- i. (10 分) 简述 Fisher 线性判别方法的基本思路,写出准则函数和对应的解。
 - 1) Fisher 线性判别方法的基本思路:为了将d维空间内的样本投影到 1 维空间并且尽量保留可分性, Fisher 线性判别方法的基本思路是:选择最佳投影方向w*,使得投影后各类样本内部尽量密集(也就是"类内散度"小),各类均值之差越大越好(也就是"类间散度"大)。
 - 2) 准则函数 (2 类问题):

$$J(F) = \frac{(\widetilde{m}_1 - \widetilde{m}_2)^2}{\widetilde{S}_1^2 + \widetilde{S}_2^2} = \frac{w^T S_b w}{w^T S_w w}$$

其中.

- $(\widetilde{m}_1 \widetilde{m}_2)$ 是**投影后**的两类均值之差;
- \tilde{S}_{i}^{2} 是**投影后**的样本类内离散度;
 - $\tilde{S}_i^2 = \sum_{v \in \Gamma_i} (y \tilde{m}_i)^2$ 这是个标量,因为y是一维标量。
- ♣ S。为样本类间离散度矩阵;
 - $S_b = (m_1 m_2)(m_1 m_2)^T$
- ♣ S_w 为总样本类内离散度矩阵;
 - \blacksquare $S_i = \sum_{x \in \Gamma_i} (x m_i)(x m_i)^T$, i = 1, 2
- 3) 解(2类问题):

$$S_w^{-1}S_bw^* = \lambda w^*$$

也就是说, w^* 可以通过对 $S_w^{-1}S_b$ 矩阵进行特征值分解获得,特殊的,在映射到 1 维的情况下: $w^* = S_w^{-1}(m_1 - m_2)$ 。

2. (12 分) 假设某个地区细胞识别中正常(w_1)和异常(w_2)两类的先验概率分别为: 正常状态: $P(w_1) = 0.95$, 异常状态 $P(w_2) = 0.05$ 。现有一特识别的细胞,其观察值为x,已知 $p(x|w_1) = 0.2$, $p(x|w_2) = 0.5$ 。同

时已知风险损失函数为: $\begin{pmatrix} \lambda_{11} & \lambda_{12} \\ \lambda_{22} & \lambda_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 8 & 0 \end{pmatrix}$

其中礼。表示将本应属于第 j 类的模式判为属于第 j 类所带来的风险损失。试对该待识别细胞用以下两种方法进行分类;

- 1) 基于最小错误率的贝叶斯决策,并写出其判别函数和决策面方程。
- 2) 基于最小风险的贝叶斯决策,并写出其判别函数和决策面方程。
 - 1) 题干的损失矩阵可能是 $\lambda_{12} = 8 \lambda_{21} = 1$;

最小错误率的贝叶斯决策:

ii.

i. 决策函数: 若 n(w_{*})n(x|w_{*})

若 $p(w_1)p(x|w_1) > p(w_2)p(x|w_2)$ 则 w_1 。 若 $p(w_1)p(x|w_1) < p(w_2)p(x|w_2)$ 则 w_2 。

ii. 决策面方程

$$p(w_1)p(x|w_1) - p(w_2)p(x|w_2) = 0$$

iii. 当前决策如下:

 $p(w_1)p(x|w_1) = 0.95*0.2 = 0.19 > p(w_2)p(x|w_2) = 0.05*0.5 = 0.025$ 故选 w_1 。最小风险贝叶斯决策:

i. 决策函数:

若 $p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{11}+p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{12}< p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{21}+p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{22}$,则 w_1 。 若 $p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{11}+p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{12}> p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{21}+p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{22}$,则 w_2 。

ii. 判别界面

 $p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{11} + p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{12} - p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{21} - p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{22} = 0$ $p(w_1)p(x|w_1)(\lambda_{11} - \lambda_{21}) = p(w_2)p(x|w_2)(\lambda_{22} - \lambda_{12})$

iii. 此案例判别

$$p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{11} + p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{12} = 0.2$$

$$p(w_1)p(x|w_1)\lambda_{21} + p(w_2)p(x|w_2)\lambda_{22} = 0.19$$

故选w2。

3. (10分) 5VM 可以借助核函数(kernel function) 在特征空间(feature space) 学习一个具有最大间隔的超平面。对于两类的分类问题,任意输入x的分类结果取决于下式:

