结构;这是因为现代的 CPU 越来越多的采用了 RISC 技术,所以才会有超标量的 CPU。

17. DMA 操作的方法

A. 周期挪用, DMA 将 CPU 不访问内存的周期用来进行 DMA 操作,这种方式不通知 CPU 也不影响 CPU,但 DMA 控制器必须识别哪些周期可以被挪用,因此线路复杂

- B. 周期扩展, DMA 必须使用专用的 CLK, 这时, 提供给 CPU 的 CLK 加宽, 这期间 CPU 停止使用总线, 而 DMA 的 CLK 不变, 当 CLK 停止加宽后, CPU 恢复工作
- C. CPU 停机方式, DMA 工作时, 向 CPU 发出请求, 当 CPU 发出 HLDA 信号后停止工作, 一般情况下采用这种方式
- 18. 什么是数据相关, 其常采用的解决办法是什么?

数据相关:是指后续指令所需的操作数是当前指令最后保存的结果,因此后续指令不能正常向下执行,为了改善这种相关带来的流水阻塞,常常设置专用线路,直接从运算部件取得数据,而不必等到保存后在取数。可见,流水线级数越多,越容产生易阻塞。

四、综合应用(第一小题 10 分, 第二小题 20 分)

1. 设浮点数字长 16 位,其中阶码 5 位(含1位阶符),尾数 11 位(含1位数符),将(11/128) + 转换成二进制规格化浮点数及机器数(其中阶码采用移码,基值为 2,尾数采用补码),并 回答此浮点格式的规格化数表示范围。

答: $(11/128)_{+}$ = 0. $0001011 = 2^{-3} * 0$. 1011000 按题目要求的机器数形式为 0,1101; 0. 1011000000。

- 2. 设某计算机采用直接映像 Cache, 已知主存容量为 4MB, Cache 容量 4096B,字块长度为 8 个字 (32 位/字)。
- (1) 画出反映主存与 Cache 映像关系的主存地址各字段分配框图,并说明每个字段的名称及位数。

主存第 X(222) 块取余 128 块=Y(94) 块, 所以主存的第 222 块会映射到 cache 的第 94 块(X MOD Y)

- (2) 设 Cache 初恋为空,若 CPU 依次从主存第 0,1,……,99 号单元读出 100 个字(主存一次读出一个字),并重复按此次序读 10 次,问命中率为多少 h?
- 0-99 共 100 个单元分共 12.5=13 块, 第一次都未命中, 为 0, 其余 13*9 次均命中, h=13*9/130=90%
- (3) 如果 Cache 的存取时间是 50ns, 主存的存取时间是 500ns 根据 (2) 求出的命中率, 求出平均存取时间。50*0.9+500*(1-0.9)=95ns 或 (500*100*1+50*100*9)/1000=95ns
- (4) 计算 Cache——主存系统的效率。E: 效率, tc: 访问缓存时间, tm: 访问主存时间 1-h, ta: 访问主存及缓存时间,则效率 E=tc/ta=50/95=53%
- 3. 设浮点数字长 16 位, 其中阶码 5 位(含 1 位阶符), 尾数 11 位(含 1 位数符), 将(-13/64) + 转换成二进制规格化浮点数及机器数(其中阶码采用移码,基值为 2,尾数采用补码),并 回答此浮点格式的规格化数表示范围。

答: (-13/64) += - 0. 001101 = 2⁻²*(- 0. 1101000) 按题目要求的机器数形式为 0,110; 1. 00110000000。

- 4. CPU 有 16 根地址线, 8 根数据线, 现有 8K×8 位 RAM 与 CPU 相连, MREQ 为访存控制信号
- (1) 用 74LS138 译码器画出 CPU 与存储器芯片的连接图
- (2) 画出每片 RAM 的地址范围
- (3)如果运行时不论向哪片 RAM 写入数据,以 A000H 位起始地址的芯片都有与其相同的数据, 分析故障原因
- (4) 根据(1) 的连接图, 若出现地址线 A13 与 CPU 断线, 并搭接到高电平上, 将出现什么后果



- 5. 设浮点数字长 16 位,其中阶码 4 位(含 1 位阶符),尾数 12 位(含 1 位数符),将(-43/128) + 转换成二进制规格化浮点数及机器数 (其中阶码采用移码,基值为 2,尾数采用补码),并 回答此浮点格式的规格化数表示范围。
- 6. 假设主存容量为: 512KB, Cache 容量为 4KB, 每个字块为 16 个字, 每个字 32 位
- (1) Cache 地址有多少位? 可容纳多少块?
- (2) 主存地址有多少位? 可容纳多少块?
- (3) 在直接映射下, 主存的第几块映射到 Cache 中的第5块(起始字块为第1块)
- (4) 画出直接映射方式主存地址字段中各段的位数
- 1. Cache 地址 12 位, 共 64 块

- 2. 主存地址有19位, 共8194块
- 3. 主存中的第 5,64+5,2*64=5, ……n*64+5 可映射到 Cache 的第 5 块

4.

