#### 卒業論文

AIFormula における経路追従ソフトウェアの開発

2024年11月15日提出

指導教員 林原 靖男 教授

千葉工業大学 先進工学部 未来ロボティクス学科 21C1135 山下響

#### 概要

AIFormula における経路追従ソフトウェアの開発

キーワード:

#### abstract

title

keywords:

# 目次

第1章	序論	1
1.1	背景	1
	1.1.1 AIFormula	1
1.2	目的	1
1.3	論文の構成	1
参考文献		2
付録		3
謝辞		4

# 図目次

1.1	Examr	ole																																			1
<b>T.</b> T		710	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	

## 表目次

#### 第1章

## 序論

- 1.1 背景
- 1.1.1 AlFormula
- 1.2 目的
- 1.3 論文の構成



Fig. 1.1 Example

etc...

#### 参考文献

[1] The robocup japanese regional committee — ロボカップとは. https://www.robocup.or.jp/robocup/. (Accessed on 12/29/2022).

### 付録

#### 謝辞

本研究を進めるにあたり、1年に渡り、熱心にご指導を頂いた林原靖男教授に深く感謝いた します.