$$<\widehat{w},\phi(x)>+\widehat{w}_0=f(x;\alpha,\widehat{w}_0)$$

其中, \widehat{w} 和 \widehat{w}_0 是分类超平面的参数, $\alpha = [\alpha_1, \dots \alpha_{|SV|}]$ 表示支持向量(support vector)的系数,SV 表示支持向量集合。使用径向基函数(radial basis function)定义核函数 $K(\cdot,\cdot)$,即 $K(x,x') = \exp(-\frac{D(x,x')}{2s^2})$ 。假设训练数据在特征空间线性可分,SVM 可以完全正确地划分这些训练数据。给定一个测试样本 x_{far} ,它距离所有训练样本都非常远。

试写出 $f(x; \alpha, \Omega_0)$ 在核特征空间的表达形式,进而证明: $f(x_{far}; \alpha, \Omega_0) \approx \Omega_0$

$$f(x; \alpha, \widehat{w}_0) = w^* \Phi(x) + \widehat{w}_0$$

$$= (\sum_{i=1}^n \alpha_i y_i \Phi(x_i))^T * \Phi(x) + \widehat{w}_0$$

$$= \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i K(x_i, x) + \widehat{w}_0$$

$$= \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i \exp\left(-\frac{D(x_i - x)}{2s}\right) + \widehat{w}_0$$

证明:

$$f(x_{far}; \alpha, \widehat{w}_0) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \exp\left(-\frac{D(x_i - x_{far})}{2s}\right) + \widehat{w}_0$$

由于 $D(x_i - x_{far})$ 很大,所以 $\exp\left(-\frac{D(x_i - x_{far})}{2s}\right)$ 趋近于 0,所以 $f(x_{far}; \alpha, \widehat{w}_0) \approx 0 + \widehat{w}_0 = \widehat{w}_0$

4. (10 分) K-L 变换属于有监督学习(supervised learning)还是无监督学习(unsupervised learning)? 试利用 K-L 变换将以下样本集的特征维数降到一维,同时画出样本在该空间的位置。

$$\{(-5-5)^T, (-5-4)^T, (-4-5)^T, (-5-6)^T, (-6-5)^T, (55)^T, (56)^T, (54)^T, (45)^T\}$$

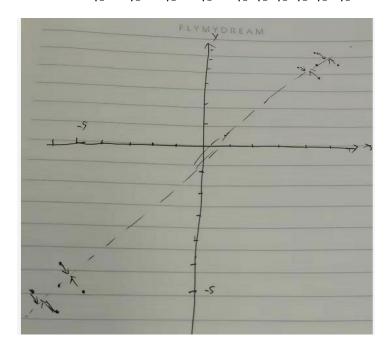
- i. K-L 变换属于无监督学习。
- a) 算法步骤是:
 - i. 将特征减去均值X = X E[X]
 - ii. 计算协方差矩阵 $C = XX^T$
 - iii. C进行特征值分解,获得的特征向量按照特征值大小排序,取其前k个作为 转移矩阵W
 - iv. W^TX 就是降维后特征
- ii. 对样本进行降维
- a) $E(X) = (0,0)^T$ 符合最佳 K-L 变换需求

b)
$$C = X^T X = \begin{cases} 254 & 250 \\ 250 & 254 \end{cases}$$

$$\rightarrow \lambda_1 = 504 \rightarrow 特征向量w = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})^T$$

降维:
$$w = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})^T$$

d)
$$W^TX = \{-\frac{10}{\sqrt{2}}, -\frac{9}{\sqrt{2}}, -\frac{9}{\sqrt{2}}, -\frac{11}{\sqrt{2}}, -\frac{11}{\sqrt{2}}, \frac{10}{\sqrt{2}}, \frac{11}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{9}{\sqrt{2}}, \frac{9}{\sqrt{2}}\}$$
草图图示