工1,1%1,4%1,1%1,1%1,1%1,1%1,1%1,1%1,1%1,1%	主存字块标记(7位)	缓存字块地址(6位)	字块内地址 (6位)
---	------------	------------	------------

- 7. 设浮点数字长 16 位,其中阶码 8 位 (含 1 位阶符),尾数 8 位 (含 1 位数符),阶码采用移码表示,基值为 2,尾数采用补码表示,计算:
 - (1) 机器数位 81D0H 的十进制数值; 答: 81D0H = 1000 0001 1101 0000, 十进制数为 2^1 * (-0.011) = (-0.75) + 。
 - (2) 此浮点格式的规格化表示范围。
- 8. 设 CPU 共有 16 根地址线,8 根数据线,并用作为访存控制信号(低电平有效),用作为读/写控制信号(高电平为读,低电平为写)。现有下列存储芯片: $1K\times 4$ 位 RAM, $4K\times 8$ 位 RAM, $2K\times 8$ 位 ROM 以及 74138 译码器和各种门电路,如图所示。画出 CPU 与存储芯片的连接图,要求:
 - (1). 主存地址空间分配: 8000H~87FFH 为系统程序区: 8800H~87FFH 为用户程序区
 - (2). 合理选用上述存储芯片,说明各选几片。
 - (3). 详细画出存储芯片的片选逻辑。

解: A_{15} ··· A_{11} ··· A_{7} ··· A_{3} ··· A_{0}

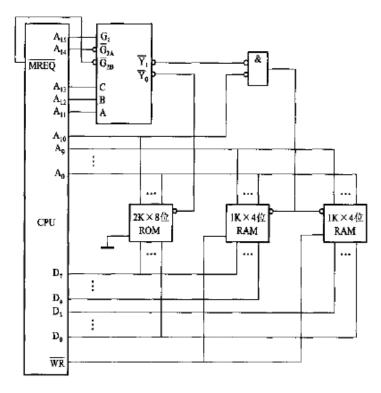
1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

1000011111111111 2K×8位 ROM 1片

1 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

1000101111111111 1K×4位 RAM 2片

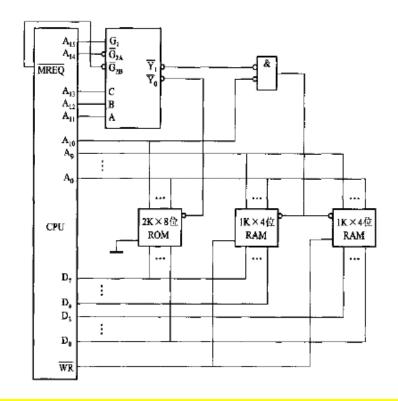
CPU 与存储芯片的连接图如下所示。



9. 设浮点数字长 16 位,其中阶码 8 位 (含 1 位阶符),尾数 8 位 (含 1 位数符),阶码采用移码表示,基值为 2,尾数采用补码表示,计算:

- (1) 机器数位 83BCH 的十进制数值; 答: 83BCH = 1000 0011 1011 1100, 十进制数为 $2^3 * (-0.10001) = (-4.25) +$
 - (2) 此浮点格式的规格化表示范围。
- 10. 设 CPU 共有 16 根地址线,8 根数据线,并用作为访存控制信号(低电平有效),用作为读/写控制信号(高电平为读,低电平为写)。现有下列存储芯片:1K×4 位 RAM,4K×8 位 RAM,2K×8 位 ROM 以及 74138 译码器和各种门电路,如图所示。画出 CPU 与存储芯片的连接图,要求:
 - (1). 主存地址空间分配: A000H~A7FFH 为系统程序区: A800H~AFFFH 为用户程序区。
 - (2). 合理选用上述存储芯片,说明各选几片,并写出每片存储芯片的二进制地址范围。
 - (3). 详细画出存储芯片的片选逻辑。

100010100000000000 1000111111111111 1K × 4位 RAM 2片 CPU 与存储芯片的连接图如下所示。



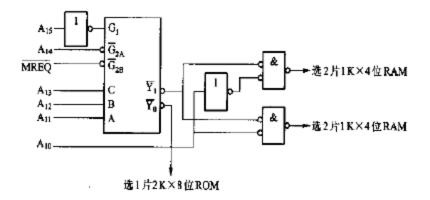
- 11. 设浮点数字长 16 位,其中阶码 8 位(含1位阶符),尾数 8 位(含1位数符),阶码采用移码表示,基值为 2,尾数采用补码表示,计算:
 - (1) 机器数位 7E60H 的十进制数值;

答: 7E60H = 0111 1110 0110 0000, 十进制数为 2⁻²*(0.11) = (0.1875)