- 5, (12分)过拟合与欠拟合。
 - 1) 什么是过拟合?什么是欠拟合?
 - 2) 如何判断一个模型处在过拟合状态还是欠拟合状态?
 - 3) 请给出3种减轻模型过拟合的方法。
- i. 过拟合是指模型过于复杂但不具备泛化能力, 在训练集合上表现好却在测试集合上表现差。 欠拟合是指的模型简单, 不能很好的拟合数据特征, 在训练集合和测试集合上表现都不好。
- ii. 如何判定模型: 绘制模型复杂度-错误率的关系图, 观察随着模型复杂度继续提升, 如果训练误差减少而测试误差增大, 说明模型过拟合, 应当适当降低模型复杂度; 如果训练误差和测试误差都在减少, 说明模型欠拟合, 应该继续增大模型复杂度。
- iii. 减轻模型过拟合的方法:正则化技术;增加训练数据;添加随机因素;数据预处理和降维;提前终止迭代;决策树剪枝/集成学习······
- 6. (12 分)用逻辑回归模型(logistic regression model)解决K类分类问题,假设每个输入样本 $x \in \mathbb{R}^d$ 的后验概率可以表示为:

$$P(Y = k | X = x) = \frac{\exp(w_k^T x)}{1 + \sum_{k=1}^{K-1} \exp(w_k^T x)} , k = 1, ..., K - 1$$
 (1)

$$P(Y = K | X = x) = \frac{1}{1 + \sum_{i=1}^{K-1} \exp(w_i^T x)}$$
 (2)

其中 w_k^T 表示向量 w_k 的转置。通过引入 $w_K = \vec{0}$,上式也可以合并为一个表达式。

- 1) 该模型的参数是什么?数量有多少?
- 2) 给定n个训练样本 $\{(x_1,y_1),(x_2,y_2),...,(x_n,y_n)\}$,请写出对数似然函数 (log likelihood function) L的表达形式,并尽量化简。

$$L(w_1, ..., w_{K-1}) = \sum_{i=1}^{n} \ln P(Y = y_i | X = x_i)$$

3) 如果加入正则化项 (regularization term), 定义新的目标函数为:

$$J(w_1, \dots, w_{K-1}) = L(w_1, \dots, w_{K-1}) - \frac{\lambda}{2} \sum_{l=1}^{K} ||w_l||_2^2$$

请计算J相对于每个wk的梯度。

- i. 模型的参数是 w_i^T , i = 1,2 ... K 1。
 - a) 如果认为x是增广的向量,参数数目共(K-1)*d个。
 - b) 如果认为x是没有增广的向量,则是(K-1)*(d+1)个。
- ii. 将 y_i 由标量扩展成 K 维度向量 y_i^k ,其中 $if y_i = s$, $y_i^s = 1$; else, $y_i^s = 0$

$$L(w_1 \dots, w_{K-1}) = \sum_{i=1}^n \ln P(Y = y_i | X = x_i)$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{k} \ln \left(P(Y = k | x = x_i)^{y_i^k} \right)$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{k} (y_i^k ((w_k^T x) - y_i^k \ln (1 + \sum_{i=0}^{k} \exp (w_k^T x))))$$

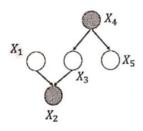
$$= \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{k} y_i^k (w_k^T x) - y_i^k \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{k} \ln \left(1 + \sum_{i=0}^{k} \exp (w_k^T x)\right)$$

$$= \sum_{i=1}^{n} (\sum_{j=1}^{k} y_i^k (w_k^T x) - \ln \left(1 + \sum_{i=0}^{k} \exp (w_k^T x)\right))$$

iii. 计算梯度:

$$J(w) = L(w_1 \dots, w_{K-1}) - \frac{\lambda}{2} \sum_{l=0}^{k} ||w_k||_2^2$$
$$\frac{\partial J(w)}{\partial w_k} = \frac{\partial L(w_1 \dots, w_{K-1})}{\partial w_k} - \lambda w_k$$
$$= \sum_{i=0}^{n} x_i \left(y_i^k - \frac{\exp(w_k^T x)}{1 + \sum_{i=0}^{k} \exp(w_k^T x)} \right) - \lambda w_k$$
$$= \sum_{i=0}^{n} x_i \left(y_i^k - P(Y = k | X = x_i) \right) - \lambda w_k$$