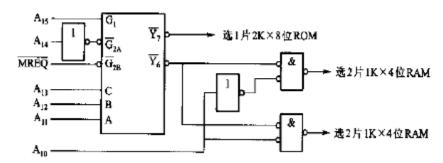
- (2) 此浮点格式的规格化表示范围。
- 12. 设 CPU 共有 16 根地址线,8 根数据线,并用作为访存控制信号(低电平有效),用作为读/写控制信号(高电平为读,低电平为写)。现有下列存储芯片: $1K\times 4$ 位 RAM, $4K\times 8$ 位 RAM, $2K\times 8$ 位 ROM 以及 74138 译码器和各种门电路,如图所示。画出 CPU 与存储芯片的连接图,要求:

- (1), 主存地址空间分配: 最小 2K 地址空间为系统程序区: 相邻 2K 地址空间为用户程序区。
- (2). 合理选用上述存储芯片,说明各选几片。
- (3). 详细画出存储芯片的片选逻辑。

解: 很据主存地址空间分配,最小 2K 地址为系统程序区,选用 1 片 $2K \times 8$ 位 ROM 芯片;相邻 2K 地址为用户程序区,选用 4 片 $1K \times 4$ 位 RAM 芯片,即



- 13. 设浮点数字长 16 位, 其中阶码 4 位(含 1 位阶符), 尾数 12 位(含 1 位数符), 将(51/128) + 转换成二进制规格化浮点数及机器数 (其中阶码采用移码,基值为 2,尾数采用补码),并回答此浮点格式的规格化数表示范围。
- 14. 某8位微机地址码为18位, 若使用4K×4位RAM芯片组成的模块板结构的存储器,则:
 - (1) 该机允许的最大主存空间为多少?
 - (2) 若每个模块板为 32K×8 位, 共需要几个模块板?
 - (3) 每个模块板共有多少片 RAM?
 - (4) 共有多少片 RAM?
 - (5) CPU 如何选择各个模块板与其相连?
- 15. 设浮点数字长 16 位, 其中阶码 8 位 (含 1 位阶符), 尾数 8 位 (含 1 位数符), 阶码采用移码表示,基值为 2,尾数采用补码表示,计算:
 - (1) 机器数位 7FC0H 的十进制数值;
 - 答: 7FCOH = 0111 1111 1100 0000, 十进制数为 2⁻²¹* (- 0.1) == (- 0.25) +
 - (2) 此浮点格式的规格化表示范围。
- 16. 设 CPU 共有 16 根地址线,8 根数据线,并用作为访存控制信号(低电平有效),用作为读/写控制信号(高电平为读,低电平为写)。现有下列存储芯片:1K×4 位 RAM,4K×8 位 RAM,2K×8 位 ROM 以及 74138 译码器和各种门电路,如图所示。画出 CPU 与存储芯片的连接图,要求:
- (1). 主存地址空间分配: 最大 2K 地址空间为系统程序区; 相邻 2K 地址空间为用户程序区。
 - (2). 合理选用上述存储芯片,说明各选几片。
 - (3). 详细画出存储芯片的偏序逻辑。
- 解:根据主存地址空间分配,最大 2K 地址为系统程序区,选用 1 片 2K × 8 位 ROM 芯片;相 4 2K 地址为用户程序区,选用 4 片 1K × 4 位 RAM 芯片,即



17. 根据 IEEE754 标准,用浮点数二进制补码表示并计算运算: 1/4+5/7,尾数长 8 位,阶码长 8 位。

1/4: 尾数=0.01000000, 规格化后: 0.100000000 阶码=-1 按 IEEE754 标准阶码=11111111

5/7: 尾数=0. 10111xxx

阶码=0 按 IEEE754 标准阶码=10000000

对阶后 1/4: 尾数=0.01000000, 规格化后: 0.100000000

相加: 0.01000000

0. 10111011

十进制: 0.9xxxx*2的0次方

18. 一个磁盘组共有 11 片,每片有 203 道,数据传输率为 983040Bps,磁盘组转速为 3600rpm,假定每个记录块有 1024B,且系统可挂 16 台这样的磁盘机,计算磁盘存储器的总容量并设计磁盘地址格式。

转数=3600/60=60rps

扇区数=983040/60/1024=16

总容量:磁盘机数*面数*磁道数*扇区数*字节数=16*10*2*203*16*1024

地址格式: 4 位磁盘机号+5 位盘面号+8 位磁道号+4 位扇区号

19. S、E、M 三个域组成的一个 32 位二进制字所表示的非零规格化浮点数 X, 其值表示为: X=(-1) S× (1.M) ×2E-128, 问它所表示的规格化的最大正数,最小正数,最大负数,最小负数。

20. 一个磁盘存储器共有 6 个盘片, 第面有 204 条磁道, 每条磁道有 12 个扇区, 每个扇区有 512B, 磁盘机以 7200rpm 速度旋转, 平均定位 (寻道) 时间为 8ms。

(1) 计算该磁盘存储器的存储容量。

(2) 计算该磁盘存储器的平均寻址时间。

解: (1) 6 个磁盘共有 10 个记录面,磁盘存储容量 512B×12×204×10=12533760B

(2) 平均等待时间=[60s/(7200rpm)] ×0.5≈4.165ms 平均等待时间=8ms+4.165ms=12.165ms