7. (10分)给定如下概率图模型,其中变量 X₂、X₄为已观测变量,请问变量 X₁和 X₅是否独立?并用概率推导证明之。



- i. 首先, ax2, x4已知的情况下, x1, x5是独立的。
- ii. 证明:

$$p(x1, x2, x3, x4, x5) = p(x4) * p(x3|x4) * p(x5|x4) * p(x1) * p(x2|x3, x2)$$

$$p(x1, x2, x4, x5) = \sum_{x3} p(x1, x2, x3, x4, x5)$$

$$= \sum_{x3} p(x4) * p(x3|x4) * p(x5|x4) * p(x1) * p(x2|x3, x1)$$

$$= p(x4) * p(x5|x4) * p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3, x1)$$

$$p(x2, x4, x5) = \sum_{x1} p(x1, x2, x4, x5)$$

$$= p(x4) * p(x5|x4) \sum_{x1} p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)$$

$$p(x1|x2,x4,x5) = \frac{p(x1,x2,x4,x5)}{p(x2,x4,x5)} = \frac{p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)}{\sum_{x1} p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)}$$

$$p(x2,x4) = \sum_{x5} p(x2,x4,x5)$$

$$= p(x4) * \sum_{x5} p(x5|x2) * \sum_{x1} p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)$$

$$= p(x4) * \sum_{x1} p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)$$

$$p(x1,x2,x4) = \sum_{x5} p(x1,x2,x4,x5)$$

$$= p(x4) * \sum_{x5} p(x5|x4) p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)$$

$$= p(x4) * p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)$$

$$= p(x4) * p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)$$

$$p(x1|x2,x4) = \frac{p(x1,x2,x4)}{p(x2,x4)} = \frac{p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)}{\sum_{x1} p(x1) \sum_{x3} p(x3|x4) p(x2|x3,x1)}$$

$$= p(x1|x2,x4,x5)$$

得证: $x1 \perp x5 \mid x2, x4$

8. (12 分)假设有 2 枚硬币,分别记为 A 和 B,以 π 的概率选择 A,以 $1-\pi$ 的概率选择 B,这些硬币正面出现的概率分别是p和q。掷选出的硬币,记正面出现为 1,反面出现为 0,独立地重复进行 4 次试验,观测结果如下: 1,1,0,1。给定模型参数 $\pi=0.4,p=0.6,q=0.5$,请计算生成该序列的概率,并给出该观测结果的最优状态序列。

这个问题其实不是隐马尔可夫模型,而是更简单的,事件流内部的事件之间是相互独立的。也就是不需要考虑转移概率 $p(y_{t+1}|y_t)$,只有一个状态概率p(y=A)=0.4 p(y=B)=0.6 和各自对应的发射概率,所以,计算 $p(x)=p(x_1)*p(x_2)*p(x_3)*p(x_4)$:

$$p(1,1,0,1) = (\pi * p + (1 - \pi) * q) * (\pi * p + (1 - \pi) * q)$$

$$* (\pi * (1 - p) + (1 - \pi) * (1 - q)) * (\pi * p + (1 - \pi) * q)$$

$$= (0.4 * 0.6 + 0.6 * 0.5)^{3} * (0.4 * 0.4 + 0.6 * 0.5)$$

$$= 0.54^{3} * 0.46$$

$$= 0.0765$$

因为事件流内部的事件相互独立, 所以最优状态序列也是可以独立计算的:

$$p(y = A|x = 1) = \frac{0.24}{0.54}$$
$$p(y = B|x = 1) = \frac{0.3}{0.54}$$
$$p(y = A|x = 0) = \frac{0.16}{0.46}$$

$$p(y = B|x = 0) = \frac{0.3}{0.46}$$

因此最佳状态序列是 $\{B,B,B,B,B\}$

- 9. (12 分)基于 AdaBoost 的目标检测需要稠密的扫描窗口并判断每个窗口是否为目标,请描述基于深度学习的目标检测方法,如 SSD 或 YOLO,如何做到不需要稠密扫描窗口而能发现并定位目标位置?
 - i. YOLO:
 - 1) 将图像网格化,比如 7*7
 - 2) 综合整个图片的信息, 预测每个网格中物体边框的概率
 - ii. SSD
 - 1) 网格式检测
 - 2) Anchor 不同长宽比的物体框
 - 3) 在不同尺度的特征图上检测